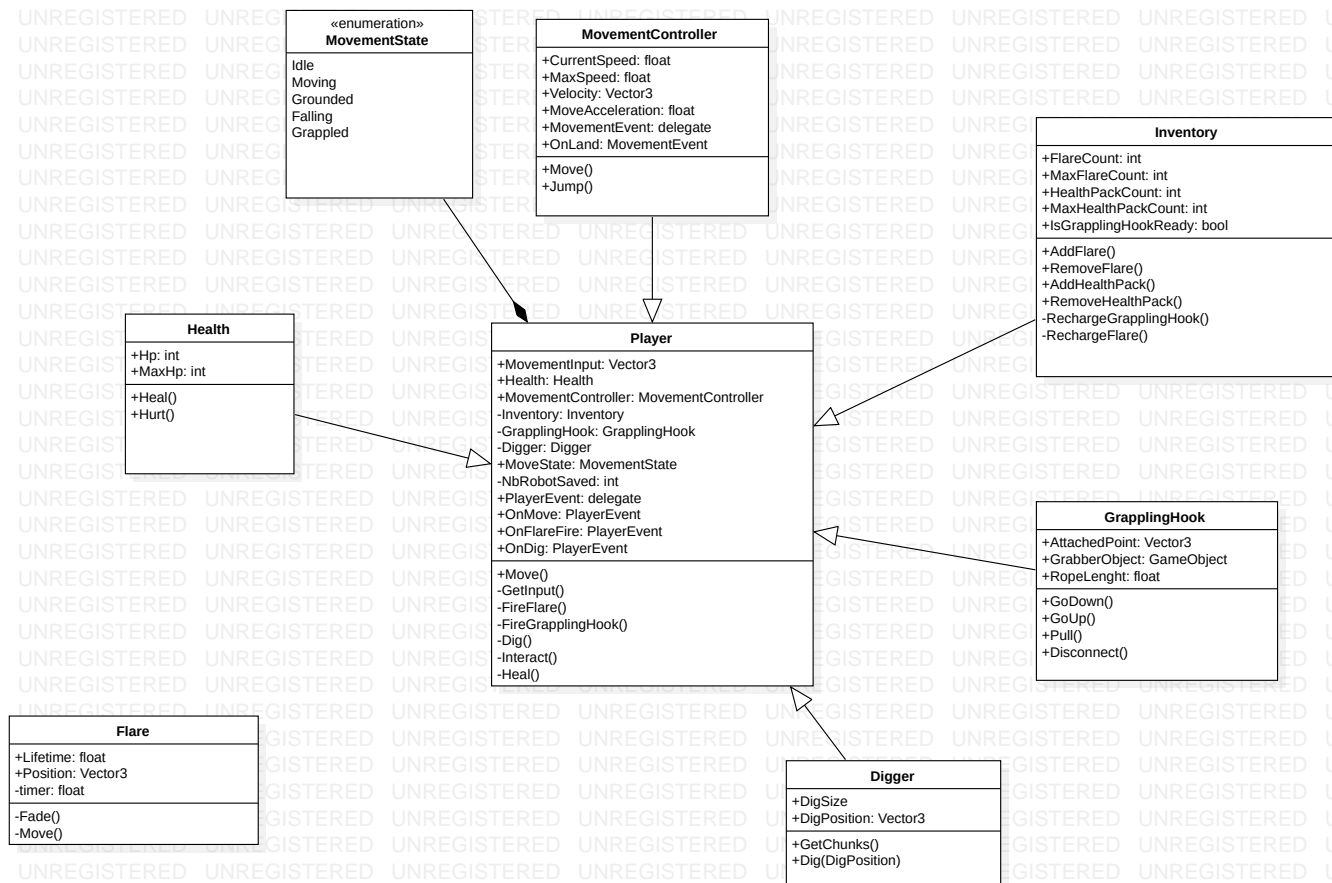


Model Plays





Player

In Game

Move

Run

Jump

Grapple

Digging

Interact

Fire Flare

Heal

Pause

Climb Up

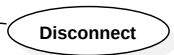
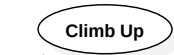
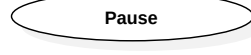
Pull

