# 华中科技大学 人工智能与自动化学院

# 微机原理实验五: 8255 控制交通灯实验

彭杨哲

U201914634

2021年11月25日

## 1 实验目的

- 了解 8255 芯片的工作原理,熟悉其初始化编程方法以及输入、输出程序设计技巧。学会使用 8255 并行接口芯片实现各种控制功能,如本实验(控制交通灯)等。
- 熟悉 8255 内部结构和与 8086 的接口逻辑, 熟悉 8255 芯片的 3 种工作方式以及控制字格式。
- 认真预习本节实验内容,尝试自行编写程序,填写实验报告。

## 2 实验内容

- 编写程序: 使用 8255 的 PA0..2、PA4..6 控制 LED 指示灯, 实现交通 灯功能。
- 连接线路验证 8255 的功能, 熟悉它的使用方法。

## 3 实验原理图

如图1所示

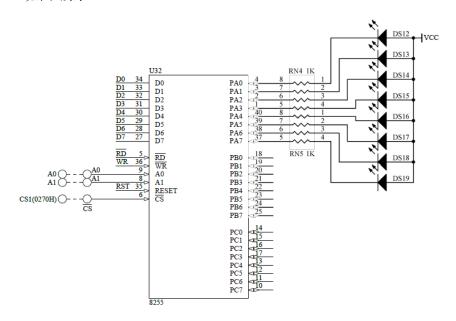


Figure 1: 实验原理图

#### 4 实验步骤

1. 连线说明, 如表1所示

D3 ⊠: CS, A0, A1	A3 ⊠: CS1, A0, A1
D3 区: JP23 (PA 口)	F4 区: JP18

Table 1: 连线表

2. 观察实验结果,是否能看到模拟的交通灯控制过程。

#### 5 实验结果

#### 5.1 实验代码

```
1 ;8255交通灯
2 CTRL_COM EQU 0273H;控制端口地址
3 PA_COM EQU 0270H;A口地址
4 PB_COM EQU 0271H;B口地址
5 PC_COM EQU 0272H; C口地址
7 _STACK SEGMENT STACK ; 堆栈段
   DW 100 DUP(?) ;定义100个字空间
9 _STACK ENDS
10
11 DATA SEGMENT
   LED_DATA DB 10111110B;左边绿,右边红
12
                DB 10111111B; 左边绿灯闪, 右边红
13
                DB 10111101B; 左边黄, 右边红
                DB 11101011B; 左边红, 右边绿
                DB 11111011B;左边红,右边绿灯闪
16
17
                DB 11011011B;左边红,右边黄
     BUFFER DB 100 DUP(0);定义数据缓冲区
18
19 DATA ENDS
20
21 CODE SEGMENT
22 MAIN PROC NEAR
23
24
     ASSUME CS:CODE, DS:DATA, SS:_STACK;定义堆栈段地址
25
     MOV AX, DATA; 加载数据段地址
26
      MOV DS, AX;将数据段地址加载到DS
27
      MOV ES, AX;设置 ES为 DATA的地址
      MOV AX,_STACK;加载堆栈段地址
28
29
      MOV SS,AX;设置SS为STACK的地址
30
31
     CALL Init_8255;初始化8255
```

```
MOV DX, PA_COM; PA口地址
33
34
      LEA BX,LED_DATA;初始状态地址
35
36
   LOOP_1:
37
      ;左边
38
      MOV AL,[BX];初始状态
      OUT DX,AL;写入初始状态
39
      CALL Delay_6s;延时六秒
40
41
42
      MOV AL,[BX];送入初始状态
43
      MOV AH,1[BX];送入闪烁状态
44
      CALL Blink;闪 1.5s
45
      MOV AL,2[BX];黄灯
46
47
      OUT DX,AL; 亮黄灯
      CALL Delay_3s;黄灯3s
49
50
51
      ;右边
52
      MOV AL,3[BX];初始状态
53
      OUT DX,AL;写入初始状态
54
      CALL Delay_6s;延时六秒
55
56
      MOV AL,3[BX];送入原始状态
      MOV AH, 4[BX];送入闪烁状态
57
58
      {\tt CALL} Blink;闪 1.5s
