باسمه تعالى



شبکههای موبایلی نرمافزار محور دکتر خلج

تمرین سری سوم

1402/04/14

پیادهسازی سیستم OFDM

پوريا دادخواه

401201381

هدف این تمرین پیادهسازی فرستنده و گیرنده یک سیستم OFDM است که از کانال [n] در حوزه زمان عبور می کند. در این سیستم قصد داریم اثر تعداد نقاط هر سابکریر (N نقطه FFT) و اثر وجود و عدم وجود cp را به همراه نوع تنظیم آن(اضافه کردن متناوب و یا FFT) بررسی کنیم که چه اثری در بازیابی سیگنال دریافتی خواهد داشت. علاوه بر پیادهسازی با متلب، اثر مدنظر خود را به صورت دستی چک می کنیم که هر کدام از حالات بالا چه خروجی در گیرنده خواهند داشت.

پاسخ ضربه کانال در حوزه زمان را با [n] و پاسخ فرکانسی آن را با H نمایش میدهیم که در طول یک آزمایش ثابت خواهد بود. همچنین با فرض ثابت بودن پهنای باند(BW) که به نرخ نمونه برداری ثابت Ts منجر میشود به اثر T در ارسال مخابراتی میپردازیم و نحوه افزایش نرخ بیت را بررسی میکنیم. در ادامه از نمادهای زیر در طول گزارش استفاده خواهیم کرد:

1. نمادها:

N: size of FFT k': size of channel impulse response k: size of CP

X: Input bits x: IFFT output = IFFT(X) $cp_x: sequence \text{ with } CP = [CP x]$

h: Channel impulse response H: N-point FFT of h = FFT(h)

y: Channel output = $h * cp_x$ y': same convolution = y[0:-k'] Y: FFT output = FFT(y')

2. بررسى اثر CP:

.a تحلیل دستی: در این بخش با ست کردن مقادیر N = 4, k' = 3 و پاسخ کانال و ورودی زیر، سیگنال خروجی را محاسبه می کنیم.

 $X[k] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow x[n] = \begin{bmatrix} 0.75 & -0.25i & 0.25 & 0.25i \end{bmatrix}$ $h[n] = \begin{bmatrix} 1 & 0.8 & 0.5 \end{bmatrix} \rightarrow H[k] = \begin{bmatrix} 2.3 & 0.5-0.8i & 0.7 & 0.5+0.8i \end{bmatrix}$ $H[k]X[k] = \begin{bmatrix} 2.3 & 0 & 0.7 & 0.5+0.8i \end{bmatrix}$

بدون CP:

 $cp_x[n] = [0.75 -0.25i \ 0.25 \ 0.25i]$

 $y[n] = [0.75 \ 0.6-0.25i \ 0.625-0.2i \ 0.2+0.125i \ 0.125+0.2i \ 0.125i]$

Y[k] = [2.175-0.325i -0.25-0.2i 0.575-0.075i 0.5+0.6i]

 $Y[k] \neq H[k]X[k]$

با CP با طول یک:

 $cp_x[n] = [0.25i \ 0.75 \ -0.25i \ 0.25 \ 0.25i]$

 $y[n] = [0.25i \ 0.75+0.2i \ 0.6-0.125i \ 0.625-0.2i \ 0.2+0.125i \ 0.125+0.2i \ 0.125i]$

Y[k] = [2.175 -0.125 0.575 0.375+0.8i]

 $Y[k] \neq H[k]X[k]$

با CP با طول ۳:

 $cp_x[n] = [-0.25i \ 0.25 \ 0.25i \ 0.75 \ -0.25i \ 0.25 \ 0.25i]$

 $y[n] = [-0.25i \ 0.25-0.2i \ 0.2+0.125i \ 0.875+0.2i \ 0.6-0.125i \ 0.625-0.2i \ 0.2+0.125i \ 0.125+0.2i \ 0.125i]$

 $Y[k] = [2.3 \quad 0 \quad 0.7 \quad 0.5+0.8i]$

Y[k] = H[k]X[k]