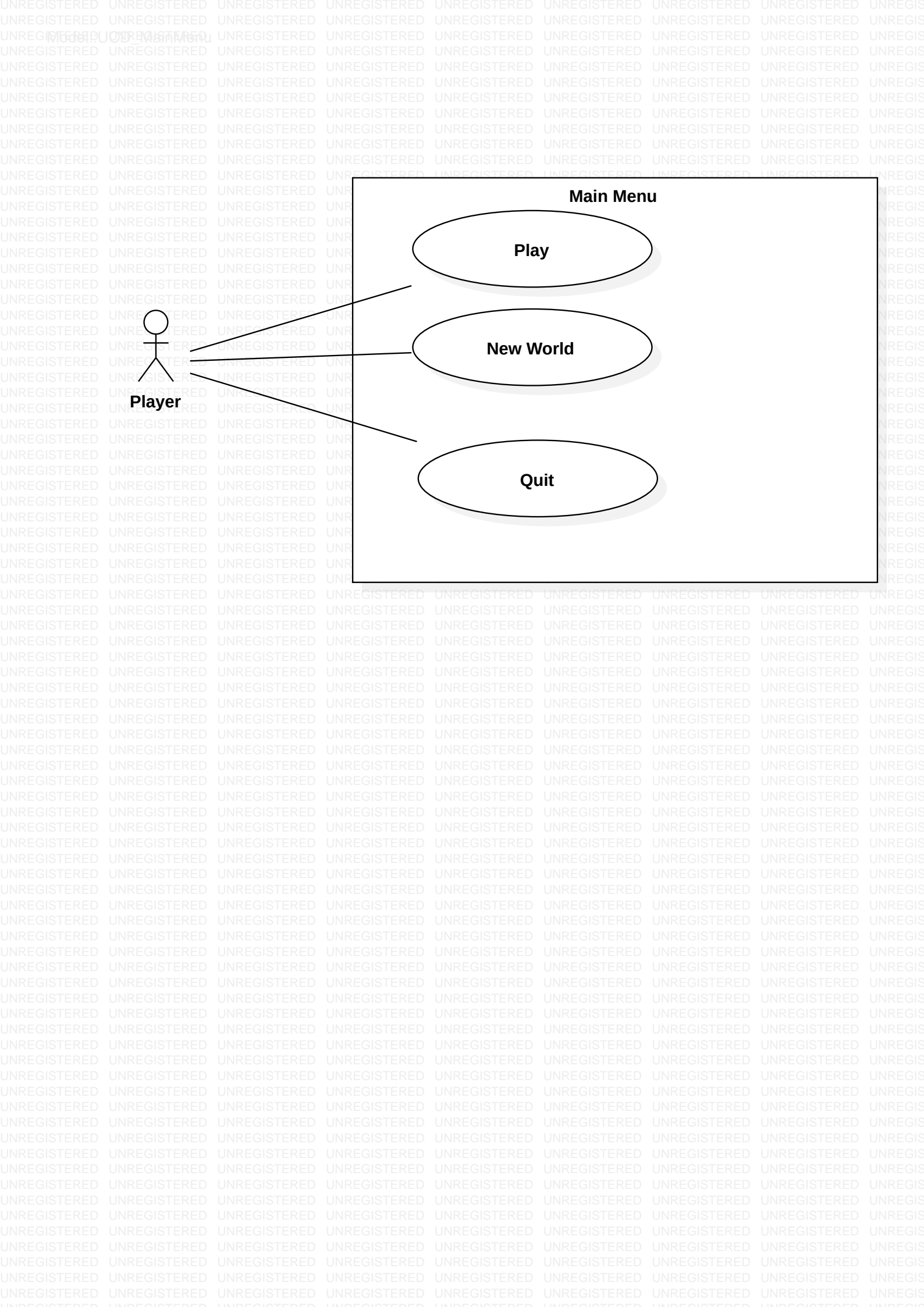
Climb Down

Disconnect

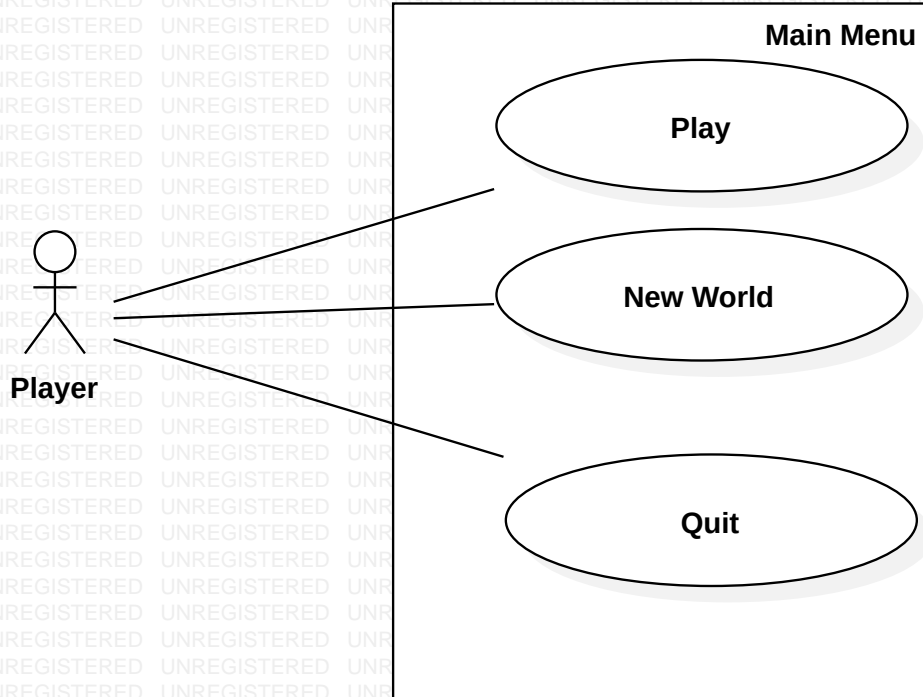
Repair

