

小马加编信息学教案(三十六)

STL (vector, stack, queue, priority_queue)

- 一. 课程内容
 - 二. 知识讲解
 - 1. 什么是STL?
 - 2. *vector*
 - 2.1 *vector*的介绍
 - 2.2 *vector*的定义
 - 2.3 *vector*的访问
 - 2.4 *vector*的常用函数
 - 2.5 *vector*的应用
 - 3. *stack*
 - 3.1 *stack*的介绍
 - 3.2 *stack*的定义
 - 3.3 *stack*的常用函数
 - 4. *queue*
 - 4.1 *queue*的介绍
 - 4.2 *queue*的定义
 - 4.3 *queue*的常用函数
 - 5. *priority_queue*
 - 5.1 *priority_queue*的介绍
 - 5.2 *priority_queue*的定义
 - 5.3 *priority_queue*的常用函数
-

一. 课程内容

1. 什么是STL?
 2. *vector*
 3. *stack*
 4. *queue*
 5. *priority_queue*
-

二. 知识讲解

1. 什么是STL?

编写程序不只可以用C++一种语言，那我们为什么要使用C++呢？

一个原因是它效率高且容易编写.

另一个原因是它自带了标准模板库（Standard Template Library），也就是我们所说的STL，其中封装了很多实用的

容器，也可以理解成能够实现很多功能的系统函数，或者说用来存放数据的对象，开发者可以根据接口规范（调用格式）直接调用，而不用关心其内部实现的原理和具体代码，十分方便快捷。

我们常用的容器有 `vector`、`stack`、`queue`、`map`、`set` 等。使用STL中的函数，一般都要在头文件后加上 `using namespace std`。

2. *vector*

2.1 *vector* 的介绍

vector 直接翻译为**向量**，一般说成**变长数组**，即**长度根据需要而自动改变的数组**。

在信息学竞赛中，有些题目需要定义很大的数组，这样会出现**超出内存限制**的错误。比如，有 n 个容器， m 个球，告诉你每个球是在哪个容器，问每个容器里面有哪些球，且 n, m 都等于 100000。

第一种方法：对每个容器，遍历完所有的球，看一些有哪些球是属于这个容器，那么需要 $O(nm)$ 的时间复杂度。

第二种方法：对每个容器，开一个长度为 m 的数组，记录里面有哪些球，虽然只用对所有球遍历一次，但是需要 $O(nm)$ 的空间复杂度。

在第二种方法的存储中使用 *vector* 就很适合，由于每个数组可以任意改变长度，我总共只需要开 $O(m)$ 的数组存放每个桶里有哪些球。

2.2 *vector* 的定义

使用 *vector*，首先需要添加 *vector* 头文件，即 `#include <vector>`，同时，必须要有 `using namespace std`（下面所有STL的使用都需要加）。

```
#include <vector>
#include <cstdio>

using namespace std;

int main() {
}
```

定义一个 *vector* 的方法如下：

```
vector<typename> name;
```

以上定义相当于定义了一个一维数组 `name[size]`，只是 `size` 不确定，其长度可以根据需要而变化。其中 *typename* 可以是任何基本类型或容器，例如 `int`、`double`、`char` 等，当然里面也可以是结构体和其他STL容器。

2.3 *vector* 的访问

vector 的访问很简单，使用时可以就把他视为一个数组。直接用下标进行访问。

假如一个 *vector* 类型变量 `a` 的长度是 `len`，将其下表为 `i` 的位置赋值成 `i`，可以通过如下方法实现。

```
for (int i = 0; i < len; i++)
    a[i] = i;
```

2.4 *vector* 的常用函数

定义 `a` 是一个 *vector* 类型变量，在下文中理解成一个边长数组

```
vector<int> a;
```

- `a.push_back(x)`
令 a 的数组大小加一，并在最后一个位置放一个元素 x ，时间复杂度为 $O(1)$ 。
- `a.size()`
函数返回当前 a 数组的大小，时间复杂度为 $O(1)$ 。
- `a.pop_back()`
删除 a 中最后一个元素，并使数组大小减一，时间复杂度为 $O(1)$ 。
- `a.clear()`
清空 a 中所有元素，令 a 数组大小为 0 ，时间复杂度是 $O(n)$ ， n 为 a 数组中原来的元素个数。

