

# Easy Trainer 소개

---

VerticAI LABS

# For WHOM?

---

01

로봇을 이용해 무언가  
해보고 싶지만 코딩은  
싫은 사람



02

Physical AI (로봇 학습)를  
경험해 보고 싶은 사람



03

로봇에게 다양한 학습  
모델과 기법을 빠르게  
적용해보고 싶은 연구원



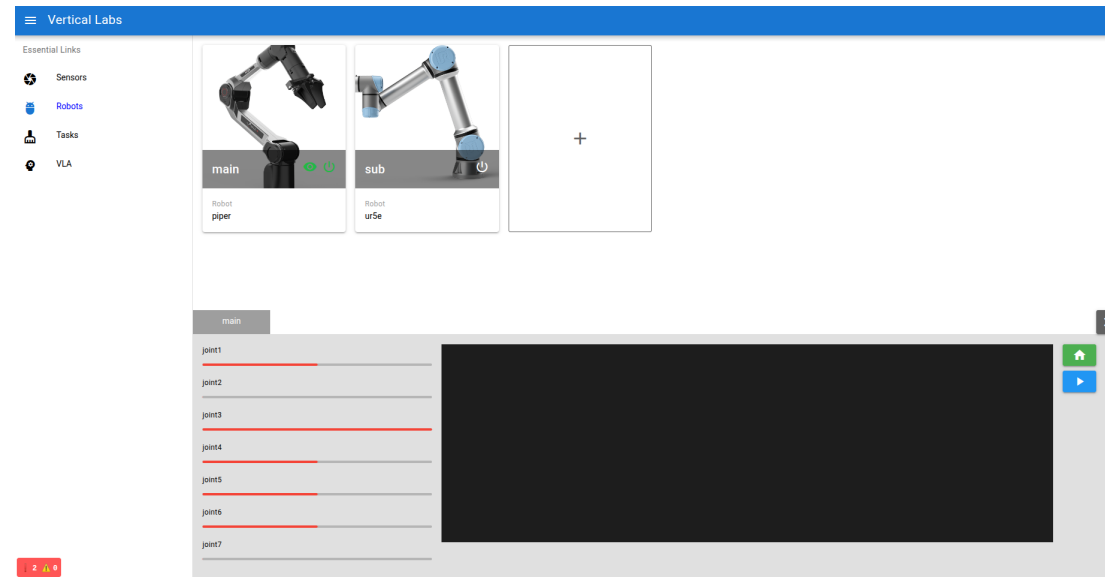
# WHAT is Easy Trainer?

