

Eigenvektoren & Eigenwerte einer Matrix A

$$\boxed{A\vec{v} = \lambda \vec{v}} \quad \vec{v} \equiv \text{Eigenvektoren} \quad \lambda \equiv \text{Eigenwerte}$$

\downarrow
 $\det(A - \lambda I) = 0 \rightarrow \lambda \text{ wird ermittelt} \rightarrow \vec{v} \text{ wird ermittelt}$

Beispiel. $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2 & -3 \end{bmatrix}$ bitte ermitteln Sie (λ_1, λ_2) , sowie (\vec{v}_1, \vec{v}_2) .

$$A\vec{v} = \lambda \vec{v} \equiv \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2 & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{11} & v_{12} \\ v_{21} & v_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{11} & v_{12} \\ v_{21} & v_{22} \end{bmatrix}$$

$$\det(A - \lambda I) = 0 \rightarrow \left| \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2 & -3 \end{bmatrix} - \lambda \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right| = 0 \rightarrow$$

$$\left| \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2 & -3 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{bmatrix} \right| = 0 \rightarrow \left| \begin{bmatrix} 0-\lambda & 1-0 \\ -2-0 & -3-\lambda \end{bmatrix} \right| = 0 \rightarrow$$

$$(0-\lambda)(-3-\lambda) - (1-0)(-2-0) = 0 \rightarrow 3\lambda + \lambda^2 + 2 = 0 \rightarrow$$

$$\rightarrow \lambda = \frac{-3 \pm \sqrt{3^2 - 4 \cdot 2 \cdot 1}}{2} = \begin{cases} \lambda_1 = -1 \\ \lambda_2 = -2 \end{cases} \quad \text{EIGENWERTE}$$

$$\lambda_1 = -1 \rightarrow A\vec{v}_1 = \lambda_1 \vec{v}_1 \rightarrow (A - \lambda_1 I) \vec{v}_1 = 0 \rightarrow$$

$$\rightarrow \left[\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2 & -3 \end{bmatrix} - (-1) \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right] \begin{bmatrix} v_{11} \\ v_{12} \end{bmatrix} = \vec{0} \rightarrow$$

$$\rightarrow \left[\begin{bmatrix} 0+1 & 1+0 \\ -2+0 & -3+1 \end{bmatrix} \right] \begin{bmatrix} v_{11} \\ v_{12} \end{bmatrix} = \vec{0} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -2 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{11} \\ v_{12} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\left. \begin{array}{l} v_{11} \cdot 1 + v_{12} \cdot 1 = 0 \\ -2v_{11} - 2v_{12} = 0 \end{array} \right\} v_{11} = -v_{12}$$

$$v_{11} = 1 \rightarrow v_{12} = -1 \rightarrow \vec{v}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \checkmark \text{ EIGENVEKTOR}$$

$$\lambda_2 = -2 \rightarrow A \vec{v}_2 = \lambda_2 \vec{v}_2 \rightarrow (A - \lambda_2 I) \vec{v}_2 = 0$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2 & -3 \end{bmatrix} - (-2) \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{21} \\ v_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \rightarrow$$

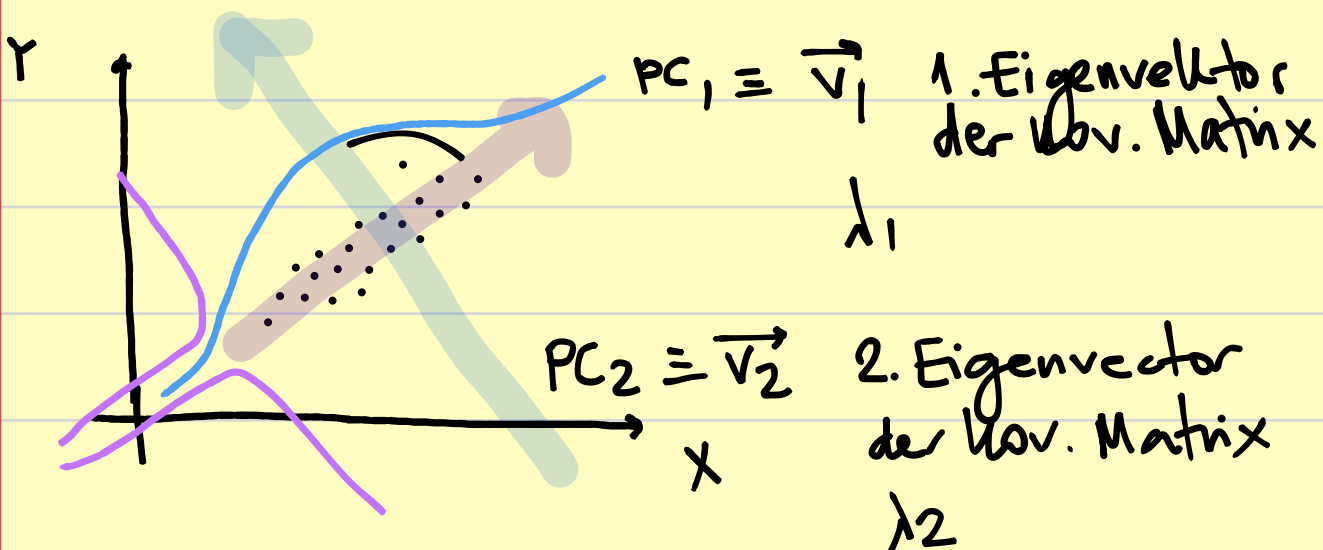
$$\rightarrow \begin{bmatrix} 0+2 & 1+0 \\ -2 & -3+2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{21} \\ v_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_{21} \\ v_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{array}{l} 2v_{21} + v_{22} = 0 \\ -2v_{21} - v_{22} = 0 \end{array} \rightarrow v_{21} = 1 \rightarrow v_{22} = -2$$

