

# Gliederung

1. Einführung
2. Berechenbarkeitsbegriff
3. LOOP-, WHILE-, und GOTO-Berechenbarkeit
4. Primitive und partielle Rekursion
5. Grenzen der LOOP-Berechenbarkeit
6. (Un-)Entscheidbarkeit, Halteproblem
7. Aufzählbarkeit & (Semi-)Entscheidbarkeit
8. Reduzierbarkeit
9. Satz von Rice
10. Das Postsche Korrespondenzproblem
11. Komplexität – Einführung
12. NP-Vollständigkeit
13. coNP
14. PSPACE



Quelle: [http://commons.wikimedia.org/wiki/File:13\\_by\\_13\\_game\\_finished.jpg](http://commons.wikimedia.org/wiki/File:13_by_13_game_finished.jpg)

# Platzkomplexität: PSPACE und LOGSPACE

Bisher: Klassifikation der Berechnungsschwere von Problemen anhand von Zeitbedarf

## Platzkomplexität: PSPACE und LOGSPACE

**Bisher:** Klassifikation der Berechnungsschwere von Problemen anhand von Zeitbedarf

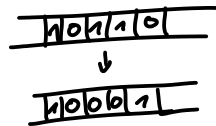
**Jetzt:** Zweites wichtiges Kriterium – Speicherplatzbedarf

# Platzkomplexität: PSPACE und LOGSPACE

**Bisher:** Klassifikation der Berechnungsschwere von Problemen anhand von Zeitbedarf

**Jetzt:** Zweites wichtiges Kriterium – Speicherplatzbedarf

**Zentraler Unterschied:** Speicherplatz ist wiederverwendbar!



# Platzkomplexität: PSPACE und LOGSPACE

**Bisher:** Klassifikation der Berechnungsschwere von Problemen anhand von Zeitbedarf

**Jetzt:** Zweites wichtiges Kriterium – Speicherplatzbedarf

**Zentraler Unterschied:** Speicherplatz ist wiederverwendbar!

## Definition (PSPACE, LOGSPACE (informell))

Eine Sprache  $L \subseteq \Sigma^*$  liegt in...

... PSPACE gdw. eine DTM  $M$  existiert mit  $T(M) = L$  und  $M$  modifiziert höchstens  
polynomiell viele Speicherzellen.

# Platzkomplexität: PSPACE und LOGSPACE

**Bisher:** Klassifikation der Berechnungsschwere von Problemen anhand von Zeitbedarf

**Jetzt:** Zweites wichtiges Kriterium – Speicherplatzbedarf

**Zentraler Unterschied:** Speicherplatz ist wiederverwendbar!

## Definition (PSPACE, LOGSPACE (informell))

Eine Sprache  $L \subseteq \Sigma^*$  liegt in...

... **PSPACE** gdw. eine DTM  $M$  existiert mit  $T(M) = L$  und  $M$  modifiziert höchstens **polynomiell** viele Speicherzellen.

... **LOGSPACE** gdw. eine DTM  $M$  existiert mit  $T(M) = L$  und  $M$  modifiziert höchstens **logarithmisch** viele Speicherzellen (Eingabe darf nur gelesen werden).

$$\begin{array}{r} 17 \\ + 201 \\ \hline \end{array}$$

$$\begin{array}{c} \downarrow \\ n \quad \log n \end{array}$$

Eingabeband  $\overbrace{\text{|||||}}^n$   
Arbeitsband  $\underbrace{\text{|||||}}_{O(\log n)}$

# Platzkomplexität: PSPACE und LOGSPACE

**Bisher:** Klassifikation der Berechnungsschwere von Problemen anhand von Zeitbedarf

**Jetzt:** Zweites wichtiges Kriterium – Speicherplatzbedarf

**Zentraler Unterschied:** Speicherplatz ist wiederverwendbar!

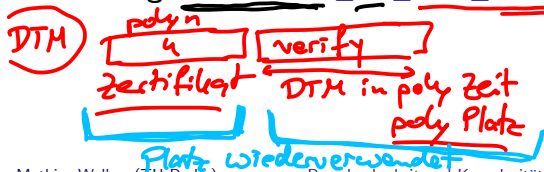
## Definition (PSPACE, LOGSPACE (informell))

Eine Sprache  $L \subseteq \Sigma^*$  liegt in...

