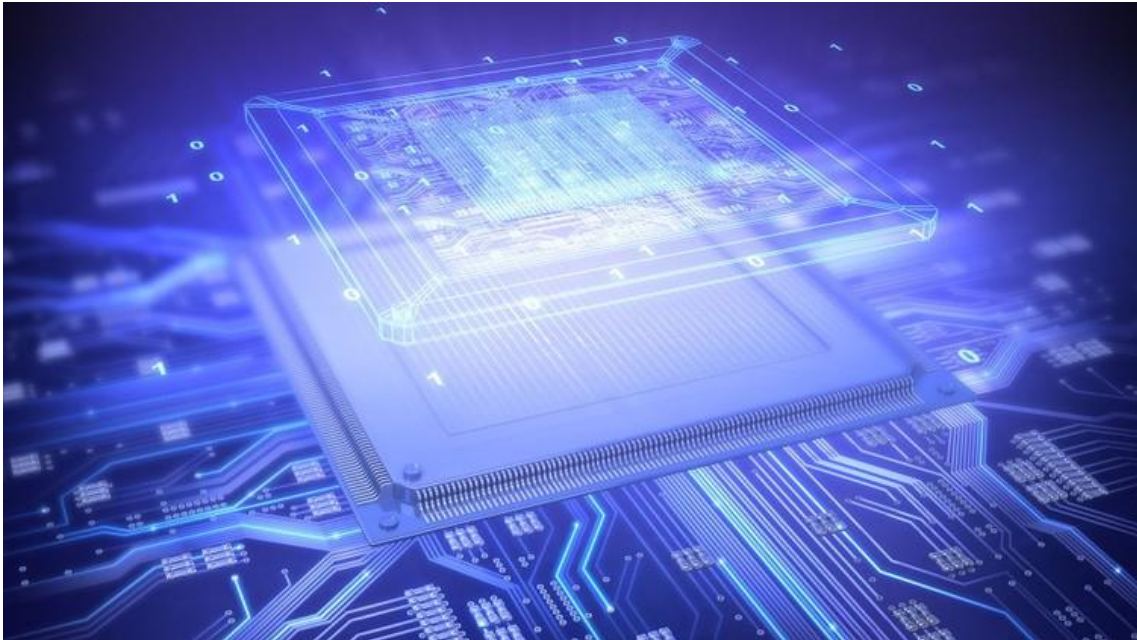


Arquitetura de Computadores

2018/19

Candeeiro Inteligente – 3º Trabalho Prático



Aluno: Ricardo David da Silva Briceño (2032917)

Docentes: Dionísio Barros, Pedro Camacho, Sofia Inácio e Nuno Ferreira

Índice

1. Introdução / Objetivos	3
2. Discussão	4
3. Conclusão	7
4. Bibliografia	7
5. Anexo A	8
6. Anexo B – Linguagem C	13
7. Anexo B – Linguagem Assembly	19

Introdução / Objetivos

Foi proposto pelos docentes da disciplina desenvolver um programa que controlasse a luz de um candeeiro em linguagem Assembly e C utilizando um microcontrolador 8051. Para simulações do programa utilizou-se o software Keil uVision5.

Como estrutura base, foi reservado o **pino P1.0** para a saída do programa, que indica se a luz está ligada ou desligada. O **pino P1.1** tem como função ligar ou desligar a luz do candeeiro ao ser pressionado, alterando o estado da porta P1.0.

Os **pinos P3.2** e **P3.3**, têm como objetivo alterar a intensidade luminosa da luz do candeeiro e ligar ou desligar a luz do candeeiro através de uma sequência de palmas, respetivamente.

Tinha também como objetivo a realização dos fluxogramas do programa principal e das respetivas interrupções, demonstrando assim a “ideia” em que o programa se baseia e ordem de implementação.

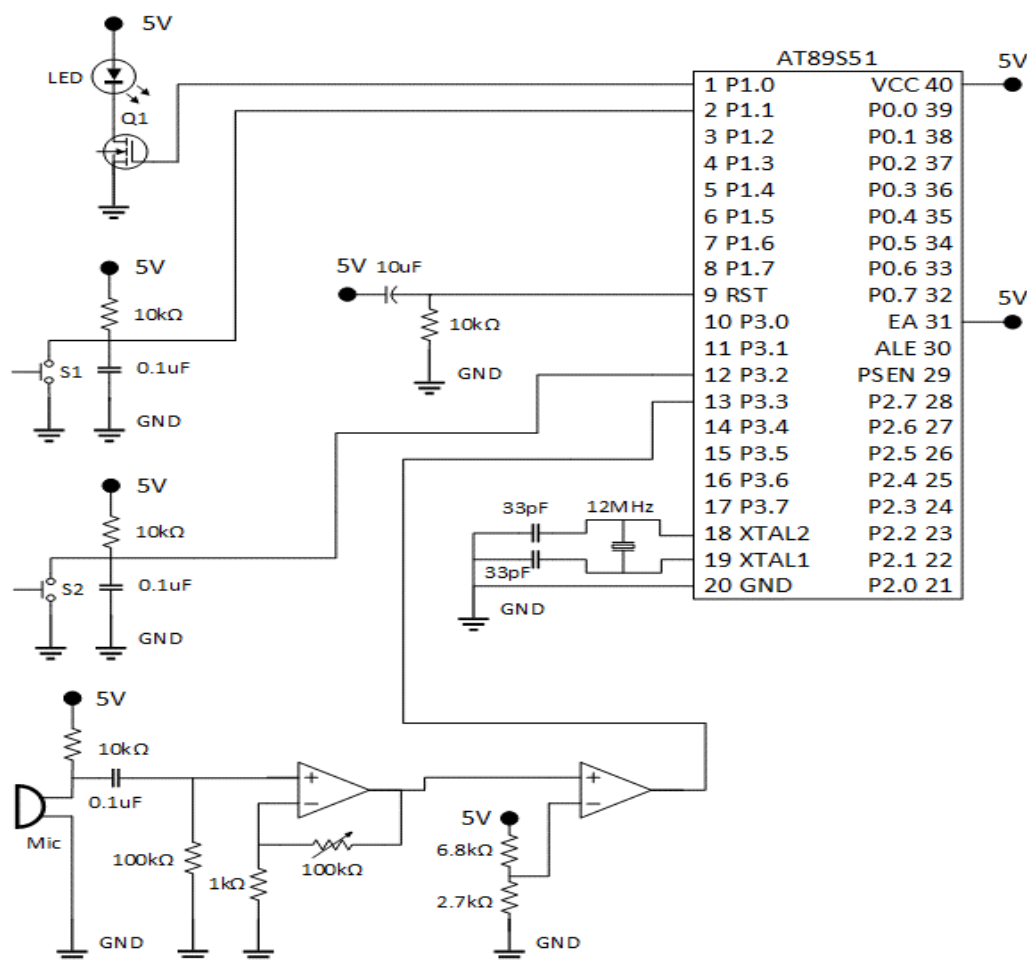


Figura 1 - Esquema das ligações do controlador de um candeeiro.

