

(سوال 1)

$$f(t) \begin{cases} 1, & -\pi \leq t < 0 \\ 0, & 0 \leq t < \pi \end{cases}, T=2\pi \quad \omega_0 = \frac{2\pi}{T} = 1 \quad (7)$$

$$a_k = \frac{1}{T} \int_T a(t) e^{-j\omega_0 kt} dt = \frac{1}{T} \int_{-\pi}^0 e^{-j\omega_0 kt} dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^0 e^{-jkt} dt$$

$$\Rightarrow a_0 = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^0 dt = \frac{\pi}{2\pi} = \frac{1}{2}$$

$$a_k = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^0 e^{-jkt} dt = \frac{1}{2\pi} \times \frac{1}{-jk} (e^{-jk\pi} - 1)$$

$$= \frac{1}{2\pi jk} (\cos(k\pi) - j\sin(k\pi) - 1) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow a_k = \frac{1}{2\pi jk} (\cos(k\pi) - 1) = \frac{1}{2\pi jk} ((-1)^k - 1)$$

$$f(t) \begin{cases} 0, & -\pi \leq t < 0 \\ t, & 0 \leq t < \pi \end{cases}, T=2\pi \quad \omega_0 = 1$$

$$a_k = \frac{1}{T} \int_T a(t) e^{-j\omega_0 kt} dt = \frac{1}{T} \int_0^\pi t e^{-j\omega_0 kt} dt = \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi t e^{-jkt} dt$$

$$a_0 = \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi t dt = \frac{1}{2\pi} \left(\frac{t^2}{2} \right)_0^\pi = \frac{\pi}{4}$$

$$a_k = \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi t e^{-jkt} dt = \frac{1}{2\pi} \times \frac{1}{(-jk)} \int_0^\pi t d(e^{-jkt})$$

$$s = -\frac{1}{2\pi j k_x} \left(t e^{-jk_x t} \Big|_0^{\pi} - \int_0^{\pi} e^{-jk_x t} dt \right) =$$

$$s = -\frac{1}{2\pi j k_x} \left(\pi e^{-jk_x \pi} + \frac{1}{jk_x} e^{-jk_x t} \Big|_{t=0}^{\pi} \right) =$$

$$s = -\frac{1}{2\pi j k} \left(\pi \cos(k\pi) + \frac{1}{jk} \cos(k\pi) \right) =$$

$$s = \frac{1}{2jk} (-1)^{k+1} + \frac{(-1)^k}{2\pi k^2} = \frac{(-1)^k}{2k} \left(\frac{1}{\pi k} - \frac{1}{j} \right)$$

$$\boxed{a_0 = \frac{\pi}{4}, \quad a_k = \frac{(-1)^k}{2k} \left(\frac{1}{\pi k} + j \right)}$$

$$\omega_0 = \pi/3 \quad \Leftrightarrow T=6 \quad \text{نقطه شکل دایره}$$

$$x(t) = \begin{cases} 1 & -2 \leq t \leq -1 \\ -1 & 1 \leq t \leq 2 \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

$$\omega \rightarrow T=6 \Rightarrow \omega_0 = \pi/3$$

$$\text{نقطه شکل دایره}$$

$$a_0 = \frac{1}{T} \int_{-3}^3 x(t) dt = 0$$

$$a_k = \frac{1}{T} \int_{-3}^3 x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{T} \left\{ \int_{-2}^{-1} e^{-jk\omega_0 t} dt - \int_1^2 e^{-jk\omega_0 t} dt \right\}$$

$$= \frac{1}{T} \times \frac{1}{jk\omega_0} \left\{ e^{2jk\omega_0} - e^{jk\omega_0} - e^{-2jk\omega_0} + e^{-jk\omega_0} \right\}$$

$$= \frac{1}{T} \times \frac{1}{jk\omega_0} \{ 2j \sin(2k\omega_0) - 2j \sin(k\omega_0) \} =$$

$$\boxed{a_k = \frac{1}{\pi k} \left\{ \sin\left(\frac{2k\pi}{3}\right) - \sin\left(\frac{k\pi}{3}\right) \right\}, a_0 = 0}$$

