Белорусский государственный университет информатики и радиоэлектроники

Факультет компьютерных систем и сетей кафедра ЭВМ специальность 40 02 01 «Вычислительные машины, системы и сети»

Архитектура вычислительных машин и систем. Микропроцессорные средства и системы

Доцент кафедры ЭВМ, к.т.н. Прытков Валерий Александрович а. 201 – 4

Микропроцессорные средства и системы

4 курс, 7 семестр экзамен

33 лекции (66 часов) 8 лабораторных работ (34 часа) 126 часов самостоятельной подготовки

Цель дисциплины

- Изучение основ организации и функционирования различных типов микропроцессоров
- Овладение методиками проектирования микропроцессорных систем
- Программирование микропроцессорных систем
- Освоение методов проектирования специализированных вычислительных систем

Студент должен знать

- отдельные серии микропроцессоров и их отличительные особенности
- основы построения и функционирования различных типов микропроцессоров
- обобщенные схемы компонентов микропроцессорных систем (процессор, канал, подсистема прерываний, таймеры, контроллеры, контроллеры ввода вывода, память и т.д.)
- архитектуру и принципы построения ПО микропроцессорных систем

Студент должен уметь

- разбираться в принципах построения и функционирования конкретных микропроцессоров
- синтезировать структуру
 микропроцессорной и/или
 мультипроцессорной системы для
 конкретной технической задачи
- разработать алгоритм функционирования и программное обеспечение для микропроцессорной и/или мультипроцессорной системы

Литература

- Морисита И. Аппаратные средства МикроЭВМ: Пер. с япон. М.: Мир, 1988.
- Щелкунов Н.Н., Дианов А.П.
 Микропроцессорные средства и системы. М.: Радио и связь, 1990.
- Фрир Дж. Построение вычислительных систем на базе перспективных микропроцессоров : Пер. с англ. М.: Мир, 1990.
- Фридмен М., Ивенс Л. Проектирование систем с Микрокомпьютерами: Пер с англ. М.: Мир, 1986.
- «Микропроцессоры» кн.1, кн.2, кн.3.
 Под ред. Преснухин. Минск, Высшая школа, 1987.

Литература

- Клингман Э. Проектирование микропроцессорных систем: Пер. с англ. М.: Мир, 1980.
- Шпаковский Г.И. Организация параллельных ЭВМ и супер скалярных процессоров: Учебное пособие. Мн.: Белгосуниверсит, 1996.
- Скорик В.Н. и др.
 Мультимикропроцессорные системы // К.: «Техника», 1989.
- Микропроцессорные системы. П.о.р.
 Пузанкова Д.В. СПб.: Политехника, 2002.
- Предко М. Руководство по микроконтроллерам. Т. 1 и 2. М.: Постмаркет, 2001.

Лабораторная база

Отладочные модули:

- MSP_EXP430F5529 на базе 16-ти разрядного микроконтроллера MSP430F5529
- На базе 16-ти разрядного
 специализированного микропроцессора
 ТMS320VC5510

Среды разработки ПО:

Code Composer Studio для 16-ти разрядных микропроцессоров компании Texas Instruments

Методические пособия

- Петровский А.А.
 Микропроцессорные средства и системы: Лаб. практикум по для студ. спец. I-40 02 01 «Вычислительные машины, системы и сети» всех форм обуч. Мн.: БГУИР, 2006. 51 с.
- Электронный учебнометодический комплекс по курсу «Микропроцессорные средства и системы» для всех форм обучения по специальности I-40 02 01.

- Гук И. Краткий обзор отладочной среды Code Composer Studio 4. – Компоненты и технологии, №12, 2009. – с. 90-96
- Code Composer Studio. Getting Started Guide. TI, Lit. Num. SPRU509C, 2001. – 131 p.
- Code Composer Studio v5.4. User's Guide for MSP430. – TI, Lit. Num. SLAU157Y, 2005. – Rev. 2013. – 52 p.
- Code Composer Studio v6.0 for MSP430. User's Guide. TI, Lit. Num. SLAU157AE, 2005. Rev. 2014. 69 p.
- MSP430 Optimizing C/C++ Compiler v4.1. User's Guide. TI, Lit. Num. SLAU 132G, 2012. 155 p.
- MSP430 Assembly Language Tools v4.1. User's Guide. TI, Lit. Num. SLAU131G, 2012, 284 p.