Discussão

Após perceber de forma simplificada como funcionava o microcontrolador 8051 começou-se por implementar o programa em linguagem C, pois é mais intuitivo e oferece mais clareza no código.

A implementação em C serviu de apoio para a implementação em linguagem Assembly, a programação neste tipo de linguagem deve ser feita sempre que possível pois reduz significativamente o tempo de execução do programa otimizando assim o mesmo. Passando para a implementação do programa em linguagem C, foram implementadas **5 funções**:

Init: Esta função é responsável por ativar todas as interrupções que foram utilizadas no programa, determinar o modo utilizado no Timer e determinar como o Timer irá contar (Foi apenas utilizado um Timer (Timer0)).

Liga: Esta função é responsável por ligar ou desligar a luz do candeeiro dependendo do seu estado atual de intensidade luminosa(*). Caso o botão **on_off** (P1.1) seja pressionado (**Pressionado = 0** / Não Pressionado = 1) a função deteta qual a sua intensidade luminosa atual, ligando se a intensidade luminosa for 0% e desligando se a sua intensidade luminosa estiver entre 25%, 50%, 75% ou 100%. Ao ligar alterasse a intensidade luminosa a 100% e ao desligar alterasse para 0%.

Intensidade: Esta função é responsável por mudar a intensidade luminosa da luz do candeeiro. A intensidade luminosa irá ser mudada dependendo da sua intensidade luminosa atual (25% -> 50% -> 75% -> 100% -> 25% ...). Esta função só é executada quando é pressionado o botão da intensidade luminosa (**P3.2**). Ao pressionar o botão o programa “pará” e vai tratar a interrupção externa (interrupção 0) colocando o botão com o valor 0 (indica que o botão foi pressionado). Após a indicação que o botão foi pressionado, a função tem autorização de mudar a intensidade luminosa.

Duty: Esta função é responsável por criar o efeito de Fade (intensidade luminosa) em Loop. A ideia foi comparar o tempo “ativo” da

intensidade com o contador do Timer, quando este fosse alcançado, o candeeiro “desliga” e quando o contador alcançasse o período final voltava a “ligar” criando o efeito de intensidade luminosa. Quando o candeeiro se encontra nestas situações o que realmente está a acontecer é que liga e desliga constantemente a uma velocidade tão rápida que o olho humano não consegue detetar. Este tipo de implementação cria o efeito pretendido.

Palmas: Esta função é responsável por ligar ou desligar a luz do candeeiro com uma sequência de **2 palmas**, caso o microfone não detete 2 palmas num intervalo de 1.5s após ter detetado a primeira o candeeiro é capaz de reconhecer que pode não ter sido intencional e não contabiliza as palmas. Esta função é executada quando o microfone deteta uma palma, o programa “pará” e trata a interrupção externa (interrupção 1) incrementando o contador de palmas, o contador específico para o microfone começa a contar a partir desse momento e a interrupção externa é desativada. Este contador irá passar por 2 fases. A **fase de ruído** e a **fase de detenção** da segunda palma.

Quando é detetada 1 palma, o microfone entra em estado de “silêncio” (fase de ruído), isto é, a interrupção é desativada para garantir que não é detetado ruídos nesse período de tempo (50ms). Após passarem os 50ms e a fase de ruído tiver concluído voltamos a ativar a interrupção pronta para detetar mais uma palma.

Quando são detetadas as 2 palmas(**), o programa tem autorização para ligar ou desligar a luz do candeeiro. Para isso irá, primeiramente, verificar qual é a sua intensidade luminosa atual e dependendo disso ligar ou desligar.

(*) A maneira mais eficiente que se conseguiu implementar para detetar se o candeeiro está ligado ou desligado foi comparar a sua intensidade luminosa e não o estado atual do candeeiro propriamente dito pois iria dar problemas caso a intensidade estivesse entre 25% e 75% já que quando a intensidade se encontra nestes valores, o programa estará a executar a função Duty,

fazendo fade do candeeiro (liga e desliga constantemente para fazer o efeito de intensidade luminosa).

Se por acaso o programa detetasse que o candeeiro se encontra na parte negativa do Duty, iria dar falsa informação (desligado) comprometendo assim a funcionalidade correta do programa e por sua vez do funcionamento do candeeiro.

()** As duas palmas só são detetadas se a interrupção for tratada 1 segundo e meio após ter sido tratada 1 vez. Isto é, se for detetada uma palma, o programa espera 1.5s que seja detetada a segunda palma, caso neste intervalo de tempo sejam detetadas 2 palmas, a função liga ou desliga a luz do candeeiro como explicado.

Caso contrário, o candeeiro faz reset do contador de palmas e do respetivo contador do microfone.

A implementação em linguagem Assembly foi mais complexa, notou-se pela quantidade de instruções utilizadas. Para implementar o programa foram implementadas **5 rotinas**:

As rotinas implementadas em linguagem Assembly **Init**, **F_on_off**, **Muda_intensidade_luminosa**, **DutyCycle** e **Palmas**, têm a mesma funcionalidade que Init, Liga, Intensidade, Duty e Palmas na linguagem C, respetivamente. Tentou-se mapear de forma quase idêntica o programa em linguagem C, contudo, a complexidade da linguagem Assembly e da sua limitação de instruções levaram a extensão de código, o que não foi, de todo, um problema, pois como já foi referido, esta linguagem tem a vantagem de reduzir o tempo de execução do programa.

Conclusão

Conseguiu-se implementar todas as funcionalidades exigidas em ambas as linguagens de programação. A ferramenta Keil uVision5 serviu de auxílio e ajudou a compreender a manipulação que é feita tanto nos registos como nas interrupções, contribuindo assim para o meu domínio pessoal de microcontroladores.

A realização deste trabalho foi bastante complexa no que toca ao domínio de todas as características do microcontrolador, na minha opinião é bastante detalhado e requer amplo conhecimento para uma boa implementação de programas. Reconheço que se tivesse um domínio mais aprofundado deste tema conseguiria reconstruir o meu programa para outro mais simples e eficiente, tudo o que os programadores mais prezam.

O mapeamento para a linguagem Assembly deu alguns problemas, como esperado, teve-se de recorrer aos docentes e a informação online para resolver alguns dos problemas que foram surgindo.

Mesmo tendo o programa em linguagem C como base é bastante complexo ter um bom raciocínio em Assembly, tentou-se ao máximo mapear tal e qual, mas nem sempre foi possível, daí a justificação da extensão de código em linguagem Assembly.

Para uma melhor perceção da minha ideia comentei cada instrução em ambas as linguagens, contudo, é sabido que é um bocado abstrato trabalhar com este tipo de linguagem, preferindo por esta razão trabalhar em linguagem C.