()

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \{ \delta(t - kT) - 2\delta(t - 1 - kT) \}, T = 2\pi/\omega_0 = \pi$$

$$a_k = \frac{1}{T} \int_T x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{T} \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{3}{2}} \{ \delta(t) - 2\delta(t-1) \} e^{-jk\omega_0 t} dt =$$

$$= \frac{1}{T} \left\{ \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{3}{2}} \delta(t) e^{-jk\omega_0 t} dt - 2 \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{3}{2}} \delta(t-1) e^{-jk\omega_0 t} dt \right\} =$$

$$= \frac{1}{T} \{ 1 - 2e^{-jk\omega_0} \} = \frac{1}{2} \{ 1 - 2e^{-jk\pi} \} =$$

$$= \frac{1}{2} \{ 1 - 2(\cos(k\pi) - j\sin(k\pi)) \} =$$

$$\boxed{= \frac{1}{2} \{ 1 - 2(-1)^k \} = a_k}$$

سوال 2 (2)

دوره تناوب $[-T/2, T/2]$

$$x_1(t) \otimes x_2(t) = \int_{-T/2}^{T/2} x_1(z) x_2(t-z) dz = \int_{-T/2}^{T/2} x_1(z) x_2(t-z) dz$$

$$= \int_{-T_1}^{T_1} x_1(z) x_2(t-z) dz$$

دوره تناوب $T \sim T$ و $T = T$

$$x_1(t) = x_2(t) = \begin{cases} A & -T_1 \leq t \leq T_1 \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

لازم به ذکر است که جواب $x_1(t) \otimes x_2(t)$ نیز متناوب با دوره تناوب T هست.

$$\therefore 2T_1 = T/4$$

نتیجه ها را در بازه $[-T/2, T/2]$ بررسی می کنیم.

~~با توجه به اینکه $x_1(t)$ و $x_2(t)$ متناوب با دوره تناوب T است، می توانیم بگوییم که $x_1(t) \otimes x_2(t)$ نیز متناوب با دوره تناوب T است.~~

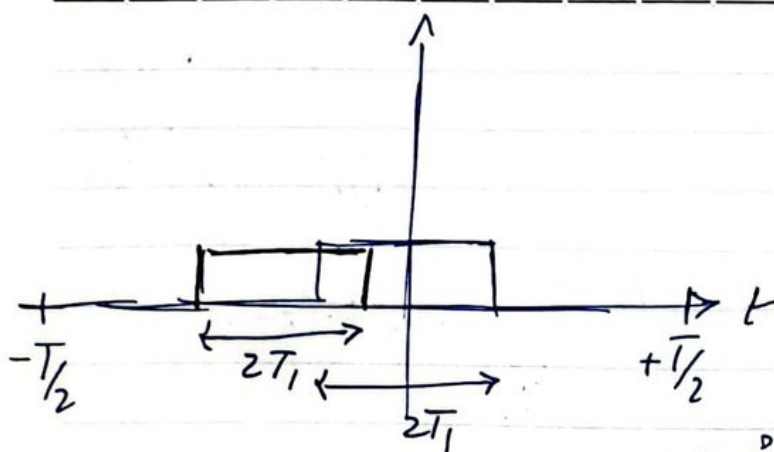
$$t \in [-2T_1, T_1] \rightarrow x_2(t-z) x_1(z) = 0$$

در تابع با هم هم نمی نماند

$$t \in [2T_1, T] \rightarrow x_2(t-z) x_1(z) = 0$$

$$-2T_1 \leq t \leq 2T_1 \rightarrow \int_{-T_1}^{T_1} x_1(z) x_2(t-z) dz = A^2 \left(1 - \left| \frac{t}{2T_1} \right| \right) T_1$$

$$= 2A^2 T_1 \left(1 - \left| \frac{t}{2T_1} \right| \right)$$



با توجه به اینکه

در زمان $t = -2T_1$

$t = -T/4$

می شود و از $-T/2$ - تیرات.

