

GUÍA N° 6

Péndulo no lineal

Considere un péndulo que consiste en una varilla ideal de longitud l unido a una masa puntual m . Supongamos que el movimiento del péndulo se limita a un plano vertical, sobre él actúa la fuerza de gravedad, una fuerza motriz f_d y una fuerza resistiva f_r . El movimiento del péndulo es descrito por la segunda ley de Newton a lo largo de la dirección tangencial al movimiento circular.

$$ma_t = f_g + f_d + f_r$$

donde $f_g = -mg\sin(\theta)$, θ en ángulo de la cuerda con la vertical $a_t = l\frac{d^2\theta}{dt^2}$ es la aceleración tangencial

Considerando una fuerza externa periódica en el tiempo de la forma:

$f_d(t) = f_0\cos(\omega_0 t)$ y la fuerza resistiva $f_r = -kv$, donde $v = l\frac{d\theta}{dt}$ es la velocidad de la masa y k es una constante positiva.

$$ml\frac{d^2\theta}{dt^2} = -mg\sin(\theta) - kl\frac{d\theta}{dt} + f_0\cos(\omega_0 t)$$

$$ml\frac{d^2\theta}{dt^2} + kl\frac{d\theta}{dt} + mg\sin(\theta) = f_0\cos(\omega_0 t)$$

Rescribimos esta ecuación en forma adimensional escogiendo $\sqrt{l/g}$ como unidad de tiempo.

$$t = \sqrt{l/g}t' \Rightarrow dt = \sqrt{l/g}dt' \Rightarrow dt^2 = (l/g)dt'^2$$

$$ml\frac{d^2\theta}{(l/g)dt'^2} + kl\frac{d\theta}{\sqrt{l/g}dt'} + mg\sin(\theta) = f_0\cos(\omega_0' t')$$

$$mg\frac{d^2\theta}{dt'^2} + k\sqrt{lg}\frac{d\theta}{dt'} + mg\sin(\theta) = f_0\cos(\omega_0' t')$$

$$\frac{d^2\theta}{dt'^2} + q\frac{d\theta}{dt'} + \sin(\theta) = b\cos(\omega_0' t')$$

donde $q = \frac{k}{m}\sqrt{\frac{l}{g}}$ y $b = \frac{f_0}{mg}$ Para transformar esta ODE de segundo orden en un conjunto de ODEs de primer orden hacemos $y_1 = \theta$ y $y_2 = \omega = d\theta/dt$, así obtenemos

$$\frac{dy_1}{dt'} = y_2, \tag{1}$$

$$\frac{dy_2}{dt'} = -q y_2 - \sin(y_1) + b \cos(\omega_0' t'). \tag{2}$$

Por razones física confinamos los valores del ángulo θ entre 0 y 2π . En fortran esto es fácil usando la función intrínseca `mod(y1,2.0*pi)`.

ACTIVIDADES:

1. Resuelva la ecuaciones (1) y (2) para el caso que no existan fuerzas de roce ($q = 0$) y forzante ($b = 0$), esto es, considerando sólo el efecto no lineal. Barra unos 10 grados entre 5 grados y 180 grados. Realice un gráfico con todos los plots en el espacio de fase (θ, ω) , en el programa esto es (y_1, y_2) . Las condiciones iniciales son $y_2(0) = 0$ y $y_1(0) =$ ángulo que estamos barriendo.
2. Resuelva la ecuaciones (1) y (2) para el caso que no exista fuerza motriz, esto es péndulo no lineal amortiguado. Realice un gráfico en el espacio de fase (θ, ω) . Las condiciones iniciales son $y_2(0) = 0$ y $y_1(0) = \pi/2$, $q = 0.01$ y $b = 0$. ¿Qué ocurre si q aumenta?
3. Resuelva la ecuaciones (1) y (2) para el péndulo no lineal forzado y amortiguado. Aquí, el resultado no depende de los valores iniciales de y_1 y y_2 . Así que guarde los valores en el tiempo de y_1 y y_2 apartir de 200 pasos en adelante. Realice un gráfico en el espacio de fase (θ, ω) para dos casos particulares:
 - (a) $q = 0.5$, $b = 0.9$ y $\omega' = 2/3$.
 - (b) $q = 0.5$, $b = 1.15$ y $\omega' = 2/3$.