

INFO 1126 - Programación 3 Evaluación 2 (35%)

Proyecto: Sistema Logístico Autónomo con Drones

Mayo 2025

Problemática

Correos Chile ha decidido implementar una red de drones autónomos para mejorar su cobertura y reducir los tiempos de entrega. Esta decisión busca superar las limitaciones del transporte terrestre, afectado por congestión y rutas ineficientes.

Como no existe una infraestructura aérea preexistente, el sistema debe ser diseñado completamente desde cero. Este sistema debe contemplar:

- Centros de distribución (Almacenamiento): Puntos donde los drones recogen paquetes.
- Estaciones de carga: Nodos estratégicos que los drones deben visitar para recargar si exceden su autonomía.
- Destinos de entrega (Clientes): Nodos dinámicos con prioridad asignada. Su ubicación y prioridad pueden variar.
- Rutas seguras: Las rutas deben ser viables considerando el consumo energético. Si el trayecto
 excede el límite de autonomía, se debe forzar la visita a estaciones de recarga.
- Registro de rutas: El sistema debe registrar la frecuencia de uso de rutas y nodos, para análisis posterior.
- Selección de rutas: A partir del registro anterior se debe crear una heurística basada en frecuencia que permita reutilizar rutas recurrentes a nodos más visitados, esto permitirá replicar recorridos ya realizados.



Objetivo

Diseñar e implementar una simulación logística autónoma para drones, asegurando autonomía energética, optimización de rutas, conectividad, análisis de datos y visualización completa del sistema.

Para esto se ha dispuesto un video en youtube a modo de guía https://youtu.be/AXj14zeKqTl

Parámetros de Simulación

• Cantidad máxima de nodos: hasta 150

Roles de nodos:

Almacenamiento: 20%

Recarga: 20%Cliente: 60%

- Autonomía máxima del dron: 50 unidades de costo (suma de pesos de aristas)
- Si una ruta supera el límite de batería, se fuerza el paso por nodos de recarga.
- Todas las rutas se generan sobre grafos conectados.

Metas Funcionales

1. Gestión dinámica de rutas

- Crear rutas entre cualquier centro de almacenamiento y cliente.
- Considerar estaciones de recarga si la energía del dron no alcanza.
- Solo usar algoritmos BFS,DFS y Topological Sort para búsqueda de caminos.

2. Simulación funcional

- Simulación inicial con 15 nodos, 20 aristas y 10 órdenes.
- Soporta hasta 150 nodos y 300 aristas y 500 órdenes como máximo.
- Optimizar uso de memoria y estructura de datos (AVL, mapas, grafos).



3. Análisis estadístico

- Registrar cada ruta usada en un AVL.
- Determinar las rutas más utilizadas.
- Registrar frecuencia de nodos destino y origen.

4. Garantía de conectividad

- Todos los grafos generados son conexos.
- Se evita la generación de nodos aislados.

5. Visualización y Dashboard

La interfaz principal se desarrolla mediante **Streamlit (Recomendado)**, y permite visualizar y operar el sistema en 5 pestañas organizadas funcionalmente. A continuación, se describe cada una:

Pestaña 1: Run Simulation

Propósito:

Permitir la configuración e inicio de la simulación con parámetros personalizables.

Componentes:

- Slider: número de nodos (n_nodes, entre 10 y 150).
- Slider: número de aristas (m_edges, entre 10 y 300).
- Slider: número de órdenes (n_orders, entre 10 y 300).
- Campo informativo: Texto informativo indicando la cantidad de Nodos cliente, almacenamiento, abastecimiento y su porcentaje.
- Botón: 📊 Start Simulation (Inicia la simulación)

Validaciones:



- El número de aristas debe permitir un grafo conexo (≥ n_nodes 1)
- El valor de nodos no debe superar 150.
- Si se hace clic sin modificar parámetros, se mantiene la configuración por defecto(ítem de componentes).

Interacciones esperadas:

- Al presionar el botón, se genera un grafo aleatorio con roles asignados proporcionalmente:
 - o **20%** almacenamiento
 - o 🔋 20% recarga
 - **9** 60% clientes

* Nota del docente:

Esta pestaña sirve como punto de entrada para validar la generación del entorno base y comprobar la conectividad y escalabilidad. (Manejo de parámetros)

Pestaña 2: Explore Network

Propósito:

Visualizar la red de transporte y calcular rutas entre nodos, considerando recarga por batería.

