

Compte Rendu de la réunion : Projet-de-developpement-75005

Date :22/01/25 Lieu :Sorbonne- Universite Heure :8:45 am	Participants : Clients : Nicolas Baskiotis Olivier Sigaud Développeurs : Melia Tafat /Amel Ben Chabane /Tassadit Aksas /Diana Araour Absents :Wissam Arkam
--	--

Objectifs de la réunion :

- Montrer les premières fonctions développées permettant au robot de se déplacer dans un environnement contrôlé.
- Obtenir des retours de la part des clients sur les fonctionnalités en développement.

Points discutés : <ul style="list-style-type: none">• Développement des classes Robot, Environnement et EnvRobot : Présentation de la classe EnvRobot qui intègre les caractéristiques de robots définies par la classe Robot, et permet de le déplacer dans un espace défini par la classe Environnement, selon les commandes utilisateurs saisies via le clavier (haut, bas, gauche, droite).• Utilisation de Trello pour la gestion des tâches : Discussion sur la manière d'écrire les tâches dans Trello, en insistant sur la nécessité de formuler des tâches claires et bien définies.• Formation sur GitHub et gestion des ressources : Discussion sur l'utilisation de GitHub pour la gestion des versions du code.	Remarques des clients : <ul style="list-style-type: none">• Améliorer le déplacement du robot afin qu'il puisse se déplacer de manière autonome et non seulement dans les quatre directions mais également en utilisant des angles.• Recommandation de structurer les tâches avec des titres précis, des descriptions détaillées et d'attribuer des délais réalistes pour mieux suivre l'avancement du projet.• Bien structurer les dépôts et mettre à jour régulièrement le code en incluant toutes les ressources utilisées dans les commits.• Bien gérer les branches et d'utiliser des pull requests pour vérifier les modifications avant leur intégration, et de tester rigoureusement le code.
---	---

Prochaines missions : Ecrire une fonction de déplacement de Robot en utilisant les touches de clavier et dans toutes les directions.	Prochaine réunion : 29/01/2025 à Sorbonne-Universite.
---	--

