## Machine Learning

5A

## Machine Learning

5A

#### Bienvenue!

• Contact : pro@nicolasvidal.fr

#### Modalités – Premier semestre

- $\approx$  10h de cours
- ≈ 5h de suivi de projet (beaucoup plus de votre côté ©!)
- ≈ Evaluation intermédiaire :
  - Contrôle de connaissance
  - Rendu intermédiaire du projet
- ≈ Evaluation finale :
  - Soutenance de projet

#### Modalités – Second semestre

- ≈ 6h de cours
- ≈ 6h de suivi de projet (beaucoup plus de votre côté ©!)
- ≈ Evaluation intermédiaire :
  - Contrôle de connaissance (milieu de semaine thématique)
- ≈ Evaluation Finale :
  - 3h en fin de semaine thématique

#### Modalités

• Parlons du premier projet!

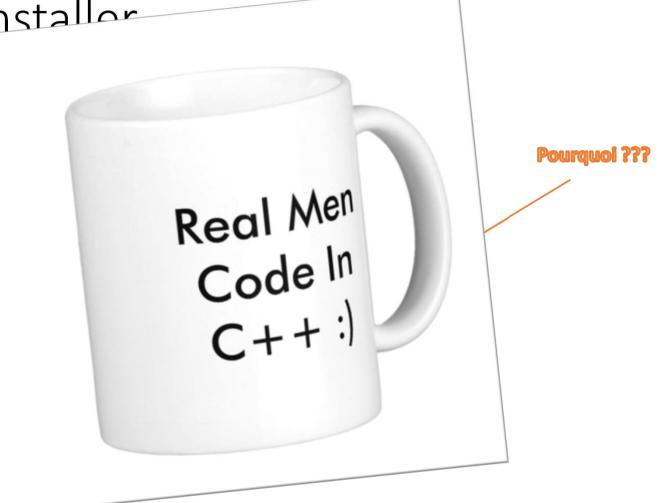
- Un environnement de développement de visualisation 3D:
  - Unity
  - Unreal Engine
  - ... ?
- Contraintes:
  - Visualisation 3D simple
  - Pouvoir importer une dll C/C++
  - .NET/Java dans le pire des cas (mais déconseillé)

• Un environnement de développement de de visualisation 3D :

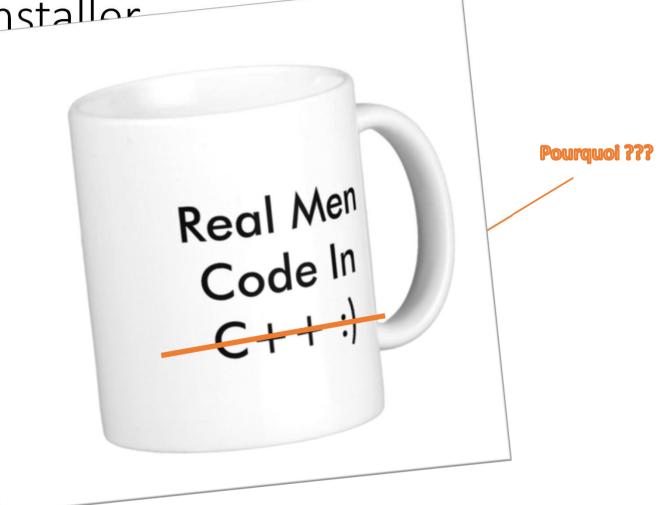
• Unity Pourquoi???

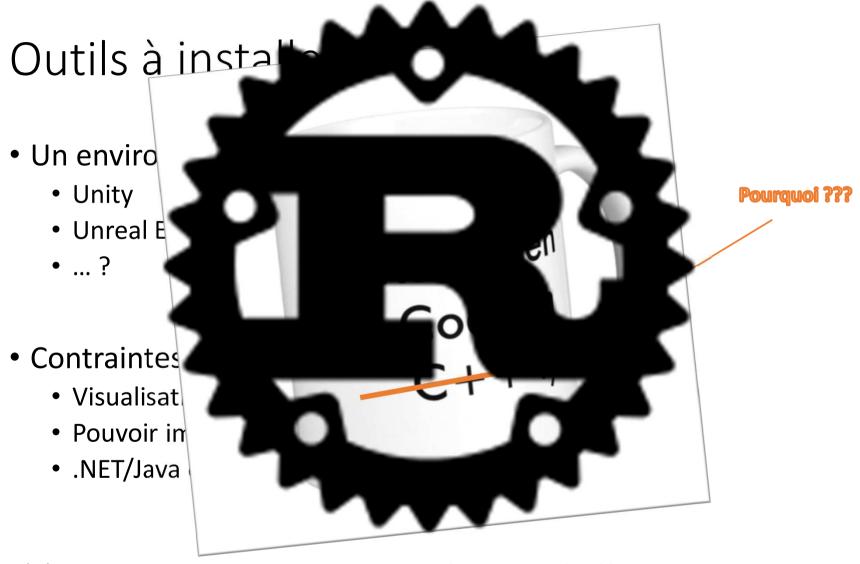
- Unreal Engine
- ... ?
- Contraintes:
  - Visualisation 3D simple
  - Pouvoir importer une dll C/C++
  - .NET/Java dans le pire des cas (mais déconseillé)

