

LOOP-, WHILE-, und GOTO-Berechenbarkeit



Quelle: commons.wikimedia.org/wiki/File:Nowitna_river.jpg

LOOP-Programme I

Programmiersprache LOOP zur Berechnung von Funktionen $\mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$:

Variablen: x_0 , x_1 , ...

Konstanten: 0, 1, 2, ...

Trennsymbole: ;, $:=$

Operationen: +, -

Schlüsselwörter: **LOOP**, **DO**, **END**

LOOP-Programme I

Programmiersprache LOOP zur Berechnung von Funktionen $\mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$:

Variablen: $x_0, x_1, \dots \in \mathbb{N}$

Konstanten: $0, 1, 2, \dots$

Trennsymbole: $;, :=$

Operationen: $+, -$

Schlüsselwörter: **LOOP, DO, END**

Eingabe: x_1, \dots, x_k (alle anderen Variablen $x_i = 0$)

Berechnungsergebnis: Wert von x_0 am Programmende

LOOP-Programme I

Programmiersprache LOOP zur Berechnung von Funktionen $\mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$:

Variablen: $x_0, x_1, \dots \in \mathbb{N}$

Konstanten: $0, 1, 2, \dots$

Trennsymbole: $;, :=$

Operationen: $+, -$

Schlüsselwörter: **LOOP, DO, END**

Eingabe: x_1, \dots, x_k (alle anderen Variablen $x_i = 0$)

Berechnungsergebnis: Wert von x_0 am Programmende

Syntax	Semantik
<u>$x_i := x_j + c$</u> (x_i, x_j Variablen, $c \in \mathbb{N}$)	Addition $x_2 := x_1 + 5$
$x_i := x_j - c$ (x_i, x_j Variablen, $c \in \mathbb{N}$)	Modifizierte Subtraktion $x_2 := x_1 - 5$ $\max\{x_j - c, 0\}$
<u>$P_1; P_2$</u> (P_1, P_2 LOOP Programme)	<u>Sequenz</u> erst P_1 , dann P_2
LOOP x_i DO <u>P</u> END (x_i Variable, P LOOP Programm)	<u>Schleife</u> #Durchläufe = Wert von x_i vor der Anweisung!

LOOP-Programme II

Simulation anderer Rechenoperationen durch LOOP-Programme:

$x_i := x_j$	$x_i := x_j + 0$
$x_i := c$	$x_i := \underline{x_j} + c$ (für ein x_j mit $x_j = 0$)
IF $x_i = 0$ THEN <u>P</u> END	<u>$x_j := 1;$</u> <u>LOOP x_j DO $\overset{P}{x_j := 0}$ END;</u> LOOP x_j DO P END
$x_0 := x_1 + x_2$	$x_0 := x_1;$ LOOP x_2 DO $x_0 := x_0 + 1$ END

LOOP-Programme II

Simulation anderer Rechenoperationen durch LOOP-Programme:

$x_i := x_j$	$x_i := x_j + 0$
* $x_i := c$	$x_i := x_j + c$ (für ein x_j mit $x_j = 0$)
IF $x_i = 0$ THEN P END	$x_j := 1$; LOOP x_i DO $x_j := 0$ END ; LOOP x_j DO P END
$x_0 := x_1 + x_2$	$x_0 := x_1$; LOOP x_2 DO $x_0 := x_0 + 1$ END

Analog: Multiplikation, ganzzahlige Division, Modulo.

$x_k := x_i \cdot x_j$

$x_k := 0$;
LOOP x_i **DO** $x_k := x_k + x_j$ **END**

LOOP-Programme II

Simulation anderer Rechenoperationen durch LOOP-Programme:

$x_i := x_j$	$x_i := x_j + 0$
$x_i := c$	$x_i := x_j + c$ (für ein x_j mit $x_j = 0$)
IF $x_i = 0$ THEN P END	$x_j := 1$; LOOP x_i DO $x_j := 0$ END ; LOOP x_j DO P END
$x_0 := x_1 + x_2$	$x_0 := x_1$; LOOP x_2 DO $x_0 := x_0 + 1$ END

Analog: Multiplikation, ganzzahlige Division, Modulo.