2.5 *vector*的应用

一般当需要开 n 个数组，每个数组需要开的长度未知，但是总长度已知的情况下，可以开 n 个*vector*类型变量来进行存储，已达到节省空间的效果。

3. *stack*

3.1 *stack*的介绍

*stack*翻译为**栈**，是STL中实现的一个**后进先出**的容器，与*vector*类似，也能看作一个变长的数组，但只能通过函数访问栈顶元素，不能对中间元素进行访问。

3.2 *stack*的定义

类似与*vector*，使用*stack*前，要先添加*stack*头文件，即 `#include <stack>`。

定义一个*stack*的方法如下：

```
stack<typename> name;
```

其中，*typename*可以是任何基本类型或者容器，*name*是栈的名字。

3.3 *stack*的常用函数

定义 a 是一个*stack*类型变量。

```
stack<int> a;
```

- `a.push(x)`
将 x 压入 a 的栈顶，时间复杂度为 $O(1)$ 。
- `a.top(x)`
获取 a 中栈顶元素，时间复杂度为 $O(1)$ 。
- `a.pop(x)`
弹出 a 中栈顶元素，时间复杂度为 $O(1)$ 。
- `a.empty()`
用于检测 a 是否为空栈，空则返回`true`，否则返回`false`，时间复杂度为 $O(1)$ 。
- `a.size()`
返回栈 a 中元素个数，时间复杂度为 $O(1)$ 。

4. *queue*

4.1 *queue*的介绍

*queue*翻译为**队列**，是STL中实现的一个**先进先出**的容器，与*vector*类似，可以看作是一个变长数组，但只能通过函数来访问队首或队尾元素，中间元素不能访问。

4.2 *queue*的定义

类似与`vector`，使用`queue`前，要先添加`queue`头文件，即 `#include <queue>`。

定义一个`queue`的方法如下：

```
queue<typename> name;
```

其中，`typename`可以是任何基本类型或者容器，`name`是栈的名字。

4.3 `queue`的常用函数

定义`a`是一个`queue`类型变量。

```
queue<int> a;
```

- `a.push(x)`
将 x 元素加入队列 a 队尾，时间复杂度为 $O(1)$ 。
- `a.front(), a.back()`
分别返回队首和队尾元素的值，时间复杂度为 $O(1)$ 。
- `a.pop()`
让队首元素出队，时间复杂度为 $O(1)$ 。
- `a.empty()`
用来检测队列 a 是否为空，若为空返回`true`，否则返回`false`，时间复杂度为 $O(1)$

5. `priority_queue`

5.1 `priority_queue`的介绍

`priority_queue`翻译为**优先队列**，一般用来解决一些贪心问题，其底层是用“堆”来实现的。

在优先队列中，任何时刻，队首元素默认是优先级最大的元素（大根堆）。可以不断往优先队列中添加某个优先级的元素，也可以不断弹出优先级最高的那个元素，每次操作其会自动调整结构，始终保证队首元素的优先级最高。

5.2 `priority_queue`的定义

`priority_queue`是`queue`库中的容器，所以y而需要添加`queue`的头文件，即 `#include <queue>`。

定义一个`priority_queue`的方法如下：

```
priority_queue<typename> name;
```

其中，`typename`可以是任何基本类型或者容器，`name`为优先队列的名字。

5.3 `priority_queue`的常用函数

和`queue`不一样的是，`priority_queue`没有`front()`和`back()`，而只能通过`top()`或`pop()`访问队首元素（也称堆顶元素），也就是优先级最高的元素。

定义`a`是一个`queue`类型变量。

```
priority_queue<int> a;
```

- `a.push(x)`
将 x 加入优先队列 a ，时间复杂度为 $O(\log_2^n)$ ， n 为当前优先队列中的元素个数。加入后会自动调整`priority_queue`的内部结构，以保证队首元素(堆顶元素)的优先级最高。
- `a.top()`
返回优先队列 a 中给的队首元素，时间复杂度为 $O(1)$ 。
- `a.pop()`
让优先队列 a 中队首元素(堆顶元素)出队，时间复杂度为 $O(\log_2^n)$ ， n 为当前优先队列中的元素个数。出队后会自动