- Un enviro
  - Unity
  - Unreal E
  - ... ?
- Contraintes
  - Visualisat
  - Pouvoir in
  - .NET/Java



- Un enviro
  - Unity
  - Unreal E
  - ... ?
- Contraintes
  - Visualisat
  - Pouvoir in
  - .NET/Java





- Un environnement de calcul scientifique et modélisation
  - Exemples
    - Mathematica (trial 15 days)
    - Anaconda (Python ! ©) + Keras + Jupyter
    - Octave (Matlab-like)
    - R (Je ne pourrais pas vous aider !)
    - ... ?
  - Contraintes:
    - Pouvoir importer une dll C/C++
    - .NET/Java dans le pire des cas (mais déconseillé)
    - Plot / Génération de data aisée

- Un environnement de développement en C/C++
  - Exemples
    - Visual Studio
    - CLion
    - Build Essentials
    - ... ?
  - Contraintes:
    - Pouvoir créer une dll C/C++
    - .NET/Java dans le pire des cas (mais déconseillé)

- Un environnement de développement en C/C++
  - Exemples
    - Visual Studio
    - CLion
    - Build Essentials
    - ... ?
  - Contraintes:
    - Pouvoir créer une dl<del>l C/C++</del>
    - .NET/Java dans le pire des cas (mais déconseillé)

- Un environner en 🗀 en 🕒 🖼
  - Exemples
    - Visual 3
    - CLion
    - Build Essals
    - ... ?
  - Contrainte
    - Pouvoir cré dll C/C++
    - .NET/Java dan re ces cas (mais décon elle



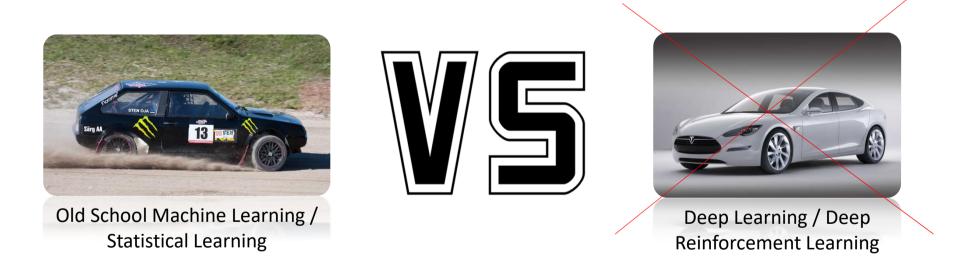






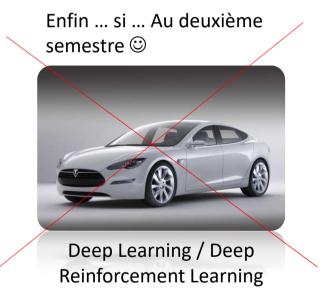












• Vous faire implémenter votre propre toolbox de Machine Learning!

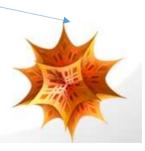
- Vous faire implémenter votre propre toolbox de Machine Learning!
- Vous faire implémenter votre propre toolbox de Machine Learning!

