

## Binary Search Tree Split

ให้นิสิตเพิ่มบริการการแยก Binary Search Tree ออกเป็นสองต้นให้กับคลาส `CP::list` โดยเพิ่ม `CP::map_bst<KeyT,MappedT,CompareT> split(KeyT val)` ซึ่งจะทำการกรองเอาข้อมูลที่มี Key ที่มีค่ามากกว่าหรือเท่ากับ val ออกมาเป็น `CP::map_bst` อีกต้นหนึ่ง โดยที่ต้องเอาข้อมูลดังกล่าวออกจากต้นไม้ที่เรียกด้วย

ตัวอย่างเช่น ถ้า a เป็น `CP::map_bst<int,char>` มีข้อมูลเป็น { {10,'a'}, {20,'b'}, {30,'c'}, {40,'d'}, {50,'e'}, {60,'f'} } การเรียก `a.split(25)` นั้นจะทำให้ a กลายเป็น { {10,'a'}, {20,'b'} } และจะคืนค่า `CP::map_bst` ที่มีข้อมูลเป็น { {30,'c'}, {40,'d'}, {50,'e'}, {60,'f'} } มา

อีกตัวอย่างหนึ่งเช่น ให้ a มีข้อมูลดังข้างต้น `a.split(40)` จะทำให้ a กลายเป็น { {10,'a'}, {20,'b'}, {30,'c'} } และจะคืนค่า `CP::map_bst` ที่มีข้อมูลเป็น { {40,'d'}, {50,'e'}, {60,'f'} } มา

ฟังก์ชันนี้ “ไม่จำเป็น” จะต้องตั้งค่า size ของ `CP::map_bst` ให้ถูกต้อง (grader จะไม่ตรวจสอบว่า size นั้นถูกต้องหรือไม่)

### คำแนะนำ

ข้อนี้ วิธีการที่ง่าย ๆ วิธีหนึ่งคือไล่ดูข้อมูลทุกตัวใน `CP::map_bst` แล้วสร้าง `CP::map_bst` ใหม่ตามโจทย์ข้างต้น อย่างไรก็ตาม การใช้วิธีนี้จะผ่าน test data เพียงครั้งเดียว

การที่จะผ่าน test data ทั้งหมดนั้น วิธีการที่ใช้จะต้องใช้เวลาเป็น  $O(h)$  เมื่อ  $h$  คือความสูงของต้นไม้ และ ไม่มีการ สร้าง หรือ ลบ ปมใด ๆ ในต้นไม้เลย

ระวังให้ดีว่าการปรับเปลี่ยนปมนั้น ต้องพิจารณาถึง 3 pointers คือ left, right และ parent

### ข้อบังคับ

โจทย์ข้อนี้จะมีไฟล์โปรเจ็คของ `code::block` ให้ ซึ่งในโปรเจ็คดังกล่าวจะมีไฟล์ `map_bst.h`, `main.cpp` และ `student.h` อยู่ ให้นิสิตเขียน code เพิ่มเติมลงไปไฟล์ `student.h` เท่านั้น และการส่งไฟล์ขึ้น grader ให้ส่งเฉพาะไฟล์ `student.h` เท่านั้น

ในไฟล์ `student.h` นั้นจะมีการสร้างตัวแปร `result` ไว้ให้คืนค่าอยู่แล้ว นิสิตสามารถแก้ไขตัวแปรดังกล่าวได้ หรือจะไม่ใช่ แล้วเขียนเองก็ได้เช่นกัน

การที่นิสิตสามารถได้คำตอบถูกต้องในตัวอย่างที่ให้ ไม่จำเป็นที่จะหมายความว่า code ของนิสิตทำงานถูกต้องเสมอไป grader จะใช้ main ที่ไม่เหมือนกับที่นิสิตใช้ในการตรวจสอบ