---

비전문가도 로봇에게 빨래, 청소와 같은 다양한 작업을 시킬 수 있도록 해주는 **노코드 로봇 솔루션**

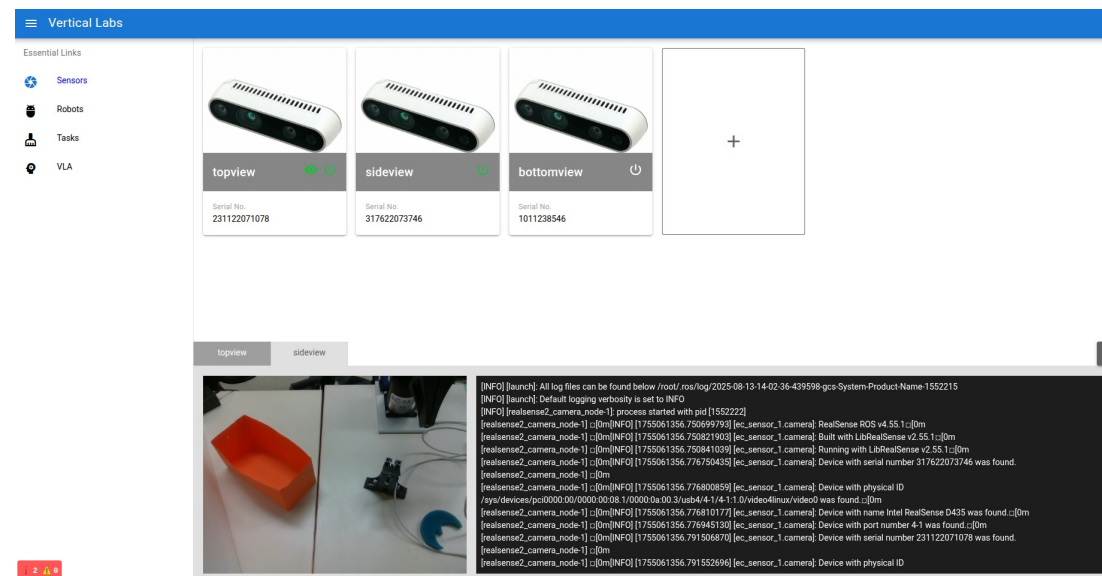
# HOW? 1. 간단한 로봇 구동

- 그동안은 로봇을 구동시키기 위해서는 해당 로봇에 맞는 모듈을 설치하고 ROS 언어를 이용해 프로그래밍 해야 했습니다.
- Easy Trainer에는 로봇을 입력 인터페이스를 통해 등록하고, 클릭 한번으로 켜고, 끄고, 움직일 수 있습니다.



# HOW? 2. 간단한 센서 연결

- 로봇이 상황을 인지하고 그에 맞는 행동을 하려면 센싱은 필수적임. 그러나 로봇과 센서를 연결하는 것은 매우 복잡한 작업입니다.
- Easy Trainer에서는 센서를 입력 인터페이스를 통해 등록하고, 클릭 한번으로 로봇과 연결할 수 있습니다.



# HOW? 3. 직관적인 원격 조종

---

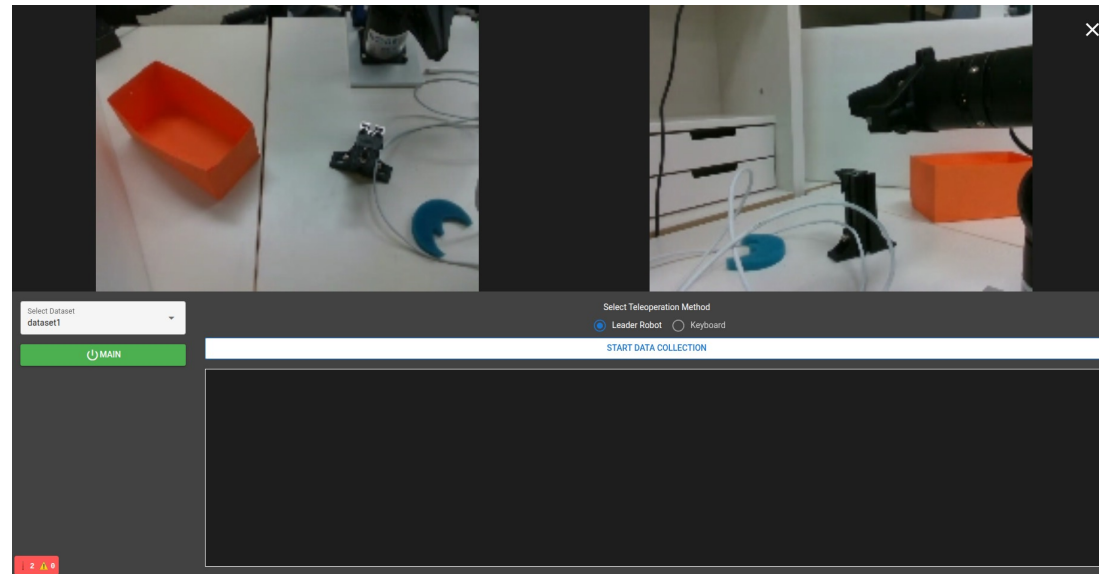
- 기존에는 로봇을 펜던트(키패드 형태의 조종기)로 관절을 직접 조작해야 했고, 이는 매우 비직관적입니다.
- Easy Trainer는 로봇과 같은 모양의 원격 조종기를 제공합니다. 조종기의 움직임을 로봇이 따라합니다.



