APP Robot – Compte-Rendu Séance 2

Présence:

| LÉGLISE Cloé | Présente |
|------------------------------------|----------|
| SANGOUARD Marine (Animatrice) | Présente |
| BENHIMA Mehdi | Présent |
| JENNY Camille | Présente |
| ROY Nicolas (Responsable matériel) | Présent |
| MISON Jules | Présent |
| SALH Hamza (Secrétaire) | Présent |
| RUIZ Florian | Présent |

Travail fait depuis la séance précédente :

Nous avons créé l'organisation des prochaines séances (de semestre 6) et proposé des idées sur ce qu'il faut faire pour le projet. Après nous avons décidé de traiter et travailler sur la possibilité de réaliser et développer les propositions suivantes :

- Orientation dans le bâtiment (QR code pour le repérer).
- Montrer une carte du bâtiment avec le chemin pour aller à un endroit spécial.
- Faire un intermédiaire entre malentendant / malvoyant et une autre personne. Écrire à la main pour la tablette et retranscription vocale et inversement.
- Passer des appels WhatsApp.

Description des objectifs :

Dans cette séance le but est de réaliser une amorce de cahier des charges de projet puis éliminer les propositions impossibles à faire de la dernière séance.

Compte-rendu:

Nous avons décidé dans cette séance de traiter notre cahier de charge en trois parties principales :

- d'abord dans une première partie sur le serveur, on propose:
 - l'algorithme de plus court chemin ce qui permet de pouvoir se déplacer d'un point à l'autre le plus vite possible
 - la cartographie qui contient une carte du bâtiment et assure le déplacement
- Robot Pepper:
 - il peut réaliser les services suivants :

- un déplacement en suivant un trajet donné et précis avec le respect de certaines conditions imposées (rapidité, communication facile..)
- une synthèse vocale qui fait saluer et demander le besoin plus des autres propositions de choix comme des rendez-vous et descriptions à ajouter
- enfin l'interface tablette peut faire des traductions et afficher les plans dans le but de réaliser une bonne communication avec les visiteurs et de donner des services de qualité
- robot Nao:

à cause des captures et plusieurs fonctionnalités qui ne fonctionnent pas, nous avons décidé de lui demander de faire:

Réception et accueil des visiteurs en présentant un guide de communication avec
Pepper et ajouter des animations pour faire patienter les gens.

Problèmes rencontrés :

Nous n'avons pas rencontré de réel problème car le but de la séance est de trouver un cahier des charges alors nous avons évité tout ce qui est impossible à faire avec les robots.

Préparation de la prochaine séance :

- continuer la prise en main des robots en affinant nos essais pour rester cohérents avec nos projets
- en rapport avec la prise en main : éventuellement commencer des essais d'intéraction d'accueil avec Nao puisqu'on n'a pas prévu de lui demander autre chose d'important que du dialogue
- faire les formations tablette, dialogue et python, ou éventuellement commencer à faire des recherches de notre côté afin de savoir comment exploiter la fonctionnalité tablette.