Frage: Wie sehen LOOP-Programme für div & mod aus?

WHILE-Programme

WHILE-Programme $\hat{=}$ LOOP-Programme + WHILE-Schleifen

WHILE-Programme

WHILE-Programme $\hat{=}$ LOOP-Programme + WHILE-Schleifen

Syntax	Semantik
WHILE $x_i \neq 0$ DO <u>P</u> END (x_i Variable, P WHILE Programm)	While Schleife wiederhole P bis $x_i = 0$; x_i darf durch P modifiziert werden!
Berechnungsergebnis: Wert von <u>x_0</u> am Programmende (<u>falls Programm terminiert</u>).	

$x_1 := 1;$
WHILE $x_1 \neq 0$ **DO** $x_1 := 1$ **END**

WHILE-Programme

WHILE-Programme $\hat{=}$ LOOP-Programme + WHILE-Schleifen

Syntax	Semantik
WHILE $x_i \neq 0$ DO P END (x_i Variable, P WHILE Programm)	While Schleife wiederhole P bis $x_i = 0$; x_i darf durch P modifiziert werden!

Berechnungsergebnis: Wert von x_0 am Programmende (falls Programm terminiert).

Definition (LOOP-/WHILE-Berechenbarkeit)

wenn ein allwissendes Orakel P angeben kann

Eine Funktion $f : \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$ heißt **LOOP-berechenbar** bzw. **WHILE-berechenbar** wenn es ein LOOP- bzw. WHILE-Programm P gibt, das f berechnet, d.h. für alle $n_1, \dots, n_k, m \in \mathbb{N}$ gilt
 $f(n_1, \dots, n_k) = m \iff P$ hält bei Eingabe n_1, \dots, n_k mit Berechnungsergebnis $x_0 = m$

WHILE-Programme

LOOP x_i DO P END

WHILE-Programme $\hat{=}$ LOOP-Programme + WHILE-Schleifen

Syntax	Semantik
WHILE $x_i \neq 0$ DO P END (x_i Variable, P WHILE Programm)	While Schleife wiederhole P bis $x_i = 0$; x_i darf durch P modifiziert werden!

Berechnungsergebnis: Wert von x_0 am Programmende (falls Programm terminiert).

Definition (LOOP-/WHILE-Berechenbarkeit)

Eine Funktion $f : \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$ heißt **LOOP-berechenbar** bzw. **WHILE-berechenbar** wenn es ein LOOP- bzw. WHILE-Programm P gibt, das f berechnet, d.h. für alle $n_1, \dots, n_k, m \in \mathbb{N}$ gilt

$$f(n_1, \dots, n_k) = m \iff P \text{ hält bei Eingabe } n_1, \dots, n_k \text{ mit Berechnungsergebnis } x_0 = m$$

Beobachtung: LOOP-Programme berechnen nur totale Funktionen.

WHILE-Programme

WHILE-Programme $\hat{=}$ LOOP-Programme + WHILE-Schleifen

Syntax	Semantik
WHILE $x_i \neq 0$ DO P END (x_i Variable, P WHILE Programm)	While Schleife wiederhole P bis $x_i = 0$; x_i darf durch P modifiziert werden!

Berechnungsergebnis: Wert von x_0 am Programmende (falls Programm terminiert).

Definition (LOOP-/WHILE-Berechenbarkeit)

Eine Funktion $f : \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$ heißt **LOOP-berechenbar** bzw. **WHILE-berechenbar** wenn es ein LOOP- bzw. WHILE-Programm P gibt, das f berechnet, d.h. für alle $n_1, \dots, n_k, m \in \mathbb{N}$ gilt

$$f(n_1, \dots, n_k) = m \iff P \text{ hält bei Eingabe } n_1, \dots, n_k \text{ mit Berechnungsergebnis } x_0 = m$$

Beobachtung: LOOP-Programme berechnen nur totale Funktionen.