Bibliografia

- http://www.keil.com/support/man/docs/c51/c51_le_datatypes.htm
- <http://www.keil.com/support/docs/814.htm>
- Arquitectura do 8051 – Dionísio Barros (Apontamentos baseados no livro: Philips, “80C51- Based 8-Bit Microcontrollers, Data Handbook IC20”, Philips Semiconductors, 1995)

Anexo A

Decidiu-se apresentar os fluxogramas do programa relativamente a linguagem de alto nível C de modo a ser mais claro e simples

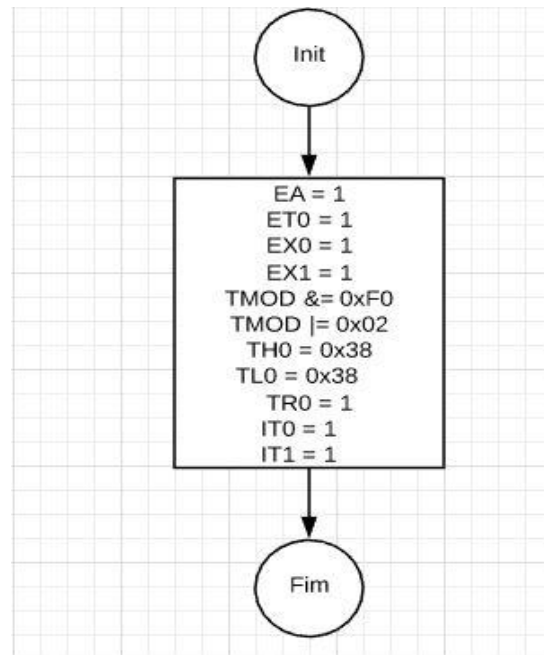


Figura 2- Função Init

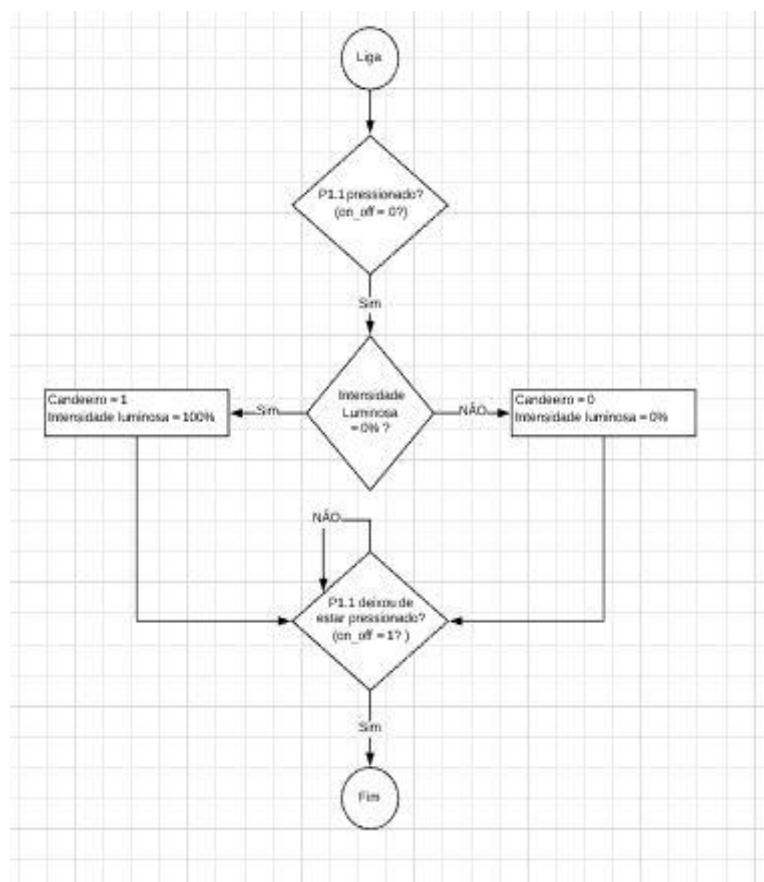


Figura 3 - Função Liga

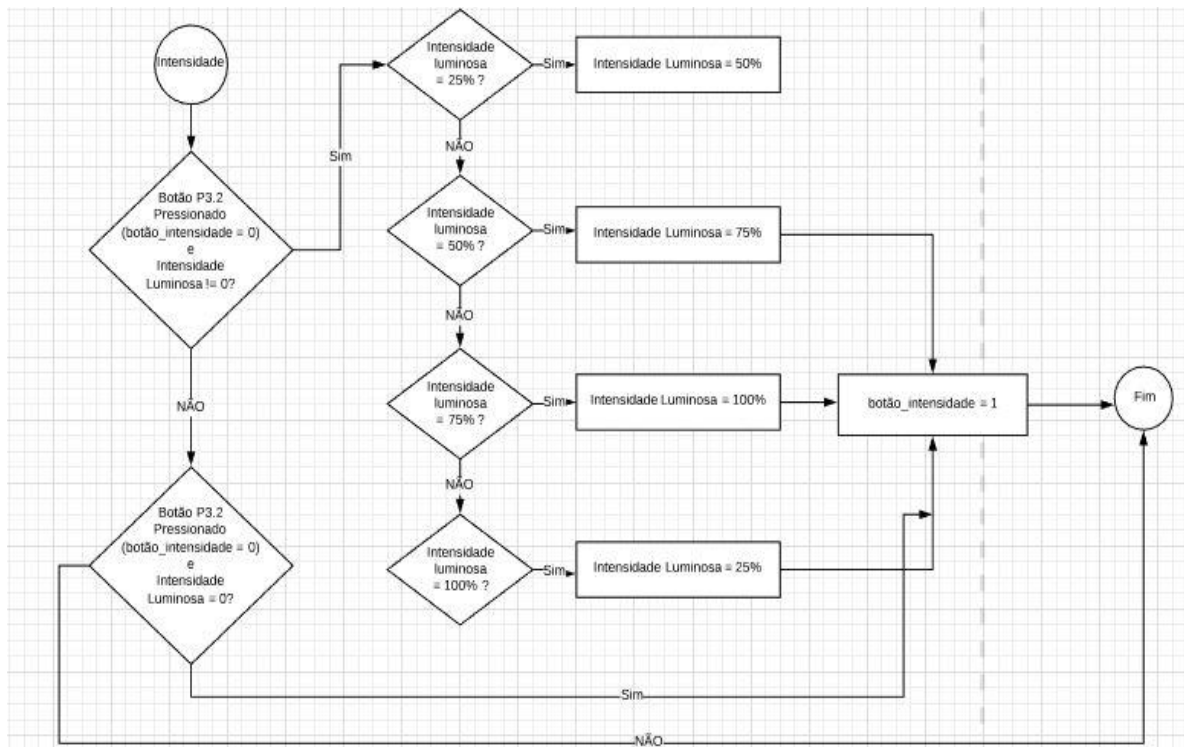


Figura 4 - Função Intensidade

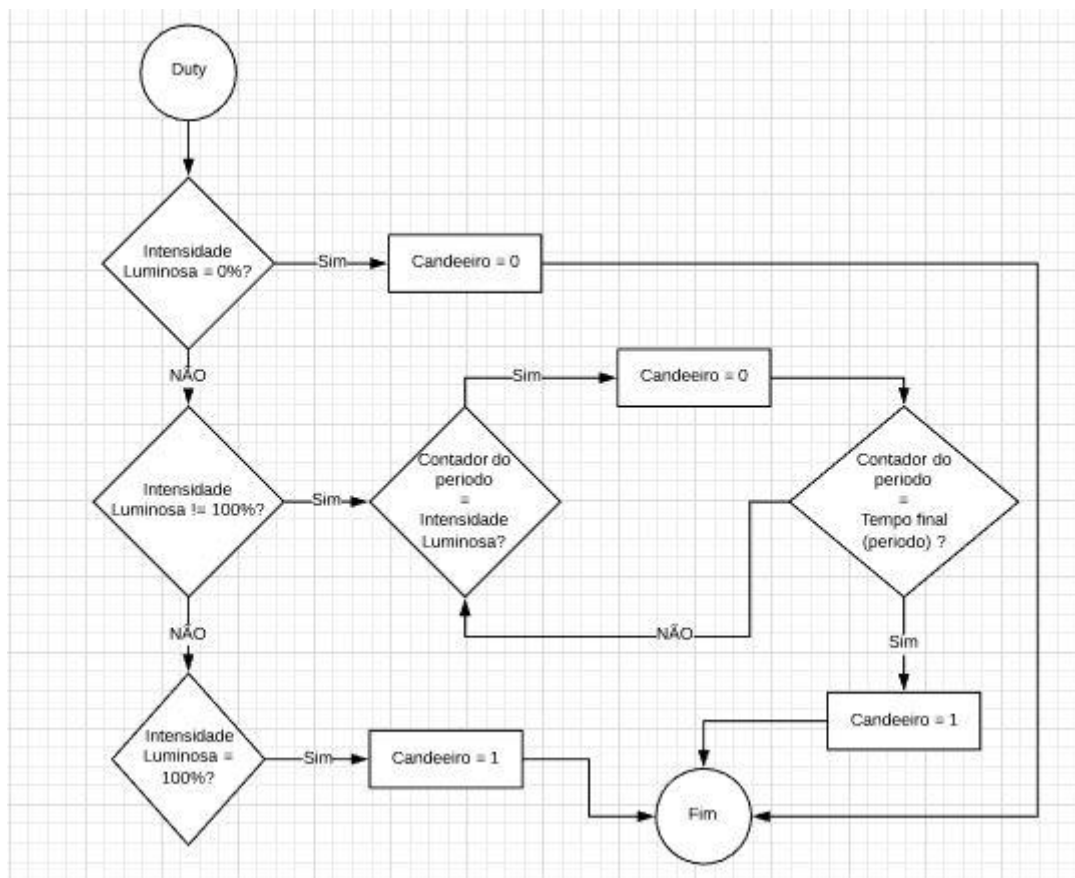


Figura 5 - Função Duty

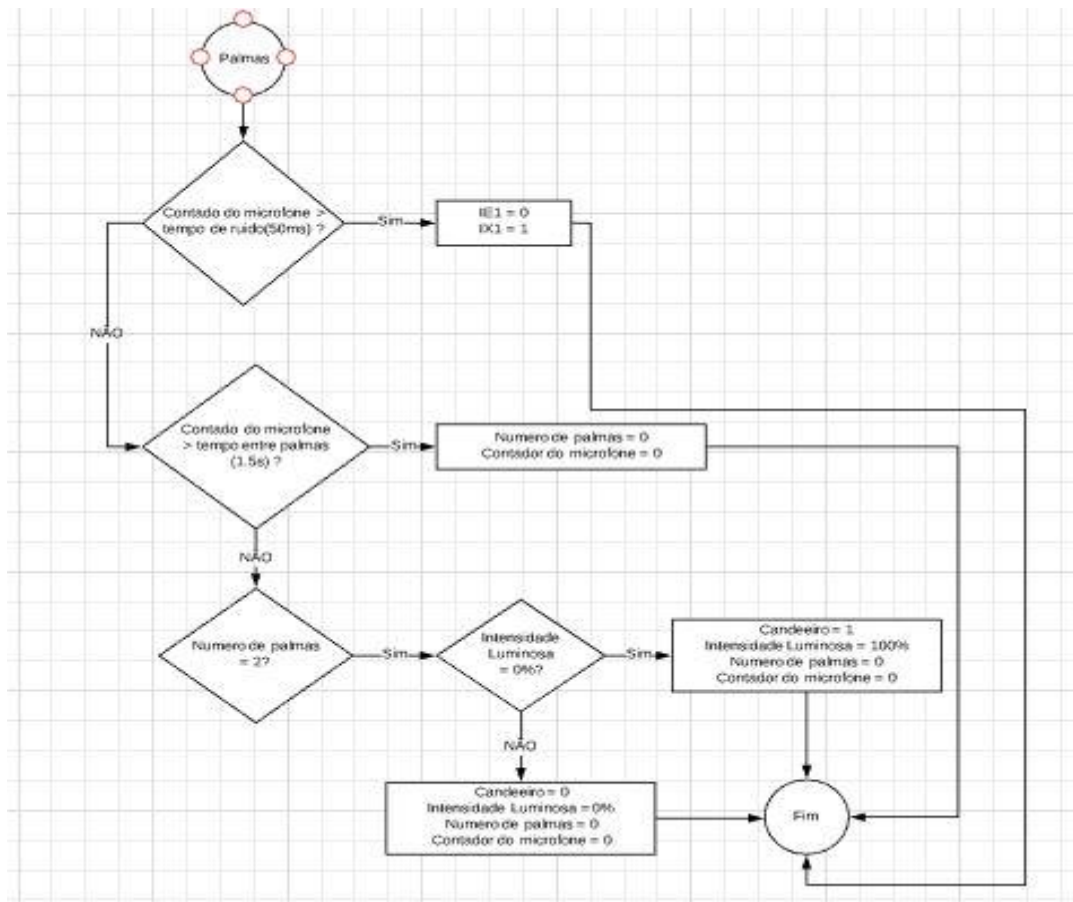


Figura 6 - Função Palmas

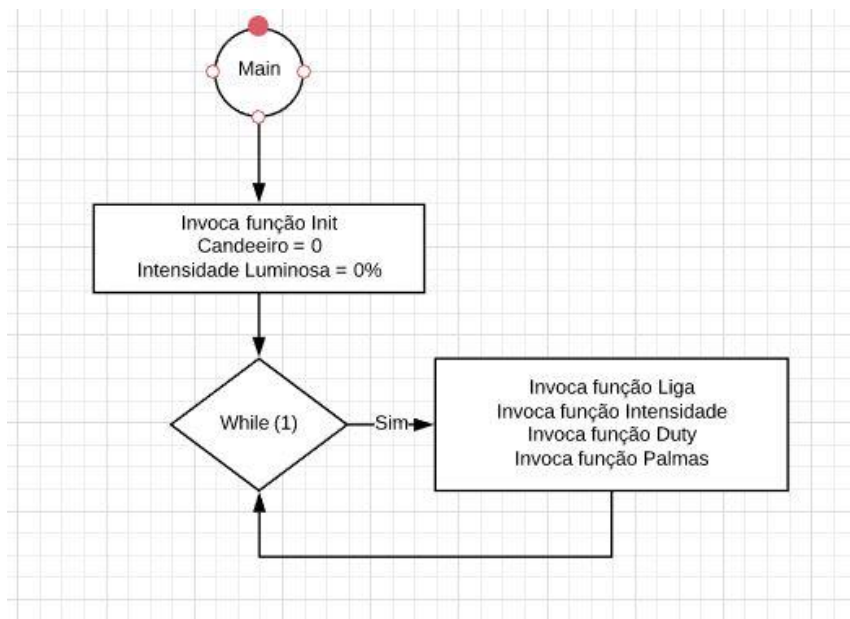


Figura 7 - Main

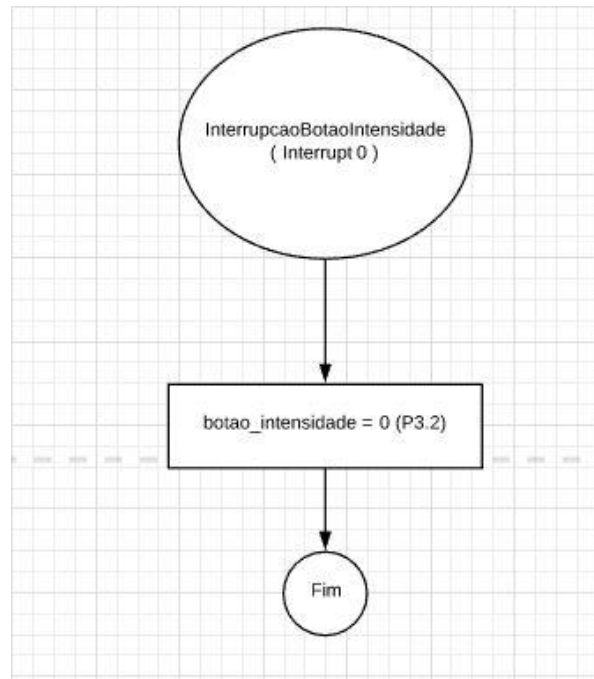


Figura 8 - Interrupção 0

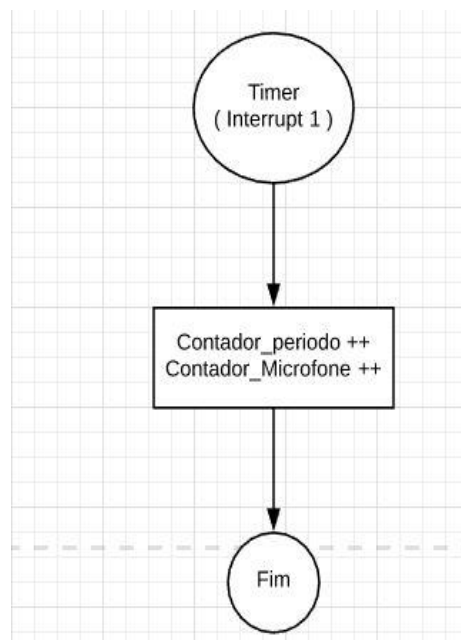


Figura 9 - Interrupção 1

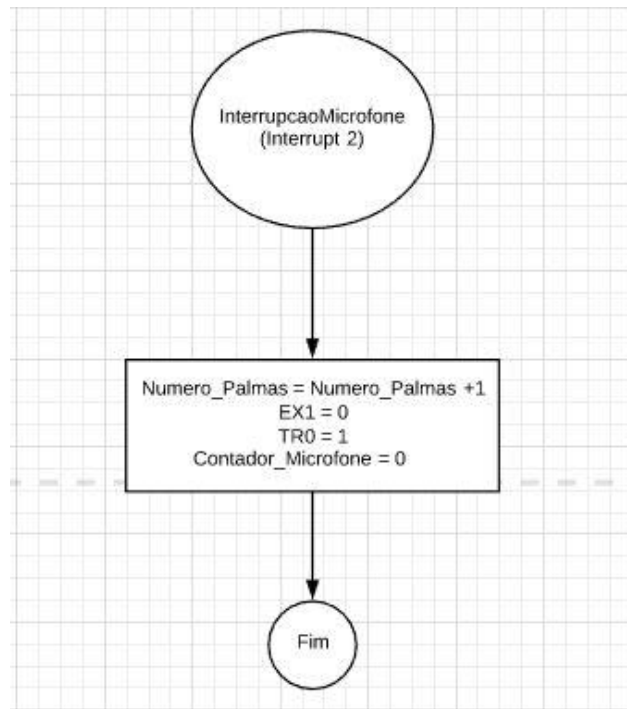


Figura 10 - Interrupção 2

Anexo B

Linguagem C:

```
#include <reg51.h>

#define TEMPO_FINAL 100 //periodo 20ms (0.2ms x 100 = 20
ms)

#define ZERO 0 //0% do periodo (0.2ms x
0 = 0ms) <----

#define VINTE_CINCO 25 //25% do periodo (0.2ms x 25 =
5ms) |

#define CINQUENTA 50 //50% do periodo (0.2ms x 50 =
10ms) |---> D u t y C y c l e

#define SETENTA_CINCO 75 //75% do periodo (0.2ms x 75 =
15ms) |

#define CEM 100 //100% do periodo (0.2ms
x 100 = 20ms) <----

#define TEMPO_RUIDO 250 //50ms = (0.2ms x 250) --> tempo
de ruido (vibrações da palma)

#define TEMPO_ENTRE_PALMAS 7500 //1.5s = (7500 x 0,2ms) --> Se
passarem mais de 1.5s segundos depois da primeira palma, o candeeiro reconhece que não bateu a
palma (deve bater 2 palmas num periodo até 1.5segundos)

sbit candeeiro = P1^0; //Porta reservada para a
saida --> Candeeiro

sbit on_off = P1^1; //Porta reservada
para ligar / desligar o Candeeiro

bit botao_intensidade = 1; //Botão que se for pressionado
altera a intensidade luminosa (P3^2)

unsigned char intensidade_luminosa = CEM; //Referencia BASE da intensidade

unsigned char contador_periodo = 0; //contador do periodo

unsigned char numero_palmas = 0; //Contador de numero de palmas

unsigned char contador_microfone = 0; //Contador para o microfone

