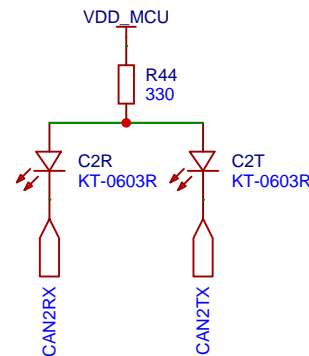
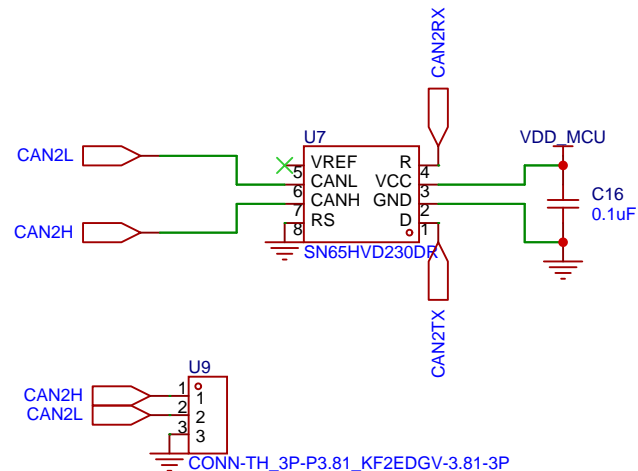
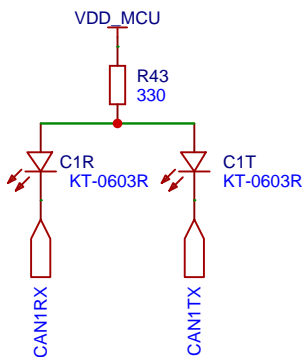
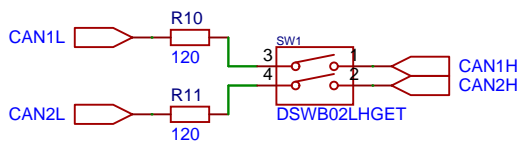
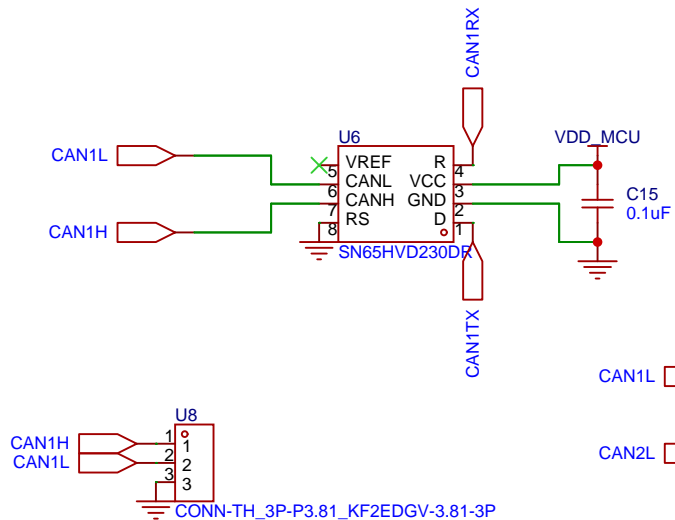
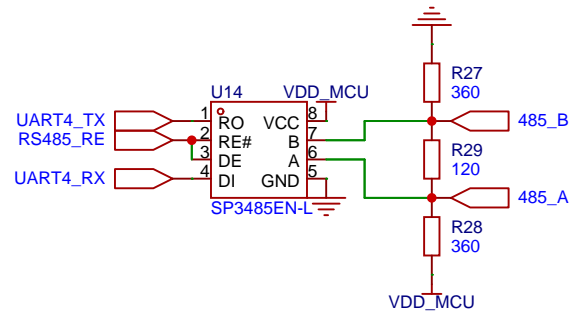


The schematic diagram illustrates the UART5 module connections. It features two main components, H4 and H5, represented by red boxes. H4 is connected to VDD\_MCU and ground, with its output signal HM\_T connected to the base of a transistor Q3 (SS8050). H5 is connected to VDD\_MCU and ground, with its output signal HM\_T UART5\_RX connected to the base of a transistor Q3 (SS8050). The circuit includes resistors R16 (10k), R17 (10k), R18 (1k), R37 (330), and RX5 (KT-0603R). The output of the module is UART5\_RX.