با CP=0 با طول ۳:

cp $x[n] = [0 \ 0 \ 0 \ 0.75 \ -0.25i \ 0.25 \ 0.25i]$

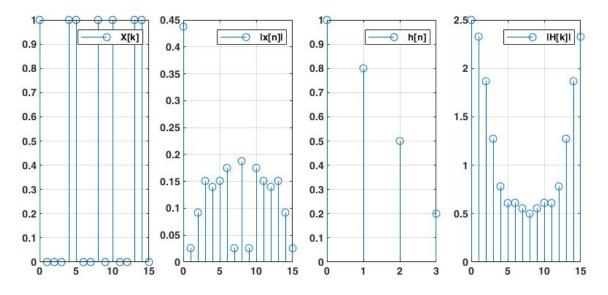
 $y[n] = [0 \ 0 \ 0.75 \ 0.6-0.25i \ 0.625-0.2i \ 0.2+0.125i \ 0.125+0.2i \ 0.125i]$

Y[k] = [2.175-0.325i -0.25-0.2i 0.575-0.075i 0.5+0.6i]

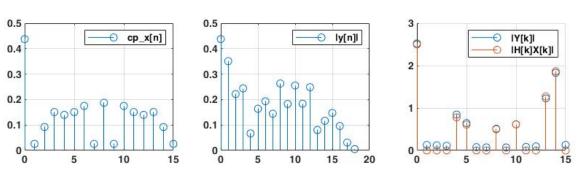
 $Y[k] \neq H[k]X[k]$

بنابراین تنها در حالتی که CP طولی بیشتر یا مساوی طول کانال دارد و از روی انتهای سیگنال خروجی ifft ساخته میشود، Y=HX برقرار است.

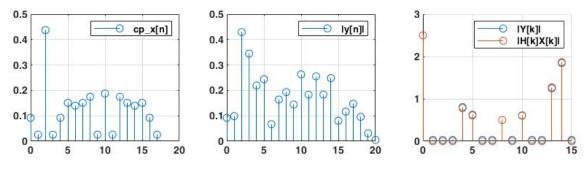
b. پیادهسازی با متلب: دراین بخش با پارامترهای = N = 16, k' و ورودی و کانال رسم شده، خروجی را در حالات مختلف cp بررسی می کنیم که کد پیادهسازی ضمیمه شده است.



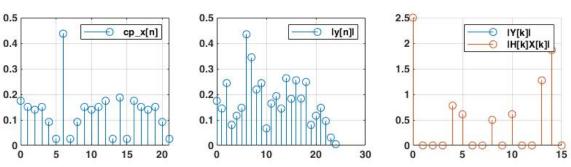
بدون CP:



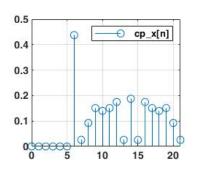
با CP با طول ۲:

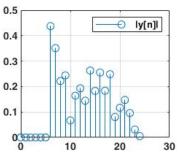


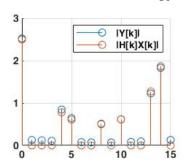
با CP با طول ۶:



با CP=0 با طول ۶:







از تصاویر بالا نتیجه می شود که اگر طول CP بیشتر یا مساوی طول کانال باشد (در اصل k باید از 1- k بزرگتر یا مساوی باشد.) و CP از انتهای سیگنال انتخاب شده باشد، آنگاه رابطهی Y=HX برقرار خواهد بود. همچنین هرچه طول CP به طول کانال نزدیکتر باشد، اختلاف Y و HX کمتر خواهد بود. مورد دیگر هم این است که هدف از CP، فقط جلوگیری از ISI نیست، بلکه هدف دیگر آن، ایجاد رابطهی کانولوشن دایروی است تا رابطهی Y=HX برقرار باشد. بنابراین افزودن CP تمام صفر، چاره ساز نیست و فقط اثر ISI را خنثی می کند.

البته در اینجا چون فقط یک دستهی N بیتی را به عنوان ورودی دادیم، طبیعتا اثر ISI وجود ندارد. اما با دادن تعداد ورودی زیاد، میتوان اثر ISI را مشاهده کرد. به این طریق که خروجی به ازای CP=0 با طول بیشتر از کانال (حالت آخر) با حالت بدون CP، متفاوت خواهدبود. موردی که در اینجا یکسان است.