- Vous faire implémenter votre propre toolbox de Machine Learning!
- Vous faire implémenter votre propre toolbox de Machine Learning!
- Utiliser votre toolbox dans votre environnement de développement de visualisation 3D préféré
- Acquérir une sensibilité à la problématique de l'apprentissage artificiel supervisé

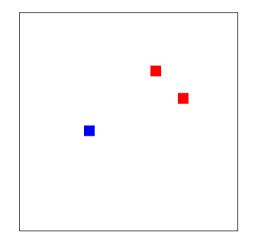
1. Mettre en place le pipeline de développement (exemple)

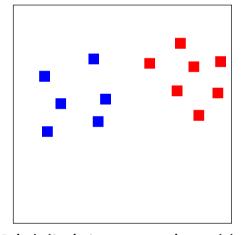


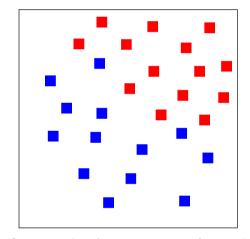


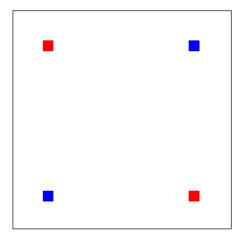


#### 2. Création des cas de tests





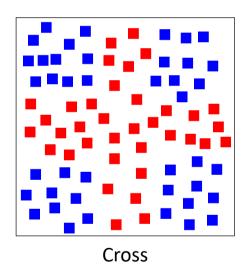


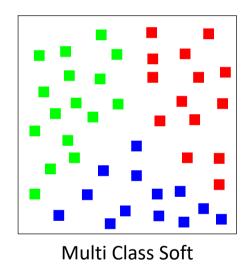


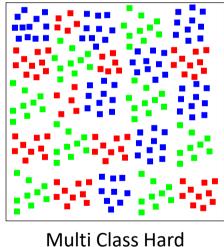
Simple, linéairement séparable Réel, linéairement séparable Soft, non linéairement séparable