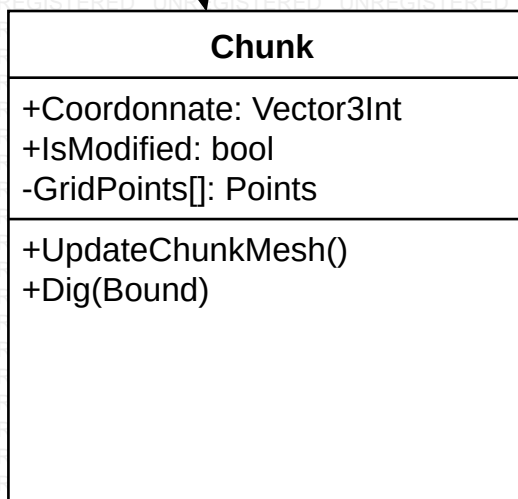
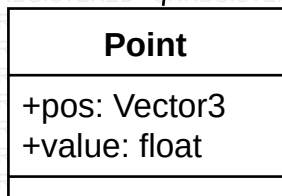
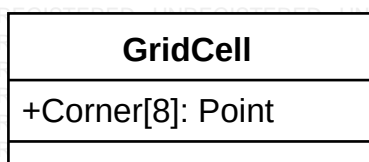
Save

