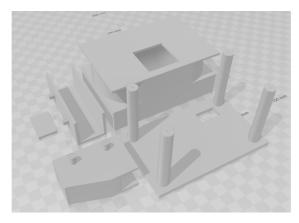
En début de semaine, je suis allé faire imprimer en 3D la version final des pièces pour le système de récompense.



J'ai ensuite pu assembler le système, en commençant par placer le servo-moteur pour aligner les autres éléments en fonction de lui car il est la pièce maîtresse du système. Le trou était légèrement mal mesuré mais à la lime ce n'était pas un problème.

Pour ce qui concerne les entretoises que j'avais incrusté dans les pièces elles sont parfaitement placées.

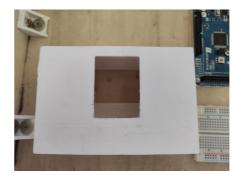
Seul remarque il aurait fallut 3 pieds au récipient pour qu'il soit un trépieds, ce qui aurait faciliter sa mise en place.





Également, j'avais déjà pensé à faire un trou pour l'équerre en plastique mais le trou à l'arrière du bac était trop petit mais à la lime ce n'était toujours pas un problème majeur.

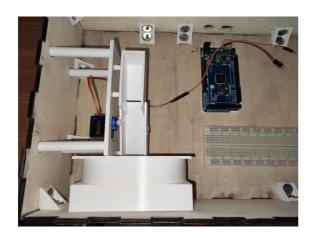




Par conséquent, il ne reste qu'à coller la trappe au servomoteur, stabiliser avec des vis le bac et creuser un trou dans la boîte pour passer les doigts (je dois encore l'agrandir)



Un rendu final sera comme ceci.





A noter que deux LED (une rouge et une bleue) ne s'allument plus, mais leur bouton associé fonctionne toujours, je vais donc régler ce problème durant les vacances car je n'ai pas emmené les cosses aujourd'hui.