- S. Schauer. Mixing C and Assembler With the MSP430. TI, Lit. Num. SLAA140, 2002. 21 p.
- Grace for Code Composer Studio IDE. Getting Started Guide. – TI, Lit. Num. SLAU476, 2012. – 17 p.
- TI-RTOS 2.00. User's Guide. Texas Instruments, Lit. Num. SPRUHD4F, 2014. – 122 p.
- TI-RTOS 2.00 for MSP430. Getting Started Guide. Texas Instruments, Lit. Num. SPRUHU4, 2014. 44 p.
- System Analyzer. User's Guide. Texas Instruments, Lit. Num. SPRUH43F, 2014. – 135 p

- MSP-EXP430F5529 Experimenter Board. User Guide. TI, Lit. Num. SLAU330A, 2011. 36 p.
- MSP430x5xx and MSP430x6xx Family. Users
 Guide.- TI, Lit. Num. SLAU208O, 2008. Rev.
 2015. 1191 p.
- MSP430F5529, MSP430F5528, MSP430F5527, MSP430F5526, MSP430F5525, MSP430F5524, MSP430F5522, MSP430F5521, MSP430F5519, MSP430F5517, MSP430F5515, MSP430F5514, MSP430F5513. Mixed Signal Microcontroller. TI, Lit. Num. SLAS590L, 2009. Rev. 2013. 122 p.

- Гук И. Краткий обзор микроконтроллеров семейства MSP430 компании Texas Instruments. - Компоненты и технологии, №6, 2006.
- Семейство микроконтроллеров MSP430x2xx. Архитектура. Программирование. Разработка приложений. - М.: ИД ≪Додэка-XXI≫, 2010. - 544 с.
- Семейство микроконтроллеров MSP430x4xx. Руководство пользователя. - М.: ЗАО ≪Компэл≫, 2005. - 416 с
- Семейство микроконтроллеров MSP430.
 Рекомендации по применению. М.: ЗАО
 ≪Компэл≫, 2005. 544 с.
- MSP430F5529 Device Erratasheet. TI, Lit. Num. SLAZ314I, 2012. Rev. 2013. 35 p.

- V. Chan, S. Underwood. MSP430 Capacitive Single-Touch Sensor Design Guide. TI, Lit. Num. SLAA379, 2008. 19 p.
- Capacitive Touch Software Library. TI, Lit. Num. SLAA490B, 2011. Rev. 2013. 63 p.
- Understanding Data Converters. TI, Lit. Num. SLAA013, 1995. 22 p.
- Greval H. Oversampling the ADC12 for Higher Resolution. TI, Lit. Num. SLAA323, 2006. 8 p.
- Lutz Bierl. Economic Measurement Techniques with Comparator_A Module. TI, Lit. Num. SLAA071, 1999. 30 p.

- DOGS Graphic Series 102x64 Dots. Electronic Assembly, 2009. 8 p.
- UC1701x. 65x132 STN Controller-Driver. MP Specifications. UltraChip, 2008, Rev. 1.0. 48 p.
- CMA3000-D0X Series 3-Axis Accelerometer.
 Product Family Specification. Murata
 Electronics, Doc. № 8281000A.05, 2012. Rev.
 A.05 35 p.
- SPI and I2C Communication with CMA3000-D01
 Using MSP430 Ultra Low-Power Microcontroller.
 Murata Electronics, TN80. Rev.0.4. 14 p.

- Пушкарев О. Применение ММС-карт в микроконтроллерных системах // Современная электроника. №1. 2006. с.46-49
- SanDisk MultiMediaCard and Reduced-Size MultiMediaCard. Product Manual. SanDisk Corporation. Doc. No 80-36-00320, 2004. Ver.1.0 93 p.