در بازه $t \in (-2T_1, 2T_1)$ چه برابر صفر است.

$$2T_1 = \frac{3T}{4}$$

در این سوال $-2T_1$ و $2T_1$ در بازه مورد بررسی برای جواب نیست زیرا

$$\int_{-T_1}^{+T_1} x_1(t) x_2(t-\tau) d\tau \quad \text{است در نتیجه} \quad 2T_1 > T/2$$

به آرای همه آنها بازگشت صفر است

با توجه به اینکه $2T_1$ برابر با $3T/4$ است فاصله هر دو هرم در $x_1(t)$

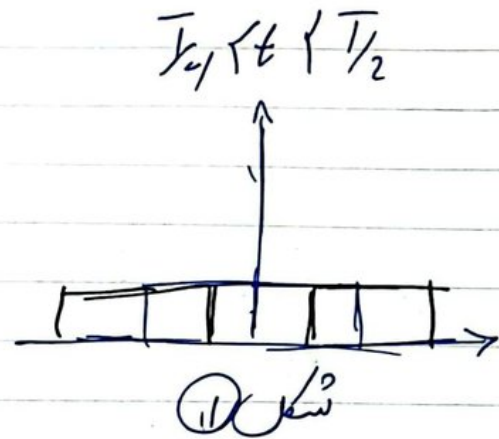
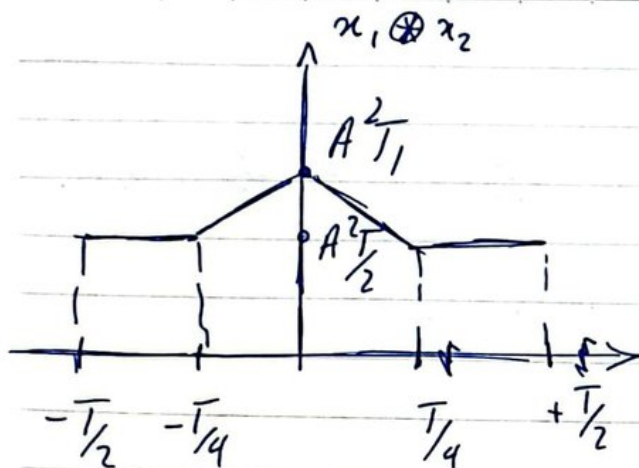
یا $x_2(t-\tau)$ برابر با $T/4$ است در نتیجه در دو بازه $[T/4, T/2]$

و $[-T/2, -T/4]$ همواره جواب $\int_{-T_1}^{+T_1} x_1(t) x_2(t-\tau) d\tau$

برابر با $A^2 T/2$ است در بازه $[-T/4, T/4]$ این مقدار

از $A^2 T/2$ به $2A^2 T_1$ می رسد و با 0 به $A^2 T/2$ می رسد

بر صورت شکل (2)؟



شکل 2

در نهایت جواب این بخش به صورت زیر است :

i. دامنه تناوب $-T/2 \leq t \leq -T/4$

$$\begin{cases} 0 & -T/2 \leq t \leq -T/4 \\ \frac{A^2 T}{4} \left(1 - \frac{4|t|}{T}\right) & -T/4 \leq t \leq T/4 \\ 0 & T/4 \leq t \leq T/2 \end{cases}, T = T$$

