

Segmentation automatique des structures de la main et impression 3D de la trapézo-métacarpienne



Description du projet

Contexte: En France, environ 3000-4000 prothèses de l'articulation trapézo-métacarpienne sont posées chaque année et ce nombre a tendance à augmenter en raison du vieillissement de la population et des avancées technologiques. L'objectif de ce projet est d'optimiser la phase pré-opératoire d'une chirurgie de l'articulation trapézo-métacarpienne et ainsi d'anticiper la variation anatomique inter-individuelle en proposant une prothèse personnalisée aux patients atteints d'arthrose.

Mise en oeuvre : Segmentation automatique des os du métacarpe à partir d'images scanner (CT) et impression 3D des structures d'intérêt.

Segmentation manuelle des images scanner

Segmentation par deep learning après entraînement sur données annotées

Maillage et impression 3D



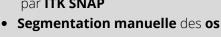


① Segmentation manuelle

- Patients du CHRU de Brest
- **15 scanners** (CT) (6150 images)
- Scanners de mains et de poignets

du carpe (os court)

 Segmentation par ITK SNAP

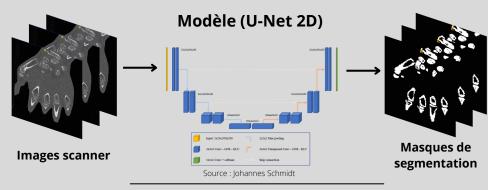


· Segmentation semiautomatique des métacarpiens (os long) pour isoler la corticale (partie extérieure de l'os)



(2) Segmentation automatique

- Segmentation automatique des os sur les images scanner par un modèle d'apprentissage profond basé sur l'architecture U-Net 2D*
- Base d'entraînement (5400 images) et de test (750 images)
- Segmentation très précise de tous les os de la main (Score DICE : 0,96)
- Dernière étape de sélection des os de la trapézo-métacarpienne utiles au dimensionnement d'une prothèse trapézoïdale



- Piste d'amélioration : utiliser l'architecture NN-U-Net**
- Sa structure globale est très proche de celle d'U-Net à laquelle est ajouté un pré-traitement, de l'augmentation de données et du post-traitement
- Elle s'adapte facilement à tout type de segmentation, grâce à un pipeline automatisé permettant l'optimisation des hyperparamètres

* O. Ronneberger, P. Fischer, and T. Brox. U-net: Convolutional networks for biomed-ical image segmentation. In Medical Image Computing and Computer-Assisted Intervention—MICCA 2015: 18th International Conference, Munich, Germany, October 5-9, 2015, Proceedings, Part III 18, pages 234–241. Springer, 2015.
** F. Isensee, P. F. Jaeger, S. AA Kohl, J. Petrsen, and K. H Maier-Hein. nnu-net: a self-configuring method for deep learning-based biomedical image segmentation. Nature methods, 18(2):203–211, 2021.

③Maillage et impression 3D



Emploi de **Meshlab** et de la fonction **Lissage Laplacien** pour éliminer les artefacts liés à la segmentation automatique

- Utilisation de techniques de morphologie mathématique (érosion, dilatation, fermeture) pour isoler les os du carpe, en partie fusionnés lors de la segmentation automatique
- Deux technologies d'impression 3D testées: PLA et PolyJet

Conclusion: Choix de la technologie PolyJet

- Haute résolution d'impression (0,01 mm)
- Possibilité de simuler la cavité médullaire des métacarpiens avec le remplissage des os par un support soluble
- Possibilité de **planning réel** en perçant les os imprimés et en insérant la cupule (trapèze) et la tige (premier métacarpien) de la prothèse



PolyJet - CHRU Cavale Blanche

Composition de l'équipe:

Encadrants:

- Valérie Burdin (IMT
- (CHRU Brest LaTIM)