... **PSPACE** gdw. eine DTM  $M$  existiert mit  $T(M) = L$  und  $M$  modifiziert höchstens **polynomiell** viele Speicherzellen.

... **LOGSPACE** gdw. eine DTM  $M$  existiert mit  $T(M) = L$  und  $M$  modifiziert höchstens **logarithmisch** viele Speicherzellen (Eingabe darf nur gelesen werden).

**Mitteilung:**  $\text{LOGSPACE} \subseteq P \subseteq NP \subseteq \text{PSPACE}$ .



$n$  benutzt  $O(k)$  Platz  
 $2^{O(k)}$  Konfigurationen  
 $k = \log(n) \leadsto 2^{O(\log n)} = \underline{\underline{\text{poly}(n)}}$



# Platzkomplexität: PSPACE und LOGSPACE

**Bisher:** Klassifikation der Berechnungsschwere von Problemen anhand von Zeitbedarf

**Jetzt:** Zweites wichtiges Kriterium – Speicherplatzbedarf

**Zentraler Unterschied:** Speicherplatz ist wiederverwendbar!

## Definition (PSPACE, LOGSPACE (informell))

Eine Sprache  $L \subseteq \Sigma^*$  liegt in...

... **PSPACE** gdw. eine DTM  $M$  existiert mit  $T(M) = L$  und  $M$  modifiziert höchstens **polynomiell** viele Speicherzellen.

... **LOGSPACE** gdw. eine DTM  $M$  existiert mit  $T(M) = L$  und  $M$  modifiziert höchstens **logarithmisch** viele Speicherzellen (Eingabe darf nur gelesen werden).

**Mitteilung:**  $\text{LOGSPACE} \subseteq P \subseteq NP \subseteq \text{PSPACE}$ .

## Definition

- a) Eine Sprache  $A$  heißt **PSPACE-schwer**, falls  $\forall L \in \text{PSPACE} \ L \leq_m^P A$ .
- b)  $A$  heißt **PSPACE-vollständig**, wenn  $A$  PSPACE-schwer ist und  $A \in \text{PSPACE}$ .

# Ein PSPACE-vollständiges Problem

Erfüllbarkeit einer **quantifizierten** aussagenlogischen Formel.

## Definition

Eine **quantifizierte** aussagenlogische Formel (in Pränexform) hat die Gestalt  $Q_1x_1 Q_2x_2 \dots Q_nx_n F(x_1, \dots, x_n)$ , wobei  $Q_i \in \{\exists, \forall\}$  und  $F$  eine aussagenlogische Formel mit ungebundenen ("freien") Variablen  $x_i$  ist.

# Ein PSPACE-vollständiges Problem

Erfüllbarkeit einer **quantifizierten** aussagenlogischen Formel.

## Definition

Eine quantifizierte aussagenlogische Formel (in Pränexform) hat die Gestalt  $Q_1x_1 Q_2x_2 \dots Q_nx_n F(x_1, \dots, x_n)$ , wobei  $Q_i \in \{\exists, \forall\}$  und  $F$  eine aussagenlogische Formel mit ungebundenen (“freien”) Variablen  $x_i$  ist.

TQBF (True Quantified Boolean Formula) ist die Sprache aller wahren quantifizierten aussagenlogischen Formeln.

# Ein PSPACE-vollständiges Problem

Erfüllbarkeit einer **quantifizierten** aussagenlogischen Formel.

## Definition

Eine **quantifizierte** aussagenlogische Formel (in Pränexform) hat die Gestalt  $Q_1x_1 Q_2x_2 \dots Q_nx_n F(x_1, \dots, x_n)$ , wobei  $Q_i \in \{\exists, \forall\}$  und  $F$  eine aussagenlogische Formel mit ungebundenen ("freien") Variablen  $x_i$  ist.