调整`priority_queue`的内部结构，以保证队首元素(堆顶元素)的优先级最高。

三. 经典例题

1. 放球

有 n 个容器， m 个球，告诉你每个球是在哪个容器，问每个容器里面有哪些球？

输入格式：
第一行两个整数 n, m 。
接下来 m 行，每行一个整数 a_i 表示第 i 个球属于哪个容器。
 $n, m \leq 10^5$

输出格式：
一共 m 行，对于第 i 行，第一个整数 num_i 表示第 i 个容器里球的数量，接下来 num_i 个数，从小到大依次输出在第 i 个容器中球的编号。

样例输入	样例输出
3 5 1 2 1 3 3	2 1 3 1 2 2 4 5

2. 栈

给定一个栈， $1 \sim n$ 依次进栈。有两种操作，一种是"IN"，表示将一个数进栈。另一个是"OUT"，表示将栈顶元素出栈，并输出它的值。读入 n 和操作顺序，并模拟这个过程。
对于任何"OUT"操作，保证栈中存在元素。"IN"和"OUT"分别有 n 个。

输入格式：
第一行一个正整数 n ，表示元素个数。
接下 $2n$ 行，每行为"IN"或"OUT"中的一种操作。
 $n \leq 1000$

输出格式：
对于每个"OUT"操作，输出一行一个整数，表示栈顶元素。

样例输入	样例输出
4 IN IN OUT IN OUT OUT IN OUT	2 3 1 4

3. 最大元素

现在有两种操作，一种是加入一个数 x ，另一种是去掉当前最大的数并输出它的值。现在有 n 次操作，要求对于所有第二种操作，输出删去数的值。

保证对于第二种操作，当前元素数量大于0。

输入格式：

第一行一个整数 n 表示操作数。

接下来 n 行，每行第一个正整数 $type$ 等于1或2表示操作类型，若为1则为第一种操作，再读入一个数 x 表示要加入的数。若为2则为第二种操作。

$n \leq 10^5$

$a_i \leq 10^9$

输出格式：

对于所有 $type = 2$ 的输入，输出一个正整数表示当前的最大值。

样例输入	样例输出
5 1 3 1 2 2 1 4 1 4 2 2	3 4 4

四. 提高巩固

1. 括号匹配

给定一个只包含左右小括号的字符串 s ，若 s 中所有左右括号恰好能完全匹配，则输出 YES ，否则输出 NO 。

样例输入：

一行一个字符串 s 。

s 的长度小于 10^5

样例输出：

若能恰好匹配则输出 YES ，否则输出 NO 。

样例输入	样例输出
()(())	YES

2. 关系网络

有 n 个人，他们的编号为 $1 \sim n$ ，其中有一些人相互认识，现在 x 想要认识 y ，可以通过他所认识的人来认识更多的人（如果 x 认识 y 、 y 认识 z ，那么 x 可以通过 y 来认识 z ），求出 x 最少需要通过多少人才能认识 y 。

输入格式：

第一行三个正整数 n, x, y

接下来一个 $n \times n$ 的矩阵 a ，若 $a[i][j] = 1$ 则表示第 i 个人认识第 j 个人， $a[i][j] = 0$ 则不认识。

保证 $i = j$ 时 $a[i][j] = 0$ 。且对于任意 i, j ， $a[i][j] = a[j][i]$

$x, y \leq n \leq 100$

输出格式：
输出一行一个数，表示 x 认识 y 最少需要通过的人数。

样例输入	样例输出
5 1 5 0 1 0 0 0 1 0 1 1 0 0 1 0 1 0 0 1 1 0 1 0 0 0 1 0	2

3. 序列合并

有两个长度都是 n 的序列 A 和 B ，在 A 和 B 中各取一个数相加可以得到 n^2 个和，求这 n^2 个和中最大的 n 个。

输入格式：
第一行一个正整数 n 。
第二行 n 个从大到小的正整数表示序列 A 。
第三行 n 个从大到小的正整数表示序列 B 。
 $n \leq 10^5$
序列 A, B 中的数不超过 10^9

输出格式：
一行 n 个从大到小的正整数，表示和最大的 n 个数。

样例输入	样例输出
3 5 3 3 6 4 1	11 9 9