原理图	控制核心板			更新日期	2023-11-16
图页				创建日期	2023-10-14
绘制	徐山	USART1			
审阅					
		N32G452CCL7Board			
		版本	尺寸	页 1 共 9	
嘉立创EDA		V1.1	A4	深圳市普蓝机器人有限公司	

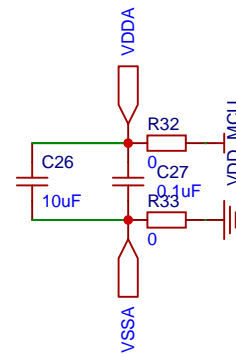
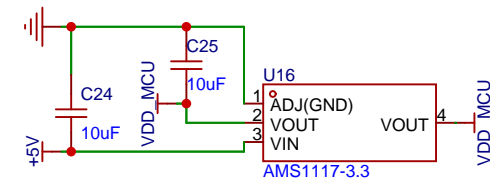


原理图	控制核心板			更新日期	2023-11-16
				创建日期	2023-10-14
图页	CAN			物料编码	
绘制	徐山	N32G452CCL7Board			
审阅					
		版本	尺寸	页	2 共 9
嘉立创EDA		V1.1	A4	深圳市普蓝机器人有限公司	



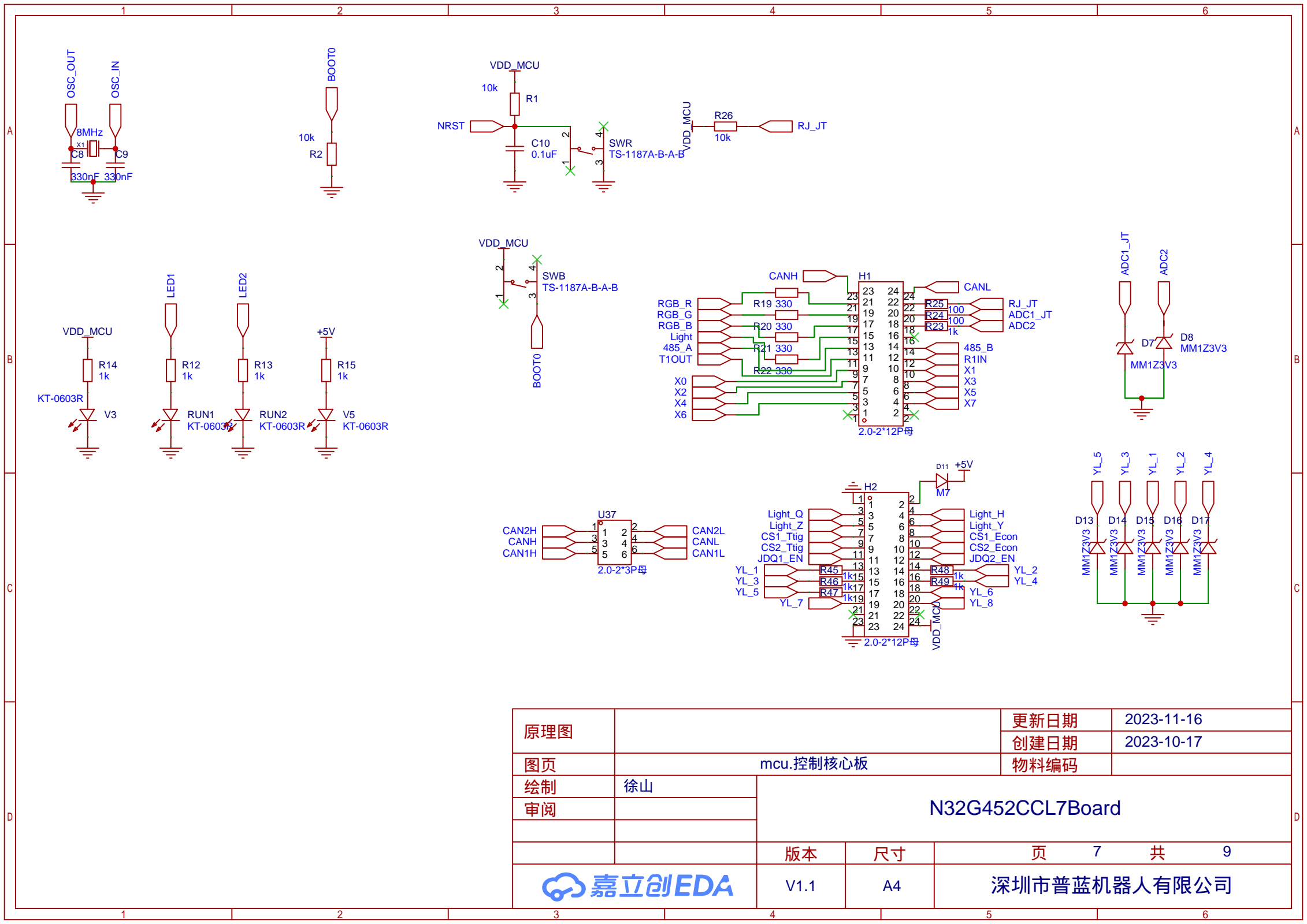
原理图	控制核心板			更新日期	2023-11-16
				创建日期	2023-10-16
图页	RS 485			物料编码	
绘制	徐山	N32G452CCL7Board			
审阅					
		版本	尺寸	页 3 共 9	
嘉立创EDA		V1.1	A4	深圳市普蓝机器人有限公司	