59
60
      MOV AL,5[BX];黄灯
      OUT DX,AL;亮黄灯
61
      CALL Delay_3s;黄灯3s
62
63
64
      JMP LOOP_1;循环
65
66
67 MAIN ENDP
68
69
   Init_8255 PROC NEAR
      MOV DX,CTRL_COM;控制端口
70
71
      MOV AL,80H;控制字
72
      OUT DX,AL;写入控制字
73
   ENDP
74
75
76 ;按照输入进行闪烁
77 ;@IN: AL: 原始状态, AH: 闪烁状态, DX: 输出端口地址
78 ; @OUT: 无
79 Blink PROC NEAR
      OUT DX,AL;输出原始状态
80
81
82
      CALL Delay_0s5;稍微延时一下
   XCHG AH, AL; 把高位换到低位来
```

```
OUT DX,AL;输出闪烁状态
84
85
       CALL Delay_0s5;
86
       CALL Delay_0s5
87
       XCHG AH, AL; 把低位换回到低位来
88
       OUT DX,AL;输出原始状态
89
       CALL Delay_Os5;延时相应的时间
90
      CALL Delay_0s5
91
92
      XCHG AH, AL;把高位换到低位来
93
       OUT DX,AL;输出闪烁状态
94
      CALL Delay_0s5;
95
      CALL Delay_0s5
       XCHG AH, AL; 把低位换回到低位来
96
97
     OUT DX,AL;输出原始状态
98 ENDP
99
100 ;延时 68
101 ; @IN: 无
102 ;@OUT: 无
103 \quad {\tt Delay\_6s\ PROC\ NEAR}
104 CALL Delay_3s;延时到相应的时间
105
      CALL Delay_3s
106 ENDP
107
108 ;延时 38
109
    ;@IN; 无
110
    ;@OUT: 无
111 Delay_3s PROC NEAR
      CALL Delay_0s5;延时到相应的时间
112
113
      CALL Delay_0s5
114
      CALL Delay_0s5
115
      CALL Delay_0s5
116
      CALL Delay_0s5
117
    CALL Delay_0s5
118 ENDP
119
120 ;延时 0.5s
121 ; @IN: 无
122 ; @OUT: 无
123 Delay_Os5 PROC NEAR
    PUSH CX;保存CX值
124
125
      MOV CX,3000H;500ms对应的周期数
    LOOP $ ;循环
126
127
     POP CX;恢复CX值
128
    RET
129 Delay_Os5 ENDP
130
131 CODE ENDS
132 END MAIN
```

#### 5.2 观察实验结果

烧写入代码后,可以看出最左侧的绿色 LED 灯和最右侧的红色 LED 灯亮起。然后经过几秒后绿色 LED 灯开始闪烁,几秒后左侧黄灯亮起,几秒后左侧红灯亮起右侧绿灯亮起,然后几秒后右侧绿灯开始闪烁,几秒后右侧亮起黄灯,再几秒后右侧红灯亮起左侧绿灯亮起,开始一个新的循环。

#### 6 思考题

1. 如何对 8255 的 PC 口进行位操作?

答: 先对控制端口写入控制字, 然后每次 IN, OUT 时端口地址使用 0272H 作为输入和输出端口地址通过对 8255A 的控制口写入置位/复位控制字,可使端口 C 的任意一个引脚的输出单独置 1 或置 0。例如,写入控制字 01H,即可将 PC0 端口置为 1,写入控制字 03H,即可将 PC1 端口置为 1,即 D3 到 D1 为位选择,D0 为置位值。

2. 绘制本实验的详细实验电路图。

答: 如图2所示

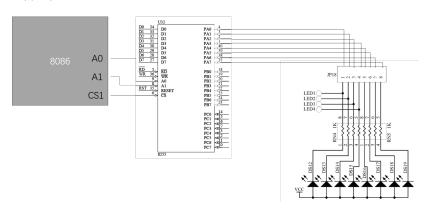


Figure 2: 详细实验电路图

3. 注释每各条指令的功能

答:详细注释见代码部分