Apprentissage profond par renforcement (*Deep RL*)

Laëtitia Matignon

5A - Option Ouverture à la recherche SMA

Apprentissage profond par renforcement (Deep RL)

- \bullet Apprentissage par renforcement : vous vous souvenez ? ... \rightarrow rappel au début du CM2
- ullet Réseaux de neurones : vous vous souvenez ? ... ightarrow rappel rapide dans le CM1

- Apprentissage automatique : hot topic en recherche ... aussi en entreprise?
- Deep (RL) : hot topic en recherche
- Framework d'apprentissage profond : PyTorch, Tensorflow, ...



4752 soumissions au total

O PyTorch

- bibliothèque logicielle Python open source d'apprentissage machine
- manipuler des tenseurs (tableaux multidimensionnels), les échanger facilement avec Numpy
- effectuer des calculs tensoriels (nécessaire pour l'apprentissage profond) efficaces sur CPU ou GPU
- calculer des gradients pour appliquer facilement des algorithmes d'optimisation par descente de gradient (bibliothèque autograd).

CM1 - Réseaux de neurones et Pytorch

Laëtitia Matignon

5A - Option Ouverture à la recherche SMA

- Introduction
- 2 Rappels : descente de gradient & régression linéaire (NumPy)
- 3 Régression linéaire en PyTorch
- Modèle/NN avec PyTorch
- 5 Application/TP1 : classification supervisée

- Introduction
- 2 Rappels : descente de gradient & régression linéaire (NumPy
- Régression linéaire en PyTorch
- 4 Modèle/NN avec PyTorch
- Application/TP1 : classification supervisée

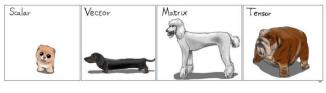
Contenu 1er cours

- Rappels sur l'apprentissage supervisé : descente de gradient sur un problème de régression linéaire avec NumPy
- Concepts de base de PyTorch illustrés sur un problème de régression linéaire
- Modèle/NN avec PyTorch
- A vous de travailler! : application des concepts PyTorch sur un problème de classification supervisée



Tenseurs : généralisation des matrices

Tableaux multi-dimensionnels avec éléments tous du même type (vecteur = Tenseur 1D, matrice = Tenseur 2D, ...)



't'	
'e'	
'n'	
's'	
'0'	
'r'	

3	1	4	1
5	9	2	6
5	3	5	8
9	7	9	3
2	3	8	4
6	2	6	4

tensor of dimensions [6] (vector of dimension 6)

tensor of dimensions [6,4] (matrix 6 by 4)



tensor of dimensions [4,4,2]

Tenseurs : généralisation des matrices

NumPy

- bibliothèque pour opérations d'algèbre linéaire
- manipulation de *nd-array*

```
import numpy as np
# initialisation de la graine du
    generateur
np.random.seed(40)
# 2 x 3 ndarray avec nombres aleatoires
    N(0,1)
x = np.random.randn(2,3)
print(x)
print(type(x),x.shape)
```

```
[[-0.10091345 1.85968363 1.00008287]
[-2.14836824 1.39821122 0.34256522]]
<class 'numpy.ndarray'> (2, 3)
```

PyTorch

- bibliothèque de calculs tensoriels
- manipulation de tensor
- calcul automatique de gradients
- calculs sur CPU ou GPU

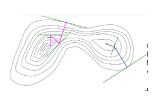
```
import torch
# initialisation de la graine du
    generateur
torch.manual.seed(40)
# 2 x 3 Tensor avec nombres aleatoires N
    (0.1)
x = torch.randn(2,3)
print(x)
print(type(x),x.size())
```

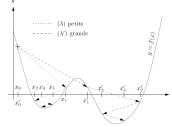
```
tensor([[0.8529, 0.0279, 0.2130], [0.5421, 0.1813, 0.9069]]) <class 'torch.Tensor'> torch.Size([2.3])
```

- Introduction
- 2 Rappels : descente de gradient & régression linéaire (NumPy)
- Régression linéaire en PyTorch
- Modèle/NN avec PyTorch
- 5 Application/TP1 : classification supervisée