**XOR** 

#### 2. Création des cas de tests





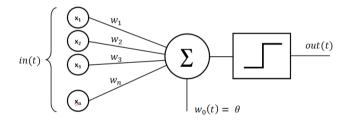




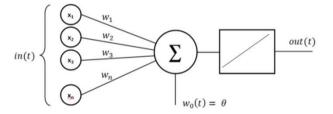
Hard Real Dataset

#### 3. Implémentation des algorithmes

#### 1. Modèles linéaires

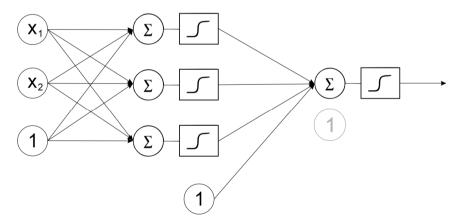


Perceptron pour la Classification

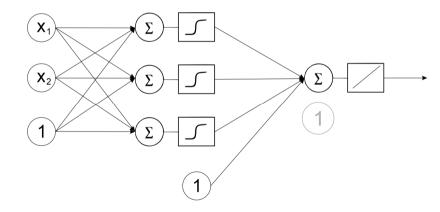


Perceptron pour la Régression

- 3. Implémentation des algorithmes
  - 2. Perceptron Multi Couches

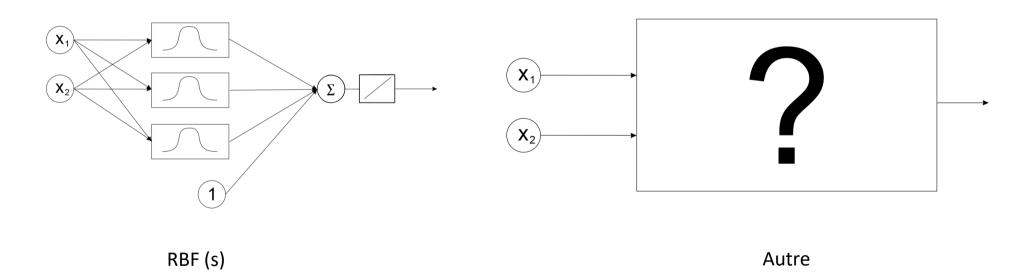


Perceptron multi couches pour la classification



Perceptron multi couches pour la régression

- 3. Implémentation des algorithmes
  - 3. Modèles non linéaires



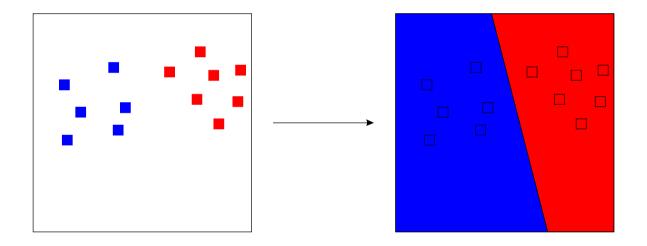
- 4. Application a un dataset réel
  - 1. S'attaquer au dataset mystère ou trouver un dataset réel (ne soyez pas trop ambitieux ! ③)
    - https://archive.ics.uci.edu/ml/datasets/
    - http://grouplens.org/datasets/movielens
    - http://yann.lecun.com/exdb/mnist/
    - https://www.kaggle.com/
    - https://toolbox.google.com/datasetsearch
    - ... ?
  - 2. Etablir un protocole de test
  - 3. Entrainement du/des modèles
  - 4. Présentation et analyse des résultats

- Modalités pratiques
  - Groupes de 4 Max
    - Répartition des tâches est à éviter pour l'implémentation (surtout concernant le PMC)
  - Soutenance : 20 minutes (15 présentation + 5 questions)
  - Amusez-vous!

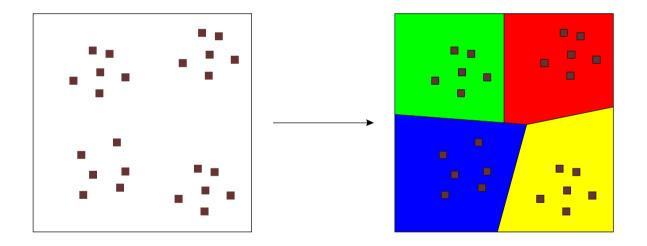
#### Intuition:

Découvrir (ou estimer) une fonction (ou une distribution) inconnue à partir d'un ensemble d'exemples

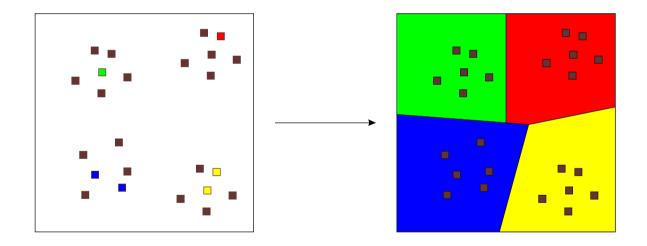
#### Apprentissage supervisé:



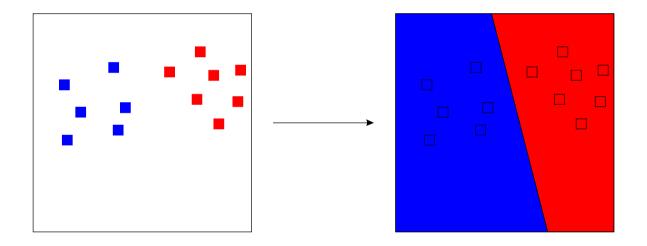
#### Apprentissage non supervisé:



#### Apprentissage semi supervisé:



#### Apprentissage supervisé:









#### Apprendre ...

• Apprendre par cœur ?



- Exemples (Input => Output)
  - {1, 2} => {3}
  - {4, 2} => {6}
  - {2, 2} => {4}
  - {8,13} => {21}



- Exemples (Input => Output)
  - {1, 2} => {3}
  - {4, 2} => {6}
  - {2, 2} => {4}
  - {8,13} => {21}
- Apprendre par cœur ?
  - Dictionnaire?



- Exemples (Input => Output)
  - {1, 2} => {3}
  - {4, 2} => {6}
  - $\{2, 2\} => \{4\}$
  - {8,13} => {21}
- Apprendre par cœur ?
  - Dictionnaire?
  - Aucune information sur le reste de l'espace d'entrée!



Apprendre ...

... n'a d'intérêt que si on généralise!



Qu'est-ce que généraliser ?