Экзамен

- 5 баллов по лабораторным работам
- 5 ЛР обязательны для допуска к экзамену = 2,5 балла
- Еще 2 работы (6,7) только после выполнения первых 5 = 2,5 балла
- 5 баллов на контрольных работах и творческих задачах
- Весовой коэффициент задания будет указан при его выдаче
- Автомат получают те, кто набрал не менее 8 баллов

Экзамен

- Сумма более 4 баллов округляется по математическим правилам
- Те, кто набрал от 4 до 8 баллов это заходная оценка на экзамене
- Экзамен максимум 4 балла (4 вопроса по 1 баллу):
- +1 полный и верный ответ на вопрос
- Без изменений частичный ответ
- -1 неверный ответ или его omcymcmeue

- Те, кто набрал менее 4 баллов— заходной оценки нет. Требуется идеальный ответ на экзамене для получения 4
- Автоматчики могут приходить на экзамен на общих условиях

- Процессор центральное устройство (или комплекс устройств) ЭВМ или вычислительной системы, которое выполняет арифметические и логические операции, управляет вычислительным процессом и координирует работу периферийных устройств системы
- Микропроцессор это функциональнозавершенное универсальное программно-управляемое устройство цифровой обработки данных, выполненное в виде одной или нескольких микропроцессорных БИС

- Микропроцессорная БИС интегральная микросхема, выполняющая функцию МП или его части (БИС с процессорной организацией, разработанная для построения микропроцессорных систем)
- Микропроцессорный комплект (МПК) совокупность микропроцессорных и других интегральных микросхем, совместимых по конструктивно-технологическому исполнению и предназначенных для совместного применения при построении МП, микро-ЭВМ и других средств вычислительной техники

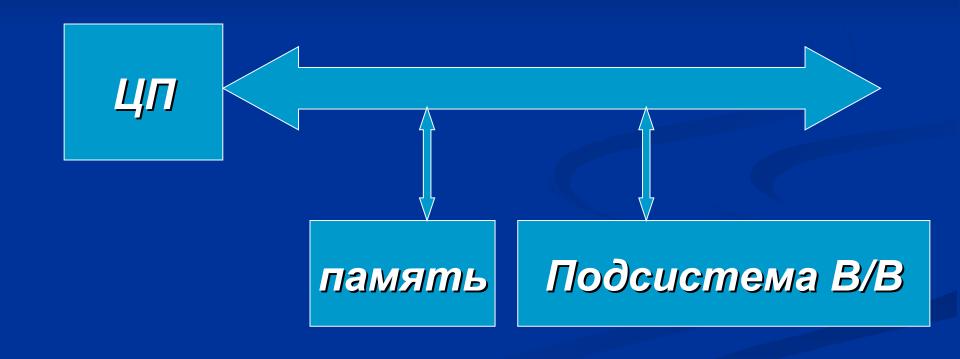
- Микро-ЭВМ это вычислительная или управляющая система, выполненная на основе одного или нескольких МП содержащая БИС постоянной и оперативной памяти, БИС управления вводом и выводом информации и оснащенная необходимым периферийным оборудованием (дисплей, печатающее устройство, накопители на МД и т. п.)
- Контроллер это микро-ЭВМ с небольшими вычислительными ресурсами, обедненной периферией и упрощенной системой команд, ориентированная не на производство вычислений, а на выполнение процедур логического управления различным оборудованием

- Микроконтроллер это микропроцессорное устройство ориентированное не на производство вычислений, а на реализацию заданной функции управления
- Микропроцессорная система (МПсистема) - специализированная информационная или управляющая система, построенная на основе микропроцессорных средств, т. е. набора микропроцессорных схем

- Встроенные системы контроля и управления
- Системы сбора и обработки данных
- Распределенные системы управления сложными объектами
- Распределенные высокопроизводительные системы параллельных вычислений

Базовая организация микроЭВМ

Однокристальная Одноплатная Многоплатная



Процессор ЦОС (DSP)

- Спроектированы для выполнения высокоскоростных, повторяющихся задач с большим объемом числовых расчетов
- Поточный характер обработки больших массивов данных в реальном масштабе времени
- Ряд специализированных устройств на кристалле, например, ЦАП и АЦП

Процессор ЦОС (DSP)

- Сильная специализация аппаратуры:
 - система команд типа RISC
 - конвейеризация на уровне микрокоманд и команд
 - использование теневых регистров для сохранения состояния при переключении контекста
 - размещение операндов большинства команд в регистрах
 - разделение памяти и шин команд и данных
 - выполнение умножения со сложением за один командный такт

Процессор ЦОС (DSP)