Leitfrage: alle ~~totalen~~ intuitiv berechenbaren Funktionen über \mathbb{N} ~~LOOP~~ **WHILE**-berechenbar? **NEIN**

WHILE-Programme

WHILE-Programme $\hat{=}$ LOOP-Programme + WHILE-Schleifen

Syntax	Semantik
WHILE $x_i \neq 0$ DO P END (x_i Variable, P WHILE Programm)	While Schleife wiederhole P bis $x_i = 0$; x_i darf durch P modifiziert werden!

Berechnungsergebnis: Wert von x_0 am Programmende (falls Programm terminiert).

Definition (LOOP-/WHILE-Berechenbarkeit)

Eine Funktion $f : \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$ heißt **LOOP-berechenbar** bzw. **WHILE-berechenbar** wenn es ein LOOP- bzw. WHILE-Programm P gibt, das f berechnet, d.h. für alle $n_1, \dots, n_k, m \in \mathbb{N}$ gilt

$$f(n_1, \dots, n_k) = m \iff P \text{ hält bei Eingabe } n_1, \dots, n_k \text{ mit Berechnungsergebnis } x_0 = m$$

Beobachtung: LOOP-Programme berechnen nur totale Funktionen.

Leitfrage: alle totalen intuitiv berechenbaren Funktionen über \mathbb{N} LOOP-berechenbar?

Zentraler Ansatz nachfolgend: Simulation.

WHILE-Programme

WHILE-Programme $\hat{=}$ LOOP-Programme + WHILE-Schleifen

Syntax	Semantik
WHILE $x_i \neq 0$ DO P END (x_i Variable, P WHILE Programm)	While Schleife wiederhole P bis $x_i = 0$; x_i darf durch P modifiziert werden!

Berechnungsergebnis: Wert von x_0 am Programmende (falls Programm terminiert).

Definition (LOOP-/WHILE-Berechenbarkeit)

Eine Funktion $f : \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$ heißt **LOOP-berechenbar** bzw. **WHILE-berechenbar** wenn es ein LOOP- bzw. WHILE-Programm P gibt, das f berechnet, d.h. für alle $n_1, \dots, n_k, m \in \mathbb{N}$ gilt

$$f(n_1, \dots, n_k) = m \iff P \text{ hält bei Eingabe } n_1, \dots, n_k \text{ mit Berechnungsergebnis } x_0 = m$$

Beobachtung: LOOP-Programme berechnen nur totale Funktionen.

Leitfrage: alle totalen intuitiv berechenbaren Funktionen über \mathbb{N} LOOP-berechenbar?

Zentraler Ansatz nachfolgend: Simulation.

Frage: Wie kann eine LOOP Schleife durch eine WHILE Schleife simuliert werden?

WHILE-Programme & Turing-Maschinen

Theorem

Jede WHILE-berechenbare Funktionen ist Turing-berechenbar.

WHILE-Programme & Turing-Maschinen

Theorem

Jede WHILE-berechenbare Funktionen ist Turing-berechenbar.

Beweis (Skizze)

Bauen TM $M(P)$ durch Induktion über die „Termstruktur“ eines WHILE-Programms P :

Annahme: $M(P)$ hat „ausreichend viele“ Bänder
(für jede Variable ein eigenes Band)

WHILE-Programme & Turing-Maschinen

Theorem

Jede WHILE-berechenbare Funktionen ist Turing-berechenbar.

