1 PLANCHE DE TRAVAUX DIRIGES DE CINEMATIQUE

Exercice 1

A/ On considère le vecteur lié (A, \vec{V}) et le point B tel que : A (0, 5, 2), $\vec{V}(-1, 2, 0)$, B (3, 1, 4).

Calculer le moment du vecteur lié par rapport à B.

B/ Soit la fonction f(x,y) définie telle que : $f(x,y) = (x-y)^2 + 4xy + 5$

- 1. Ecrire le champ vectoriel $\vec{V} = \overrightarrow{grad} f$
- 2. Ecrire les vecteurs $\vec{V}_1 = \overrightarrow{grad} f|_{(1,1)}$ et $\vec{V}_2 = \overrightarrow{grad} f|_{(-1,2)}$
- 3. Ecrire $\vec{V}_1 \wedge \vec{V}_2$

On donne la fonction scalaire : $U = x^3y^2 + 2x^2y - 6$.

Calculer les dérivées partielles du 2^{ème} ordre de U et conclure.

C/ Un point matériel est soumis à un champ de forces de composantes cartésiennes telles que:

$$\vec{F} \begin{cases} X = x - x^3 \\ Y = y \\ Z = z \end{cases}$$

- 1. Calculer rot F
- 2. Lorsque l'on obtient $\overrightarrow{rot} \vec{F} = \vec{0}$, on conclut que le champ de forces \vec{F} dérive d'une énergie potentielle E_p telle que $\vec{F} = -\overrightarrow{grad} E_p$
- Détermine la fonction E_p qui s'annule au point M (1, 1, 1).

Exercice 2

Un mobile se déplace sur une droite x0x de vecteur unitaire \vec{i} . A partir de l'instant t=0s où il passe au point 0 (x=0) avec une vitesse $v_0=20\,\mathrm{ms}^{-1}$,

on soumet le mobile à une accélération négative $\vec{\gamma}$, proportionnelle à la puissance n-ième de la vitesse v à chaque instant : $\vec{\gamma} = -kv^n\vec{\iota}$

k et n sont des constantes positives.

On traitera les questions suivantes dans les deux cas n = 1 et n = 2.

1) Déterminer en fonction de v_0 et k, les expressions de la vitesse v(t), de l'abscisse x(t)

En déduire une relation indépendante du temps qui relie x(t) et v(t)

2) A quelle vitesse et à quel instant, le mobile passera-t-il à 150m de l'origine 0, si le module de l'accélération à l'instant t = 0s vaut $2ms^{-2}$?

Exercice 3

Un point M se déplace dans le plan (x0y) et son mouvement est défini par les équations :

$$\begin{cases} x = 2t \\ y = -5t^2 + 2t \end{cases}$$

x et y sont en cm, t est en seconde , $t \ge 0$.

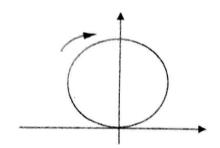
- 1. Déterminer la trajectoire et la représenter dans le repère (0, î, ĵ).
- 2. Calculer V lorsque le point M passe par le point d'ordonnée nulle.
- 3. Déterminer l'hodographe relatif à 0 et le représenter sur le même graphe.
- 4. Exprimer les normes des vecteurs accélérations : \vec{a} , accélération tangentielle \vec{a}_T , accélération normale \vec{a}_N .
- 5. En désignant par ρ le rayon de courbure de la trajectoire, déterminer ρ à la date t=2s.

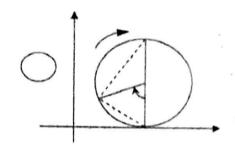
Exercice 4

Dans le plan x0y, un objet de forme circulaire, de centre Ω et de rayon R roule sans glisser sur l'axe 0x avec une vitesse angulaire constante ω . Soit M un point de sa périphérie. A l'instant t=0 s, M coı̈ncide avec O (Fig. 1).

- 1. Déterminer les coordonnées de M à l'instant t (Fig. 2).
- 2. Représenter la cycloïde, trajectoire de M dans le plan x0y.
- 3. Déterminer les composantes de la vitesse de M à l'instant t.

- 4. Montrer que la vitesse de M passe à tout instant par un point fixe du cercle
- 5. Déterminer les composantes de l'accélération \vec{a} ainsi que les expressions de ses composantes a_T , a_n , et le rayon de courbure ρ de la trajectoire.
- En appliquant la loi de composition des vitesses, retrouver les résultats des questions 3. et 5.





Exercice 5

Dans le plan xOy, une force \vec{F} execée en un point M (x,y) dépend de l'abscisse de M : \vec{F} ($F_X = 2x$; $F_y = 2y$)

Calculer le travail de \vec{F} quand M passe de O(0, 0) à A(1,1)

- a) le long de OA.
- b) en suivant le segment OB, avec B(1, 0), puis le segment BA (toutes les grandeurs sont exprimées en unités SI)
- c) Conclure.