**TQBF (True Quantified Boolean Formula)** ist die Sprache aller wahren quantifizierten aussagenlogischen Formeln.

Beispiele:

$$\forall x \exists y \underline{(x \wedge y) \vee (\bar{x} \wedge \bar{y})}$$

$$x=0 \leadsto \exists y \overbrace{(0 \wedge y) \vee (1 \wedge \bar{y})}^{\text{wahr}} \leadsto \exists y \bar{y}$$

$$x=1 \leadsto \exists y \overbrace{(1 \wedge y) \vee (0 \wedge \bar{y})}^{\text{wahr}} \leadsto \exists y y$$

# Ein PSPACE-vollständiges Problem

Erfüllbarkeit einer **quantifizierten** aussagenlogischen Formel.

## Definition

Eine **quantifizierte** aussagenlogische Formel (in Pränexform) hat die Gestalt  $Q_1x_1 Q_2x_2 \dots Q_nx_n F(x_1, \dots, x_n)$ , wobei  $Q_i \in \{\exists, \forall\}$  und  $F$  eine aussagenlogische Formel mit ungebundenen (“freien”) Variablen  $x_i$  ist.

**TQBF (True Quantified Boolean Formula)** ist die Sprache aller wahren quantifizierten aussagenlogischen Formeln.

### Beispiele:

$$\forall_x \exists_y (x \wedge y) \vee (\bar{x} \wedge \bar{y}) \in \text{TQBF}$$

# Ein PSPACE-vollständiges Problem

Erfüllbarkeit einer **quantifizierten** aussagenlogischen Formel.

## Definition

Eine **quantifizierte** aussagenlogische Formel (in Pränexform) hat die Gestalt  $Q_1 x_1 Q_2 x_2 \dots Q_n x_n F(x_1, \dots, x_n)$ , wobei  $Q_i \in \{\exists, \forall\}$  und  $F$  eine aussagenlogische Formel mit ungebundenen ("freien") Variablen  $x_i$  ist.

**TQBF (True Quantified Boolean Formula)** ist die Sprache aller wahren quantifizierten aussagenlogischen Formeln.

### Beispiele:

$$\forall x \exists y (x \wedge y) \vee (\bar{x} \wedge \bar{y}) \in \text{TQBF}$$

$$\forall x \exists y (x \wedge y) \vee (\bar{x} \wedge \bar{y})$$
$$(1 \wedge 0) \vee (0 \wedge 1)$$

$$\underline{x=1, y=0}$$

# Ein PSPACE-vollständiges Problem

Erfüllbarkeit einer **quantifizierten** aussagenlogischen Formel.

## Definition

Eine **quantifizierte** aussagenlogische Formel (in Pränexform) hat die Gestalt  $Q_1x_1 Q_2x_2 \dots Q_nx_n F(x_1, \dots, x_n)$ , wobei  $Q_i \in \{\exists, \forall\}$  und  $F$  eine aussagenlogische Formel mit ungebundenen ("freien") Variablen  $x_i$  ist.

**TQBF (True Quantified Boolean Formula)** ist die Sprache aller wahren quantifizierten aussagenlogischen Formeln.

### Beispiele:

$$\forall_x \exists_y (x \wedge y) \vee (\bar{x} \wedge \bar{y}) \in \text{TQBF}$$

$$\forall_x \forall_y (x \wedge y) \vee (\bar{x} \wedge \bar{y}) \notin \text{TQBF}$$

# Ein PSPACE-vollständiges Problem

Erfüllbarkeit einer **quantifizierten** aussagenlogischen Formel.

$$NP \subseteq \begin{matrix} PSPACE \\ \cap \\ coNP \end{matrix}$$

## Definition

Eine **quantifizierte** aussagenlogische Formel (in Pränexform) hat die Gestalt  $Q_1 x_1 Q_2 x_2 \dots Q_n x_n F(x_1, \dots, x_n)$ , wobei  $Q_i \in \{\exists, \forall\}$  und  $F$  eine aussagenlogische Formel mit ungebundenen ("freien") Variablen  $x_i$  ist.

**TQBF (True Quantified Boolean Formula)** ist die Sprache aller wahren quantifizierten aussagenlogischen Formeln.

### Beispiele:

$$\forall_x \exists_y (x \wedge y) \vee (\bar{x} \wedge \bar{y}) \in \text{TQBF}$$

$$\forall_x \forall_y (x \wedge y) \vee (\bar{x} \wedge \bar{y}) \notin \text{TQBF}$$

### Spezialfälle:

$$\underline{\text{SAT}} \rightsquigarrow \exists_{x_1} \dots \exists_{x_n} F(x_1, \dots, x_n) \in \text{TQBF}$$

$$\underline{\text{TAUT}} \rightsquigarrow \forall_{x_1} \dots \forall_{x_n} F(x_1, \dots, x_n) \in \text{TQBF}$$



# Ein PSPACE-vollständiges Problem

Erfüllbarkeit einer **quantifizierten** aussagenlogischen Formel.