Beweis (Skizze)

Bauen TM $M(P)$ durch Induktion über die „Termstruktur“ eines WHILE-Programms P :

Fall 1: $P = \underline{x_i} := \underline{x_j \pm c}$ \leadsto klar Turing-berechenbar (vgl. Binärzahl-Inkrementierer)

1. x_j nach x_i kopieren
Inhalt v. Band j auf Band i kopieren
2. c mal Inkrementierer auf Band i laufen lassen

WHILE-Programme & Turing-Maschinen

Theorem

Jede WHILE-berechenbare Funktionen ist Turing-berechenbar.

Beweis (Skizze)

Bauen TM $M(P)$ durch Induktion über die „Termstruktur“ eines WHILE-Programms P :

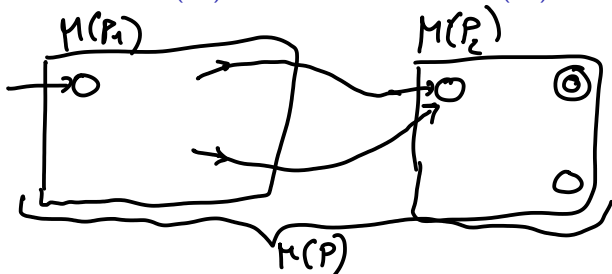
Fall 1: $P = x_i := x_j \pm c$

\leadsto klar Turing-berechenbar (vgl. Binärzahl-Inkrementierer)

Fall 2: $P = \underline{P_1}; \underline{P_2}$

\leadsto Hintereinanderschaltung von $M(P_1)$ und $M(P_2)$

Identifiziere Endzustände von $M(P_1)$ mit Startzustand von $M(P_2)$.



WHILE-Programme & Turing-Maschinen

Theorem

Jede WHILE-berechenbare Funktionen ist Turing-berechenbar.

Beweis (Skizze)

Bauen TM $M(P)$ durch Induktion über die „Termstruktur“ eines WHILE-Programms P :

Fall 1: $P = x_i := x_j \pm c$ \leadsto klar Turing-berechenbar (vgl. Binärzahl-Inkrementierer)

Fall 2: $P = P_1; P_2$ \leadsto Hintereinanderschaltung von $M(P_1)$ und $M(P_2)$

Identifiziere Endzustände von $M(P_1)$ mit Startzustand von $M(P_2)$.

Fall 3: P = **WHILE** $x_i \neq 0$ **DO** P_1 **END** \leadsto Erweiterung von $M(P_1)$

WHILE-Programme & Turing-Maschinen

Theorem

Jede WHILE-berechenbare Funktionen ist Turing-berechenbar.

Beweis (Skizze)

Bauen TM $M(P)$ durch Induktion über die „Termstruktur“ eines WHILE-Programms P :

Fall 1: $P = x_i := x_j \pm c$

\leadsto klar Turing-berechenbar (vgl. Binärzahl-Inkrementierer)

Fall 2: $P = P_1; P_2$

\leadsto Hintereinanderschaltung von $M(P_1)$ und $M(P_2)$

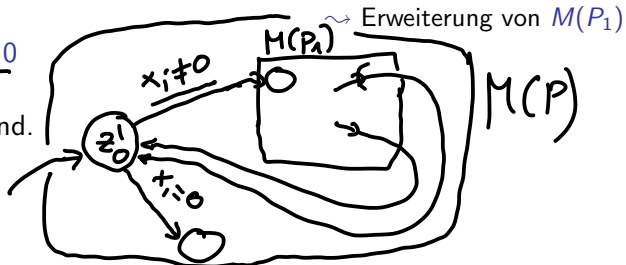
Identifiziere Endzustände von $M(P_1)$ mit Startzustand von $M(P_2)$.

Fall 3: $P = \text{WHILE } x_i \neq 0 \text{ DO } P_1 \text{ END}$

1. neuer Startzustand z'_0 , der prüft ob $x_i \neq 0$

ja \leadsto Wechsel in Startzustand von M_1 .

nein \leadsto Stoppe in einem neuen Endzustand.



WHILE-Programme & Turing-Maschinen

Theorem

Jede WHILE-berechenbare Funktionen ist Turing-berechenbar.

