

Sherbrooke, 15 septembre 2024
Personne responsable du recrutement
Oneka Technologies
2365 rue Roy
Sherbrooke

Objet : Candidature pour le poste de développeur firmware

Madame, Monsieur,

Pour donner suite à l'offre sur Trivio, je vous transmets ma candidature comme développeur firmware chez Oneka. Ayant un intérêt marqué pour le développement durable, la programmation embarquée et la conception électronique, c'est avec enthousiasme que je joins mon curriculum vitae afin de vous informer plus amplement sur mes qualifications.

Étant étudiant en génie robotique, j'ai acquis des connaissances en programmation embarquée et en programmation temps réel. J'ai pu perfectionner ces connaissances lors d'un stage chez M5 Technologies où mon rôle consistait à développer un logiciel embarqué sur de nombreuses plateformes Linux. Lors de celui-ci, j'ai d'ailleurs pris l'initiative de faire la conception et l'implémentation d'un système de tests unitaires automatisés directement sur les plateformes. Ainsi, je crois être un ajout intéressant pour votre équipe.

De plus, mon implication au sein de l'équipe Rovus dans le groupe technique Robotique UdeS m'a initié à la conception et au développement de PCB. J'ai, par exemple, fait la conception d'un PCB de rétroaction (closed loop controller) d'un moteur DC pour permettre un contrôle en position et en vitesse. Lors de cette expérience, j'ai développé un intérêt marqué pour le développement de PCB et je souhaite pouvoir approfondir mes connaissances chez vous.

Souhaitant vous rencontrer pour en discuter plus amplement,
Cordialement,

Philippe Michaud
1285 rue de Callières, Québec
(418) 803-0546
micp1402@usherbrooke.ca

Philippe Michaud

micp1402@USherbrooke.ca

(418) 803-0546

[LinkedIn](#)

Formations

Baccalauréat en génie robotique

Université de Sherbrooke

2021-2025

Diplôme d'études collégiales en sciences de la nature

Cégep François-Xavier-Garneau, Québec

2018-2020

Connaissances pertinentes

Langues : Français, Anglais

Langages de programmation : C++, C, Python, C#, VBA, Ladder, ST, LaTeX

Informatiques : ROS, Linux, Git, Visual studio, VS Code, X-code, SolidWorks, DraftSight, Matlab, Simulink

Expériences professionnelles

Stagiaire en développement C++ sur plateformes embarquées

M5 Technologies, Sherbrooke

Été
2023

- Concevoir et développer des logiciels embarqués orientés objets
- Résoudre les problèmes de comportement et de mémoire
- Interfacer les pilotes (driver) de différents chipsets
- Rédiger de la documentation technique

Concepteur

Métosak inc. Sherbrooke

Hiver
2023

- Gérer des projets d'amélioration continue de l'usine
- Faire la conception d'assemblages soudés pour des clients
- Monter des formations et former les opérateurs
- Suivre la mise en production de nouvelle machine

Stagiaire en conception et en fabrication

Métosak inc. Sherbrooke

Automne
2022

- Faire la mise en production, l'appréciation des risques, l'optimisation et l'amélioration continue de machines
- Concevoir et suivre la fabrication de pièces mécaniques
- Développer des macros de génération paramétrique de pièces
- Déterminer les méthodes de fabrication des pièces de clients

Engagements et distinctions

2^e place canadienne au Canadian International Rover Challenge

2022-2023

Responsable contrôle – Robotique UdeS – Groupe technique

- Concevoir l'architecture de contrôle du rover
- Programmer les différents systèmes (bras , propulsion, communication, gps, caméras, antennes) dans ROS
- Effectuer des calculs de cinématique différentielle inverse
- Concevoir et souder des PCB
- Créer une interface de contrôle pour les pilotes

Autres expériences professionnelles

Mécanicien sur la route et livreur

2021

Mékanika et Spektra, Province de Québec

- Réparer des petits moteurs à combustion 4 temps et des autorécurveuses à plancher.
- Reconditionner des moteurs électriques.
- Conduire et entretenir un camion box.
- Livrer des produits d'entretien chez les clients et effectuer la maintenance préventive de leurs équipements.