## Definition

Eine **quantifizierte** aussagenlogische Formel (in Pränexform) hat die Gestalt  $Q_1x_1 Q_2x_2 \dots Q_nx_n F(x_1, \dots, x_n)$ , wobei  $Q_i \in \{\exists, \forall\}$  und  $F$  eine aussagenlogische Formel mit ungebundenen ("freien") Variablen  $x_i$  ist.

**TQBF (True Quantified Boolean Formula)** ist die Sprache aller wahren quantifizierten aussagenlogischen Formeln.

Beispiele:

$$\boxed{\forall x \exists y (x \wedge y) \vee (\bar{x} \wedge \bar{y})} \in \text{TQBF}$$
$$\forall x \forall y (x \wedge y) \vee (\bar{x} \wedge \bar{y}) \notin \text{TQBF}$$

Spezialfälle:

$$\text{SAT} \leadsto \exists x_1 \dots \exists x_n F(x_1, \dots, x_n) \in \text{TQBF}$$

$$\text{TAUT} \leadsto \forall x_1 \dots \forall x_n F(x_1, \dots, x_n) \in \text{TQBF}$$

**Beachte:** Ähnlichkeit zu "Spielproblemen" (kann Spielerin X gewinnen?)

# TQBF ist PSPACE-vollständig

## Theorem

TQBF ist PSPACE-vollständig.

# TQBF ist PSPACE-vollständig

## Theorem

TQBF ist PSPACE-vollständig.

## Beweis (Skizze)

### 1. TQBF $\in$ PSPACE:

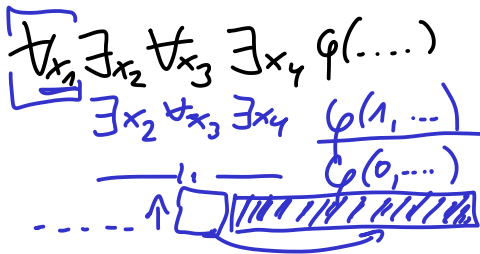
Werte die Formel  $F(x_1, \dots, x_n)$  rekursiv für alle Variablenbelegungen  $\beta$  aus ( $O(n + |F|)$  Platz)

TQBF(i):

IF  $i \leq n$  THEN

$\beta(x_i) := 0;$   $a := \text{TQBF}(i+1);$

global



$2^n \rightarrow \text{poly}(n)$  Platz

# TQBF ist PSPACE-vollständig

## Theorem

TQBF ist PSPACE-vollständig.



## Beweis (Skizze)

1. TQBF  $\in$  PSPACE:

Werte die Formel  $F(x_1, \dots, x_n)$  rekursiv für alle Variablenbelegungen  $\beta$  aus ( $O(n + |F|)$  Platz)

**TQBF(i):**

**IF  $i \leq n$  THEN**

$\beta(x_i) := 0;$   $a :=$  **TQBF(i + 1);**

$\beta(x_i) := 1;$   $b :=$  **TQBF(i + 1);**

**IF  $Q_i = \exists$  THEN**

**RETURN  $a \vee b;$**

# TQBF ist PSPACE-vollständig

## Theorem

TQBF ist PSPACE-vollständig.

$$\forall x_i \left[ \exists x_{i+1} \dots \varphi(\cdot, \cdot) \right] \rightarrow a$$
$$\text{--- } u \text{ --- } 1 \rightarrow b$$

## Beweis (Skizze)

1. TQBF  $\in$  PSPACE:

Werte die Formel  $F(x_1, \dots, x_n)$  rekursiv für alle Variablenbelegungen  $\beta$  aus ( $O(n + |F|)$  Platz)

**TQBF( $i$ ):**

**IF  $i \leq n$  THEN**

$\beta(x_i) := 0; \quad a := \text{TQBF}(i + 1);$

$\beta(x_i) := 1; \quad b := \text{TQBF}(i + 1);$

**IF  $Q_i = \exists$  THEN**

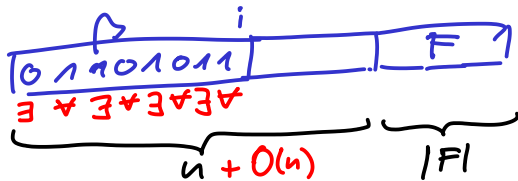
**RETURN  $a \vee b$ ;**

**ELSE RETURN  $a \wedge b$ ;**

# TQBF ist PSPACE-vollständig

## Theorem

TQBF ist PSPACE-vollständig.