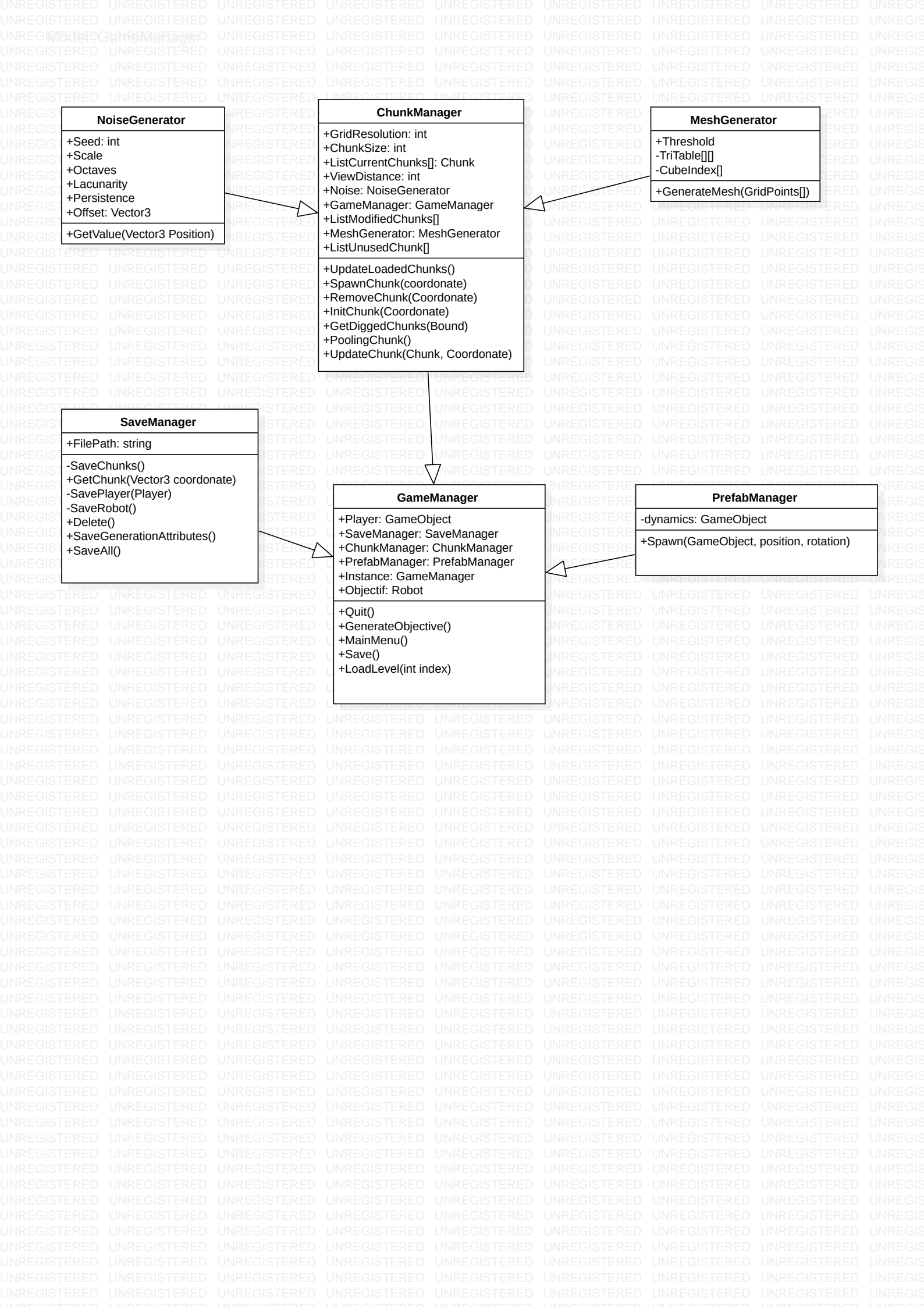
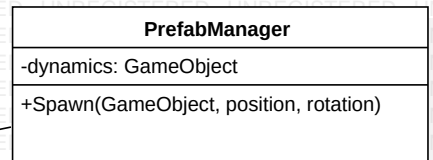
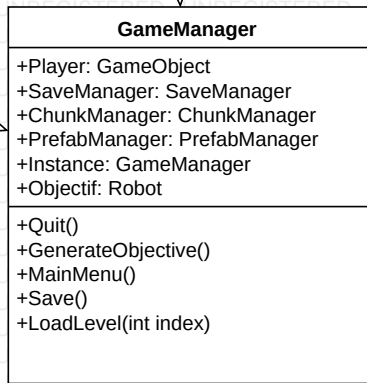
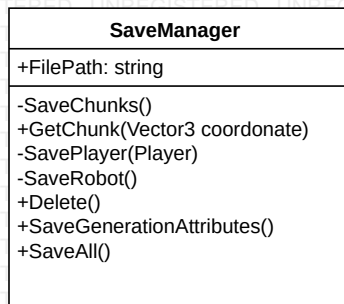
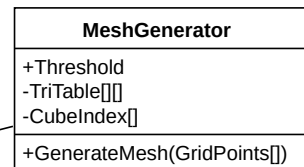
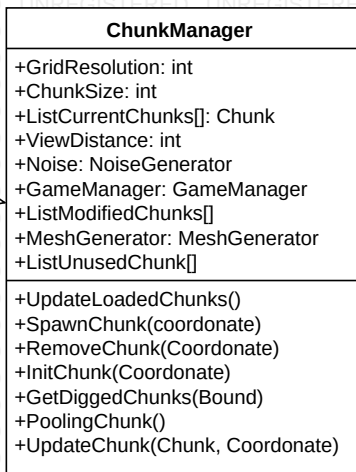
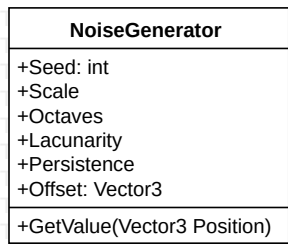




