Numeryczne wyznaczanie rozwiązań równania Burgersa przy pomocy metody różnic skończonych

Konrad Bonicki, Tomasz Orzechowski, Maciej Pestka, Aron Kumor

5 czerwca 2024



Równanie Burgersa

Równanie Burgersa w ogólnej postaci jest nieliniowym, parabolicznym równaniem różniczkowym cząstkowym drugiego rzędu:

$$\frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} = v \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \tag{1}$$

gdzie:

t - zmienna niezależna zwykle interpretowana jako czas, x - zmienna niezależna zwykle interpretowana jako położenie, u(x,t) - zmienna zależna zwykle interpretowana jako prędkość płynu, v - stały parametr, zwykle interpretowany jako lepkość płynu



Warunek początkowy:

$$u(x,0) = \sin(\pi x), \quad 0 < x < 1,$$

Warunki brzegowe:

$$u(0, t) = u(1, t) = 0, \quad t > 0.$$



Za pomocą transformacji Hopf-Cole'a

$$u(x,t) = -2v \frac{\theta_x(x,t)}{\theta(x,t)}$$

przekształcamy równanie (1) na równanie ciepła

$$\frac{\partial \theta}{\partial t} = v \frac{\partial^2 \theta}{\partial x}, \quad 0 < x < 1, \quad t > 0, \tag{2}$$

Przebieg podstawienia transformacji Hopf-Cole'a:

$$u = -2v \frac{\theta_{x}}{\theta}$$

$$u_{x} = -2v \frac{\theta_{xx}\theta - \theta_{x}^{2}}{\theta^{2}}, \quad u_{t} = -2v \frac{\theta_{xt}\theta - \theta_{x}\theta_{t}}{\theta^{2}}$$

$$u_{xx} = -2v \frac{\theta_{xxx}\theta^{2} - 3\theta\theta_{x}\theta_{xx} + 2\theta_{x}^{3}}{\theta^{3}}$$

Podstawiamy pochodne cząstkowe do równania (1):

$$u_t + uu_x = vu_{xx}$$

$$-2v\frac{\theta_{xt}\theta - \theta_x\theta_t}{\theta^2} + 4v^2\frac{\theta\theta_x\theta_{xx} - \theta_x^3}{\theta^3} = -2v^2\frac{\theta_{xxx}\theta^2 - 3\theta\theta_x\theta_{xx} + 2\theta_x^3}{\theta^3}$$

$$-2v\theta(\theta_{xt}\theta - \theta_x\theta_t) + 4v^2(\theta\theta_x\theta_{xx} - \theta_x^3) = -2v^2(\theta_{xxx}\theta^2 - 3\theta\theta_x\theta_{xx} + 2\theta_x^3)$$

$$\theta^2\theta_{xt} - \theta\theta_x\theta_t - 2v\theta\theta_x\theta_{xx} + 2\theta_x^3 = v\theta_{xxx}\theta^2 - 3v\theta\theta_x\theta_{xx} + 2\theta_x^3$$

$$\theta\theta_{xt} - \theta_x \theta_t - 2v\theta_x \theta_{xx} = v\theta\theta_{xxx} - 3v\theta_x \theta_{xx}$$

$$\theta\theta_{xt} - \theta_x \theta_t = v(\theta\theta_{xxx} - \theta_x \theta_{xx})$$

$$\theta\frac{\partial \theta^2}{\partial x \partial t} - \frac{\partial \theta}{\partial x} \frac{\partial \theta}{\partial t} = v(\theta\frac{\partial^3 \theta}{\partial x^3} - \frac{\partial \theta}{\partial x} \frac{\partial^2 \theta}{\partial x^2})$$

$$\frac{\partial \theta}{\partial t} (\theta\frac{\partial \theta}{\partial x} - \frac{\partial \theta}{\partial x}) = v\frac{\partial^2 \theta}{\partial x^2} (\theta\frac{\partial \theta}{\partial x} - \frac{\partial \theta}{\partial x})$$

$$\theta\theta_x - \theta_x \neq 0$$

$$\theta_t = v\theta_{xx}$$



Warunek początkowy:

$$\theta(x,0) = exp\{-2(\pi v)^{-1}[1-cos(\pi x)]\}, \quad 0 < x < 1$$

oraz warunki brzegowe:

$$\theta_{x}(0,t) = \theta_{x}(1,t) = 0, \quad t > 0$$

Przy użyciu metody separacji zmiennych dostaniemy:

$$\theta(x,t) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \exp(-n^2 \pi^2 vt) \cos(n\pi x)$$



Współczynniki Fouriera:

$$a_0 = \int_0^1 \exp\{-(2\pi v)^{-1}[1 - \cos(\pi x)]\} \cos(n\pi x) dx$$

$$a_n = 2 \int_0^1 exp\{-(2\pi v)^{-1}[1-\cos(n\pi)]\}\cos(n\pi x)dx \quad (n = 1, 2, 3, ...),$$

Wracając do transformacji Hopf-Cole'a dostaniemy:

$$u(x,t) = 2\pi v \frac{\sum_{n=1}^{\infty} a_n \exp(-n^2 \pi^2 v t) \sin(n\pi x)}{a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \exp(-n^2 \pi^2 v t) \cos(n\pi x)}$$

Metody numeryczne

Metody numeryczne – zbiór metod rozwiązywania problemów matematycznych za pomocą operacji na liczbach. Otrzymywane tą drogą wyniki są z reguły przybliżone, jednak dokładność obliczeń może być z góry określona i dobrana w zależności od potrzeb. Metody numeryczne są stosowane gdy dany problem nie ma w ogóle rozwiązania analitycznego lub wykorzystanie takiego rozwiązania jest utrudnione ze względu na jego złożoność.

Dziękuję za uwagę

Dziękuję za uwagę!