Beweis (Skizze)

Bauen TM $M(P)$ durch Induktion über die „Termstruktur“ eines WHILE-Programms P :

Fall 1: $P = x_i := x_j \pm c$ \leadsto klar Turing-berechenbar (vgl. Binärzahl-Inkrementierer)

Fall 2: $P = P_1; P_2$ \leadsto Hintereinanderschaltung von $M(P_1)$ und $M(P_2)$

Identifiziere Endzustände von $M(P_1)$ mit Startzustand von $M(P_2)$.

Fall 3: $P = \text{WHILE } x_i \neq 0 \text{ DO } P_1 \text{ END}$ \leadsto Erweiterung von $M(P_1)$

1. neuer Startzustand z'_0 , der prüft ob $x_i \neq 0$

ja \leadsto Wechsel in Startzustand von M_1 .

nein \leadsto Stoppe in einem neuen Endzustand.

2. Identifiziere Endzustände von M_1 mit z'_0 .

GOTO-Programme



Quelle: pixabay.com/en/mountain-goats-jumping-leaping-1156056/

GOTO-Programme I

GOTO-Programme $\hat{=}$ Marken und Anweisungen:

$$P = \begin{array}{l} \underline{M_1} : \underline{A_1}; \\ M_2 : A_2; \\ \vdots \\ M_k : A_k \end{array}$$

Konvention: Nicht benutzte Marken weglassen!

GOTO-Programme I

GOTO-Programme $\hat{=}$ Marken und Anweisungen:

$$\begin{aligned} P = \quad & M_1 : A_1; \\ & M_2 : A_2; \\ & \vdots \\ & M_k : A_k \end{aligned}$$

Konvention: Nicht benutzte Marken weglassen!

Syntax: Mögliche Anweisungen A_i :

- ▶ $x_i := x_j \pm c$
- ▶ GOTO M_i
- ▶ IF $x_i = c$ THEN GOTO M_i

Semantik klar!

GOTO-Programme I

GOTO-Programme $\hat{=}$ Marken und Anweisungen:

$$\begin{aligned} P = \quad & M_1 : A_1; \\ & M_2 : A_2; \\ & \vdots \\ & M_k : A_k \end{aligned}$$

Konvention: Nicht benutzte Marken weglassen!

Definition

GOTO-Berechenbarkeit analog zu
WHILE-Berechenbarkeit.

Syntax: Mögliche Anweisungen A_i :

- ▶ $x_i := x_j \pm c$
- ▶ **GOTO** M_i
- ▶ **IF** $x_i = c$ **THEN GOTO** M_i

Semantik klar!

GOTO-Programme I

GOTO-Programme $\hat{=}$ Marken und Anweisungen:

$$\begin{aligned} P = & M_1 : A_1; \\ & M_2 : A_2; \\ & \vdots \\ & M_k : A_k \end{aligned}$$

Konvention: Nicht benutzte Marken weglassen!

Syntax: Mögliche Anweisungen A_i :

- ▶ $x_i := x_j \pm c$
- ▶ **GOTO** M_i
- ▶ **IF** $x_i = c$ **THEN GOTO** M_i

Semantik klar!

Definition

GOTO-Berechenbarkeit analog zu WHILE-Berechenbarkeit.

Theorem

Jede WHILE-berechenbare Funktion ist GOTO-berechenbar.

WHILE ...
WHILE ...

END
END

GOTO-Programme I

GOTO-Programme $\hat{=}$ Marken und Anweisungen:

$$\begin{aligned} P = & M_1 : A_1; \\ & M_2 : A_2; \\ & \vdots \\ & M_k : A_k \end{aligned}$$

Konvention: Nicht benutzte Marken weglassen!

Syntax: Mögliche Anweisungen A_i :

- ▶ $x_i := x_j \pm c$
- ▶ **GOTO** M_i
- ▶ **IF** $x_i = c$ **THEN GOTO** M_i

Semantik klar!