#### ⇒Généraliser :

- ⇒Supposer qu'il existe une <u>fonction cible</u> qui a généré les exemples que nous avons à disposition.
- ⇒Essayer d'<u>approximer</u> les résultats de cette fonction cible à l'aide d'un modèle.
- ⇒Espérer © que si on approxime « bien » les résultats donnés sur les exemples étiquetés, on approximera « bien » sur l'ensemble de l'espace d'entrée



#### ⇒Généraliser :

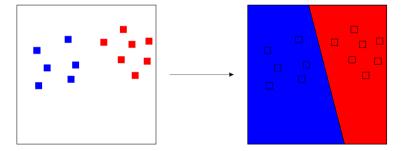
- ⇒Supposer qu'il existe une <u>fonction cible</u> qui a généré les exemples que nous avons à disposition.
- ⇒Essayer d'<u>approximer</u> les résultats de cette fonction cible à l'aide d'un modèle.
- → Espérer © que si on approxime « bien » les résultats donnés sur les exemples étiquetés, on approximera « bien » sur ↑ l'ensemble de l'espace d'entrée ↑
  - - $\triangle$





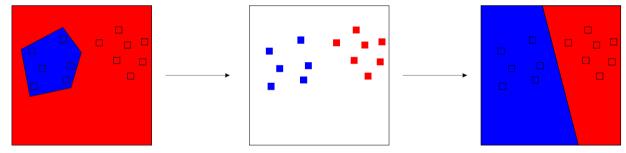


#### ⇒Contre exemple abstrait:





#### ⇒Contre exemple abstrait:





⇒Contre exemple de l'arnaque à la prédiction





































































































































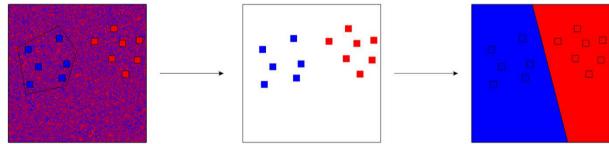












Quelles validations théoriques ?

https://work.caltech.edu/telecourse.html

#### Inégalité de Hoeffding :

soit µ: probabilité d'obtenir un échantillon bleu dans un ensemble

soit v: proportion d'échantillons bleus dans un échantillonnage

Si N est mon nombre d'échantillons et  $\epsilon$  un réel :

$$P[|\nu - \mu| > \epsilon] \le 2e^{-2\epsilon^2 N}$$

#### Ce qui nous amène à :

soit  $E_{in}$ : l'erreur de classement d'une hypothèse sur les échantillons par rapport à la fonction cible.

soit  $E_{out}$ : l'erreur de classement d'une hypothèse l'ensemble des entrées possibles par rapport à la fonction cible.

soit g: mon hypothèse

soit M : L'ensemble des hypothèses possibles pour mon modèle

$$P[|E_{in}(g) - E_{out}(g)| > \epsilon] \le 2Me^{-2\epsilon^2 N}$$

#### Inégalité de Vapnik-Chervonenkis :

soit  $m_H$ : le nombre maximum de dichotomies réalisables sur un ensemble d'exemples par une classe d'hypothèse H.

$$P[|E_{in}(g) - E_{out}(g)| > \epsilon] \le 4m_H(2N)e^{-\frac{1}{8}\epsilon^2 N}$$

#### Conclusion théorique :

- Généraliser est parfois possible
- Cela dépend :
  - Du nombre d'exemples étiquetés à disposition
  - De la qualité de la généralisation que l'on cherche
  - De la complexité du modèle utilisé pour générer nos hypothèses



- Règle générale, approximative mais pratique :
  - Ne pas espérer obtenir une bonne généralisation si le nombre d'exemple à disposition n'est pas supérieur à **10 fois** le nombre de paramètres du modèle utilisé.

## Classification VS Régression

#### Classification:

• Appartenance d'un exemple à un ensemble fini :





## Classification VS Régression

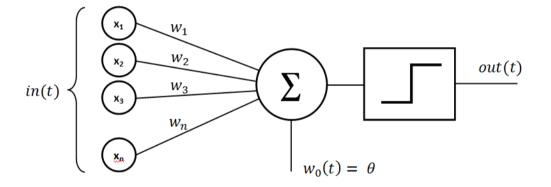
#### Régression:

• Prédire une (ou plusieurs) valeurs réelles :

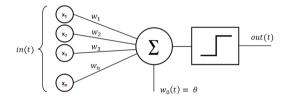




• Retours sur le Perceptron



• Retours sur le Perceptron



- Que l'on peut réécrire :
  - $out = Sign(\sum_{i=0}^{n} w_i x_i)$
- Ou sous forme matricielle:
  - $out = Sign(W^TX)$  en prenant soin d'ajouter le biais  $(x_0 = 1)$

- Algorithmes d'apprentissages du perceptron pour la classification
- But du jeu : déterminer *W*
- Non supervisée
  - Règle de Hebb
- Supervisée
  - PLA ou Règle de Rosenblatt

