

Date de séance : 09/03/2023

Compte Rendu APP robot Séance 5 :

Présence :

Léglise, Cloé	Présent
Sangouard, Marine	Présent
Dindelli Dylan	Présent
Benhima, Mehdi	Présent
Jenny, Camille	Présent
Mison, Jules	Présent
Ruiz, Florian	Présent

Description des objectifs du semestre :

- Atteindre les objectifs fixés pour le niveau 2.
- Etablir la liaison entre les différentes parties de notre projet.
- Essayer de mettre notre projet en marche avec des situations pratiques.

Objectifs de la séance :

Serveur : Continuer les actions de la tablette avec l'algo court chemin

Déplacement Pepper : Faire avancer Pepper à une vitesse correcte

Algorithme de plus court chemin : Finir le script

Travail effectué :

Serveur :

- Script lien avec la tablette réalisée pour l'étage 1.
- Résolution du problème de caractères spéciaux

Déplacement Pepper :

- Fin de la reprise du bloc de déplacement en corrigeant la vitesse
- Test d'un parcours pré-établi (avancer d'1m, tourner à droite, avancer d'1m, tourner à droite)
- Début de l'implémentation de la détection d'intersection
- Test pour savoir les paramètres à entrer
- plage de detection (de 40cm à 3.60m pour le gauche)

Algorithme de plus court chemin :

- Finir la simplification de données
- Renseignement sur comment le transformer en script

Tablette :

- Mise en commun des codes de serveur et de la tablette afin d'utiliser les boutons de la tablette pour lancer l'algorithme de plus court chemin

Problèmes rencontrés :

- Corriger les dernières erreurs du bloc déplacement
- le cas du showroom pour l'algorithme de plus court chemin

A faire :

- Finir la solution pour détecter des intersections et l'ajouter au programme de suivi de mur
- Tester le capteur droit pour les intersections
- Le script pour envoyer les informations de déplacement au serveur
- Génération d'un fichier texte par l'algorithme de plus court chemin pour envoyer les instructions à Pepper