TALLER PROGCOMP: TRACK GRAFOS MINIMUM SPANNING TREE

Gabriel Carmona Tabja

Universidad Técnica Federico Santa María, Università di Pisa

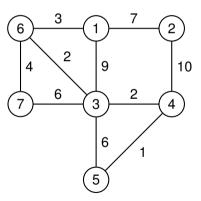
October 6, 2024

Part I

MINIMUM SPANNING TREE

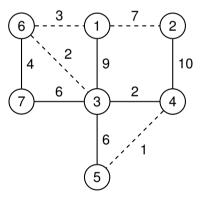
Definición

Un subárbol de un grafo que conecta todos los nodos con el menor costo posible, sin crear ciclos.



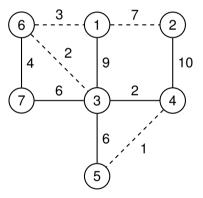
Definición

Un subárbol de un grafo que conecta todos los nodos con el menor costo posible, sin crear ciclos.



Definición

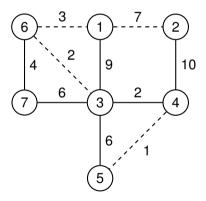
Un subárbol de un grafo que conecta todos los nodos con el menor costo posible, sin crear ciclos.



Este subárbol tiene costo 37.

Definición

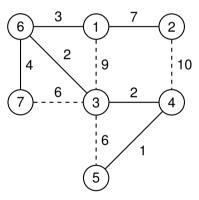
Un subárbol de un grafo que conecta todos los nodos con el menor costo posible, sin crear ciclos.



Este subárbol tiene costo 37. ¿Será el mínimo?

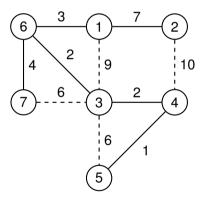
Definición

Un subárbol de un grafo que conecta todos los nodos con el menor costo posible, sin crear ciclos.



Definición

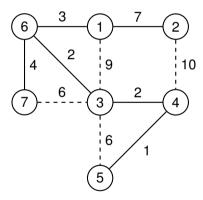
Un subárbol de un grafo que conecta todos los nodos con el menor costo posible, sin crear ciclos.



El costo de este subárbol es 19.

Definición

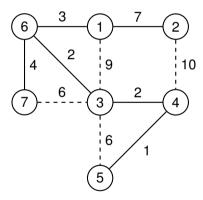
Un subárbol de un grafo que conecta todos los nodos con el menor costo posible, sin crear ciclos.



El costo de este subárbol es 19. Este es el *Minimum Spanning Tree*.

Definición

Un subárbol de un grafo que conecta todos los nodos con el menor costo posible, sin crear ciclos.

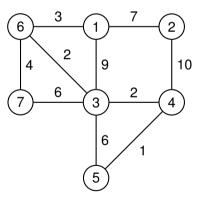


El costo de este subárbol es 19. Este es el *Minimum Spanning Tree*. ¿Cómo resolver esto?

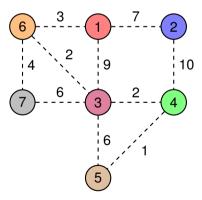
Part II

ALGORITMO DE KRUSKAL

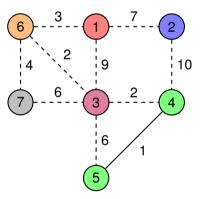
Definición



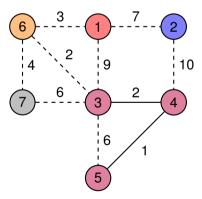
Definición



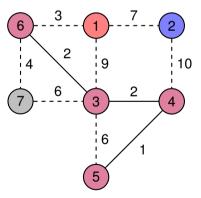
Definición



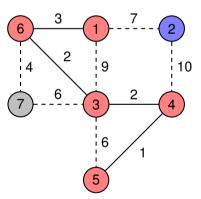
Definición



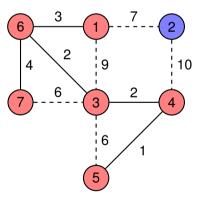
Definición



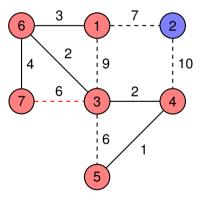
Definición



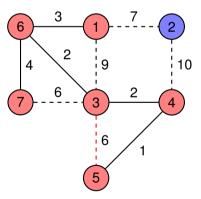
Definición



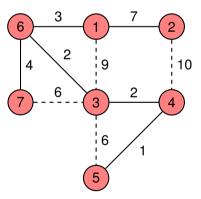
Definición



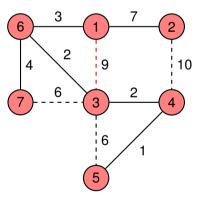
Definición



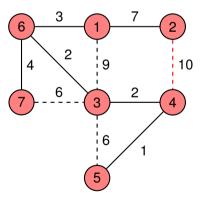
Definición



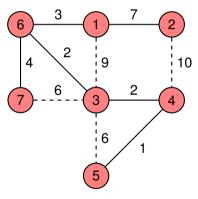
Definición



Definición

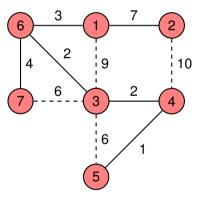


Definición



Definición

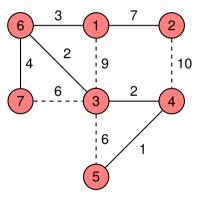
► Algoritmo descrito por Joseph Bernard Kruskal, Jr en 1956



¿Cómo podemos saber si dos nodos hacen parte de un mismo grupo o no de manera eficiente?

Definición

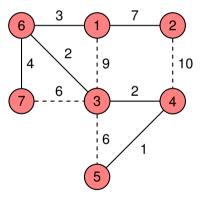
► Algoritmo descrito por Joseph Bernard Kruskal, Jr en 1956



¿Cómo podemos saber si dos nodos hacen parte de un mismo grupo o no de manera eficiente? ¡Disjoint Union Find!

Definición

► Algoritmo descrito por Joseph Bernard Kruskal, Jr en 1956



¿Cómo podemos saber si dos nodos hacen parte de un mismo grupo o no de manera eficiente? ¡Disjoint Union Find! Complejidad $O(a \log n)$.

CÓDIGO

```
int n:
   vector< vector< pair< int, int > > > lista;
   struct Edge {
     int a: int b: int w:
     Edge(int a_, int b_, int w_) : a(a_), b(b_), w(w_) {}
6
   bool c_edge(Edge &a, Edge &b) { return a.w < b.w; }</pre>
   int Kruskal() {
    UnionFind sets(n):
    vector < Edge > edges:
10
     for(int i = 0; i < n; i++) {</pre>
11
      for(pi eg : G[i]) {
12
          Edge e(i, eg.first, eg.second);
13
          edges.push_back(e);
14
15
16
     sort(edges.begin(), edges.end(), c_edge);
17
     int min_cost = 0;
18
     for(Edge e : Edges) {
19
       if(sets.find(e.a, e.b) != true) {
20
         tree.push_back(Edge(e.a, e.b, e.w));
21
         min_cost += e.w;
22
         sets.union(e.a, e.b);
23
       }
24
25
     return min_cost;
26
27
```

Una implementación de Union Find la pueden encontrar en el Handbook de la UTFSM.

References I