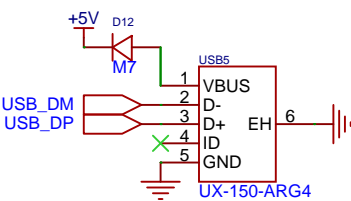
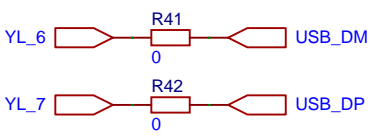


原理图	控制核心板		更新日期	2023-11-16
			创建日期	2023-10-16
图页	power		物料编码	
绘制	徐山	N32G452CCL7Board		
审阅				
		版本	尺寸	页 5 共 9
嘉立创EDA		V1.1	A4	深圳市普蓝机器人有限公司



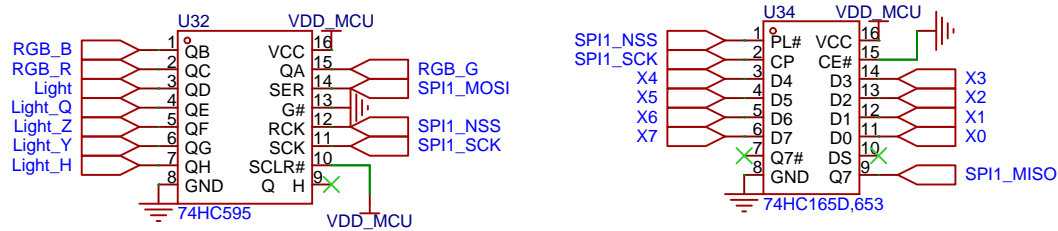


原理图		更新日期	2023-11-16
		创建日期	2023-10-17
图页	mcu.控制核心板		物料编码
绘制	徐山	N32G452CCL7Board	
审阅			
		版本	尺寸
		V1.1	A4
		页	7 共 9
		深圳市普蓝机器人有限公司	



原理图	控制核心板			更新日期	2023-11-16
				创建日期	2023-11-03
图页	USB			物料编码	
绘制	徐山	N32G452CCL7Board			
审阅					
		版本	尺寸	页     8     共     9	
嘉立创EDA		V1.1	A4	深圳市普蓝机器人有限公司	





原理图	控制核心板			更新日期	2023-11-16
				创建日期	2023-11-03
图页	EXIO			物料编码	
绘制	徐山	N32G452CCL7Board			
审阅					
		版本	尺寸	页 9 共 9	
嘉立创EDA		V1.1	A4	深圳市普蓝机器人有限公司	