Régression linéaire en Num<u>Py</u>







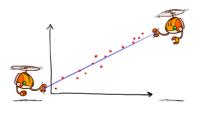
Algorithme itératif pour trouver le minimum local d'une fonction

- A t on part du point $\vec{x_t}$
- ullet Le gradient de f, noté $abla f(ec{x_t})$, indique la direction de plus grande pente de f
- \bullet Le gradient de f est le vecteur des dérivées partielles de f par rapport à ses paramètres :

$$\vec{\nabla} f(x_1, ..., x_K) = \left(\frac{\partial f(x_1, ..., x_K)}{\partial x_1}, \frac{\partial f(x_1, ..., x_K)}{\partial x_2}, ...\right)^T$$

- On suit le vecteur donné par le gradient de f en $\vec{x_t}$
- On passe à $\vec{x}_{t+1} = \vec{x_t} \lambda \vec{\nabla} f(\vec{x_t}) \; \lambda > 0$ pas d'apprentissage permet de progresser rapidement au début (en sortant si possible de zones d'optima locaux) puis d'affiner le résultat par des pas plus petits.

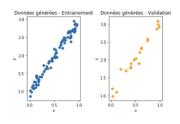
Problème de régression linéaire 1D



Apprentissage supervisé : objectif

- f_{θ} fonction cible (modèle) à apprendre ($y = f_{\theta}(x) = a + bx$)
- on cherche le vecteur de paramètres $\vec{\theta} = [a,b]$ qui permet de prédire y à partir de x.

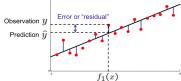
Problème de régression linéaire 1D



```
# Data Generation
np.random.seed(40)
x = np.random.rand(100, 1)
y = 1 + 2 * x + .1 * np.random.randn(100, 1)
# Shuffles the indices
idx = np.arange(100)
np.random.shuffle(idx)
# train set
train_idx = idx[:80]
x_train, y_train = x[train_idx], y[train_idx]
```

Apprentissage supervisé : données d'entrées labellisées

- données d'entrée ou **feature** à une dimension : $\{x_k\}$
- données d'entrée labellisées/échantillons : ensemble de N exemples d'entrainement (x_k,y_k) et le reste pour le test



```
# x_train :ndarray (80,1)
# Computes our model's predicted output
y_hat = a + b * x_train
# Computes the error
error = (y_train - yhat)
# MSE
loss = (error ** 2).mean()
```

A partir d'un ensemble d'échantillons (x_k,y_k) et des prédictions du modèle $\hat{y_k}=a+bx_k$

1- Calcul de la loss

Mean Squared Error

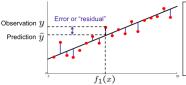
$$MSE = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (y_i - \hat{y_i})^2$$

$$MSE = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (y_i - a - bx_i)^2$$

Batch vs stochastic vs mini-batch gradient descent

Pour le calcul de la loss :

- batch gradient descent : utilise tous les échantillons d'entrainement (N)
- stochastic gradient descent : utilise un seul échantillon



```
# Computes the error
error = (y_train - yhat)
# MSE
loss = (error ** 2).mean()
# Computes gradients for both "a" and "b" parameters
a_grad = -2 * error.mean()
b_grad = -2 * (x_train * error).mean()
```

A partir d'un ensemble d'échantillons (x_k, y_k) et des prédictions du modèle $\hat{y_k} = a + bx_k$

1- Calcul de la *loss*

Mean Squared Error

$$MSE = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (y_i - \hat{y_i}) \begin{array}{c} \rightarrow \\ \text{loss à} \\ \text{minimiser} \end{array}$$

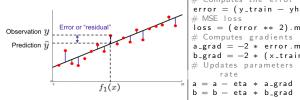
$$MSE = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (y_i - a - bx_i)$$