# HOW? 4. 로봇 움직임 녹화 기능

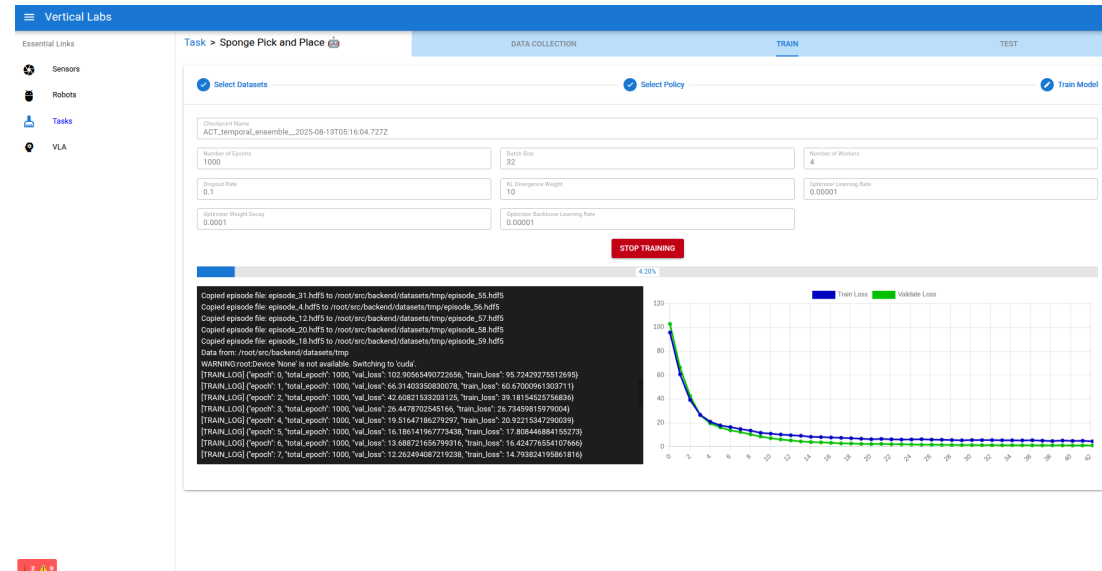
---

- Easy Trainer를 통해 로봇의 움직임을 매우 쉽게 녹화하고 재생할 수 있습니다. 녹화본을 이용해서 기록된 대로 로봇을 움직이게 할 수 있으며, 이는 데이터가 되어 로봇을 학습시킬 때 사용할 수 있습니다.



# HOW? 5. 로봇 학습 파이프라인

- 직관적인 인터페이스로 학습 파라미터를 설정해 로봇을 학습시킬 수 있습니다. 다양한 상황에 대처하는 로봇 데이터가 있으면 그만큼 똑똑한 로봇이 탄생합니다.





# Why Easy Trainer?

---

- Easy Trainer는 다양한 로봇에 호환 가능한 유일한 소프트웨어 및 조종 장치를 제공합니다.
- Easy Trainer는 최신 논문에 기재된 다양한 학습 모델 및 기술을 손쉽게 사용할 수 있도록 제공합니다.
- Easy Trainer는 로봇 전문 연구원들과 함께 미래의 Physical AI 기술을 일반인에게 쉽게 전달할 수 있도록 계속해서 발전할 것입니다.

# 시연 영상

---

- [UI를 이용해 로봇을 켜고 조작하는 영상 링크](#)
- [로봇 움직임 녹화 시연 영상 링크](#)
- [학습된 로봇이 스스로 작업하는 영상 링크](#)