void Init(void);

void liga(void);

void intensidade (void);

void duty (void);
```

```
void palmas (void);
```

```
/*
```

```
-----
```

```
-----
```

```
-----
```

```
--CANDEEIRO INTELIGENTE --
```

```
-----
```

```
-----
```

```
-----
```

```
*/
```

```
void Init(void){ // ativação das interrupções
```

```
    EA = 1;          //enable das interrupcoes globais
```

```
    ET0 = 1;          // ativa interrupcao timer 0
```

```
    EX0 = 1;          // ativa interrupcao externa 0
```

```
    EX1 = 1;          //ativa interrupcao externa 1
```

```
    TMOD &= 0xF0; //limpa os 4 bits do timer 0 (8 bits – auto reload)
```

```
    TMOD |= 0x02; //modo 2 do timer 0
```

```
    TH0 = 0x38;       //Timer 0 - 0.2ms
```

```
    TL0 = 0x38;
```

```
    TR0 = 1;          //indica que o timer 0 começa a contar
```

```
    IT0 = 1;          //interrupcao externa 0 activa a falling edge (1 -> 0)
```

```
    IT1 = 1;          //interrupcao externa 1 activa a falling edge (1 -> 0)
```

```
}
```

```
void InterrupcaoBotaoIntensidade(void) interrupt 0{
```

```
    // Tratamento da interrupcao ao pressionarmos o botão da intensidade
```

```
    botao_intensidade = 0;
```

```
                // botão foi pressionado
```

```
}
```

```
void Timer (void) interrupt 1{
```

```
                // Tratamento da interrupcao do Timer 0
```

```

    contador_periodo++;
                                // Contador do periodo é incrementado a cada 0.2ms

    contador_microfone++;
                                // Contador do microfone é incrementado a cada 0.2ms

}

void InterrupcaoMicrofone(void) interrupt 2{
    // Tratamento da interrupcao se o microfone detetar uma palma

    numero_palmas++;
                                //deteta a palma (contador de palmas incrementa)

    EX1 = 0;
                                //Desligamos a interrupção do microfone para nao
detetar ruido

    TR0 = 1;
                                //Indicação que o timer começa a contar quando é
ativada esta interrupção

    contador_microfone = 0;
                                //O contador do microfone é reseteado para garantir uma
contagem correta
}

void liga (void){
    /*-----
    -----LIGAR / DESLIGAR CANDEEIRO-----