2- Calcul du gradient de la *loss*

Dérivées partielles de la loss par rapport aux paramètres a,b :

$$\frac{\partial MSE}{\partial a} = \frac{\partial MSE}{\partial \hat{y_i}} \frac{\partial \hat{y_i}}{\partial a} = -2\frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (y_i - \hat{y_i})$$

$$\frac{\partial MSE}{\partial b} = \frac{\partial MSE}{\partial \hat{y}_i} \frac{\partial \hat{y}_i}{\partial b} = -2 \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} x_i (y_i - \hat{y}_i)$$



```
# Computes the error
error = (y_train - yhat)
# MSE loss
loss = (error ** 2).mean()
# Computes gradients for both "a" and "b" parameters
a_grad = -2 * error.mean()
b_grad = -2 * (x_train * error).mean()
# Updates parameters using gradients and learning
rate
a = a - eta * a_grad
b = b - eta * b_grad
```

A partir d'un ensemble d'échantillons (x_k, y_k) et des prédictions du modèle $\hat{y_k} = a + bx_k$

- Calcul de la loss
- ② Caldul du gradient de la *loss*

3- Mise à jour des **paramètres** (une itération de la descente de gradient)

 $\eta \in [0;1]$ learning rate :

$$a = a - \eta \frac{\partial MSE}{\partial a}$$

$$b = b - \eta \frac{\partial MSH}{\partial b}$$

4- Itération sur plusieurs epochs

1 **epoch** : tous les échantillons d'entrainement ont été utilisés pour la mise à jour des paramètres :

- batch gradient descent : 1 epoch = 1 update
- **stochastic** gradient descent : 1 epoch = N updates
- mini-batch gradient descent : 1 epoch = N/n updates (n échantillons par itération)

```
# Defines number of epochs
n_epochs = 1000
for epoch in range (n_epochs):
    # Computes our model's predicted output
    vhat = a + b * x_train
    # Computes the error
    error = (y_train - yhat)
    # MSE loss
    loss = (error ** 2).mean()
    # Computes gradients for both "a" and "b"
           parameters
    a_grad = -2 * error.mean()
    b_grad = -2 * (x_train * error).mean()
    # Updates parameters using gradients and
         learning rate
    a = a − lr * a_grad
    b = b - Ir * b\_grad
```

Conclusion

Descente de gradient : Init + 4 étapes

Initialisation des paramètres et des hyper-paramètres

- forward pass : calcul des prédictions \hat{y} du modèle courant
- Calcul de la loss, en utilisant les prédictions, labels et la fonction de perte appropriée à la tâche
- Calcul du gradient dérivées partielles pour chaque paramètre
- Mise à jour des paramètres

```
# Random initialization of parameters
np.random.seed(42)
a = np.random.randn(1)
b = np.random.randn(1)
# Initialization of hyper-parameters
# Sets learning rate
lr = 1e-1
# Defines number of epochs
n_epochs = 1000
for epoch in range (n_epochs):
    # 1- forward pass: Computes our model's
         predicted output
    vhat = a + b * x_train
    # 2- Computes the error
    error = (y_train - yhat)
    # MSE Loss
    loss = (error ** 2).mean()
    #3- Computes gradients for both "a" and
         "b" parameters
    a_grad = -2 * error.mean()
    b_{grad} = -2 * (x_{train} * error).mean()
    # 4— Updates parameters using gradients
         and learning rate
    a = a - lr * a\_grad
    b = b - lr * b_grad
```

- Introduction
- Rappels : descente de gradient & régression linéaire (NumPy)
- 3 Régression linéaire en PyTorch
- Modèle/NN avec PyTorch
- Application/TP1 : classification supervisée

NumPy ndarray to/from PyTorch tensor

• from_numpy : transforme ndarray en tensor

```
import torch

# Numpy arrays transformed into PyTorch's Tensors
# and cast them into lower precision
x_train_tensor = torch.from_numpy(x_train).float()
y_train_tensor = torch.from_numpy(y_train).float()
print(type(x_train), type(x_train_tensor))
```

<class 'numpy.ndarray'> <class 'torch.Tensor'>

• numpy() : transforme tensor en ndarray

```
x_ndarray = x_train_tensor.numpy()
print(type(x_ndarray))
```