Technicien de service en télécommunication

Étés :

Bell Solution Technique, Québec

**2020
2019**

- Procéder à l'installation de fils de services de fibre optique.
- Installer, configurer et réparer les services d'internet, de téléphonie IP et de télévision IP des clients.

Entraîneur de ski alpin de course

Hivers :

Club de ski LeRelais, Québec

**2019-2020
2018-2019
2017-2018**

- Assurer un développement des athlètes axé sur la performance.
- Maintenir un environnement sécuritaire et confortable.

Loisirs

- Course de ski alpin
- Mécanique automobile
- Plein air
- Musique classique (harmonie)
- Programmation
- Électronique

Michaud, Philippe

 1285, rue de Callières
 Québec, QC
 G1S 2B7
 418 803-0546

COURRIEL

philippe.michaud3@usherbrooke.ca

CITOYENNETÉ

CANADIENNE

PROGRAMME COOPÉRATIF

B. GÉNIE ROBOTI. 'C'

	NOTE	CRÉDITS ACCUMULÉS	MOYENNE CUMULATIVE

ACTIVITÉS PÉDAGOGIQUES			

AUT 21	Résolution de problème et conception en génie	A+
	La communication et le travail en équipe	A+
	Equations différentielles linéaires	A+
	Circuits électriques I	A+
	Circuits électriques II	A+
	Introduction à la programmation	A+
	Programmation et algorithmes	A-
	Réalisation et mesure de circuits électriques	A+
	Modélisation 3D pour prototypage	A+
	Choix des matériaux pour prototypage rapide	B+

MOYENNE TRIMESTRIELLE: 4.19

HIV 22	Atelier de programmation	A+
	Systèmes numériques combinatoires	A+
	Systèmes numériques séquentiels	A+
	Mathématiques discrètes I	A
	Mathématiques discrètes II	A+
	Robotique industrielle	A
	Simulation de solutions robotisées	A+
	Modélisation géométr. d'un robot industriel	A
	Sécurité en automatisation industrielle	A-
	Algèbre linéaire pour la robotique	A+
	Statique	A+
	Introduction à la mécanique des fluides	C+

MOYENNE TRIMESTRIELLE: 4.05

ÉTÉ 22	Modélisation et programmation orientées objet	A+
	Syst. exploitation et architecture des ordis	A+
	Moteurs à courant continu pour la robotique	A+
	Conception d'un robot mobile	A
	Dynamique	A+
	Alimentation énergétique pour robots mobiles	B
	Mathématiques pour l'ingénieur	A-

MOYENNE TRIMESTRIELLE: 4.09

Michaud, Philippe

 1285, rue de Callières
 Québec, QC
 G1S 2B7
 418 803-0546

COURRIEL

philippe.michaud3@usherbrooke.ca

CITOYENNETÉ

CANADIENNE

PROGRAMME COOPÉRATIF

B. GÉNIE ROBOTI. 'C'

	NOTE	CRÉDITS ACCUMULÉS	MOYENNE CUMULATIVE
HIV 23 Traitement numérique des signaux	A+		
Mathématiques des signaux à temps continu	A+		
Structures de données et complexité	A+		
Conception agile et ouverte en robotique	A+		
Résistance des matériaux	B+		
Éléments de machine en robotique	A+		
Programmation temps réel pour systèmes embarq	A		
MOYENNE TRIMESTRIELLE: 4.13		60	4.12
AUT 23 INSCRIPTION À CES COURS EN DATE DU 23/09/14			
Interfaces utilisateurs graphiques			
Systèmes asservis			
Systèmes distribués			
Programmation robotique			
Création de produits innovants			
AUT 22 STAGE 1	R		
ÉTÉ 23 STAGE 2	R		

Université de Sherbrooke

Historique des stages

21036709 Michaud, Philippe

2023 - Été	T-2 M5 Technologies	B. GÉNIE ROBOTIQUE Sherbrooke	R
2022 - Automne	T-1 Metosak inc.	B. GÉNIE ROBOTIQUE Sherbrooke	R