

$$1.7) x_1[n] = \left(\frac{1}{3}\right)^n u[n] + \left(\frac{1}{2}\right)^{-n} u[-n-1]$$

$$x_{11}[n] = \left(\frac{1}{3}\right)^n u[n] \rightarrow X_{11}(z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{3}z^{-1}} \quad |z| > \frac{1}{3}$$

$$x_{12}[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^{-n} u[-n-1] \rightarrow X_{12}(z) = -\frac{1}{1 - \left(\frac{1}{2}\right)^{-1}z^{-1}} \quad |z| < \left(\frac{1}{2}\right)^{-1}$$

$$ROC: |z| < \left(\frac{1}{2}\right)^{-1} \cap |z| > \frac{1}{3} \Rightarrow \frac{1}{3} < |z| < 2$$

$$X_1(z) = X_{11}(z) + X_{12}(z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{3}z^{-1}} - \frac{1}{1 - 2z^{-1}} = \frac{-\frac{1}{6}z}{(1 - 2z^{-1})(1 - \frac{1}{3}z^{-1})}$$

$$\hookrightarrow X_1(z) = -\frac{1}{6}z \frac{1}{(1 - 2z^{-1})(1 - \frac{1}{3}z^{-1})}$$

$$2.7) x_2[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^n u[n] + \left(\frac{1}{4}\right)^n u[n]$$

$$x_{21}[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^n u[n] \rightarrow X_{21}(z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} \quad |z| > \frac{1}{2}$$

$$x_{22}[n] = \left(\frac{1}{4}\right)^n u[n] \rightarrow X_{22}(z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{4}z^{-1}} \quad |z| > \frac{1}{4}$$

$$ROC: |z| > \frac{1}{2} \cap |z| > \frac{1}{4} \rightarrow |z| > \frac{1}{2}$$

$$X_2(z) = X_{21}(z) + X_{22}(z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} + \frac{1}{1 - \frac{1}{4}z^{-1}}$$

DATE / /

SUBJECT

3.7)

1. \rightarrow $X_1(z) = \frac{1+3z^{-1}}{1+3z^{-1}+2z^{-2}}$ ROC: $|z| > 2$

$$X_1(z) = \frac{1+3z^{-1}}{(1+2z^{-1})(1+z^{-1})} = \frac{-1}{1+2z^{-1}} + \frac{2}{1+z^{-1}}$$

$$= -\frac{1}{1-(-2)z^{-1}} + \frac{2}{1-(-1)z^{-1}}$$

$$\Rightarrow x_1[n] = -(-2)^n u[n] + 2(-1)^n u[n]$$

2. \rightarrow $X_2(z) = \frac{1-2z^{-1}}{1-\frac{1}{4}z^{-2}} = \frac{1-2z^{-1}}{(1-\frac{1}{2}z^{-1})(1+\frac{1}{2}z^{-1})}$

$$= -\frac{3}{2} \times \frac{1}{1-\frac{1}{2}z^{-1}} + \frac{5}{2} \times \frac{1}{1+\frac{1}{2}z^{-1}} \quad \text{ROC: } |z| > 2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow x_2[n] = -\frac{3}{2} \times \left(\frac{1}{2}\right)^n u[n] + \frac{5}{2} \times \left(-\frac{1}{2}\right)^n u[n]$$

3. \rightarrow $X_3(z) = \frac{z^{-1}-\frac{1}{2}}{(1-\frac{1}{2}z^{-1})^2} = \frac{3}{2} \times \frac{\frac{1}{2}z^{-1}}{(1-\frac{1}{2}z^{-1})^2} - \frac{1}{2} \times \frac{1}{1-\frac{1}{2}z^{-1}}$

$$\text{ROC: } |z| < \frac{1}{2} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow x_3[n] = -n \left(\frac{1}{2}\right)^n u[-n-1] - \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2}\right)^n u[-n-1]$$