## Beweis (Skizze)

1. TQBF  $\in$  PSPACE:

Werte die Formel  $F(x_1, \dots, x_n)$  rekursiv für alle Variablenbelegungen  $\beta$  aus ( $O(n + |F|)$  Platz)

TQBF( $i$ ):

IF  $i \leq n$  THEN

$\beta(x_i) := 0$ ;  $a := \text{TQBF}(i+1)$ ;

$\beta(x_i) := 1$ ;  $b := \text{TQBF}(i+1)$ ;

IF  $Q_i = \exists$  THEN

RETURN  $a \vee b$ ;  $\leftarrow$

ELSE RETURN  $a \wedge b$ ;  $\leftarrow$

ELSE RETURN  $\beta(F)$

$$\text{platz}(i) = O(\log n)$$

$$\text{platz}(a) = 1$$

$$\text{platz}(b) = 1$$

$$\text{platz}(\beta) = O(n)$$

$$\text{platz}(F) = O(|F|)$$

$$\Sigma: \text{poly}(n + |F|)$$

$$\text{poly}(n + |F|)$$

# TQBF ist PSPACE-vollständig

## Theorem

TQBF ist PSPACE-vollständig.

## Beweis (Skizze)

1. TQBF  $\in$  PSPACE:

Werte die Formel  $F(x_1, \dots, x_n)$  rekursiv für alle Variablenbelegungen  $\beta$  aus ( $O(n + |F|)$  Platz)

**TQBF( $i$ ):**

**IF  $i \leq n$  THEN**

$\beta(x_i) := 0; \quad a := \text{TQBF}(i + 1);$

$\beta(x_i) := 1; \quad b := \text{TQBF}(i + 1);$

**IF  $Q_i = \exists$  THEN**

**RETURN  $a \vee b$ ;**

**ELSE RETURN  $a \wedge b$ ;**

**ELSE RETURN  $\beta(F)$**

2. TQBF ist PSPACE-schwer: Ähnlich wie im Satz von Cook/Levin.

# PSPACE und Spiele

PSPACE-vollständige Probleme haben oft Bezug zur Frage nach der Existenz von Gewinnstrategien für Spiele mit zwei Spielerinnen (z.B. Schach oder Go).



# PSPACE und Spiele

PSPACE-vollständige Probleme haben oft Bezug zur Frage nach der Existenz von Gewinnstrategien für Spiele mit zwei Spielerinnen (z.B. Schach oder Go).

## Szenario:

- ▶ „ $\forall$ -Spielerin“ wählt Belegung für  $\forall$ -quantifizierte Variablen.

# PSPACE und Spiele

PSPACE-vollständige Probleme haben oft Bezug zur Frage nach der Existenz von Gewinnstrategien für Spiele mit zwei Spielerinnen (z.B. Schach oder Go).

## Szenario:

- ▶ „ $\forall$ -Spielerin“ wählt Belegung für  $\forall$ -quantifizierte Variablen.
- ▶ „ $\exists$ -Spielerin“ wählt Belegung für  $\exists$ -quantifizierte Variablen.

# PSPACE und Spiele

PSPACE-vollständige Probleme haben oft Bezug zur Frage nach der Existenz von Gewinnstrategien für Spiele mit zwei Spielerinnen (z.B. Schach oder Go).

## Szenario:

- ▶ „ $\forall$ -Spielerin“ wählt Belegung für  $\forall$ -quantifizierte Variablen.
- ▶ „ $\exists$ -Spielerin“ wählt Belegung für  $\exists$ -quantifizierte Variablen.
- ▶  $\exists/\forall$ -Spielerin gewinnt, wenn die Formel  $F$  wahr/falsch wird.