Definition

GOTO-Berechenbarkeit analog zu WHILE-Berechenbarkeit.

Theorem

Jede WHILE-berechenbare Funktion ist GOTO-berechenbar.

Beweis (simuliere WHILE $x_i \neq 0$ DO P END)

$$\begin{aligned} M_1 : & \text{IF } \underline{x_i = 0} \text{ THEN GOTO } \underline{M_2}; \\ & \text{?}_3 : \underline{P}; \\ M_4 : & \text{GOTO } M_1; \\ M_2 : & \underline{x_i := 0} \end{aligned}$$

GOTO-Programme II

Theorem

Jede GOTO-berechenbare Funktion ist WHILE-berechenbar.

GOTO-Programme II

Theorem

Jede GOTO-berechenbare Funktion ist WHILE-berechenbar.

Beweis

P = $M_1 : A_1; \dots; M_k : A_k$ ein GOTO-Programm; ungenutzte Variable x_N

nächste Sprungmarke
↑

GOTO-Programme II

Theorem

Jede GOTO-berechenbare Funktion ist WHILE-berechenbar.

Beweis

$P = M_1 : A_1; \dots; M_k : A_k$ ein GOTO-Programm; ungenutzte Variable x_N
 \leadsto WHILE-Programm P_W unter Benutzung des IF-THEN-Konstrukts:

* $x_N := 1;$
WHILE $x_N \neq 0$ **DO**
IF $x_N = 1$ **THEN** A'_1 **END;**
IF $x_N = 2$ **THEN** A'_2 **END;**
...
IF $x_N = k$ **THEN** A'_k **END;**
IF $x_N = k + 1$ **THEN** $x_N := 0$ **END**
END

$i \leadsto A;$

\rightarrow LOOP-Berechenbar

IF $x_i = 0$ **THEN**

frage Überlegen Sie sich, dass
IF $x_i = c$ **THEN** loop ber.

GOTO-Programme II

Theorem

Jede GOTO-berechenbare Funktion ist WHILE-berechenbar.

Beweis

$P = M_1 : A_1; \dots; M_k : A_k$ ein GOTO-Programm; ungenutzte Variable x_N

\leadsto WHILE-Programm P_W unter Benutzung des **IF-THEN**-Konstrukts:

$x_N := 1;$

WHILE $x_N \neq 0$ **DO**

IF $x_N = 1$ **THEN** A'_1 **END;**

IF $x_N = 2$ **THEN** A'_2 **END;**

...

IF $x_N = k$ **THEN** A'_k **END;**

IF $x_N = k + 1$ **THEN** $x_N := 0$ **END**

END

GOTO-Anweisung A_i

\leadsto

WHILE-Anweisung A'_i

$x_j := x_i \pm c$

\leadsto

$x_j := x_i \pm c;$
 $x_N := x_N + 1$

GOTO-Programme II

Theorem

Jede GOTO-berechenbare Funktion ist WHILE-berechenbar.

Beweis

$P = M_1 : A_1; \dots; M_k : A_k$ ein GOTO-Programm; ungenutzte Variable x_N

\leadsto WHILE-Programm P_W unter Benutzung des **IF-THEN**-Konstrukts:

$x_N := 1;$

WHILE $x_N \neq 0$ **DO**

IF $x_N = 1$ **THEN** A'_1 **END;**

IF $x_N = 2$ **THEN** A'_2 **END;**

...

IF $x_N = k$ **THEN** A'_k **END;**

IF $x_N = k + 1$ **THEN** $x_N := 0$ **END**

END

GOTO-Anweisung A_i	\leadsto	WHILE-Anweisung A'_i
$x_j := x_i \pm c$	\leadsto	$x_j := x_i \pm c;$ $x_N := x_N + 1$
GOTO M_j	\leadsto	<u>$x_N := j$</u>

GOTO-Programme II

Theorem

Jede GOTO-berechenbare Funktion ist WHILE-berechenbar.

