

## Расчётно-графическая работа по функциональному анализу

В приведённых ниже вариантах  $k \in \{1, 3, 6, 7, 8, 9, 10, 12\}$  — номер группы,  $l = 15$ , если номер студента в списке группы не больше 10,  $l = 10$ , если номер студента в списке группы от 11 до 20,  $l = 5$ , если номер студента не меньше 21. Вариант выбирается как остаток от деления номера по списку группы на 10.

### Задание II

Проведите ортогонализацию системы функций  $x_n(t) = t^{n-1}$  в пространстве квадратично суммируемых функций относительно скалярного произведения  $\langle x, y \rangle = \int_a^b x(t)y(t)f(t) dt$ . Найдите приближение функции  $y$  частичной суммой ряда Фурье, обеспечивающее среднеквадратичную точность разложения  $\varepsilon \in \{10^{-1}, 10^{-2}, 10^{-3}\}$  (при достаточных вычислительных ресурсах). Постройте график функции  $y(t)$  и его приближения частичными суммами ряда Фурье. Продемонстрируйте несколько графиков, получающихся при промежуточных вычислениях.

### Вариант 7

7)  $[a, b] = [0; 0,8 + \frac{k}{10}]$ ,  $f(t) = (\frac{2l}{5} - t)^2$ ,  $y(t) = \sin(3t)$ ; ,  $k = 7, l = 10$

### Реализация

Будем строить ортонормированную систему из ЛНЗ системы функций  $x_n(t) = t^n$ . На каждой итерации, имея ортонормированную систему, будем сравнивать длину ошибки проектирования приближаемой функции  $y$  с заданной пользователем точностью  $\text{eps}$ .

Определим функции из варианта:

```
def f(t):  
    return t ** 2 - 8 * t + 16  
def y(t):  
    return np.sin(3 * t)
```

Все вычисления будем проводить численно, не в общем виде. Разобьем отрезок  $[a, b]$  на точки, вычислим значения функций в этих точках:

```
ts = np.linspace(a, b, countPoints)  
ys = np.array([y(t) for t in ts])  
fs = np.array([f(t) for t in ts])  
step = (b - a) / (countPoints - 1)
```

Определим вспомогательные методы. Вычисление определенного интеграла Римана по массиву значений:

```
def calcIntegral(values):  
    integral = 0  
    for i in range(1, countPoints):  
        integral += step * (values[i] + values[i - 1]) / 2  
  
    return integral
```

Вычисление заданного скалярного произведения. Получаем массивы вычисленных в точках значений двух функций, домножаем эти значения на значение функции  $f$  из варианта, вычисляем интеграл:

```
def calcScalarProduct(xs, ys):  
    values = xs * ys * fs  
    return calcIntegral(values)
```

Норму вычисляем как корень из скалярного произведения:

```
def calcNorm(xs):  
    return np.sqrt(calcScalarProduct(xs, xs))
```

Полезно определить метод, вычисляющий значение многочлена. Многочлен здесь и далее задается как массив коэффициентов при степенях. Например, многочлен  $t^2 + 5$  будет задан массивом  $[5, 0, 1]$ .

```
def calcValuesPolynom(polynom):  
    values = np.zeros(countPoints)  
    for i in range(countPoints):  
        curDegreeT = 1  
        for coef in polynom:  
            values[i] += coef * curDegreeT  
            curDegreeT *= ts[i]  
  
    return values
```

Вычисление длины ошибки проектирования. Ищем норму разности истинной функции и приближающего многочлена:

```
def calcLengthProjectionError(projection):  
    # Инициализация истинным значением приближаемой функции  
    values = np.copy(ys)  
  
    # Вычитаем текущее приближение многочленом  
    values -= calcValuesPolynom(projection)  
  
    return calcNorm(values)
```

Вычисление коэффициента проекции для нового элемента в ортонормированной системе. Для этого ищем скалярное произведение истинной функции и нового элемента, затем обновляем текущую проекцию. Проекция, являясь многочленом, задается так же, как и другие многочлены, - одним массивом.

```
def calcProjection(projection: list, newElem, curDegree):  
    projection.append(0)  
    coef = calcScalarProduct(calcValuesPolynom(newElem), ys)  
    for coord in range(curDegree + 1):  
        projection[coord] += coef * newElem[coord]
```

## Общий итерационный процесс:

```
def solve(eps):
    system = []
    curDegree = -1
    projection = []
    calcProjection(projection, [1], curDegree)

    while (True):
        # Вычисляем текущую длину ошибки проектирования
        error = calcLengthProjectionError(projection)

        # Останавливаемся когда длина ошибки проектирования будет меньше заданной
        # точности
        if error < eps:
            break

        # Увеличиваем степень многочлена
        # Добавляем еще один элемент в текущую ортонормированную систему функций

        # Ортогонализируем - для каждого элемента из системы вычисляем свой
        # коэффициент
        curDegree += 1
        newElem = [0] * (curDegree + 1)
        newElem[curDegree] = 1
        for elem in system:
            coef = calcScalarProduct(calcValuesPolynom(newElem),
            calcValuesPolynom(elem))
            for coord in range(len(elem)):
                newElem[coord] -= coef * elem[coord]

        # Нормируем
        normNewElem = calcNorm(calcValuesPolynom(newElem))
        for coord in range(curDegree + 1):
            newElem[coord] /= normNewElem

        system.append(newElem)

        # Пересчитываем проекцию
        calcProjection(projection, newElem, curDegree)

        plot(calcValuesPolynom(projection), curDegree)
```

## Результаты