    -----*/

    if(on_off == 0){
        //se o botão on_off foi pressionado, dependendo da luminosidade atual, vai ligar ou desligar e
regular a sua intensidade luminosa

        if(intensidade_luminosa == 0){

            candeeiro = 1;
            intensidade_luminosa = CEM;

        }

        else{

            candeeiro = 0;
            intensidade_luminosa = ZERO;

        }

        while(on_off == 0){}
        //Espera que o botão on_off deixe de ser pressionado

    }

}

void intensidade (void){
    /*-----

```

```

-----INTENSIDADE CANDEEIRO-----
-----*/

if(intensidade_luminosa != 0 && botao_intensidade == 0){    // Caso o candeeiro esteja ligado e
pressionarmos o botão para aumentar a intensidade(esta muda conforme a sua intensidade atual (25% ->
50% -> 75% -> 100% -> 25% ...))

    switch(intensidade_luminosa){

        case VINTE_CINCO:

            intensidade_luminosa = CINQUENTA;
//intensidade 25% -> 50%

            break;

        case CINQUENTA:

            intensidade_luminosa = SETENTA_CINCO;
//intensidade 50% -> 75%

            break;

        case SETENTA_CINCO:

            intensidade_luminosa = CEM;
//intensidade 75% -> 100%

            break;

        case CEM:

            intensidade_luminosa= VINTE_CINCO;
//intensidade 100% -> 25%

            break;

        default:

            break;

    }

    botao_intensidade = 1;
//Botao da intensidade é reiniciado

}

if(intensidade_luminosa == 0 && botao_intensidade == 0){    //Caso o candeeiro esteja
desligado e for pressionado o botão para aumentar a intensidade, não faz nada, pois para mudar deve
estar ligado

    botao_intensidade = 1;
//Botao da intensidade é reiniciado

}

}

void duty (void){

    /*-----
-----DUTY CYCLE -----
-----*/

    if(intensidade_luminosa == ZERO){                                //Se a
intensidade for 0 significa que o Candeeiro esta OFF, e por tanto não alteramos o seu estado (So
podemos alterar a intensidade luminosa se estiver ligado)

```



```

        candeeiro = 0;
//Candeeiro OFF

    }

    else if(intensidade_luminosa != CEM){ //Se a
intensidade estiver entre 25 e 75 **(já passou a condição de ser 0 e rejeita ser 100)**

        if(contador_periodo == intensidade_luminosa){

            candeeiro = 0;