- Perceptron Learning Algorithm (pour des sorties à -1 ou 1)
  - Initialiser W (random(-1,1) ou 0)
  - Répéter :
    - Prendre un exemple MAL classé (où  $g(X^k) \neq Y^k$ ) au hasard et, mettre à jour W selon la règle :

$$W \leftarrow W + \alpha Y^k X^k$$

- Règle de Rosenblatt (pour des sorties à 0 ou 1) (marche aussi pour des sorties à -1 ou 1)
  - Initialiser W (random(-1,1) ou 0)
  - Répéter :

$$W \leftarrow W + \alpha (Y^k - g(X^k)) X^k$$

#### Avec:

- $\alpha$  le pas d'apprentissage
- $X^k$  les paramètres de l'exemple k et le biais  $x_0^k = 1$ .
- $Y^k$  la sortie attendue pour l'exemple k.
- $g(X^k)$  la sortie obtenue par le perceptron pour l'exemple k.

## Régression linéaire

• Minimiser le carré de l'erreur

• Notons 
$$X = \begin{bmatrix} x_0^0 & \cdots & x_n^0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ x_0^N & \cdots & x_n^N \end{bmatrix}$$
 et  $Y = \begin{bmatrix} y_0^0 & \cdots & y_n^0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ y_0^N & \cdots & y_n^N \end{bmatrix}$ 

- Supposons  $n \leq N$
- Utilisation de la pseudo inverse pour calculer W en un coup :

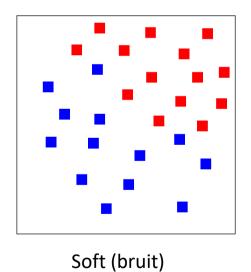
$$W = ((X^T X)^{-1} X^T) Y$$

# Exemples

## Implémentation

• A vos claviers!

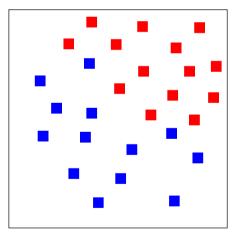
Que faire dans ces situations?



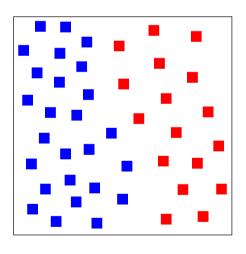
Hard (Intrinsèquement non linéaire)

Intrinsèquement non linéaire réel

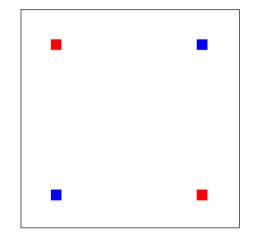
Que faire dans ces situations?



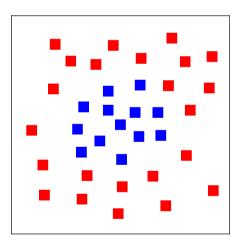
Soft (bruit)



Presque Linéaire (bruit ?)

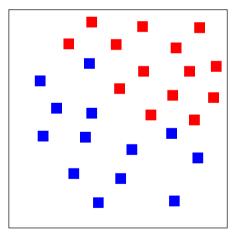


Hard (Intrinsèquement non linéaire)

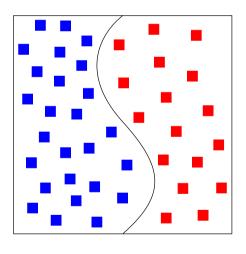


Intrinsèquement non linéaire réel

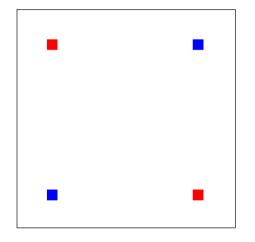
Que faire dans ces situations?



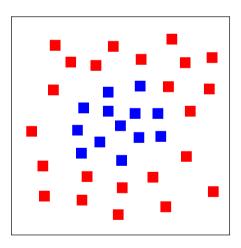
Soft (bruit)



Presque Linéaire (bruit ?)



Hard (Intrinsèquement non linéaire)



Intrinsèquement non linéaire réel

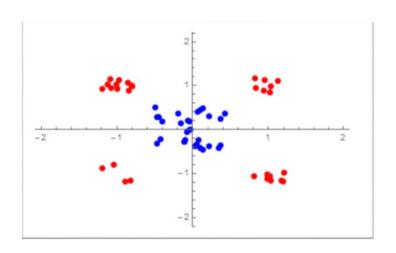
De quelle linéarité parle-t-on dans le cas du perceptron ?