4. →

$$X_1(s) = \frac{s^2 + 5s + 7}{s^2 + 3s + 2} = 1 + \frac{2s + 5}{(s^2 + 3s + 2)}$$

$$= 1 + \frac{2s + 5}{(s+1)(s+2)} = 1 + \frac{3}{s+1} - \frac{1}{s+2}$$

$$-2 \{ \operatorname{Re}\{s\} \} \{-1\} \rightarrow$$

$$\rightarrow x_1(t) = \delta(t) - e^{-2t} u(t) - 3e^{-t} u(-t)$$

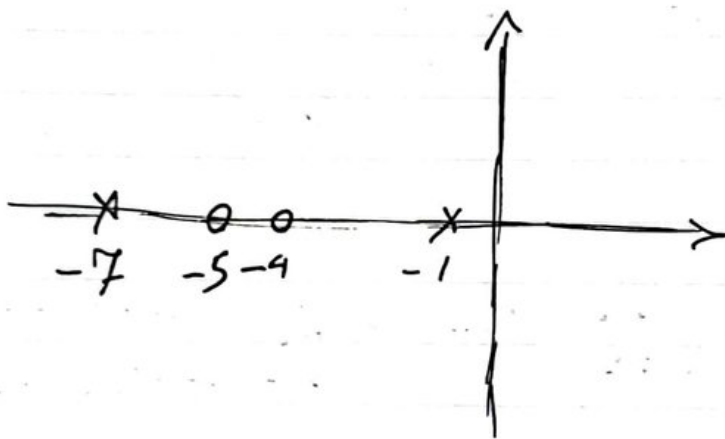
(سوال 2) (T)

$$H(s) = -\frac{1}{s+7} + \frac{s+3}{s+1} = \frac{s^2+10s+21-s-1}{(s+1)(s+7)}$$

$$= \frac{s^2+9s+20}{(s+1)(s+7)} = \frac{(s+4)(s+5)}{(s+1)(s+7)}$$

zeros $\rightarrow s = -4 \quad s = -5$

poles $\rightarrow s = -1 \quad s = -7$



$$H(s) = -\frac{1}{s+7} + 1 + \frac{2}{s+1} \rightsquigarrow h(t) = -e^{-7t}$$

$$\hookrightarrow h(t) = (2e^{-t} - e^{-7t})u(t) + \delta(t)$$

\hookrightarrow Response to impulse

$$H(s) = \frac{s^2+9s+20}{s^2+8s+7} = \frac{Y(s)}{X(s)} \Rightarrow$$

Dif Eq: $\frac{d^2}{dt^2}(y(t)) + 8 \frac{d}{dt}(y(t)) +$

Diff Eq:

$$\frac{d^2}{dt^2}(y(t)) + 8\frac{d}{dt}(y(t)) + 7y(t) = \frac{d^2}{dt^2}(x(t)) + 9\frac{d}{dt}(x(t)) + 20x(t)$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} h(\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(\tau) d\tau + \int_0^{+\infty} (2e^{-\tau} - e^{-7\tau}) d\tau =$$

$$= 1 + 2 - \frac{1}{7} = \frac{20}{7} \quad \checkmark$$

این بستر، یک بستر پایدار است.

$$LTI \rightarrow h(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} sH(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} \frac{s(s+4)(s+5)}{(s+1)(s+7)} = +\infty$$

$$LTI \rightarrow H(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} sH(s) = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{s(s+4)(s+5)}{(s+1)(s+7)} = 0$$

(T: 3) سوال

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] z^{-n}$$

$$C_{xx}[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k] x[n+k] \rightarrow$$

$$\rightarrow \text{Z-transform: } \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \left(\sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k] x[n+k] \right) z^{-n} =$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k] \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (x[n+k] z^{-n}) =$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k] z^k \times X(z) = X(z) \times X(1/z)$$

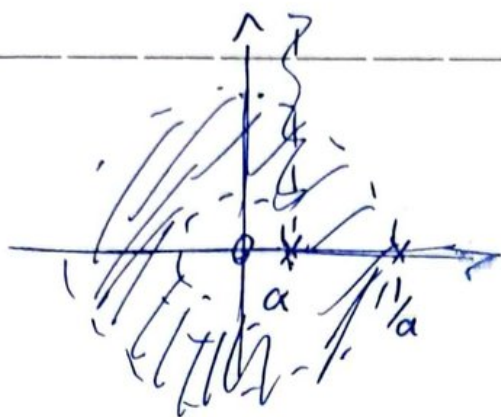
$$x[n] = a^n u[n], |a| < 1 \Rightarrow X(z) = \frac{1}{1 - az^{-1}} \quad |z| > |a|$$

$$X(z^{-1}) = \frac{1}{1 - az} \Rightarrow Z(C_{xx}[n]) = \frac{z/a}{(z-a)(1/a - z)}$$