// o candeeiro desliga quando iguala o valor ATIVO do duty cycle

        }

        if(contador_periodo == TEMPO_FINAL){

            contador_periodo = 0;

            candeeiro = 1;
//Quando atinge o periodo final (20ms) o contador reinicia para nova contagem de periodo e o
candeeiro liga para restabelecer o duty cycle

        }

    }

    else{

        candeeiro = 1;
// Se a intensidade for 100 , candeeiro liga

    }

}

void palmas (void){

    /*-----
    -----LIGAR / DESLIGAR COM PALMAS -----
    -----*/

    if(contador_microfone == TEMPO_RUIDO){ //Se o
contador do microfone ultrapassar o tempo de ruido predefinido (50ms)

        IE1 = 0;
//Limpamos a flag para não guardar o valor anterior

        EX1 = 1;
//Reativamos a interrupção externa (microfone)

    }

    if(contador_microfone == TEMPO_ENTRE_PALMAS){ //Se o
contador do microfone ultrapassar o tempo entre palmas (1.5s)

        numero_palmas = 0;
//O microfone reconhece que não foi dada nenhuma palma

        contador_microfone = 0;
//O contador é reiniciado, pronto para uma nova interrupção

    }

    else{

```

```

        if(numero_palmas == 2){
//Se forem detetadas 2 palmas

            if(intensidade_luminosa == ZERO){
//Se a
intensidade luminosa for 0 (Candeeiro desligado) -> o candeeiro liga com intensidade luminosa 100%

                candeeiro = 1;

                intensidade_luminosa = CEM;

                contador_microfone = 0;
//Reiniciamos o contador para nova interrupção

                numero_palmas = 0;
//Reiniciamos o contador de palmas

            }

            else{

                candeeiro = 0;
//Se a intensidade luminosa for diferente de 0 (Candeeiro ligado) -> o candeeiro é
desligado com intensidade luminosa 0%

                intensidade_luminosa = ZERO;

                contador_microfone = 0;
//Reiniciamos o contador para nova interrupção

                numero_palmas = 0;
//Reiniciamos o contador de palmas

            }

        }

    }
}

```

```

void main(void){

    Init();

    intensidade_luminosa = ZERO;
//intensidade luminosa começa com valor 0 (desligada)

    candeeiro = 0;
//Candeeiro começa off (desligado)

    while(1){

        liga();

        intensidade();

        duty();

        palmas();

    }

}