Beweis

$P = M_1 : A_1; \dots; M_k : A_k$ ein GOTO-Programm; ungenutzte Variable x_N
 \leadsto WHILE-Programm P_W unter Benutzung des **IF-THEN**-Konstrukts:

```
 $x_N := 1;$   
WHILE  $x_N \neq 0$  DO  
IF  $x_N = 1$  THEN  $A'_1$  END;  
IF  $x_N = 2$  THEN  $A'_2$  END;  
...  
IF  $x_N = k$  THEN  $A'_k$  END;  
IF  $x_N = k + 1$  THEN  $x_N := 0$  END  
END
```

GOTO-Anweisung A_i	\leadsto	WHILE-Anweisung A'_i
$x_j := x_i \pm c$	\leadsto	$x_j := x_i \pm c;$ $x_N := x_N + 1$
GOTO M_j	\leadsto	$x_N := j$
IF $x_j = c$ THEN GOTO M_n	\leadsto	$x_N := x_N + 1;$ IF $x_j = c$ THEN <u>$x_N := n$</u>

GOTO-Programme III

Theorem

Jede Turing-berechenbare Funktion ist GOTO-berechenbar.

WHILE berechenbar
///

GOTO-Programme III

Theorem

Jede Turing-berechenbare Funktion ist GOTO-berechenbar.

Beweis (Skizze)

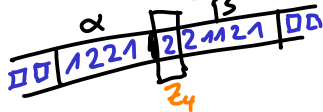
Sei $\underline{M} = (Z, \Sigma, \Gamma, \delta, z_1, \square, E)$ mit $\Gamma = \{\square, 1, 2, \dots, m-1\}$, $Z = \{z_1, \dots, z_k\}$ eine DTM.

Idee: Darstellen der Konfiguration $\alpha z_\ell \beta$ als drei Zahlen (wobei $\square \hat{=} 0$):

$x_1 = x = [\alpha]_m \rightsquigarrow$ linker Bandinhalt

$x_2 = y = [\text{rev}(\beta)]_m \rightsquigarrow$ rechter Bandinhalt

$x_3 = z = \ell \rightsquigarrow$ Zustandsnummer



$$x = [1221]_3 = 52$$

$$y = [121122]_3 = 449 \quad z = 4$$

GOTO-Programme III

Theorem

Jede Turing-berechenbare Funktion ist GOTO-berechenbar.

Beweis (Skizze)

Sei $M = (Z, \Sigma, \Gamma, \delta, z_1, \square, E)$ mit $\Gamma = \{\square, 1, 2, \dots, m-1\}$, $Z = \{z_1, \dots, z_k\}$ eine DTM.

Idee: Darstellen der Konfiguration $\alpha z_\ell \beta$ als drei Zahlen (wobei $\square \hat{=} 0$):

$x_1 = x = [\alpha]_m \rightsquigarrow$ linker Bandinhalt

$x_2 = y = [\text{rev}(\beta)]_m \rightsquigarrow$ rechter Bandinhalt

$x_3 = z = \ell \rightsquigarrow$ Zustandsnummer

Das GOTO-Programm hat nun folgende Gestalt:

Phase 1: „Erzeugung von x, y, z aus der Startkonfiguration“ (LOOP-berechenbar)

(Phase 2: „Simulation von M “) ✱

Phase 3: „Rückübersetzung von \underline{y} in Ausgabe x_0 “ (LOOP-berechenbar)

GOTO-Programme IV

Beweis (Fortsetzung)



$$y = [12212]_3$$

Zu zeigen: GOTO-Programm für Phase 2 („Simulation von M “).

$$M_2 : \underline{x_4} := \underline{y \text{ MOD } m};$$

GOTO-Programme IV

$0 \neq \square$

Beweis (Fortsetzung)

Zu zeigen: GOTO-Programm für Phase 2 („Simulation von M “).