De quelle linéarité parle-t-on dans le cas du perceptron ?

Linéaire en fonction de W, pas de X!

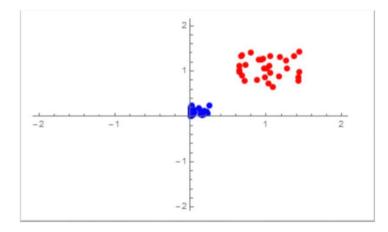
Transformation non linéaire des données d'entrée

#### Transformation non linéaire sur les entrées...





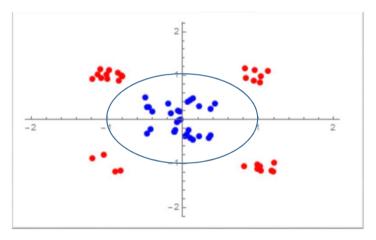




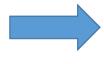
$$X = (x^2, y^2, 1)$$

Transformation non linéaire sur les entrées...

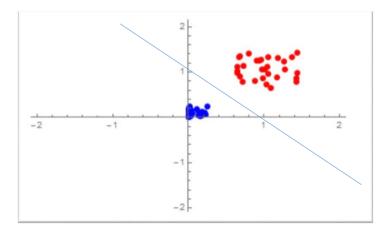
... et classement dans ce nouvel espace par un perceptron!







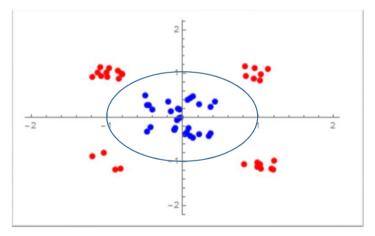




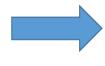
$$X = (x^2, y^2, 1)$$

Le perceptron semble avoir toujours le même nombre d'entrées

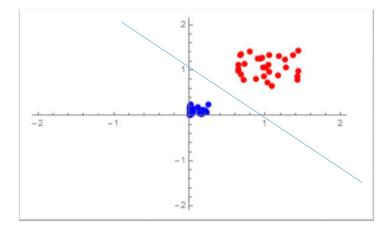
=> Capacité de généralisation inchangée ? ©











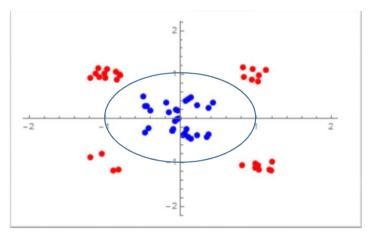
$$X = (x^2, y^2, 1)$$



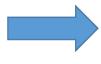


Le perceptron semble avoir toujours le même nombre d'entrées

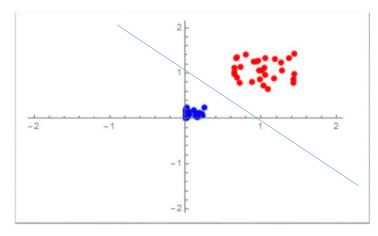
=> Capacité de généralisation inchangée ? ©





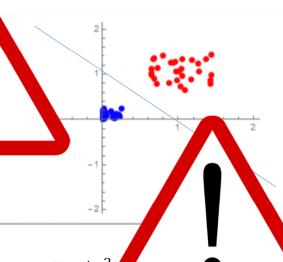






$$X = (x^2, y^2, 1)$$

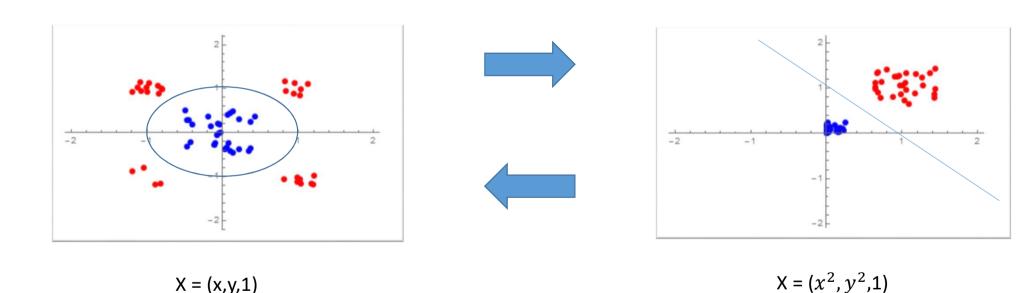




X = (x, y, 1)

 $X = (x^2)$ 

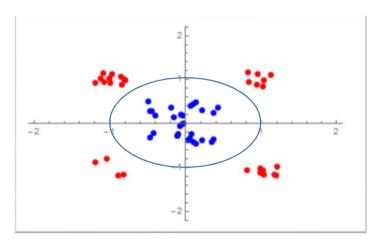
Nous avons choisi cette transformation en particulier ...