Model: UML Use Case Diagram







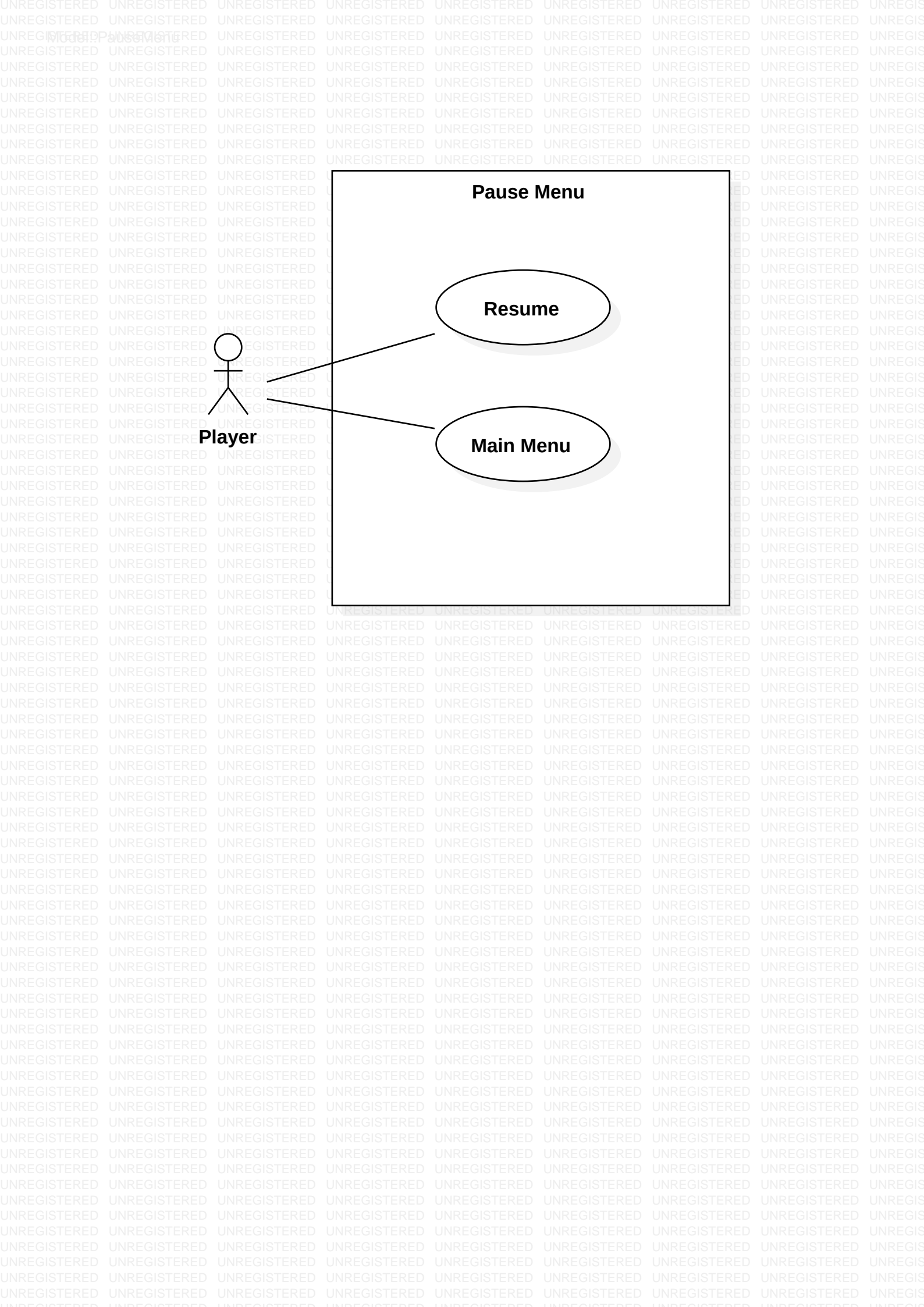
«enumeration»
RobotState

Broken
Fixed

Robot

+FixedPercent: float
+RepairState: RobotState
+PingInterval: float
+Position: Vector3
+GameManager: GameManager

+Ping()
+Repair()
+Save()