$M_2 : x_4 := y \text{ MOD } m;$

IF $z = 1$ **AND** $x_4 = 0$ **THEN GOTO** $M_{(1,0)};$

IF $z = 1$ **AND** $x_4 = 1$ **THEN GOTO** $M_{(1,1)};$

...

IF $z = k$ **AND** $x_4 = m - 1$ **THEN GOTO** $M_{(k,m-1)};$

→ $M_{(1,0)}$: Simulation von $\delta(z_1, \square)$; **GOTO** $M_2;$

$M_{(1,1)}$: Simulation von $\delta(z_1, 1)$; **GOTO** $M_2;$

...

$M_{(k,m-1)}$: Simulation von $\delta(z_k, m - 1)$; **GOTO** $M_2;$

GOTO-Programme IV

Beweis (Fortsetzung)

Zu zeigen: GOTO-Programm für Phase 2 („Simulation von M “).

$M_2 : x_4 := y \text{ MOD } m;$

IF $z = 1$ AND $x_4 = 0$ THEN GOTO $M_{(1,0)}$;

IF $z = 1$ AND $x_4 = 1$ THEN GOTO $M_{(1,1)}$;

...

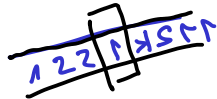
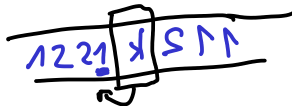
IF $z = k$ AND $x_4 = m - 1$ THEN GOTO $M_{(k,m-1)}$;

$M_{(1,0)}$: Simulation von $\delta(z_1, \square)$; GOTO M_2 ;

$M_{(1,1)}$: Simulation von $\delta(z_1, 1)$; GOTO M_2 ;

...

$M_{(k,m-1)}$: Simulation von $\delta(z_k, m - 1)$; GOTO M_2 ;



$y = 112k1$
 $x = 122$

Simulation von δ

$\delta(\underline{z}_\ell, i) = (\underline{z}_j, \underline{k}, \underline{L})$
1 2 3

① $z := j;$

② $y := y \text{ DIV } m;$
 $y := \underline{y} \cdot \underline{m} + \underline{k};$

③ $y := y \cdot m + (x \text{ MOD } m);$
 $x := x \text{ DIV } m$

→ $\underline{z}_j \in E \leadsto$ GOTO Phase 3

→ $\delta(\underline{z}_\ell, i) = \perp \leadsto$ ~~Endlosschleife~~

GOTO-Programme IV

Beweis (Fortsetzung)

Zu zeigen: GOTO-Programm für Phase 2 („Simulation von M “).

$M_2 : x_4 := y \text{ MOD } m;$

IF $z = 1$ **AND** $x_4 = 0$ **THEN GOTO** $M_{(1,0)};$

IF $z = 1$ **AND** $x_4 = 1$ **THEN GOTO** $M_{(1,1)};$

...

IF $z = k$ **AND** $x_4 = m - 1$ **THEN GOTO** $M_{(k,m-1)};$

$M_{(1,0)}$: Simulation von $\delta(z_1, \square)$; **GOTO** M_2 ;

$M_{(1,1)}$: Simulation von $\delta(z_1, 1)$; **GOTO** M_2 ;

...

$M_{(k,m-1)}$: Simulation von $\delta(z_k, m - 1)$; **GOTO** M_2 ;

Simulation von δ

$\delta(z_\ell, i) = (z_j, k, L)$

$z := j;$

$y := y \text{ DIV } m;$

$y := y \cdot m + k;$

$y := y \cdot m + (x \text{ MOD } m);$

$x := x \text{ DIV } m$

$z_j \in E \leadsto$ **GOTO** Phase 3

$\delta(z_\ell, i) = \perp$

\leadsto Endlosschleife

Fazit dieses Kapitels:

WHILE-Berechenbarkeit \equiv GOTO-Berechenbarkeit \equiv Turing-Berechenbarkeit.