PSPACE-vollständige Probleme haben oft Bezug zur Frage nach der Existenz von Gewinnstrategien für Spiele mit zwei Spielerinnen (z.B. Schach oder Go).

## Szenario:

- ▶ „ $\forall$ -Spielerin“ wählt Belegung für  $\forall$ -quantifizierte Variablen.
- ▶ „ $\exists$ -Spielerin“ wählt Belegung für  $\exists$ -quantifizierte Variablen.
- ▶  $\exists/\forall$ -Spielerin gewinnt, wenn die Formel  $F$  wahr/falsch wird.

**Frage:** Existiert eine Gewinnstrategie für  $\exists$ -Spielerin?

|| "existiert ein Zug sodass egal was die Andere tut ich einen Zug habe der Gewinnt"  $(\exists x_1 \forall x_2 \exists x_3 \varphi(x_1, x_2, x_3))$

## Ein Geographiespiel

**Eingabe:** Menge von Hauptstadtnamen. , *initiales Buchstabe*

### **Spielregeln:**

1. zwei Spielerinnen nennen abwechselnd eine Hauptstadt
- ✗ 2. jede genannte Hauptstadt muss mit dem letzten Buchstaben der Zuvorgenannten beginnen
3. wer als erstes keine Hauptstadt mehr nennen kann, verliert
4. keine Mehrfachnennungen

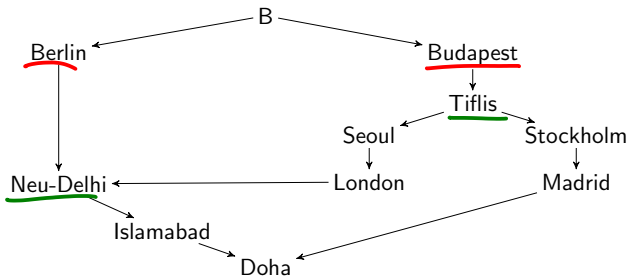
# Ein Geographiespiel

**Eingabe:** Menge von Hauptstadtnamen.

**Spielregeln:**

1. zwei Spielerinnen nennen abwechselnd eine Hauptstadt
2. jede genannte Hauptstadt muss mit dem letzten Buchstaben der Zuvorgenannten beginnen
3. wer als erstes keine Hauptstadt mehr nennen kann, verliert
4. keine Mehrfachnennungen

## Beispiel

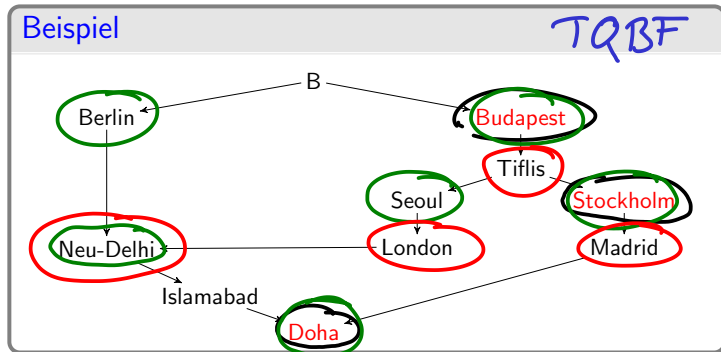


# Ein Geographiespiel

**Eingabe:** Menge von Hauptstadtnamen.

**Spielregeln:**

1. zwei Spielerinnen nennen abwechselnd eine Hauptstadt
2. jede genannte Hauptstadt muss mit dem letzten Buchstaben der Zuvorgenannten beginnen
3. wer als erstes keine Hauptstadt mehr nennen kann, verliert
4. keine Mehrfachnennungen



# Generalisiertes Geographiespiel

**Eingabe:** Ein gerichteter Graph  $G = (V, E)$  und ein Startknoten  $v \in V$ .



# Generalisiertes Geographiespiel

**Eingabe:** Ein gerichteter Graph  $G = (V, E)$  und ein Startknoten  $v \in V$ .

**Spielregeln:**

1. Spielerinnen wählen abwechselnd den “nächsten Knoten”  
unter den Nachfolgern des aktuellen Knotens
2. wer keinen Nachbarknoten mehr auswählen kann verliert

