

Nama : Reihan Arianza

NRP : 5025231274

- Membuat ros2 package pada file yang telah di clone dari fork
- Pada file publisher_member_function.py dan pada timer_callback saya ketik seperti berikut :

```
/
def timer_callback(self):
    a = random.randint (1, 10000)
    b = random.randint (1, 10000)
    c = random.randint (1, 10000)
    op = ['+', '-', '*', '/', '%']
    op1 = random.choice(op)
    op2 = random.choice(op)
    msg = String()
    msg.data = f"{a} {op1} {b} {op2} {c}"
    self.publisher_.publish(msg)
    self.get_logger().info("%s" % msg.data)
```

- (a, b, c) = representasi sebagai num
 - op = operations
 - menggunakan random int untuk mengacak angka
 - Menggunakan random choice untuk memilih operasi
 - Dan mengouput msg.data tersebut
- Pada file subscriber_member_function.py dan pada timer_callback saya ketik seperti berikut :

```
/
def listener_callback(self, msg):
    equation = msg.data
    result = eval(equation)
    self.get_logger().info(f"{equation} = {result}")
```

- Mengambil msg.data dalam sebuah variable equation
- mengevaluasi equation tersebut dalam variable result
- mengouputkan hasil dan equation tersebut