ii. دامنه تناوب $-T/2 \leq t \leq -T/4$

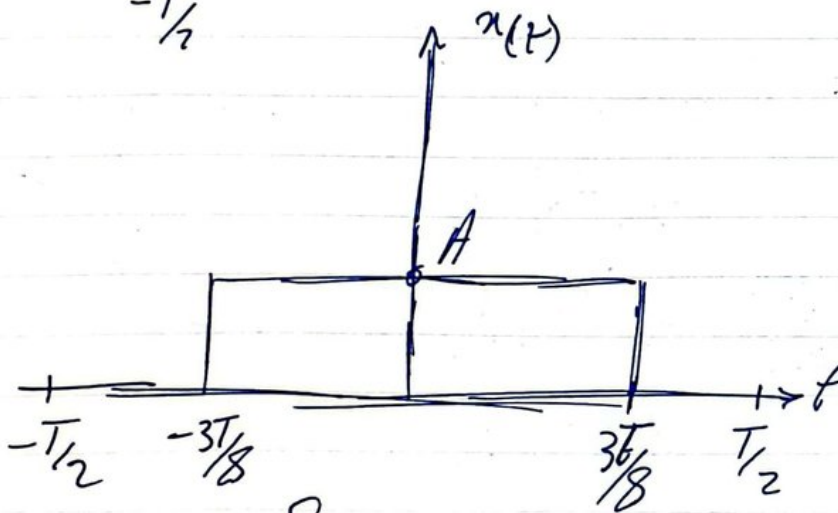
$$\begin{cases} A^2 T/2 & -T/2 \leq t \leq -T/4 \\ \frac{A^2 T}{2} + \frac{A^2 T}{4} \left(1 - \frac{4|t|}{T}\right) & -T/4 \leq t \leq T/4 \\ A^2 T/2 & T/4 \leq t \leq T/2 \end{cases}, T = T$$

(→)

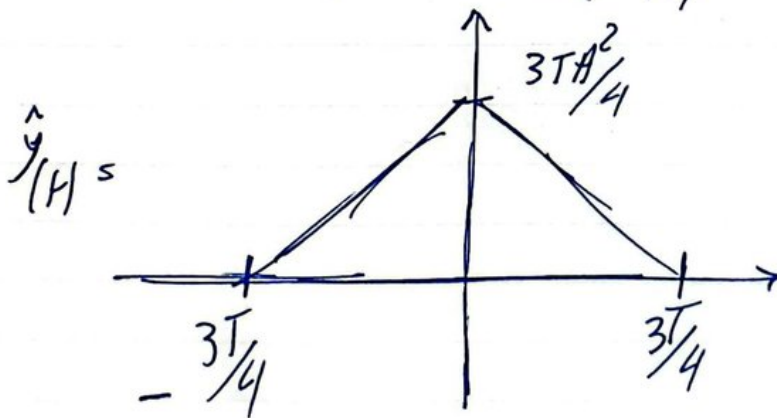
بالتوجه به شکل $\hat{x}_1(t) \hat{x}_2(t)$

$$\hat{y}(t) = \hat{x}_1(t) * \hat{x}_2(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} \hat{x}_1(\tau) \hat{x}_2(t-\tau) d\tau =$$