$$Z(C_{xx}[n]) = \frac{z/a}{(z-a)(1/a - z)}$$

zeros: 0

poles: $z = a$, $z = 1/a$



$$C_{xx}[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k] x[n+k] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a^k u[k] a^{n+k} u[n+k] \quad (2)$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} n \geq 0; \sum_{k=0}^{\infty} a^k a^{n+k}$$

$$= a^n \sum_{k=0}^{\infty} a^{2k} = \frac{a^n}{1-a^2}$$

$$n < 0: \sum_{k=-n}^{\infty} a^k a^{n+k} = a^n \sum_{k=-n}^{\infty} a^{2k} = \frac{a^{-2n} a^n}{1-a^2}$$

$$= \frac{a^{-n}}{1-a^2}$$

$$C_{xx}[n] = \frac{a^n}{1-a^2} u[n] + \frac{a^{-n}}{1-a^2} u[-n-1]$$

سوال (4):

$$\frac{d^2 y(t)}{dt^2} + \frac{dy(t)}{dt} + 6y(t) = \frac{d^2 x(t)}{dt^2} + 5\frac{dx(t)}{dt} + 6x(t) \quad (T)$$

با استفاده از تبدیل لاپلاس داریم:

$$(s^2 + s - 6)Y(s) = (s^2 + 5s + 6)X(s) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow H(s) = \frac{(s+3)(s+2)}{(s+3)(s-2)} = \frac{s+2}{s-2} \quad s \neq -3$$

$$\Rightarrow H(s) = 1 + \frac{4}{s-2}$$

 $H(s)$

~~ROC~~ با توجه به اینکه
~~ROC~~ با توجه به اینکه
 ROC می تواند هر دو مقدار

$$|s| < 2 \quad \text{و} \quad |s| > 2 \quad \text{یا} \quad \text{هر دو دسته باشد.}$$

فرض توانیم حرکت کنیم ⁴ به وسیله این سیستم واردون پذیر است.

(→)

$$y[n-2] + 2y[n-1] - 3y[n] = 4x[n-1] + 4x[n] \Rightarrow$$

$$\Rightarrow z^{-2}Y(z) + 2z^{-1}Y(z) - 3Y(z) = 4z^{-1}X(z) + 4X(z) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{4(1+z^{-1})}{z^{-2} + 2z^{-1} - 3} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow H(z) = \frac{4 + 4z^{-1}}{(z^{-1} + 3)(z^{-1} - 1)} = \frac{2}{3} \times \frac{1}{1 + \frac{1}{3}z^{-1}} + 2 \times \frac{1}{1 - z^{-1}}$$

این سیستم دو قطب یکی در $z = 1$ و دیگری در $z = -\frac{1}{3}$ دارد.

اگر سیستم پایدار باشد: $ROC: \frac{1}{3} < |z| < 1$

$$h[n] = \frac{2}{3} \times \left(-\frac{1}{3}\right)^n u[n] + 2u[-n-1] \quad \text{در نیمه}$$

پایدار، بدون

اگر سیستم علی باشد: $ROC: |z| > 1$

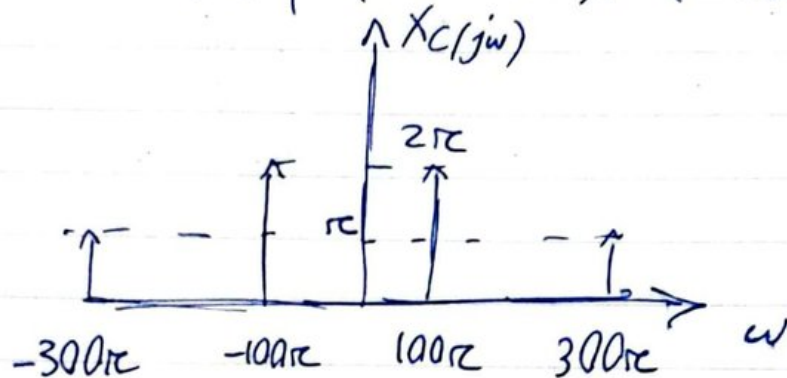
$$h[n] = \frac{2}{3} \times \left(-\frac{1}{3}\right)^n u[n] - 2 \times u[n]$$

