

WSYW LAB1

GPIO

Uwaga:

Efekty pracy każdego laboratorium powinny znaleźć się w repozytorium w oddzielnym katalogu (proszę skorzystać z gotowej struktury katalogów z repozytorium wzorcowego i nie tworzyć oddzielnych gałęzi (branchy) na poszczególne ćwiczenia). Katalog ten powinien zawierać podkatalog z kodem i podkatalog z dokumentacją, zawierający opis realizacji ćwiczenia i wyjaśnienia dotyczące implementacji kodu. Oczywiście stosowne komentarze w kodzie są również mile widziane.

Użyteczne informacje:

* Semihosting: <https://msalamon.pl/semihosting-stm32/>

* HAL_GetTick() --- zwraca czas systemowy w milisekundach.

* Obsługę przerwań implementujemy definiując odpowiednie HAL_(...)Callback w main.c

Wykonanie każdego zadania należy zgłosić prowadzącemu.

Na koniec każdego ukończonego zadania należy wykonywać commit w git (dodając każdorazowo pliki ze zmianami do tychże commitów (pomocne będzie git add -u, tylko zawczasu trzeba dodać pliki projektowe do śledzenia zmian)). Do kodu z poprzednich zadań trzeba będzie czasem wracać na laboratoriach.

Na koniec zajęć zmiany w repozytorium lokalnym muszą się znaleźć również w repozytorium zdalnym na gitlabie (git push).

Przygotowanie do zadań:

Skonfigurować semihosting tak aby można było dokonywać wydruków z STM32 w konsoli.

Zadanie 1:

Do dyspozycji mamy cztery diody LED. Możemy zatem wyświetlić na nich binarnie 4-bitową liczbę. W przypadku kodowania bez bitu znaku (typy unsigned) można zapisać maksymalnie liczbę $(2^4)-1 = 15$ (binarnie 1111).

Zaimplementować licznik liczący od 0 do 15 (zapętalany), inkrementujący wartość co sekundę.

Przyporządkować do każdego bitu jedną z diod. Jeśli wartość bitu, do którego przyporządkowana jest dioda ma wartość 1 to niech ta dioda będzie zapalona, jeśli 0 to zgaszona.

Zadanie 2:

Zmodyfikować kod z zadania 1. tak aby to wciśnięcie przycisku inkrementowało licznik. Jedno wciśnięcie przycisku powinno zawsze odpowiadać inkrementacji licznika o 1. Wydrukowywać w konsoli wartość licznika co wciśnięcie przycisku. Nie wykorzystywać przerwań.

Zadanie 3:

Zmodyfikować kod z zadania 2. tak aby skorzystać z przerwania do obsługi przycisku. Pamiętać o problemie drgania styków. Może przydać się `HAL_GetTick()` do implementacji debouncingu. Czy można go użyć w kodzie obsługi przerwania?

Dokumentacja sprzętowa:

https://www.st.com/resource/en/user_manual/um1842-discovery-kit-with-stm32f411ve-mcu-stmicroelectronics.pdf

<https://www.st.com/resource/en/datasheet/stm32f411ve.pdf>

Git:

`git pull <adres repozytorium>`

`git add <nazwa pliku / katalogu>`

`git commit -m "<opis zmian np. Dodany projekt lab1>"`

`git push`

Uwaga: dopiero polecenie `git push` skutkuje wgraniem zmian na serwer!

Przydatne funkcje HAL:

`HAL_Delay`

`HAL_GPIO_(...)`

Semihosting:

<https://msalamon.pl/semihosting-stm32/>