Componentes:

- Gráfico: red de nodos coloreados por tipo (matplotlib)
- Selectbox: nodo origen
- Selectbox: nodo destino
- Botón: X Calculate Route (Calculará la ruta entre 2 nodos)
- TextBox: muestra un mensaje de la ruta encontrada (lista de nodos + costo, ejemplo : Path: W → I
 N → R | Cost: 25)
 - Luego de calcular una ruta debe dar la opción de completar la ruta Complete Delivery and Create Order.
- Leyenda: colores según tipo de nodo

Validaciones:



- Ambos nodos deben existir en el grafo.
- Si no hay ruta posible con la batería actual, se busca obligatoriamente una alternativa que pase por nodos de recarga.

Interacciones esperadas:

- El grafo muestra rutas visualmente en color rojo.
- Al seleccionar origen y destino y presionar el botón, se calcula la ruta más corta permitida, utilizando BFS, DFS o Topological Sort (Recomendado) modificado con batería límite (50).
- Se muestra el camino recorrido y el costo.

* Nota docente:

Evaluar la integración entre lógica (batería, nodos) y visualización. Es una parte central de la evaluación funcional.



Propósito:

Listar los clientes activos y los pedidos generados, mostrando atributos relevantes.

Componentes:

- Subsección: lista de clientes (st.json)
 - o Cliente: ID, nombre, tipo, total de pedidos
- Subsección: lista de órdenes (st.json)
 - Orden: ID, cliente asociado, cliente ID, origen, destino, status, fecha de creación, prioridad, fecha entrega, costo total.

Validaciones:

• Se muestran sólo si hay simulación activa.



Interacciones esperadas:

• Al iniciar una simulación, esta sección se autoactualiza con los datos generados.

* Nota docente:

Es útil para verificar que el sistema esté registrando correctamente los pedidos y asociándose a clientes.



Pestaña 4: Route Analytics

Propósito:

Visualizar las rutas más frecuentes utilizadas, registradas en una estructura AVL.

Componentes:

- Lista: rutas más frecuentes (clave = camino, valor = frecuencia).
- Gráfico: visualización del árbol AVL con etiquetas "A → B → C\nFreq: X" usando networkx.

Validaciones:

- Solo disponible si se han generado órdenes y rutas.
- El AVL debe reflejar el uso repetido de rutas idénticas (por ejemplo, múltiples pedidos de un mismo cliente).

Interacciones esperadas:

- Las rutas se ordenan por recorrido (orden lexicográfico).
- Se visualiza gráficamente la estructura del AVL para apoyar aprendizaje en estructuras balanceadas.

*Nota docente:

Parte esencial de la evaluación por uso de TDA AVL. Refuerza estructuras y visualización de árboles.

Pestaña 5: General Statistics

Propósito:

Entregar una vista global del sistema en funcionamiento, con gráficas visuales.

Componentes:

- Gráfico de barras: comparación entre número de nodos clientes más visitados, nodos almacenamiento más visitados y nodos de abastecimiento más visitados.
- Gráfico de torta: proporción entre nodos por rol.

Validaciones:

• Se requiere simulación activa para mostrar los datos.

Interacciones esperadas:

• Se actualiza automáticamente luego de iniciar una simulación.



Estructura de Clases y Módulos sugerida

| Clase / Módulo | Función | Ubicación |
|-----------------------|--|-----------|
| Graph, Vertex, Edge | Modela el grafo base (nodos, conexiones) | model/ |
| Simulation | Controlador principal de la simulación | sim/ |
| SimulationInitializer | Generación de grafos conectados y roles | sim/ |
| Route, Order, Client | Representan las entidades del sistema | domain/ |
| AVL | Almacena rutas más frecuentes | tda/ |
| Map (hash map propio) | Acceso O(1) a clientes y órdenes | tda/ |
| NetworkXAdapter | Adaptador visual de grafos para matplotlib | visual/ |
| AVLVisualizer | Dibuja gráficamente el árbol AVL | visual/ |
| dashboard.py | Interfaz principal (pestañas Streamlit) | visual/ |