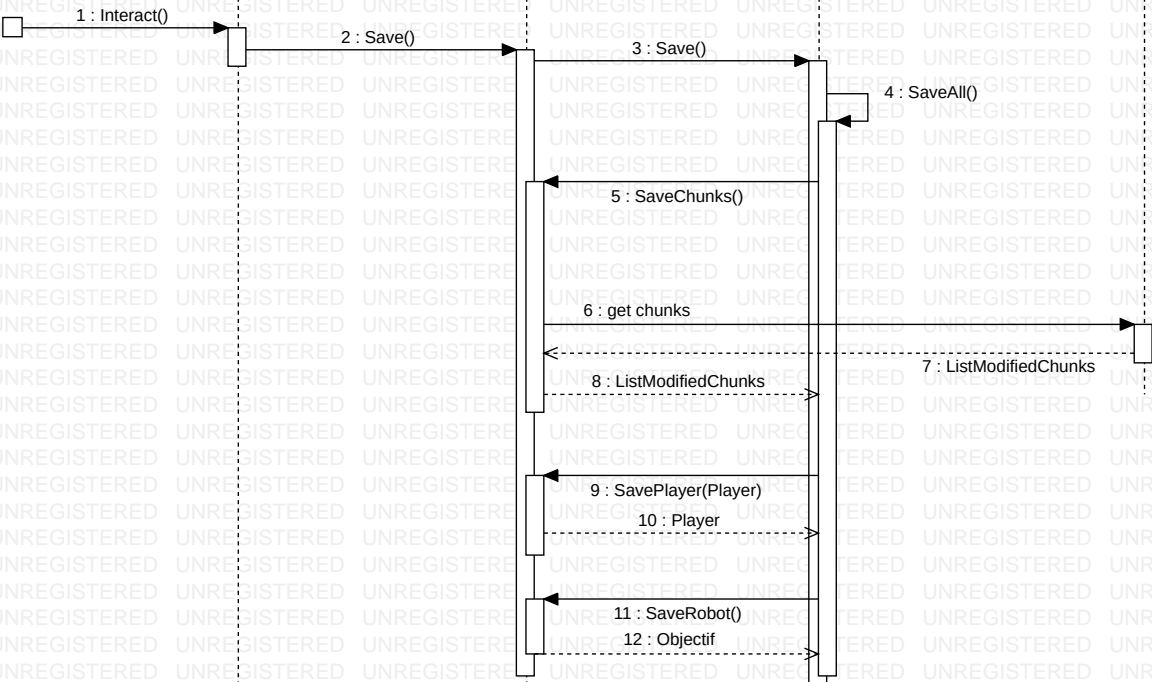
sd SaveSequence

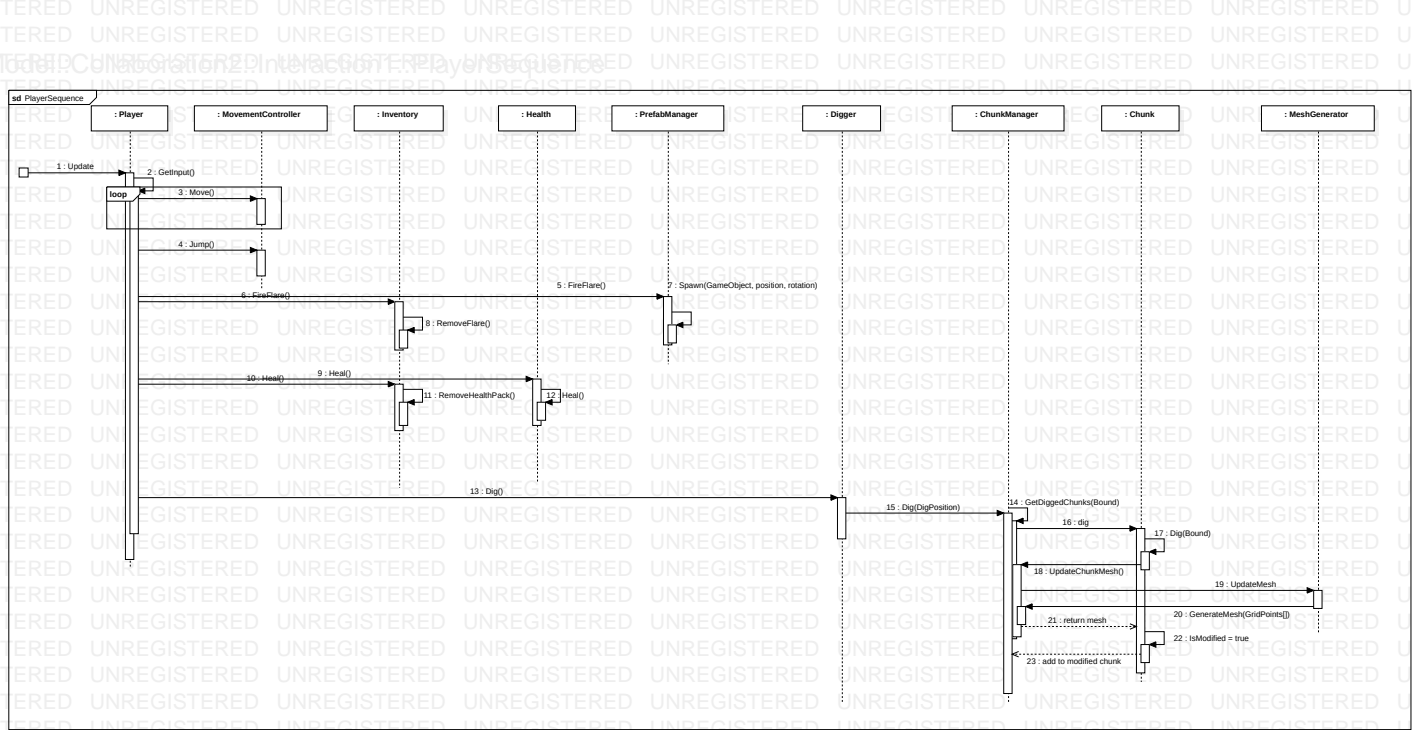
: Robot

: GameManager

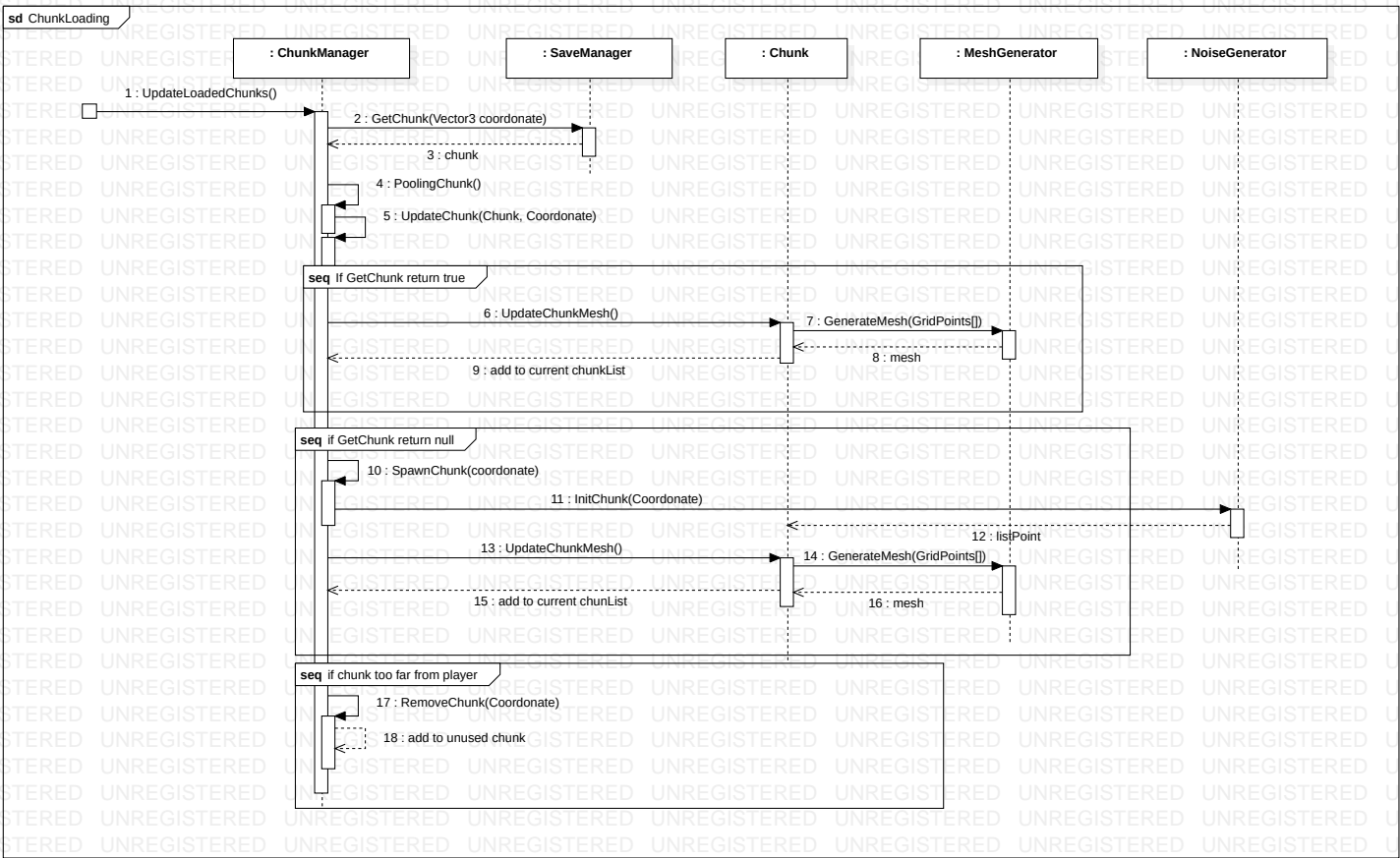
: SaveManager

: ChunkManager





Collaborative Interaction in VR/AR Reading



Patron de conception

Object Pooling

Puisque le monde est infini, j'utilise des chunks (morceaux de terrain) qui seront charger autour du joueur. Pour ne pas instancier un nouveau chunk à proximité et détruire ceux qui sont trop loin, on réutiliser ceux qui devraient être détruit et on les met à jour pour le nouveau chunk qui devait être instancier.

Observer

Puisque plusieurs actions peuvent être effectuées, et plusieurs classes doivent être notifier, on va utiliser les delegates de Unity pour créer des évènements que n'importe quelle classe peut s'inscrire, et effectuer les actions nécessaires. Aussi, cela élimine plusieurs dépendances, donc si on décide d'effacer une classe, personne d'autre devrait en être pénaliser puisqu'il n'y pas de lien direct.

- (Dossier) Save
 - (fichier) Player.txt
 - (fichier) Robot.txt
 - (Dossier) Chunks
 - Chunk(0,0,0).txt
 - Chunk(0,0,1) .txt
 - Chunk(1,0,0) .txt
 -