X = (x,y,1)

Nous avons choisi cette transformation en particulier ...

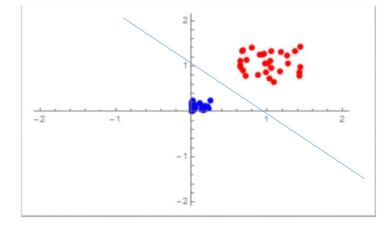
... car nous avons observé les données !!!











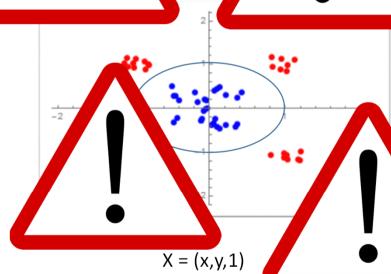
$$X = (x^2, y^2, 1)$$

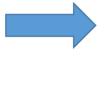


séparables

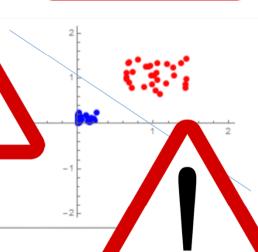
avons choi car ng ransiormation en particulier ...

servé les données 🎽



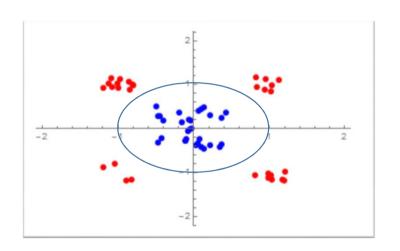






$$X = (x^2)$$

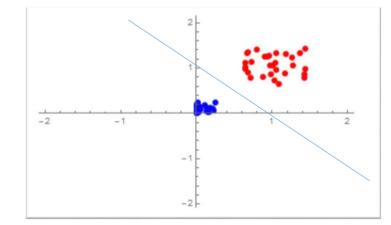
#### Entrées réelles :





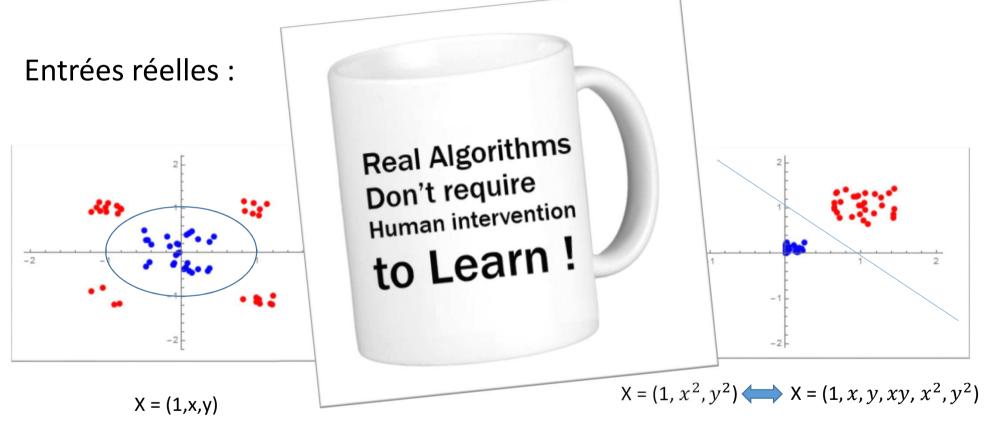






$$X = (1, x^2, y^2) \longleftrightarrow X = (1, x, y, xy, x^2, y^2)$$

Si on fixe 
$$w_1 = w_2 = w_3 = 0$$



Si on fixe  $w_1 = w_2 = w_3 = 0$ 

Comment correctement estimer le prix de transformations non linéaires des entrées vis-à-vis de la généralisation?