```

Linguagem Assembly:

```

TEMPO_FINAL          EQU 100                ;periodo 20ms (0.2ms x
100 = 20 ms)

ZERO                  EQU 0                  ;Referencia ao
valor '0'

UM                    EQU 1                  ;Referencia ao valor '1'

DOIS                  EQU 2                  ;Referencia ao
valor '2'

VINTE_CINCO          EQU 25                ;25% do periodo (0.2ms x
25 = 5ms)              <----|

CINQUENTA             EQU 50                ;50% do periodo
(0.2ms x 50 = 10ms)    |---> D u t y C y c l e

SETENTA_CINCO         EQU 75                ;75% do periodo
(0.2ms x 75 = 15ms)    |

CEM                    EQU 100               ;100%
do periodo (0.2ms x 100 = 20ms)  <----|

TEMPO_RUIDO           EQU 250               ;50ms = (0.2ms x
250) --> tempo de ruido (vibrações da palma)

numero_palmas         EQU 0                 ;Contador de numero de
palmas

```

```

contador_aux          EQU 100               ;Como o tempo
entre palmas é 1.5s (7500 x 0.2ms) --> A constante 7500 passa do byte, logo, decidi implementar um
algoritmo que contasse 7500 sem ultrapassar o byte

```

```

candeeiro              EQU P1.0             ;Porta reservada
para a saída --> Candeeiro

on_off                 EQU P1.1             ;Porta reservada
para ligar / desligar o Candeeiro

```

```

; |||||
; |||||
; ||||| EXPLICAÇÃO DO CONTADOR_AUX |||||
; |||||
; |||||
; ||||| Contou 100 -> Incrementa Registo --> Valor no Registo: 1 --> Limpa contador ||
; ||||| Contou 100 -> Incrementa Registo --> Valor no Registo: 2 --> Limpa contador ||
; ||||| ETC ... .. ||
; ||||| Quando o Valor no Registo chegar a 75 significa que contou 7500 ( 75 * 100) ||
; |||||

```

```

CSEG AT 0000h

JMP Main

CSEG AT 0003h

JMP InterrupcaoBotaoIntensidade                ;Caso seja ativada a interrupção
externa 0, salta para InterrupcaoBotaoIntensidade

CSEG AT 000Bh

JMP Timer                                       ;Salta
para Timer para tratar a interrupção do Tomer -> contar periodo de 20ms e contador de microfone

CSEG AT 0013h

JMP InterrupcaoMicrofone                      ;Caso seja ativada a interrupção
externa 1, salta para InterrupcaoMicrofone


;-----
;-----
;--- INICIALIZAÇÕES ---
;-----
;-----

Init:

    SETB EA                                    ;EA = 1 ->
enable das interrupcoes globais

    SETB ET0                                  ;ET0 = 1 -> ativa
interrupcao timer 0

    SETB EX0                                  ;EX0 = 1 -> ativa
interrupcao externa 0

    SETB EX1                                  ;EX1 = 1 -> ativa
interrupcao externa 1


    ANL TMOD, #0F0H                           ;limpa os 4 bits do timer 0
(8 bits – auto reload)

    ORL TMOD, #002H                           ;modo 2 do timer 0


    MOV TH0, #038H                             ;Timer 0 - 0.2ms
    MOV TL0, #038H


    SETB TR0                                    ;indica que o timer 0
começa a contar

    SETB IT0                                    ;interrupcao externa 0
activa a falling edge (1 -> 0)

    SETB IT1                                    ;interrupcao externa 1
activa a falling edge (1 -> 0)

    RET

```

```

;-----
;-----
;---- I N T E R R U P Ç Õ E S ----
;-----
;-----

```

InterrupcaoBotaoIntensidade:
botão da intensidade

```

MOV R3, #ZERO
RETI

```

;Tratamento da interrupcao ao pressionarmos o

```

;botão foi pressionado
;Retorna

```

Timer:
interrupcao do Timer 0

```

INC R4
incrementado a cada 0.2ms

INC R6
incrementado a cada 0.2ms

RETI

```

```

;Tratamento da
;Contador do periodo é
;Contador do microfone é
;Retorna

```

InterrupcaoMicrofone:
detetar uma palma

```

INC R5
de palmas incrementa)

CLR EX1
interrupção do microfone para nao detetar ruido

SETB TR0
começa a contar quando é ativada esta interrupção

MOV R6, #ZERO
auxiliar do microfone

MOV R7, #ZERO
auxiliar 2 do microfone

RETI

```

```

;Tratamento da interrupcao se o microfone
;deteta a palma (contador
;Desligamos a
;Indicação que o timer
;Começa a contar o contador
;Começa a contar o contador
;Retorna

```

```

.*****
,

```

```

;-----> R0 - candeeiro          <-----
;-----> R1 - on_off              <-----
;-----> R2 - intensidade_luminosa <-----
;-----> R3 - botao_intensidade   <-----
;-----> R4 - contador_periodo    <-----
;-----> R5 - numero_palmas       <-----
;-----> R6 - contador_aux        <-----
;-----> R7 - contador_aux2       <-----

```

.*****
;

CSEG AT 0050h

Main:

```

MOV R0, #ZERO                                ;Candeeiro inicialmente off
MOV R2, #ZERO                                ;Intensidade luminosa começa com
valor 0 (desligada)
MOV R3, #UM                                  ;Botão intensidade NÃO
PRESSIONADO
MOV R4, #ZERO                                ;Contador do Periodo é 0
inicialmente
MOV R5, #ZERO                                ;Numero de palmas é 0
inicialmente
MOV R6, #ZERO                                ;Contador do microfone é 0
inicialmente (contador_Aux)
MOV R7, #ZERO                                ;Contador do microfone é 0
inicialmente (contador_Aux2)
CLR Candeeiro                                ;Candeeiro começa off (desligado)
MOV SP, #7                                    ;Endereço inicial da stack
point
CALL Init                                    ;Chamada a rotina Init

```

Ciclo:

```

Call F_on_off                                ;Chamamos a rotina F_on_off
Call Muda_intensidade_luminosa                ;Chamamos a rotina Muda_intensidade_luminosa
Call DutyCycle                                ;Chamamos a rotina DutyCycle
Call Palmas                                    ;Chamamos a rotina Palmas
JMP Ciclo                                    ;Loop Infinito

```

```

;-----
;-----LIGAR / DESLIGAR CANDEEIRO-----
;-----

```

F_on_off:

```

JNB on_off, Liga
RET

```

Liga:

```

MOV R1, #ZERO                                ;Botão on_off está PRESSIONADO
CJNE R2, #ZERO, Desliga                       ;Se o candeeiro esta ligado (
intensidade != 0% ), então desligamos com intensidade = 0%
MOV R0, #UM                                  ;Candeeiro ON
SETB candeeiro                                ;Candeeiro ON