## Generalisiertes Geographiespiel

**Eingabe:** Ein gerichteter Graph  $G = (V, E)$  und ein Startknoten  $v \in V$ .

**Spielregeln:**

1. Spielerinnen wählen abwechselnd den “nächsten Knoten”  
unter den Nachfolgern des aktuellen Knotens
2. wer keinen Nachbarknoten mehr auswählen kann verliert

Spielerin 1 hat “Gewinnstrategie”  $\leadsto$  Ähnlichkeit zu TQBF

## Generalisiertes Geographiespiel

**Eingabe:** Ein gerichteter Graph  $G = (V, E)$  und ein Startknoten  $v \in V$ .

**Spielregeln:**

1. Spielerinnen wählen abwechselnd den “nächsten Knoten”  
unter den Nachfolgern des aktuellen Knotens
2. wer keinen Nachbarknoten mehr auswählen kann verliert

Spielerin 1 hat “Gewinnstrategie”  $\leadsto$  Ähnlichkeit zu TQBF

### Generalized Geography

**Eingabe:** gerichteter Graph  $G = (V, E)$  und ein Knoten  $v \in V$

**Frage:** Hat Spielerin 1 eine Gewinnstrategie, die mit einem Nachbarknoten von  $v$  startet?

### Theorem

GENERALIZED GEOGRAPHY ist PSPACE-vollständig.

## Generalisiertes Geographiespiel

**Eingabe:** Ein gerichteter Graph  $G = (V, E)$  und ein Startknoten  $v \in V$ .

**Spielregeln:**

1. Spielerinnen wählen abwechselnd den “nächsten Knoten”  
unter den Nachfolgern des aktuellen Knotens
2. wer keinen Nachbarknoten mehr auswählen kann verliert

Spielerin 1 hat “Gewinnstrategie”  $\leadsto$  Ähnlichkeit zu TQBF

### Generalized Geography

**Eingabe:** gerichteter Graph  $G = (V, E)$  und ein Knoten  $v \in V$

**Frage:** Hat Spielerin 1 eine Gewinnstrategie, die mit einem Nachbarknoten von  $v$  startet?

### Theorem

GENERALIZED GEOGRAPHY ist PSPACE-vollständig.

1. GENERALIZED GEOGRAPHY  $\in$  PSPACE: Einfach.

## Generalisiertes Geographiespiel

**Eingabe:** Ein gerichteter Graph  $G = (V, E)$  und ein Startknoten  $v \in V$ .

**Spielregeln:**

1. Spielerinnen wählen abwechselnd den “nächsten Knoten” unter den Nachfolgern des aktuellen Knotens
2. wer keinen Nachbarknoten mehr auswählen kann verliert

Spielerin 1 hat “Gewinnstrategie”  $\leadsto$  Ähnlichkeit zu TQBF

## Generalized Geography

**Eingabe:** gerichteter Graph  $G = (V, E)$  und ein Knoten  $v \in V$

**Frage:** Hat Spielerin 1 eine Gewinnstrategie, die mit einem Nachbarknoten von  $v$  startet?

## Theorem

GENERALIZED GEOGRAPHY ist PSPACE-vollständig.

1. GENERALIZED GEOGRAPHY  $\in$  PSPACE: Einfach.
2. GENERALIZED GEOGRAPHY ist PSPACE-vollständig:  
zeige  $\text{TQBF} \leq_m^P \text{GENERALIZED GEOGRAPHY}$ .

## Abschließende Bemerkungen zu PSPACE

→ Lemming

**Mitteilung:** Für viele Spiele, wie z.B. Schach, Go oder Dame, existieren verallgemeinerte Versionen (auf  $n \times n$ -Spielbrettern), die PSPACE-schwer sind.

# Abschließende Bemerkungen zu PSPACE

**Mitteilung:** Für viele Spiele, wie z.B. Schach, Go oder Dame, existieren verallgemeinerte Versionen (auf  $n \times n$ -Spielbrettern), die PSPACE-schwer sind.

Typische Anwendungsgebiete wo PSPACE-vollständige Probleme auftreten:

► Robotik

(Roboter spielen gegen ihre Umwelt; „Motion Planning“, „Games against Nature“)



## Abschließende Bemerkungen zu PSPACE

**Mitteilung:** Für viele Spiele, wie z.B. Schach, Go oder Dame, existieren verallgemeinerte Versionen (auf  $n \times n$ -Spielbrettern), die PSPACE-schwer sind.