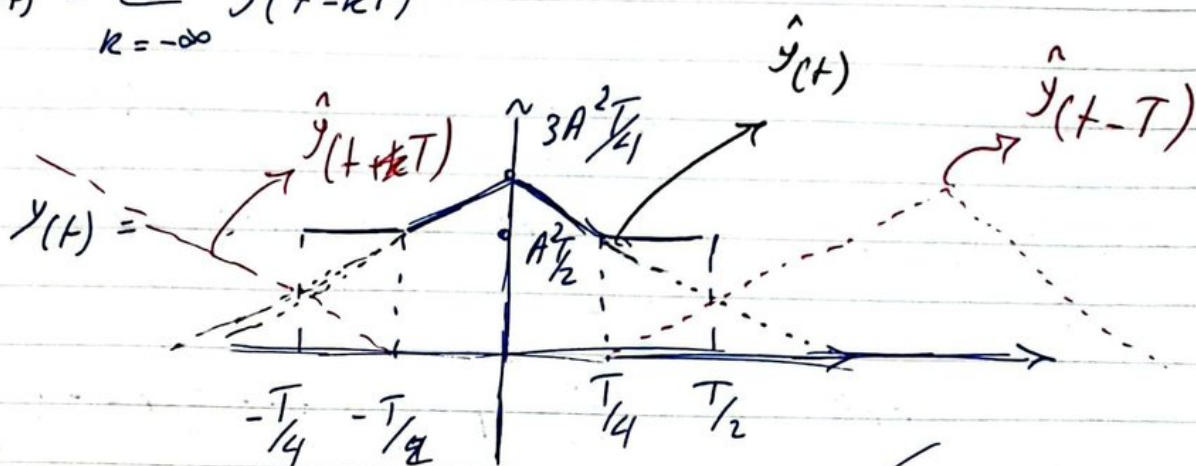
$$= \int_{-T/2}^{+T/2} x_1(\tau) \hat{x}_2(t-\tau) d\tau$$



$$\hat{y}(t) = \begin{cases} 0 & t < -3T/4 \\ \frac{3TA^2}{4} \left(1 - \left|\frac{4t}{3}\right|\right) & -3T/4 \leq t \leq 3T/4 \\ 0 & t > 3T/4 \end{cases}$$



$$y(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \hat{y}(t-kT)$$



به عنوان معادلی که در قسمت الف) میسر بود. بدفع میسر.

$$x_1(t) * \hat{x}_2(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} \hat{x}_2(z) x_1(t-z) dz = \int_{-T/2}^{+T/2} x_2(z) x_1(t-z) dz \quad (2)$$

$$x_1(t) \otimes x_2(t) = \int_{-T/2}^{+T/2} x_2(z) x_1(t-z) dz \Rightarrow$$

$$\Rightarrow x_1(t) \otimes x_2(t) = x_1(t) * \hat{x}_2(t)$$

سوال 3

$$x(t) = 1 - |t| \quad , \quad -2 \leq t \leq 2 \quad \Rightarrow T_0 = 4 \Rightarrow \omega_0 = \pi/2$$

$$a_0 = \frac{1}{T_0} \int_{T_0} a(t) dt = \frac{1}{4} \left\{ \int_{-2}^0 (1+t) dt + \int_0^2 (1-t) dt \right\}$$

$$= \frac{1}{4} \left\{ \left(t + \frac{t^2}{2} \right)_{-2}^0 + \left(t - \frac{t^2}{2} \right)_0^2 \right\} = \frac{1}{4} \left\{ -2 - \frac{4}{2} + 2 - \frac{4}{2} \right\} \Rightarrow$$

$$= a_0 = 0$$

$$a_k = \frac{1}{T_0} \int_{T_0} a(t) e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{4} \left\{ \int_{-2}^0 t(1+t) e^{-jk\omega_0 t} dt + \int_0^2 (1-t) e^{-jk\omega_0 t} dt \right\}$$

$$= \frac{1}{4} \left\{ \int_{-2}^2 e^{-jk\omega_0 t} dt + \int_{-2}^0 t e^{-jk\omega_0 t} dt - \int_0^2 t e^{-jk\omega_0 t} dt \right\}$$

$$\int_a^b e^{-jk\omega_0 t} dt = - \frac{1}{jk\omega_0} e^{-jk\omega_0 t} \Big|_a^b$$

$$\int_a^b t e^{-jk\omega_0 t} dt = - \frac{1}{jk\omega_0} \int_a^b t d(e^{-jk\omega_0 t}) =$$

$$= - \frac{1}{jk\omega_0} \left\{ t e^{-jk\omega_0 t} \Big|_a^b - \int_a^b e^{-jk\omega_0 t} dt \right\} =$$