- Классические ПЦОС предназначены для выполнения операций спектрального анализа, выделения сигнала на фоне шума, распознавания сигналов и др.
- Медиа-процессоры предназначены для потоковой обработки изображений и звука (представление видеоконференций, сжатие изображений, видеомонтаж, обработка образов, визуализация, реализация трехмерной графики, анимация, реалистичное моделирование, шифрование данных, распознавание речи, широкополосная связь)

Медиа-процессор

- Алгоритмы хорошо распараллелены, исполняются в реальном масштабе времени
- одновременно могут выполняться несколько независимых операций, что позволяет использовать параллельные ветви в мультипроцессорной системе
- Приложения обычно состоят из небольших циклов, выполнение которых занимает значительную долю процессорного времени
- Используемые в таких циклах команды и ссылки сильно концентрированы и имеют хорошую пространственную и временную локализацию
- Требуется высокая скорость обмена с памятью 29

- Универсальные микроконтроллеры
 - MSP430, C2000 (Texas Instruments)
 - MCS (Intel)
 - PIC (MicroChip)
 - AVR (Atmel)
 - 68HC (Motorola)
 - ARM Core (Atmel, Texas Instruments, Toshiba, Analog Devices)

- Процессоры ЦОС
 - TMS320, C5000, C6000 (Texas Instruments)
 - ADSP2106, ADSP2181 (Analog Devices)
 - DSP560, DSP9600 (Motorola)
 - 21, 210 (Analog Devices)
 - I960 (Intel)

- Медиа-процессоры
 - SMP (Sigma Designs)
 - Media CE3100, Atom CE4100 (Intel)
 - RTD1073 (Realtek)
 - Trimedia (Philips)
 - MediaGX (Cyrix)

Классификация: архитектуры МПС

Принстонская

Гарвардская

код

данные

B/B

регистры

PC

Совмещенное адресное пространство в/в и памяти

Классификация: организация памяти

Организация оперативной памяти МПС:

- Локальная
- Общая
- Локальная основная + общая вспомогательная

Тип внутренней связи в МПС:

- Магистральная (шинная)
- Матричная
- Иерархическая

Классификация Флинна: способ организации вычислительного процесса



Классификация МПС класса МКМД

Типы по способу организации процесса вычислений

- Управление от потока команд
 - Команды выполняются по ходу расположения в программе
- Управление от потока данных
 - Команды выполняются, если все исходные данные готовы
 - Команды могут выполняться параллельно (естественный параллелизм)

Управление от потока команд vs управление от потока данных

От потока команд

■ Последовательное выполнение (program counter - PC)

- Перезапись глобальных переменных
- Централизованное управления

От потока данных

- Параллельность выполнения команд с готовыми операндами
- Последовательно выполняются зависимые команды
- Нет перезаписи глобальных переменных
- Децентрализация управления

Классификация МПС класса МКМД

Типы по способу организации процесса вычислений

- Управление от потока запросов
 - Команда выполняется в тот момент, когда ее результат оказывается нужен кому-то другому
 - Команды могут выполняться параллельно