<class 'numpy.ndarray'>

Création de tensor (pour des données)

```
x = torch.rand(3,2)
print(x)
print("x[0]",x[0])
print("x[0][0]",x[0][0])
```

```
x[0] tensor([0.0324, 0.1923])
x[0][0] tensor(0.0324)
```

```
# Resizing
y = x.view(1,-1)
```

```
tensor([[0.0324, 0.1923, 0.6838, 0.1085, 0.7307, 0.6133]])
```

tensor([[0.0324, 0.1923], [0.6838, 0.1085], [0.7307, 0.6133]])

```
x.resize_(2, 3)
```

```
tensor([[0.0324, 0.1923, 0.6838], [0.1085, 0.7307, 0.6133]])
```

Méthodes in_place

• Les méthodes qui se terminent par _ modifient la variable (resize_,add_, ...).

Création de tensors entrainables (pour des paramètres/poids)

Pour préciser à PyTorch qu'il doit calculer des gradients par rapport à des tenseurs :

- utiliser l'argument requires_grad=True à la création du tenseur
- modifier l'attribut requires_grad_(True) à tout moment

```
torch.manual_seed(42)
# Random initialization of parameters
a = torch.randn(1, requires_grad=True, dtype=torch.float)
b = torch.randn(1, requires_grad=True, dtype=torch.float)

print(a)
print(b)
a.requires_grad_(True)
b.requires_grad_(False)
```

```
tensor([0.3367], requires_grad=True)
tensor([0.1288], requires_grad=True)
```

module autograd

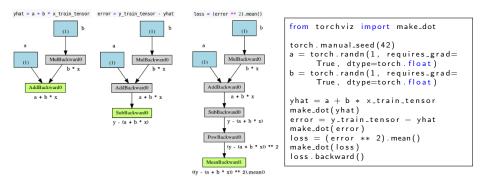
- Permet le calcul automatique de gradients par rapport à un tenseur
- Mémorise toutes les opérations réalisées sur un tenseur (graph de calcul dynamique)

Calcul du gradient / dérivé partielle de la *loss* selon chaque paramètre $\left(\frac{\partial MSE}{\partial a}, \frac{\partial MSE}{\partial b}\right)$:

- mettre requires_grad=True à la création des paramètres (tenseurs)
- invoquer backward() sur la *loss*
- remettre les gradients à zéro (ils s'accumulent à chaque appel)

```
# Random initialization of parameters
torch.manual_seed(42)
a = torch.randn(1, requires_grad=True, dtype=
     torch . float )
b = torch.randn(1, requires_grad=True, dtype=
     torch . float )
# Initialization of hyper-parameters
Ir = 1e-1
n_epochs = 1000
for epoch in range (n_epochs):
# 1- forward pass: Computes our model's
      predicted output
 vhat = a + b * x_train_tensor
# 2- Computes the error and MSE loss
 error = y_train_tensor - yhat
 loss = (error ** 2).mean()
 #3— Computes gradients for both "a" and "
      b" parameters
loss.backward()
 # -; No more manual computation of gradients!
\# a_grad = -2 * error.mean()
\# b_grad = -2 * (x_tensor * error).mean()
a.grad.zero_()
b.grad.zero_()
```

Graph de calcul dynamique



- rectangle bleu : tenseurs sur lesquels on demande à PyTorch de calculer les gradients
- rectangle gris : opérations PyTorch qui impliquent un calcul de gradient
- rectangle vert : comme ci-dessus mais point de départ pour le calcul de gradient si backward() est appelé depuis la variable utilisée pour afficher le graph

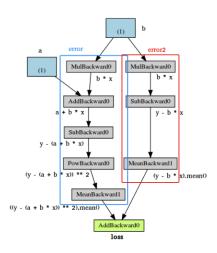
Graph de calcul dynamique

```
yhat = a + b * x_train_tensor
error = y_train_tensor - yhat

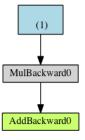
loss = (error ** 2).mean()

if loss > 0:
    yhat2 = b * x_train_tensor
    error2 = y_train_tensor - yhat2

loss += error2.mean()
```



