



ESTUDIOS

2012**Sevilla - España****Máster en Automática, Robótica y Telemática**

Escuela superior de Ingenieros, Universidad de Sevilla.

2009**Sevilla - España****Ingeniería industrial**

Escuela superior de Ingenieros, Universidad de Sevilla.

Idiomas:**Español:** Nativo**Ingles:** Medio**Conocimientos:**

Skill	Nivel	Experiencia
Catia V5	Alto	6 meses
Nastran-Patran	Medio	6 meses
Matlab	Avanzado	4 años
Simulink	Avanzado	4 años
Microsoft Office (Word, Excel, PowerPoint)	Avanzado	4 años
C	Alto	1 año
Java	Usuario	
Programación de Autómatas	Usuario	

EXPERIENCIA LABORAL

Ago. 2013 – Actualmente

Madrid, España**Skidata Ibérica****Técnico de Soporte**

Funciones: Configuración y resolución de incidencias para la web de reservas de Aena. Montaje y configuración de equipos de lectura de matrículas en la empresa Lector Visión

Abr. 2011 – Dic. 2012

Salamanca, España**Universidad de Salamanca. Dpto. de Informática y Automática.****Ingeniero en investigación y desarrollo**

Funciones: Implementación y estudio de las técnicas de optimización de una planta depuradoras de aguas residuales mediante el uso de Matlab.

Las técnicas implementadas están centradas en el control predictivo, lineal, no lineal, distribuido no cooperativo, asegurando en todo momento la estabilidad del sistema.

Feb. 2011 – Mzo. 2011

Sevilla, España**Universidad de Sevilla. Dpto. de Sistemas y Automática.****Personal docente en Ingeniería Industrial.**

Sept. 2009 – Sept. 2010
Sevilla, España

Universidad de Sevilla. Dpto. de Sistemas y Automática.
Ingeniero en investigación y desarrollo

Funciones: Implantación de técnicas de control predictivo en sistemas simulado mediante el uso de Matlab y C.
Desarrollo de librerías en C para la implantación de técnicas de control predictivo en plataformas industriales (PC104). Utilizando en la etapa de optimización algoritmos de punto interior.

Oct. 2008 – Mzo. 2009
Sevilla, España

ALtran Technologies.
Consultor Junior

Funciones: Apoyo en el diseño de un sistema de cables de pretensado para la estructura de un telescopio gigante y de un robot soldador de tubos en obra mediante Catia V5 y Nastran-Patran.

Ago. 2008 – Sept. 2008
Sevilla, España

Aernnova Andalucía.

Funciones: Control de trabajadores en planta y avances de las distintas fabricaciones existentes.

FORMACIONES ADICIONALES E INTERESES

Curso de control de robots móviles.

Curso de cálculo y diseño aeronáutico.

Curso intensivo de 6 semanas en Glasgow School of English, Glasgow.

Deportes Hobbies: Fútbol, Baloncesto, Lectura, Cine