$$= -\frac{1}{jk\omega_0} \left\{ \left. te^{-jk\omega_0 t} \right|_a^b + \frac{1}{jk\omega_0} e^{-jk\omega_0 t} \right|_a^b \right\} =$$

$$= -\frac{te^{-jk\omega_0 t}}{jk\omega_0} \Big|_a^b + \frac{1}{k^2\omega_0^2} e^{-jk\omega_0 t} \Big|_a^b \Rightarrow$$

$$a_k = \frac{1}{4} \left\{ -\frac{1}{jk\omega_0} (e^{-2jk\omega_0} - e^{2jk\omega_0}) + \right.$$

$$\left. -\frac{1}{jk\omega_0} \times 2e^{2jk\omega_0} + \frac{(1 - e^{-2jk\omega_0})}{k^2\omega_0^2} + \frac{2e^{-2jk\omega_0}}{jk\omega_0} + \frac{(1 - e^{2jk\omega_0})}{k^2\omega_0^2} \right\}$$

$$\Rightarrow a_k = \frac{1}{4} \left\{ \frac{1}{jk\omega_0} (e^{-jk\pi} - e^{jk\pi}) + \frac{1}{k^2\omega_0^2} (2 - e^{-jk\pi} - e^{jk\pi}) \right\}$$

$$\Rightarrow a_k = \frac{1}{4k^2\omega_0^2} \times (2 - 2\cos(k\pi)) = \frac{2}{k^2\pi^2} (1 - (-1)^k)$$

$$\Rightarrow a_0 = 0, \quad a_k = \begin{cases} \frac{4}{k^2\pi^2}, & k \text{ even} \\ 0, & k \text{ odd} \end{cases} \quad \text{or } a_k = a_{-k}$$

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6} \quad \Rightarrow \quad \sum_{n \in \mathbb{O}} \frac{1}{n^2} + \sum_{n \in \mathbb{E}} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \sum_{n \in \mathbb{O}} \frac{1}{n^2} + \frac{1}{4} \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \sum_{n \in \mathbb{O}} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{8}, \quad \sum_{n \in \mathbb{E}} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{24}$$

$$1) S_1 = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} j^k a_k = \sum_{k=1}^{+\infty} (j^k a_k + j^{-k} a_{-k}) = \sum_{k=1}^{+\infty} (j^k a_k + j^{-k} a_k)$$

$$\Rightarrow \sum_{k=1}^{+\infty} (j^{2n+1} + j^{-(2n+1)}) a_{2n+1} = \sum_{n=0}^{\infty} (j^{2n+1} - j^{2n+1}) a_{2n+1} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow S_1 = 0$$

$$\rightarrow S_2 = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} (-1)^k a_k = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (-1)^{2n+1} a_{2n+1} = - \sum_{n=-\infty}^{+\infty} a_{2n+1}$$

$$= -2 \times \sum_{n=0}^{\infty} a_{2n+1} = -2 \times \sum_{n=0}^{\infty} \frac{4}{(2n+1)^2 \pi^2} = -2 \sum_{k \in \mathbb{O}} \frac{4}{k^2 \pi^2}$$

$$= -2 \times \frac{8}{\pi^2} \sum_{k \in \mathbb{O}} \frac{1}{k^2} = -\frac{8}{\pi^2} \times \frac{\pi^2}{8} = -1$$

$$2) \sum_{k=0}^{+\infty} |a_k|^2 = \sum_{k \in \mathbb{O}} |a_k|^2 = \sum_{k \in \mathbb{O}} \frac{16}{k^4 \pi^4} = \frac{16}{\pi^4} \sum_{k \in \mathbb{O}} \frac{1}{k^4}$$

