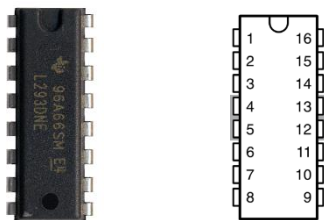


PROFESSOR DANILO

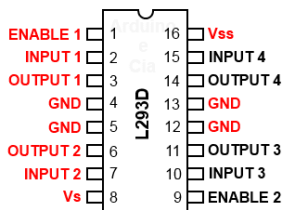
## AULA 16

ESQUEMA DE LIGAÇÃO DO  
MOTOR

Abaixo temos a ponte H.



Veja a seguir o nome de cada uma das portas.



As conexões da ponte H estão resumidas na Tabela 1. Note que usaremos somente o lado esquerdo da ponte H.

Teremos duas baterias 9 V, sendo uma conectada ao Arduino, via plug P4 (Figura 1) e a outra bateria utilizada para alimentar os motores (Figura 2).

Tabela 1: Conexões com a ponte H

PINO ARDUINO	PINO PONTE H	PINO MOTOR	BATERIA MOTOR
5~	1	-	-
6	2	-	-
-	3	FIO 1 DO MOTOR	-
GND*	4	-	*
*	5	-	GND*
-	6	FIO 2 DO MOTOR	-
7	7	-	-
-	8	-	POSITIVO
-	9	-	-
-	10	-	-
-	11	-	-
*	12	-	*
*	13	-	*
-	14	-	-
-	15	-	-
5V	16	-	-

\* Os pinos 4, 5, 12 e 13 devem ser conectados tanto ao GND do Arduino quanto ao GND da bateria. Nem todos os pinos precisam estar conectados: basta ligar os GNDs do Arduino, ponte H e bateria que será conectada ao motor.



Figura 1: Clip conector de Bateria 9 V e plug P4 utilizados conectar a Bateria que irá alimentar o Arduino apenas.

ROBÓTICA – 8º ANO – 11/10/2024



Figura 2: Clip conector Bateria 9 V utilizado para conectar a bateria aos motores via ponte H.