

Date de séance : 24/03/2023

## Compte Rendu APP robot Séance 7 :

### Présence :

Léglise, Cloé	Présent
Sangouard, Marine	Présent
Dindelli Dylan	Présent
Benhima, Mehdi	Présent
Jenny, Camille	Présent
Mison, Jules	Présent
Ruiz, Florian	Présent

### Description des objectifs du semestre :

- Atteindre les objectifs fixés pour le niveau 2 et 3.
- Etablir la liaison entre les différentes parties de notre projet.
- Essayer de mettre notre projet en marche avec des situations pratiques.

### Objectifs de la séance :

**Serveur :** Créer le code client qui traite l'algorithme du plus court chemin, et échanger les données depuis le site Web, code Algorithme court chemin, Serveur et Pepper.

**Déplacement Pepper :** Terminer le code pour gérer l'intersection par Pepper.

**Algorithme de plus court chemin :** Réaliser une version finale de l'algorithme du plus court chemin.

**Site Internet :** Reprendre le site de notre APP réalisé en S6 suite à la demande des encadrants.

### Travail effectué :

#### **Serveur :**

- Créer un client pour la première version de l'algorithme du plus court chemin.
- Transformer le message reçu par le site Web en fichier Texte en liaison avec de l'algorithme du plus court chemin.
- Transformer la sortie de l'algorithme du plus court chemin en fichier texte envoyé au client Python.

#### **Déplacement Pepper :**

- Terminer de programmer la détection d'une intersection dans un couloir
- Réaliser des tests de l'enchaînement de comportement du robot

**Algorithme de plus court chemin :**

- Réaliser une version finale de l'algorithme du plus court chemin, qui prendra en entrée et en sortie des fichiers texte, et qui permet de traiter le chemin retournée pour qu'il soit plus facile à interpréter par Pepper.
- Transformer le code de l'algorithme en fichier exécutable.
- Reprendre le développement du code SpeechReco du Robot Nao.

**Site Internet :**

- Reprendre le développement du site Web et améliorer sa structuration.

**Problèmes rencontrés :**

- Problème de l'exécution d'un fichier .exe à partir d'une commande en Python.
- Problème de concaténation avec la sortie d'un algorithme Erreur : « NonType ». Problème résolu avec la nouvelle version de l'algorithme.
- Exécution du programme Choregraphe de déplacement dans la réalité un peu lente et peu fiable, à améliorer.

**A faire :**

- Pouvoir exécuter un fichier python exécutable à partir d'une ligne de commande.
- Continuer le développement du code SpeechReco pour le robot Nao.
- Continuer le développement du site Internet.