Nr.	Autor(i)/An	Titlul articolului/proiectului	Tehnologii utilizate	Metodologie/Abordare	Rezultate	Limitari	Comentarii suplimentare
		Detection-segmentation					
		convolutional neural					
		network for autonomous					
	1 Maciej Baczmanski (2023)	vehicle perception	MultiTask V3, Hybrid Nets, Yolop		99% precizie detectie, 97% segmentare, 124 fps cu placa video RTX 3060	Reducerea preciziei numerice	