$$\vec{v}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix} \checkmark \text{ EIGENVEKTOR}$$

1 Die Eigenvektoren der Kovarianzmatrix sind die HAUPTKOMPONENTEN des SYSTEMS.

..HAUPTKOMPONENTEN ANALYSE.. \equiv PRINCIPAL COMPONENT ANALYSIS



\vec{v}_1 & \vec{v}_2 sind senkrecht voneinander.

- 2 Die zu erklärende Variabilität mit dem Eigenvektor \vec{v}_i wird durch den Eigenwert λ_i erklärt.

Übung: Gegeben ist ein Kennzahlensystem mit 2 Kennzahlen: Durchlaufzeit (\bar{x}) und Output (\bar{y}).

(Bitte ermitteln Sie die Eigenvektoren & Eigenwerte der Kovarianzmatrix. Bitte interpretieren Sie die Ergebnisse aus einer Managementperspektive.)

	DLZ (\bar{x})	Output (\bar{y})
KW1	17	200
KW2	14	250
KW3	12	270
KW4	13	240
KW5	9	310
KW6	7	330

1. SCHRITT . NORMIERUNG der DATEN $x_i^* = \frac{x_i - \mu_x}{\sigma_x}$
2. SCHRITT . KOVARIANZ MATRIX der NORMIERTEN DATEN
3. SCHRITT . EIGENWERTE & EIGENVEKTOREN der KOVARIANZ MATRIX der NORMIERTEN DATEN.
4. SCHRITT . Management interpretation (PCA).

MITTELWERT

$$\bar{x} = \mu_x = \frac{17+14+12+13+9+7}{6}$$

$$\bar{y} = \mu_y = \frac{200+250+270+240+310+330}{6}$$

	x^*	y^*
1. KW1	$\frac{17-\bar{x}}{\sigma_x} = x_1^*$	$\frac{200-\bar{y}}{\sigma_y} = y_1^*$

KW2	$\frac{14-\bar{x}}{\sigma_x} = x_2^*$	$\frac{250-\bar{y}}{\sigma_y} = y_2^*$
KW3	$\frac{12-\bar{x}}{\sigma_x} \dots$	$\frac{270-\bar{y}}{\sigma_y} \dots$
KW4	$\frac{13-\bar{x}}{\sigma_x}$	$\frac{240-\bar{y}}{\sigma_y}$
KW5	$\frac{9-\bar{x}}{\sigma_x}$	$\frac{310-\bar{y}}{\sigma_y}$
KW6	$\frac{7-\bar{x}}{\sigma_x}$	$\frac{330-\bar{y}}{\sigma_y}$

$$\sigma_x = \sqrt{\frac{(17-\bar{x})^2 + (14-\bar{x})^2 + (12-\bar{x})^2 + (13-\bar{x})^2 + (9-\bar{x})^2 + (7-\bar{x})^2}{6}}$$

$$\sigma_y = \sqrt{\frac{(200-\bar{y})^2 + (250-\bar{y})^2 + (270-\bar{y})^2 + (240-\bar{y})^2 + (310-\bar{y})^2 + (330-\bar{y})^2}{6}}$$