```

```

MOV R2, #CEM                                ;Intensidade luminosa = 100%
JMP Pressionado_0

Desliga:
MOV R0, #ZERO                                ;Candeeiro OFF
CLR candeeiro                                ;Candeeiro OFF
MOV R2, #ZERO                                ;Intensidade luminosa = 0%
JMP Pressionado_0

Pressionado_0:
JNB on_off, Pressionado_0                    ;Espera que o botão on_off deixe de ser
pressionado
MOV R1, #UM                                  ;Botão on_off já não esta
PRESSIONADO
RET

;-----
;-----INTENSIDADE CANDEEIRO-----
;-----

Muda_intensidade_luminosa:
CJNE R0, #UM, Nada                           ;Caso o
candeeiro esteja desligado, não se pode alterar a intensidade luminosa

CJNE R3, #UM, CaseVinteCinco                 ;Caso pressionarmos o botão para
aumentar a intensidade(esta muda conforme a sua intensidade atual (25% -> 50% -> 75% -> 100% ->
25% ...)
RET

CaseVinteCinco:
CJNE R2, #VINTE_CINCO, CaseCinquenta        ;Verificamos se a intensidade atual é 25 ou
não
MOV R2, #CINQUENTA                          ;intensidade 25%
-> 50%
MOV R3, #UM
;"Limpa" o botão da intensidade luminosa --> " Não pressionado"
RET
;Após mudar a intensidade luminosa, fazemos o DutyCycle

CaseCinquenta:
CJNE R2, #CINQUENTA, CaseSetentaCinco      ;Verificamos se a intensidade atual
é 50 ou não
MOV R2, #SETENTA_CINCO                      ;intensidade 50%
-> 75%
MOV R3, #UM
;"Limpa" o botão da intensidade luminosa --> " Não pressionado"
RET
;Após mudar a intensidade luminosa, fazemos o DutyCycle

CaseSetentaCinco:

```

CJNE R2, #SETENTA_CINCO, CaseCem ;Verificamos se a intensidade atual é 75 ou não

MOV R2, #CEM ;intensidade 75%
-> 100%

MOV R3, #UM
;"Limpa" o botão da intensidade luminosa --> " Não pressionado"

RET
;Após mudar a intensidade luminosa, fazemos o DutyCycle

CaseCem:

CJNE R2, #CEM, CaseVinteCinco ;Verificamos se a intensidade atual é 100 ou não

MOV R2, #VINTE_CINCO ;intensidade 100% -> 25%

MOV R3, #UM
;"Limpa" o botão da intensidade luminosa --> " Não pressionado"

RET
;Após mudar a intensidade luminosa, fazemos o DutyCycle

Nada:

;
MOV R2, #ZERO ;Não muda a intensidade pois deve estar ligado. Intensidade luminosa = 0%

MOV R3, #UM
;"Limpa" o botão da intensidade luminosa --> " Não pressionado"
RET

;-----
;-----DUTY CYCLE-----
;-----

DutyCycle:

CJNE R2, #ZERO, Else_if_0 ;Se a intensidade for 0
significa que o Candeeiro esta OFF, e por tanto não alteramos o seu estado (So podemos alterar a intensidade luminosa se estiver ligado)

MOV R0, #ZERO ;Candeeiro OFF

CLR candeeiro ;Candeeiro OFF

RET

Else_if_0:

CJNE R2, #CEM, If_1_25 ;Se a intensidade estiver entre 25 e 75 **(já passou a condição de ser 0 e rejeita ser 100)**

MOV R0, #UM ;Se intensidade luminosa = 100% --> Candeeiro ON

SETB candeeiro ;Candeeiro ON

RET

If_1_25:

CJNE R2, #VINTE_CINCO, If_1_50
intensidade é 25%

;Testamos se a

CJNE R4, #VINTE_CINCO, If_2
quando iguala o valor ATIVO do duty cycle

;o candeeiro desliga

CLR candeeiro

JMP If_2
negativa da onda Quadrada

;Parte

If_1_50:

CJNE R2, #CINQUENTA, If_1_75

;Testamos se a intensidade é 50%

CJNE R4, #CINQUENTA, If_2
quando iguala o valor ATIVO do duty cycle

;o candeeiro desliga

CLR candeeiro

JMP If_2
negativa da onda Quadrada

;Parte

If_1_75:

CJNE R2, #SETENTA_CINCO, If_1_25

;Testamos se a intensidade é 75%

CJNE R4, #SETENTA_CINCO, If_2
quando iguala o valor ATIVO do duty cycle

;o candeeiro desliga

CLR candeeiro

JMP If_2
negativa da onda Quadrada

;Parte

If_2:

CJNE R4, #TEMPO_FINAL, Fim1
final (20ms) o contador reinicia para nova contagem de periodo e o candeeiro liga para restabelecer o duty cycle

;Quando atinge o periodo

MOV R4, #ZERO

SETB candeeiro

Fim1:

RET

;-----

;----- LIGAR / DESLIGAR COM PALMAS -----

;-----

Palmas:

CJNE R6, #TEMPO_RUIDO, Fim2
auxiliar ultrapassar o tempo de ruido predefinido (50ms)

;Se o contador

CLR IE1

;Limpamos a flag para não guardar o valor anterior

SETB EX1

;Reativamos a interrupção externa (microfone)

If_zero:

```

    CJNE R6, #contador_aux, if_zero_zero           ;Se o contador auxiliar for igual ao
tempo de referencia (100ms)

    INC R7
    ;Incrementamos o contador auxiliar 2 até chegar a 75

    MOV R6, #ZERO
    ;Limpamos a contagem do contador auxiliar

if_zero_zero:

    CJNE R7, #SETENTA_CINCO, else_zero           ;Se o contador auxiliar 2 é
75, significa que o contador auxiliar contou 7500 (1.5s)

    MOV R5, #ZERO                                ;Caso
hjam sido ultrapassados os 1.5s , o numero de palmas é reseteado

    MOV R6, #ZERO                                ;Caso
hjam sido ultrapassados os 1.5s , o contador auxiliar é reseteado

    MOV R7, #ZERO                                ;Caso
hjam sido ultrapassados os 1.5s , o contador auxiliar 2 é reseteado

    RET

else_zero:

    CJNE R5, #DOIS, Fim2                         ;Testamos se
foram registadas 2 palmas

    CJNE R2, #ZERO, else_um                       ;Se
registamos 2 palmas e a intensidade for 0 significa que o candeeiro esta desligado, logo vamos liga-lo,
caso contrario, desligamos

    SETB candeeiro
    ;Candeeiro ON

    MOV R2, #CEM
    ;Intensidade Luminosa 100%

    JMP Reset

else_um:
    ;Desligar

    CLR candeeiro
    ;Candeeiro OFF

    MOV R2, #ZERO
    ;Intensidade Luminosa 0%

Reset:

    MOV R5, #ZERO                                ;Numero
de palmas reseteado

    MOV R6, #ZERO
    ;Contador auxiliar reseteado

    MOV R7, #ZERO
    ;Contador auxiliar 2 reseteado

    RET

Fim2:

    RET

END

```