$$\sum_{k=1}^{+\infty} \frac{1}{k^4} = \frac{\pi^4}{90} \Rightarrow \sum_{k \in \mathbb{O}} \frac{1}{k^4} + \frac{1}{16} \sum_{k=1}^{+\infty} \frac{1}{k^4} = \frac{\pi^4}{90} \Rightarrow \sum_{k \in \mathbb{O}} \frac{1}{k^4} = \frac{\pi^4}{96} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \sum_{k=0}^{+\infty} |a_k|^2 = \frac{16}{\pi^4} \times \frac{\pi^4}{96} = \frac{1}{6}$$

$$3) S_4 = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_{2k+1} = 2 \times \sum_{k \in \mathbb{O}} a_k = 2 \times \sum_{k \in \mathbb{O}} \frac{4}{k^2 \pi^2}$$

$$= \frac{8}{\pi^2} \times \sum_{k \in \mathbb{O}} \frac{1}{k^2} = \frac{8}{\pi^2} \times \frac{\pi^2}{8} = 1$$

سوال ۴

$$\left. \begin{array}{l} x^*(t) \xrightarrow{F.S.} a_{-k}^* \\ x(-t) \xrightarrow{F.S.} a_{-k} \end{array} \right\} \Rightarrow x^*(-t) \xrightarrow{F.S.} a_k^*$$

$$x(t) = C(t) + j d(t) \Rightarrow x^*(t) = C(t) - j d(t)$$

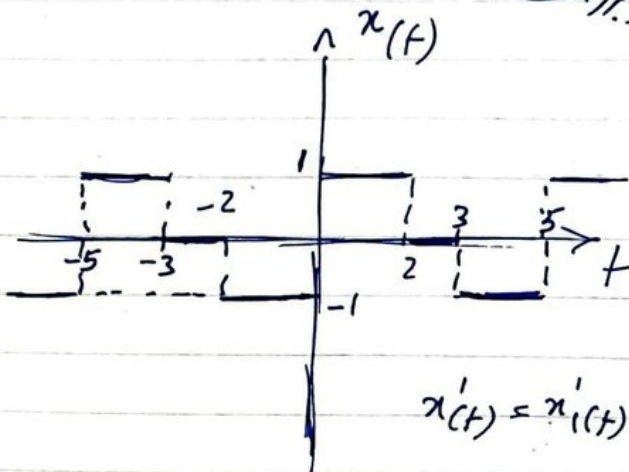
$$2\text{Im}\{a_k\} = \frac{a_k - a_k^*}{j}$$

$$y(t) \xrightarrow{F.S.} 2\text{Im}\{a_k\} = \frac{a_k - a_k^*}{j} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow y(t) = \frac{1}{j} (x(t) - x^*(-t))$$

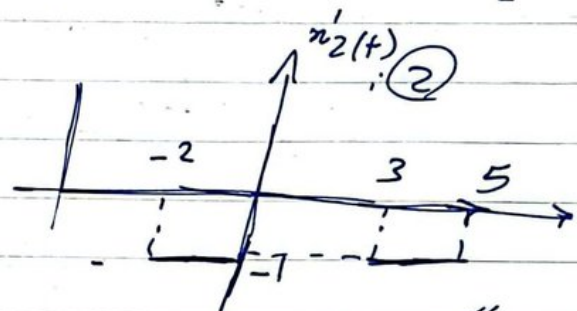
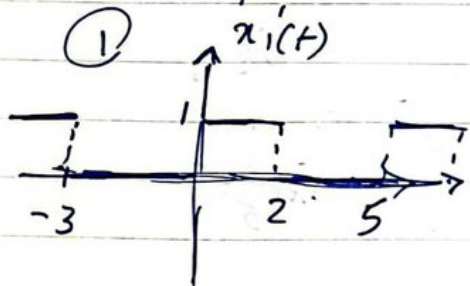
سوال (5)

پیش‌فرض این تابع به صورت زیر است:



این تابع را به صورت جمع دو سیگنال در می‌بینیم

$$x'(t) = x_1'(t) + x_2'(t)$$



ابتدا سیگنال ① را مورد بررسی قرار می‌دهیم.