Управление потоком запросов

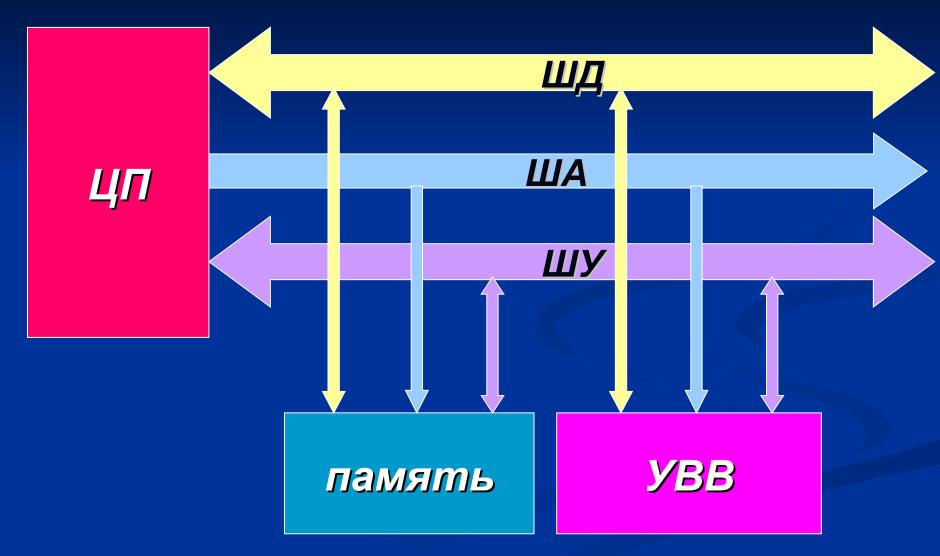
Достоинства

- Задача анализируется по мере необходимости
- Не анализируются лишние фрагменты
- Задача реализуется с верхнего уровня

