

Date de séance : 26/04/2023 après-midi

Compte Rendu APP robot Séance 12 :

Présence :

Léglise, Cloé	Présent
Sangouard, Marine	Présent
Dindelli Dylan	Présent
Benhima, Mehdi	Présent
Jenny, Camille	Présent
Mison, Jules	Présent
Ruiz, Florian	Présent

Description des objectifs du semestre :

- Atteindre les objectifs fixés pour le niveau 2.
- Etablir la liaison entre les différentes parties de notre projet.
- Essayer de mettre notre projet en marche avec des situations pratiques.

Objectifs de la séance :

- Connecter nao au serveur
- Tester l'envoi de commande via le serveur
- Tester tous nos différents déplacements
- Réussir à avoir un chemin effectué proprement pour pouvoir filmer notre démo pour la soutenance

Travail effectué :

Serveur : tests de la liaison entre pepper et Nao, affichage du php sur la tablette

Déplacement Pepper : Ajustement de la trajectoire de pepper suite à un virage, enlèvement du déplacement centré dans le bloc de déplacement sans suivi de mur, réglage du paramètre théta.

Nao : connexion au serveur et à Pepper

Commencement de la rédaction du rapport

Problèmes rencontrés :

- Connexion entre Pepper et Nao : encodage et print
- Conditions de tests très variables d'un essai à l'autre donc perte énorme de temps (rallumer les robots et les programmes etc)

A faire :

Finaliser le projet

Finir le rapport

La soutenance