El proyecto debe enfocarse en una **ubicación jerárquica, dependencia lógica** y **modularidad**, como si construyéramos un **diagrama de arquitectura lógica por capas (layered architecture)**.

```
| Interfaz Visual | ← GUI / Dashboard
| Lógica de Aplicación | ← Coordina simulaciones, entrega, análisis
| Dominio del Problema | ← Modelos: Pedido, Cliente, Ruta
| Infraestructura TDA | ← AVL, Diccionario
| Estructuras Base | ← Graph, Vertex, Edge, Inicializador
```

```
proyecto/
   domain
    client.py
    order.py
    route.py
   model
    graph.py
    vertex.py
      edge . py
       __init__.py
    init_simulation.py # ← Generador de grafos conectados
    simulation.py # ← Clase Simulation (núcleo principal)
    avl.py
    hasp_map.py
   visual
    dashboard.py # ← Interfaz Streamlit con pestañas
    networkx_adapter.py # ← Adaptador de grafo → matplotlib
      avl_visualizer.py # ← Visualización de árbol AVL como gráfico
```

| Criterios de Evaluación | Descripción | Excelente (10 pts) | Bueno (8 pts) | Suficiente (4 pts) | Insuficiente (1 pt) | Peso (%) |
|--|---|--|--|--|--|-------------|
| Simulación funcional con recarga automática | Sistema de simulación completo con lógica de recarga autónoma | Funciona perfectame nte sin errores | Funciona con pequeños errores | Funciona parcialmente con fallos evidentes | No funciona o tiene errores críticos | 25% |
| Correcto uso de estructuras TDA | Implementació n adecuada de AVL y Hashmap según requerimientos | Ambas estructura s implement adas óptimamen te | Una estructura óptima y otra funcional | Estructuras básicas pero con problemas | Estructuras mal implementadas | 10% |
| Dashboard modular con navegación clara | Interfaz organizada en pestañas/secci ones intuitivas | Navegació n excelente con diseño profesional | Navegación clara con pequeños detalles | Navegación funcional pero mejorable | Interfaz confusa o difícil de usar | 15% |
| Rutas que respetan autonomía de drones | Planificación considera límite de batería y puntos de recarga | Rutas dentro de autonomía | Rutas generalment e válidas (ocasionales fallos) | Rutas a veces exceden autonomía | Rutas no consideran autonomía | 15% |
| Presentación Oral | Claridad y organización en la presentación, descripción de la problemática, diagramas, solución, demostración | Excelente presentaci ón oral; describe la problemáti ca y solución de manera clara, responde | Buena presentación describe la problemática y solución de manera clara, aunque con detalles menores; | Presentación suficiente pero con falta de claridad y organización; la descripción de la problemática y solución es incompleta; manejo básico | Presentación pobremente organizada, falta de claridad y omisión de varios elementos clave; manejo ineficiente de preguntas; | 25% |

| | de código y manejo de preguntas. | adecuada mente las preguntas y cumple con el tiempo de 15 minutos. | responde adecuadame nte las pregunta ;Excede el tiempo definido. | de preguntas ; Excede el tiempo definido. | Excede el tiempo definido. | |
|---|--|---|--|--|---|----|
| Código modular y documentado | Organización del código y calidad de documentació n | Código ejemplar con documenta ción completa | Código organizado y bien documentad o | Código aceptable con documentación mínima | Código desorganizado sin documentar | 5% |
| Evaluación del Diagrama de Clases | Correcta representación de las clases, relaciones, herencia y otros elementos orientados a objetos en un diagrama de clases. | Diagrama de clases claro, completo y correctame nte estructura do, mostrando todas las relaciones adecuadas . | Diagrama de clases funcional y correcto, con algunos detalles por mejorar. | Diagrama de clases con errores o ausencias en algunas relaciones. | Diagrama de clases incorrecto o incompleto, faltando elementos clave. | 5% |



¿Qué debo entregar?

Debes preparar una presentación PPT en grupos de 3-5 a presentar en la semana 13(09/06/2025-13/06/205).

Grupo de 1 persona singular debe entregar el proyecto la semana 12(02/06/2025 - 06/06/2025). la cual debe contener:

- 1) Presentación del grupo y tema (título del problema, nombre de los integrantes, fecha y logo del departamento).
- 2) Diagrama de clases de la problemática.
- 3) Presentación de la solución en código explicando el flujo principal de la solución.
- 4) La presentación de la interfaz visual del problema.
- 5) La demostración de la funcionalidad total del programa.

La presentación tiene un tiempo máximo de 15 minutos y luego una tanda de preguntas de 5 minutos.

Fecha por confirmar en base al número de grupos a conformarse.