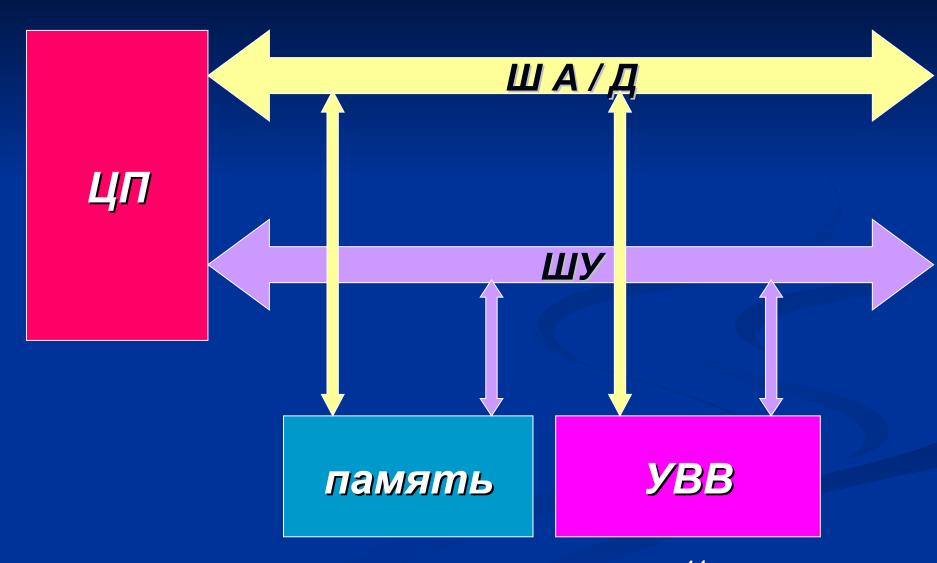
Недостатки

Реализация с запаздыванием

Шинная организация



Шинная организация



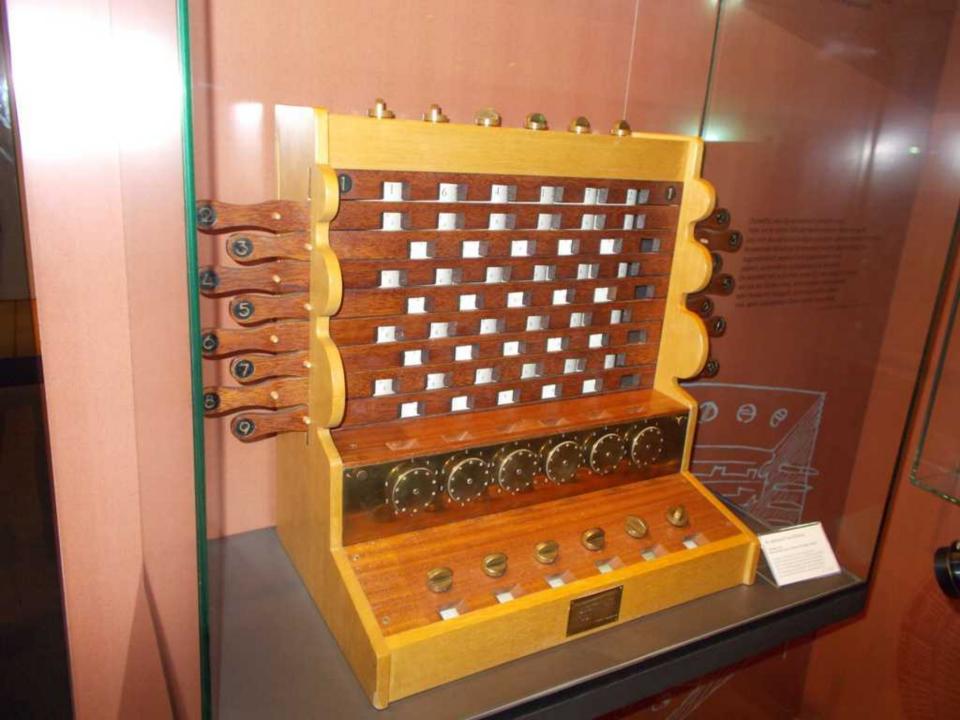
Кратко об истории

- Наиболее значимые изменения в архитектуре:
 - Индексные регистры. 1949, ЭВМ Манчестерского университета
 - Данные в формате с плавающей точкой. 1954,
 ЭВМ NORC и 704 (IBM)
 - Программные прерывания. 1954, Univac 1103
 - Регистры общего назначения. 1956, ЭВМ Pegasus
 - Косвенная адресация. 1958, ЭВМ 709 (ІВМ)
 - Асинхронный ввод-вывод, 1958, ЭВМ 709 (IВМ)
 - Виртуальная память, 1959, Atlas Манчестерского университета
 - Мультипроцессорная обработка, конец 50-х, ряд
 ЭВМ

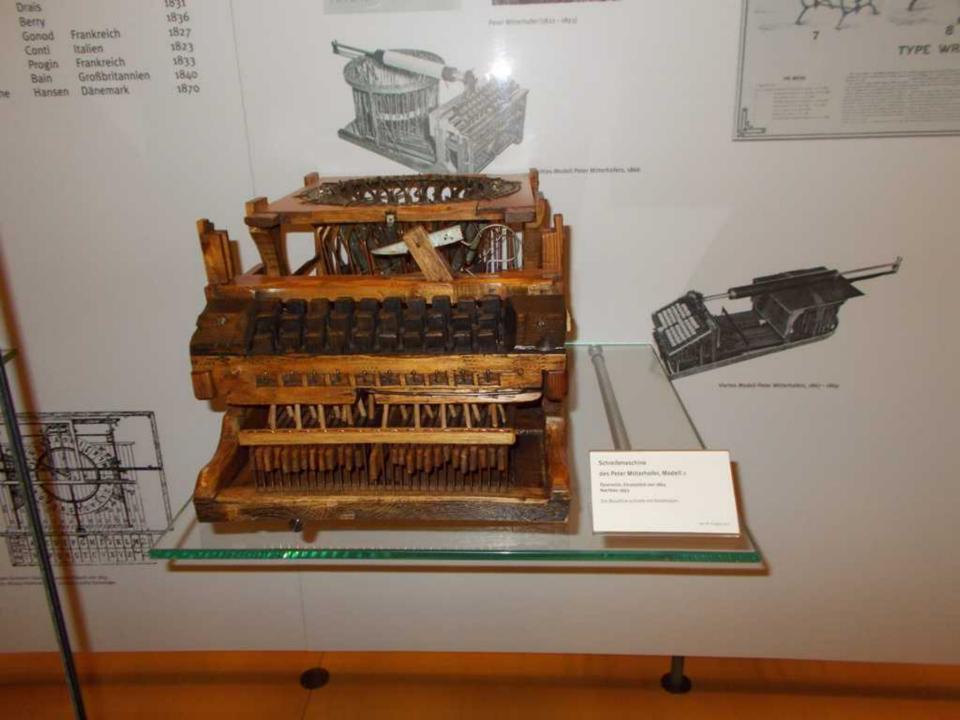
Музей компьютеров, Германия, г. Падеборн