Graph de calcul dynamique



• seuls les tenseurs sur lesquels un calcul de gradient doit être fait sont affichés

module autograd

- Après l'appel à backward(), le gradient par rapport à un tenseur est dans l'attribut .grad du tenseur
- .grad_fn renvoie l'opération qui a créé le tenseur

```
<AddBackward0 object at 0x120474f70>

<SubBackward0 object at 0x120474f70>

<MeanBackward0 object at

0x120474f70>

dMSE/da tensor([-3.1019])

dMSE/db tensor([-1.8132])
```

```
# Random initialization of parameters
torch.manual_seed(42)
a = torch.randn(1, requires_grad=True,
     dtype=torch.float)
b = torch.randn(1, requires\_grad=True.
     dtype=torch . float )
# Initialization of hyper-parameters
lr = 1e-1
n_{epochs} = 1000
for epoch in range (n_epochs):
 # 1- forward pass: Computes our model's
       predicted output
 vhat = a + b * x_train_tensor
 # 2— Computes the error and MSE loss
 error = v_train_tensor - vhat
 loss = (error ** 2).mean()
 print(yhat.grad_fn)
 print(error.grad_fn)
 print(loss.grad_fn)
 #3- Computes gradients for both "a" and "
      b" parameters
 loss.backward()
 # affichage du gradient calcule par
       rapport au parametre a
 print("dMSE/da".a.grad)
 print(dMSE/db".b.grad)
```

Mise à jour des paramètres

Attention à ne pas "perdre" le gradient!

• en ré-assignant un tenseur, son gradient est perdu

```
dMSE/da avant tensor([-3.1019])
dMSE/da apres None
AttributeError: 'NoneType' object
has no attribute 'zero_'
```

```
for epoch in range (n_epochs):
# 1- forward pass: Computes our model's
      predicted output
vhat = a + b * x_train_tensor
# 2— Computes the error and MSE loss
 error = y_train_tensor - yhat
loss = (error ** 2).mean()
#3- Computes gradients for both "a" and "
      b" parameters
 loss.backward()
#4- Update parameters using gradient
print("dMSE/da avant ",a.grad)
a = a - Ir * a.grad
b = b - lr * b.grad
print("dMSE/da apres ",a.grad)
# gradients are accumulated: zero the
      gradients
a.grad.zero_()
b.grad.zero_()
```

Mise à jour des paramètres

Attention à ne pas "perdre" le gradient!

- en ré-assignant les tenseurs paramètres
- en utilisant une opération *in-place* sur un paramètre

RuntimeError: a leaf Variable that requires grad has been used in an in-place operation.

```
for epoch in range (n_epochs):
# 1- forward pass: Computes our model's
      predicted output
vhat = a + b * x_train_tensor
# 2- Computes the error and MSE loss
 error = y_train_tensor - yhat
loss = (error ** 2).mean()
#3- Computes gradients for both "a" and "
      b" parameters
 loss . backward ()
# 4- Update parameters using gradient
a -= Ir * a.grad
b -= Ir * b.grad
# gradients are accumulated: zero the
      gradients
a.grad.zero_()
b.grad.zero_()
```

Mise à jour des paramètres

Pour réaliser des opération sur des tenseurs du graph de calcul sans ajouter ces opérations au graph de calcul, on désactive temporairement le graph pour ne pas calculer de gradient :

 torch.no_grad() autour d'un bloc de code

```
tensor([0.6469], requires_grad=True)
dMSE/da apres tensor([-3.1019])
```

```
for epoch in range (n_epochs):
# 1- forward pass: Computes our model's
      predicted output
vhat = a + b * x_train_tensor
# 2— Computes the error and MSE loss
 error = y_train_tensor - yhat
loss = (error ** 2).mean()
#3- Computes gradients for both "a" and "
      b" parameters
 loss . backward ()
#4- Update parameters using gradient
with torch.no_grad():
        a -= Ir * a.grad
        b -= Ir * b.grad
 print(a)
 print ("dMSE/da_apres_", a.grad)
# gradients are accumulated: zero the
      gradients
a.grad.zero_()
b.grad.zero_()
```

detach détache un tenseur du graph de calcul.