2.

$$\text{KOVARIANZ MATRIX} = \begin{bmatrix} 1 & c \\ c & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \text{cov}(x^*, y^*) &= \frac{\sum_{i=1}^6 (x_i^* - \bar{x}^*)(y_i^* - \bar{y}^*)}{6-1} = \frac{\sum_{i=1}^6 x_i^* y_i^*}{6-1} = \\ &\quad \uparrow \\ &\quad \bar{x}^* = \bar{y}^* = 0 \\ &= \frac{x_1^* y_1^* + x_2^* y_2^* + x_3^* y_3^* + x_4^* y_4^* + x_5^* y_5^* + x_6^* y_6^*}{6-1} = \dots = c \end{aligned}$$

3.

$$\text{KOV. MATRIX} = \begin{bmatrix} 1 & c \\ c & 1 \end{bmatrix} = A^*$$

$$\det(A^* - \lambda I) = 0 \rightarrow \left| \begin{bmatrix} 1 & c \\ c & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{bmatrix} \right| = 0 \rightarrow$$

$$\rightarrow \begin{vmatrix} 1-\lambda & c \\ c & 1-\lambda \end{vmatrix} = 0 \rightarrow (1-\lambda)^2 - c^2 = 0 \rightarrow$$

$$\rightarrow 1 + \lambda^2 - 2\lambda - c^2 = 0 \rightarrow \lambda^2 - 2\lambda + 1 - c^2 = 0$$

$$\lambda = \frac{2 \pm \sqrt{4 - 4 \cdot 1 \cdot (1 - c^2)}}{2} = 1 \pm \sqrt{1 - (1 - c^2)} = 1 \pm c \begin{matrix} \nearrow \lambda_1 = 1 + c \\ \searrow \lambda_2 = 1 - c \end{matrix}$$

$$\lambda_1 = 1 + c \rightarrow A \vec{v}_1 = \lambda_1 \vec{v}_1 \rightarrow (A - \lambda_1 I) \vec{v}_1 = \vec{0} \rightarrow$$

$$\left(\begin{bmatrix} 1 & c \\ c & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1+c & 0 \\ 0 & 1+c \end{bmatrix} \right) \begin{pmatrix} v_{11} \\ v_{12} \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \rightarrow$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} -c & c \\ c & -c \end{bmatrix} \begin{pmatrix} v_{11} \\ v_{12} \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \rightarrow c \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} v_{11} \\ v_{12} \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{matrix} c(-v_{11} + v_{12}) = 0 \\ c(v_{11} - v_{12}) = 0 \end{matrix} \rightarrow \begin{matrix} v_{11} = v_{12} \\ v_{11} = 1 \\ v_{12} = 1 \end{matrix}$$

$$\vec{v}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \checkmark$$

(**)

$$\det \begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix} = a \cdot d - c \cdot b$$

$$\det \begin{bmatrix} a & d & g \\ b & e & h \\ c & f & i \end{bmatrix} = a \cdot e \cdot i + c \cdot d \cdot h + b \cdot f \cdot g - c \cdot e \cdot g - b \cdot d \cdot i - a \cdot h \cdot f$$

$$\lambda_2 = 1 - c \rightarrow A \vec{v}_2 = \lambda_2 \vec{v}_2 \rightarrow (A - \lambda_2 I) \vec{v}_2 = \vec{0} =$$

$$\left(\begin{bmatrix} 1 & c \\ c & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1-c & 0 \\ 0 & 1-c \end{bmatrix} \right) \begin{pmatrix} v_{21} \\ v_{22} \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \rightarrow$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} c & c \\ c & c \end{bmatrix} \begin{pmatrix} v_{21} \\ v_{22} \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \rightarrow c(v_{21} + v_{22}) = 0 \rightarrow$$

$$v_{21} = -v_{22} \rightarrow \begin{matrix} v_{21} = 1 \\ v_{22} = -1 \end{matrix} \quad \vec{v}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \quad \checkmark$$

Ergebnisse

$$\lambda_1 = 1+c; \vec{v}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}; \lambda_2 = 1-c; \vec{v}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

\vec{v}_1 erklärt $1+c$ % Variabilität

\vec{v}_2 erklärt $1-c$ % Variabilität

4 Wenn die Kovarianz $c > 0 \rightarrow \vec{v}_1$ erklärt mehr Variabilität als \vec{v}_2

Wenn die Kovarianz $c < 0 \rightarrow \vec{v}_1$ erklärt weniger Variabilität als \vec{v}_2