3. بررسی اثر T:

همان طور که می دانیم، سیگنال خروجی IFFT در فرستنده یک سیگنال گسسته است که برای ارسال روی کانال، باید به سیگنال پیوسته تبدیل شود. به این منظور این سیگنال گسسته با نرخ T_s ، به سیگنال پیوسته در زمان تبدیل می شود. رشته بیت ورودی ما، بین N زیر کانال تقسیم شده که فرکانس آنها به ترتیب از صفر تا N(1) در حوزه ی گسسته هستند. با تبدیل به سیگنال پیوسته با نرخ T_s ، فرکانس این سیگنال گسسته در T_s خواهدبود. از آنجا که این پهنای باند مربوط به N زیر کانال است، پس فاصله ی بین هر دو زیر کانال مجاور، T_s است. مورد دیگر هم طول پالس سیگنال خروجی است. از آنجا که این T_s نامونه ی گسسته با نرخ T_s بین هر دو زیر کانال مجاور، T_s است. مورد دیگر هم برابر T_s خواهدبود که دقیقا عکس همان فاصله ی فرکانسی دو زیر کانال است. پس به طور خلاصه داریم:

طول پالس: T = NT $_{s}$, Δf = 1/T, BW = 1/T $_{s}$ = N/T

با فرض ثابت بودن T_s یا همان پهنای باند کل، با افزایش **N**، طول پالس هر سمبل افزایش پیدا کرده و این موضوع باعث افزایش تاخیر میشود.

4. بررسى اثر N:

موارد زیر مربوط به انتخاب N بزرگ است. نتایج N کوچک دقیقا برعکس موارد زیر است.

معاىب

- افزایش تاخیر سیستم: با توجه به اینکه در ورودی باید IFFT گرفتهشود، نیاز است تا همهی N بیت ورودی دریافت شود و سپس IFFT گرفتهشود. به همین دلیل، با افزایش N، تاخیر سیستم افزایش می یابد.
 - افزایش پیچیدگی محاسبات: با افزایش N، سایز FFT هم افزایش یافته و محاسبات بیشتری برای انجام FFT مورد نیاز است.
- <u>حساسیت فرکانسی</u>: هرچه **N** بزرگتر باشد، پهنای باند زیرکانالها کاهش مییابد و این موضوع باعث میشود که در اثر تغییرات فرکانسی، مثل اثر داپلر، عملکرد سیستم بیشتر تحت تاثیر قرار بگیرد.

مزايا:

- ایدهآل شدن زیرکانالها: با افزایش N و کاهش پهنای باند هر زیرکانال، تغییرات پاسخ فرکانسی کانال اصلی در پهنای باند زیرکانال بسیار کمتر شده و پاسخ فرکانسی زیرکانال به ایدهآل نزدیکتر خواهدشد. - <u>کاهش اثر CP</u>: با افزایش سایز N، از آنجا که طول CP ثابت است، (صرفا تابعی از اندازهی محیط است.) نسبت N به CP افزایش پیدا کرده و کارایی سیستم از لحاظ نرخ ارسال بالاتر میرود. زیرا به ازای یک بیت، overhead کمتری ارسال میشود.

5. افزایش نرخ بیت:

برای افزایش نرخ بیت، از آنجایی که پهنای باند کل کانال ثابت است یک روش معقول تغییر نوع مدولاسیون و افزایش بیت ارسالی در هر سمپل میباشد (مثلا ارتقا از نوع باینری 0 و 1 به چهارتایی) که چالش پیشروی این مسیر، حساس تر شدن خروجی به نویز اضافه شده در کانال و داشتن میباشد (مثلا ارتقا از نوع باینری 0 و 1 به چهارتایی) که چالش پیشروی این مسیر، حساس تر شدن خروجی به نویز اضافه شده در کانال و داشتن 1 مناسب برای بازیابی صحیح از روی دامنه در گیرنده میباشد که برای حل آن باید توان ورودی بیشتری مصرف کرد که اثر نویز را جبران کنیم.