 b=a.detach(): renvoie un nouveau tenseur b qui est une copie de a détaché du graph de calcul (aucun historique d'opérations, requires_grad faux, pas de gradient, ...)

```
a tensor([0.6469],
requires_grad=True)
c tensor([0.6469]) False None
```

```
for epoch in range (n_epochs):
# 1- forward pass: Computes our model's
      predicted output
vhat = a + b * x_train_tensor
# 2- Computes the error and MSE loss
 error = y_train_tensor - yhat
loss = (error ** 2).mean()
#3- Computes gradients for both "a" and "
      b" parameters
 loss . backward ()
# 4— Update parameters using gradient
with torch.no_grad():
        a -= Ir * a.grad
        b -= Ir * b.grad
 print(a)
c = a.detach()
 print("c",c, c.requires_grad,c.grad)
```

PyTorch's optimizer

Mise à jour des paramètres

Un **optimiseur** (SGD, Adam, ...) met à jour les paramètres :

- choix de l'optimiseur, des hyper-paramètres et des paramètres à mettre à jour
- e calcul de la mise à jour avec step()
- remise à zéro des gradients avec zero_grad()

```
from torch import optim
# Defines a SGD optimizer to update the
     parameters
optimizer = optim.SGD([a, b], lr=lr)
for epoch in range (n_epochs):
 # 1- forward pass: Computes our model's
       predicted output
 vhat = a + b * x_train_tensor
 # 2- Computes the error and MSE loss
 error = y_train_tensor - yhat
 loss = (error ** 2).mean()
 #3- Computes gradients for both "a" and "
      b" parameters
 loss . backward ()
 # 4- Update parameters using gradient
  # No more manual update!
 # with torch.no_grad():
       a -= Ir * a.grad
       b -= Ir * b.grad
 optimizer.step()
 # gradients are accumulated: zero the
       gradients
 optimizer.zero_grad()
```

Calcul de la loss

PyTorch propose de nombreuses fonctions de perte, e.g. MSELoss

- choix de la fonction de perte
- 2 calcul de la *loss*

```
from torch import optim
from torch import nn
# Defines a MSE loss function
loss_fn = nn.MSELoss(reduction='mean')
# Defines a SGD optimizer to update the
      parameters
optimizer = optim.SGD([a, b], Ir=Ir)
for epoch in range (n_epochs):
# 1- forward pass: Computes our model's
      predicted output
 vhat = a + b * x_train_tensor
 # 2- Computes the MSE loss
 # No more manual loss!
 # error = v_tensor - vhat
 \# loss = (error ** 2).mean()
  loss = loss_fn(v_train_tensor, vhat)
   #3- Computes gradients for both "a" and
         "b" parameters
 loss.backward()
 #4- Update parameters using gradient
 optimizer.step()
 # gradients are accumulated: zero the
      gradients
 optimizer.zero_grad()
```

Conclusion

Résumé : Init + 4 étapes par epoch

Initialisation des paramètres et des hyper-paramètres

- forward pass : calcul des prédictions du modèle courant
- Calcul de la loss, en utilisant les prédictions, labels et la fonction de perte appropriée à la tâche
- Calcul du gradient dérivées partielles pour chaque paramètre
- Mise à jour des paramètres

```
# Random initialization of parameters
torch.manual_seed(42)
a = torch.randn(1, requires_grad=True, dtype=
     torch . float )
b = torch.randn(1, requires_grad=True, dtype=
     torch . float )
# Initialization of hyper-parameters
lr = 1e-1
n_epochs = 1000
# Defines loss function and optimizer
loss_fn = nn.MSELoss(reduction='mean')
optimizer = optim.SGD([a. b]. |r=|r|)
for epoch in range (n_epochs):
    # 1- forward pass: Computes our model's
         predicted output
    yhat = a + b * x_train
    # 2- Computes the loss
        loss = loss_fn(y_train_tensor, yhat)
    #3— Computes gradients for both "a" and
         "b" parameters
    loss.backward()
    # 4- Updates parameters
    optimizer.step()
    optimizer.zero_grad()
```