با استفاده از این تابع به شکل زیر می‌بینیم:

$$T = 5, T_1 = 1 \Rightarrow \omega_0 = \frac{2\pi}{5}$$

$$d = \frac{2T_1}{T} = \frac{2}{5} \Rightarrow$$

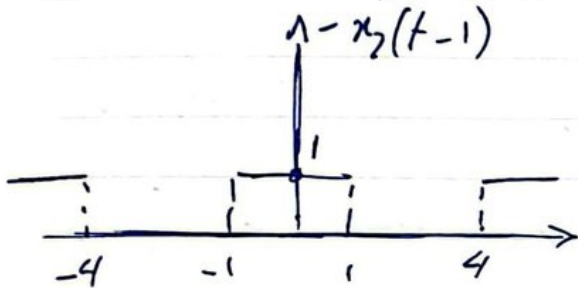
$$\Rightarrow x_1'(t+1) \xrightarrow{F.S.} 1 \times \frac{2}{5} \times \text{Sinc}\left(\frac{2k}{5}\right) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow x_1'(t) \xrightarrow{F.S.} \frac{2}{5} \text{Sinc}\left(\frac{2k}{5}\right) \times e^{-jk\omega_0}$$

$$= \frac{2}{5} \text{Sinc}\left(\frac{2k}{5}\right) \times e^{-jk \times \frac{2\pi}{5}}$$

حال سیگنال 2 را مورد بررسی قرار دهیم:

با نسبت دادن و اسکین کردن تابع به تابع زیر می‌ایم:



$$T_2 = 5, T_1 = 1 \Rightarrow \omega = \frac{2\pi}{5}$$

$$d = \frac{2}{5}$$

$$-x_2'(t-1) \xrightarrow{F.S.} \frac{2}{5} \times \text{sinc}\left(\frac{2k}{5}\right) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow x_2'(t) \xrightarrow{F.S.} -\frac{2}{5} \text{sinc}\left(\frac{2k}{5}\right) e^{jk\omega_0}$$

$$= -\frac{2}{5} \text{sinc}\left(\frac{2k}{5}\right) e^{jx \frac{2k\pi}{5}}$$

$$x'(t) = x_1'(t) + x_2'(t) \xrightarrow{F.S.} \frac{2}{5} \text{sinc}\left(\frac{2k}{5}\right) \left(e^{-jx \frac{2k\pi}{5}} - e^{jx \frac{2k\pi}{5}} \right)$$

$$= \frac{2}{5} \text{sinc}\left(\frac{2k}{5}\right) \times \left(-2 \cos\left(\frac{2k\pi}{5}\right) \right)$$

$$= -\frac{2}{5} \times \frac{\sin\left(\frac{4k\pi}{5}\right)}{\frac{2k\pi}{5}} = -\frac{\sin\left(\frac{4k\pi}{5}\right)}{k\pi}$$

با استفاده از قانون سینوس جابجایی

$$x(t) \xrightarrow{F.S.} \frac{1}{jk\omega_0} \times -\frac{\sin\left(\frac{4k\pi}{5}\right)}{k\pi}$$

$$\Rightarrow x(t) \xrightarrow{F.S.} 4 \times \frac{5}{2} \times \frac{\sin\left(\frac{4k\pi}{5}\right)}{k^2\pi^2}$$

برای a_0 نیز از متن نمی‌توانیم استفاده کنیم و باید به صورت مستقیم از خود تابع اشکال بگیریم، زیرا مقداری مستقیم نیست دایره $x(t)$ ، هنگام متن گرفتن از بین می‌آورد.

$$a_0 = \frac{1}{T} \int_T f(t) dt = \frac{1}{5} \times 4 = \frac{4}{5}$$

$$\Rightarrow a_0 = \frac{4}{5} \quad a_k = \frac{5}{2} \times \frac{\sin\left(\frac{4k\pi}{5}\right)}{k^2\pi^2}$$