Typische Anwendungsgebiete wo PSPACE-vollständige Probleme auftreten:

- ▶ Robotik  
(Roboter spielen gegen ihre Umwelt; „Motion Planning“, „Games against Nature“)
- ▶ Wortproblem für kontextsensitive Sprachen  
(d.h. für Typ 1-Sprachen in der Chomsky-Hierarchie)

→ parser bauen  
P     $\neq$     PSPACE



# Abschließende Bemerkungen zu PSPACE

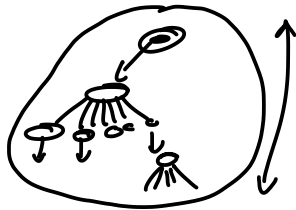
**Mitteilung:** Für viele Spiele, wie z.B. Schach, Go oder Dame, existieren verallgemeinerte Versionen (auf  $n \times n$ -Spielbrettern), die PSPACE-schwer sind.

Typische Anwendungsgebiete wo PSPACE-vollständige Probleme auftreten:

- ▶ Robotik  
(Roboter spielen gegen ihre Umwelt; „Motion Planning“, „Games against Nature“)
- ▶ Wortproblem für kontextsensitive Sprachen  
(d.h. für Typ 1-Sprachen in der Chomsky-Hierarchie)

Bemerkungen zu NP und PSPACE:

- ▶ NP: kurze Zertifikate
- ▶ PSPACE: Zertifikat (Gewinnstrategie) kann exponentiell lang sein



# Abschließende Bemerkungen zu PSPACE

**Mitteilung:** Für viele Spiele, wie z.B. Schach, Go oder Dame, existieren verallgemeinerte Versionen (auf  $n \times n$ -Spielbrettern), die PSPACE-schwer sind.

Typische Anwendungsgebiete wo PSPACE-vollständige Probleme auftreten:

- ▶ Robotik  
(Roboter spielen gegen ihre Umwelt; „Motion Planning“, „Games against Nature“)
- ▶ Wortproblem für kontextsensitive Sprachen  
(d.h. für Typ 1-Sprachen in der Chomsky-Hierarchie)

Bemerkungen zu NP und PSPACE:

- ▶ NP: kurze Zertifikate
- ▶ PSPACE: Zertifikat (Gewinnstrategie) kann exponentiell lang sein
- ▶ PSPACE = NPSpace

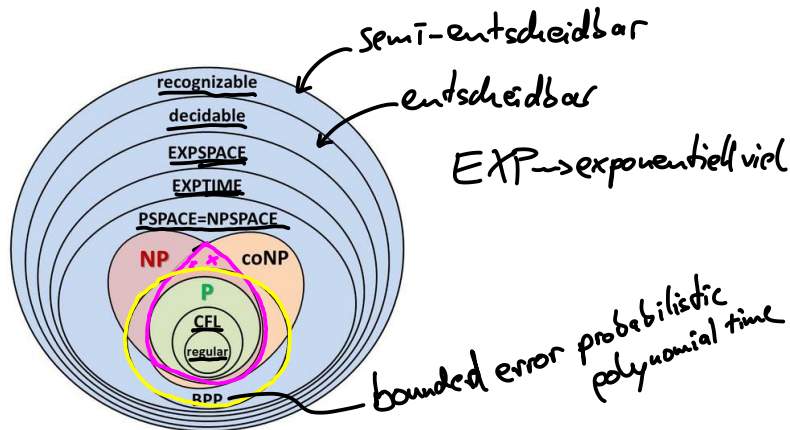
DTM

NTH

$\text{poly}(n)$   
0 1 0 1 1 0 1 0 0

mehr als polynomiell viele  
nicht deterministische  
Schritte nicht sinnvoll  
→ kann alle nicht-  
deterministischen  
Entscheidungen in  
 $\text{poly}(n)$  Platz durch-  
probieren

# Eine komplexe Welt



Quelle: <http://cse.psu.edu/~sxr48/cmpsc464/Complexity-classes-diagram.jpg>

vielleicht Faktorisierung?