: (5) 15

$$x_c(t) = 2\cos(100\pi t) + \cos(300\pi t) \rightsquigarrow$$

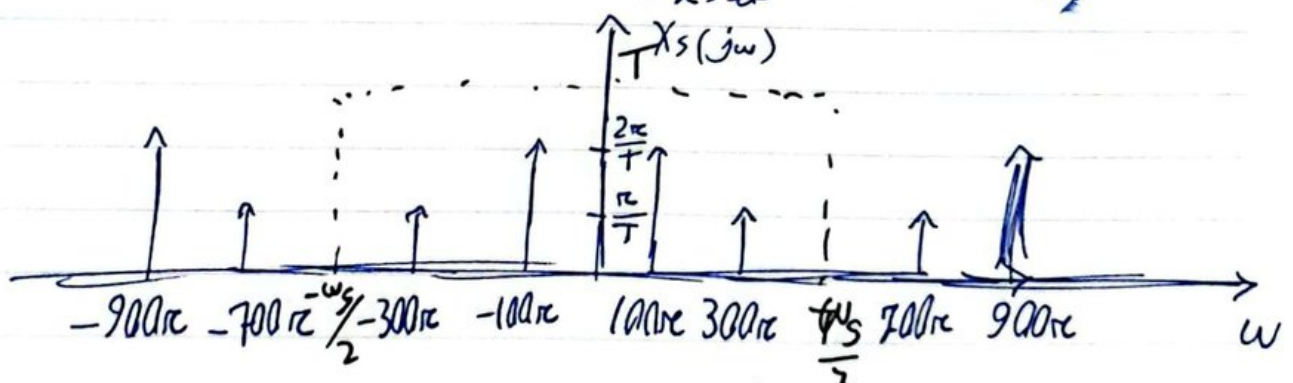
(T)

$$\rightsquigarrow X_c(j\omega) = 2\pi (\delta(\omega - 100\pi) + \delta(\omega + 100\pi)) \\ + \pi (\delta(\omega - 300\pi) + \delta(\omega + 300\pi))$$



$$f_s = \frac{1}{T} = 500 \text{ sample/sec} \rightsquigarrow \omega_s = \frac{2\pi}{T} = 1000\pi \text{ sample/sec}$$

$$\omega_s > 2 \times 300\pi \Rightarrow X_s(j\omega) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} X(j(\omega - k\omega_s))$$



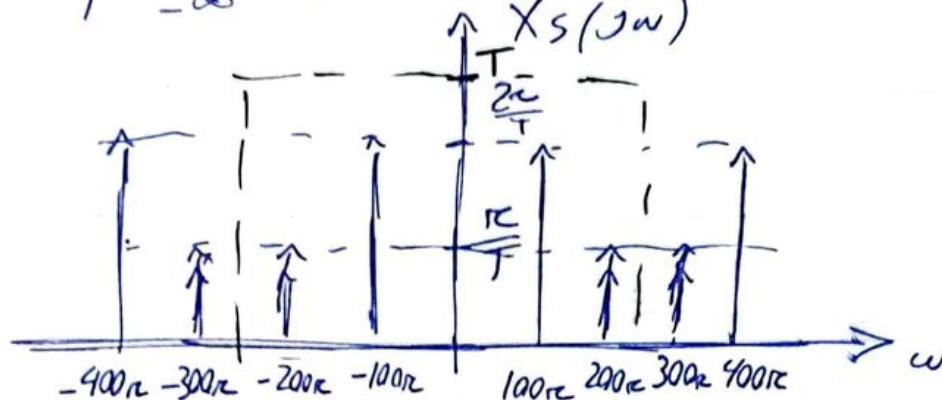
$$X_r(j\omega) = 2\pi (\delta(\omega - 100\pi) + \delta(\omega + 100\pi)) \\ + \pi (\delta(\omega - 300\pi) + \delta(\omega + 300\pi))$$

$$x_r(t) = 2\cos(100\pi t) + \cos(300\pi t)$$

$$\omega_s = \frac{1}{T} = 250 \quad \omega_s = \frac{2\pi}{T} = 500\pi$$

(2)

$$X_s(j\omega) = \frac{1}{T} \sum_{-\infty}^{+\infty} X(j(\omega - k\omega_s))$$



$$X_r(j\omega) = 2\pi (\delta(\omega - 100\pi) + \delta(\omega + 100\pi)) + \pi (\delta(\omega - 200\pi) + \delta(\omega + 200\pi))$$

$$x_r(t) = 2\cos(100\pi t) + \cos(200\pi t)$$

سؤال 6 :
(1)