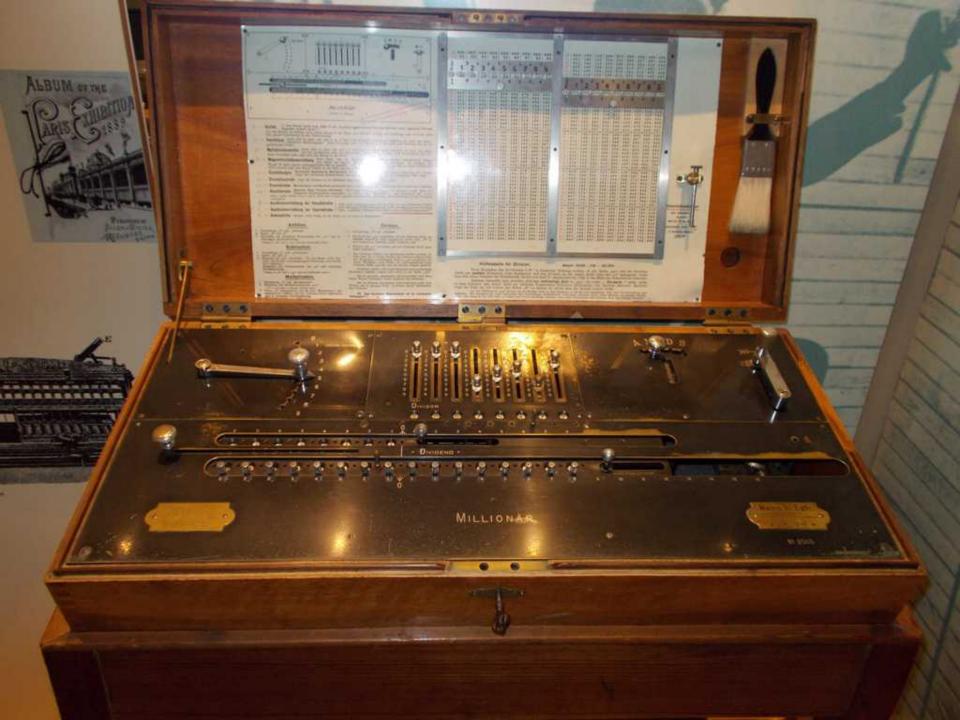














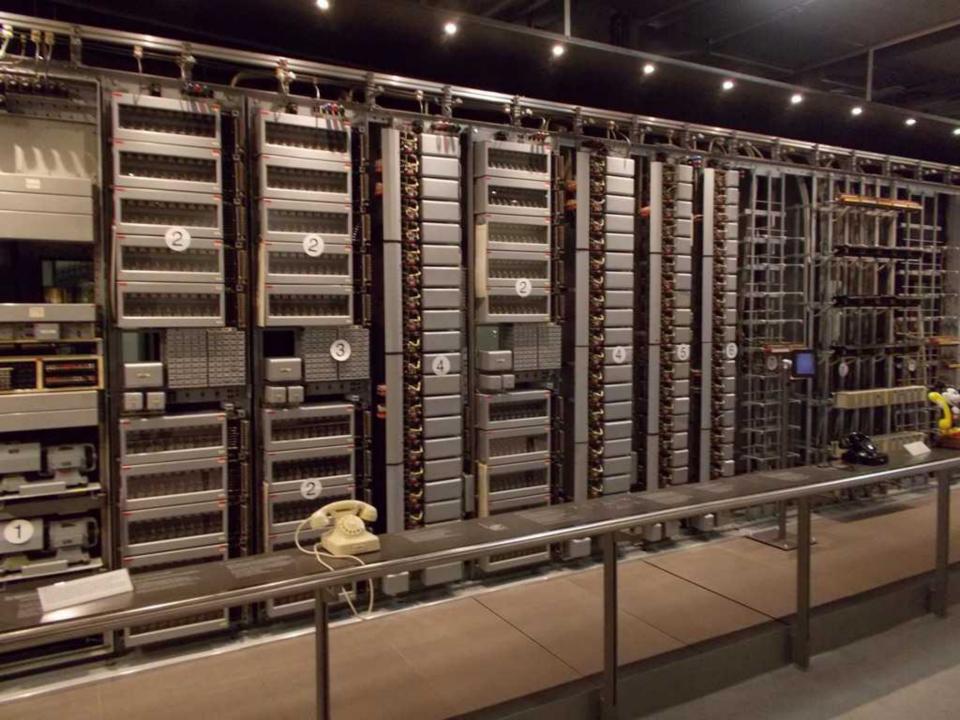
Вычислительная машина ІВМ



Вычислительная машина серии ЕС







1973, Xerox Alto



1975, MITS Altair 8800



1976, Apple I



1966/67, первый в мире калькулятор ТІ



1980, IBM PC 3130