- Introduction
- Rappels : descente de gradient & régression linéaire (NumPy)
- Régression linéaire en PyTorch
- Modèle/NN avec PyTorch
- Application/TP1 : classification supervisée

1 - Modèle avec PyTorch : définition

Représenter la fonction cible à apprendre f_{θ} .

Héritage de la classe Module

Redéfinir:

- __init__(self) : constructeur
- ullet forward(self, x) : calcul de la prédiction du modèle pour la feature/entrée x
- utilisation de la classe Parameter : récupération d'un itérateur sur les paramètres du modèle (.parameters()), des valeurs des paramètres (state_dict()), ...

Modèle de régression linéaire 1D $y = f_{\theta}(x) = a + b * x$

```
from torch import nn

class ManualLinearRegression(nn.Module):
    def __init__(self):
        super().__init__()
        self.a = nn.Parameter(torch.randn(1, requires_grad=True, dtype=torch.float))
        self.b = nn.Parameter(torch.randn(1, requires_grad=True, dtype=torch.float))

def forward(self, x):
    # Computes the outputs / predictions
    return self.a + self.b * x
```

1- Modèle avec PyTorch : utilisation

La méthode forward(x) ne doit pas être appelée, il faut appeler le modèle directement

train/eval mode

Modèle en mode entrainement ou évaluation car comportements différents (e.g. DropOut, BatchNorm, ...)

```
OrderedDict([('a',
tensor([0.9998])), ('b',
tensor([1.9619]))])
```

```
torch.manual_seed(42)
# Create a model
model = ManualLinearRegression()
lr = 1e-1
n_{epochs} = 1000
loss_fn = nn.MSELoss(reduction='mean')
#iterateur sur les parametres
optimizer = optim.SGD( model.parameters(), Ir=
      lr)
for epoch in range (n_epochs):
    model.train()
    # No more manual prediction!
    \# yhat = a + b * x<sub>-</sub>tensor
    # appel implicite de method forward
    yhat = model(x_train_tensor)
    loss = loss_fn(y_train_tensor, yhat)
    loss . backward ()
    optimizer.step()
    optimizer.zero_grad()
# Inspect its parameters
print(model.state_dict())
```

2- Modèle avec PyTorch : définition avec Layers de PyTorch

Représenter la fonction cible à apprendre avec un réseau de neurones.

Utilisation des couches prédéfinies (Layers) dans PyTorch

- Linear Layers : nn.Linear, nn.Identity, ...
- Convolutional Layers: nn.Conv1D, nn.Conv2D, ...
- Recurrent Layers : nn.RNN, nn.LSTM, ...

Modèle de régression linéaire 1D $y = f_{\theta}(x) = a + b * x$

Transformation linéaire avec nn.Linear(input_size,output_size).

Conclusion

Autres concepts de PyTorch

- o création/chargement de Dataset
- 2 DataLoader : itération sur dataset
- Sauvegarde/Chargement de modèles
- Utilisation du GPU
- **⑤** ...
- https://pytorch.org/tutorials/
- https://pytorch.org/docs/stable/nn.html

- Introduction
- Rappels : descente de gradient & régression linéaire (NumPy)
- Régression linéaire en PyTorch
- Modèle/NN avec PyTorch
- 5 Application/TP1 : classification supervisée

TP1 : classification supervisée

- Installation de conda pour la gestion d'environnements virtuels Python
- Utilisation de jupyter notebook, cahier électronique pouvant contenir du texte, des images, des formules mathématiques et du code informatique exécutable. Ils sont manipulables interactivement dans un navigateur web.
- Deux notebooks contenant le code présenté dans ce CM pour tester
- Un notebook à compléter : NN pour classification Fashion-MNIST