$$\begin{aligned}
 X(z) &= \frac{(1+2z^{-1})}{(1-0,2z^{-1})(1+0,6z^{-1})} = \\
 &= (1+2z^{-1})(1-0,2z^{-1})^{-1}(1+0,6z^{-1})^{-1} = \\
 &\approx (1+2z^{-1})(1+0,2z^{-1}+0,04z^{-2})(1+0,6z^{-1}+0,36z^{-2}) \approx \\
 &\approx 1+1,6z^{-1}+(2 \times 0,2 - 2 \times 0,6 - 0,6 \times 0,2 + 0,04 + 0,36)z^{-2} \\
 &= 1+1,6z^{-1}-0,52z^{-2} \leadsto
 \end{aligned}$$

$$\leadsto x[0]=1, \quad x[1]=1,6 \quad x[2]=-0,52$$

$$X(z) = \frac{11}{4} \times \frac{1}{1-0,2z^{-1}} - \frac{7}{4} \times \frac{1}{1+0,6z^{-1}} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow x[n] = \frac{11}{4} \times \left(\frac{2}{10}\right)^n u[n] - \frac{7}{4} \times \left(-\frac{6}{10}\right)^n u[n]$$

$$x[0] = \frac{11}{4} - \frac{7}{4} = 1$$

$$x[1] = \frac{11}{4} \times \frac{2}{10} + \frac{7}{4} \times \frac{6}{10} = \frac{1}{10} \left(\frac{11}{2} + \frac{21}{2} \right) = 1,6$$

$$x[2] = \frac{11}{4} \times \frac{4}{100} - \frac{7}{4} \times \frac{36}{100} = \frac{1}{100} \times (11 - 63) = -0,52$$

سوال (7) :
(1)

$$\left. \begin{aligned} X(z) &= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[n] z^{-n} \\ X(e^{j\omega}) &= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[n] e^{-j\omega n} \end{aligned} \right\} \Rightarrow X(e^{j\omega}) = X(z) \Big|_{z=e^{j\omega}}$$

Convergence: $\sum_{n=-\infty}^{+\infty} |x[n]| < \infty$

(2)

طبعاً "مستقر" باشد، رابطه داده شده $\alpha > 0$ است.

$$x[n] k^n \xrightarrow{\text{z-transform}} \frac{1}{1 - \alpha k z^{-1}} \quad \text{ROC: } |z| < \alpha k$$

$z=1 \rightarrow$ شرط همگرایی شود

$$\frac{1}{\alpha} < k \Leftarrow 1 < \alpha k$$

در صورت

(2) علی بودن در پایدار بودن.

سؤال (8) :

طبق ویژگی داریم که سیستم یک صف در بی نهایت داشته باشد.

در نتیجه باید درجه مخرج \geq درجه صورت باشد.در نتیجه سیستم \geq (درج) رد می شوند.

طبق ویژگی ب)

پاسخ سیستم به ورودی $x(t) = e^{-t} u(t)$ مطلقاً انتگرال پذیر است.باید $s = -1$ در RAC باشد.

در نتیجه سیستم الف) رد می شود.

طبق ویژگی الف)

پاسخ پله $g(t)$ در نظری گسسته

$$G(s) = \frac{1}{s} \times M(s)$$

$$g_{(t \rightarrow \infty)} = \lim_{s \rightarrow 0} s G(s) = \lim_{s \rightarrow 0} M(s)$$

که بهای تکامل سیستم در آن است.

کتاب ویرگی ج

$$h''(t) + 5h'(t) + 6h(t) \rightarrow \text{محدودات.}$$

$$(s^2 + 5s + 6) H(s) = (s+2)(s+3) H(s) \quad \text{تبدیل لاپلاس}$$

و همچنین ROC: ROC $H(s)$ یکسان است.

$$(s+2)(s+3) H(s) = s+1 \rightarrow \text{قطبی ندارد}$$

در نتیجه سگنال محدود است.

$$(s+2)(s+3) H(s) = \frac{-2(s-1)(s+3)}{(s+6)} \rightarrow \text{(سیستم)}$$

در نتیجه این سگنال محدود نمی باشد.

در نهایت

$$H(s) = \frac{s+1}{(s+2)(s+3)} \quad \text{ROC: } -2 < \text{Re}\{s\} < -3$$

نمای ویرگی ها را دارد.