

10/06/2013

FACULTATEA
DE
AUTOMATICA SI
CALCULATOARE

ELEMENTE DE GRAFICA PE CALCULATOR



Laborator 1

1. C/C++

În cadrul laboratoarelor de EGC va fi folosit C/C++ cu STL(doar liste/vectori). În general nu se vor folosi mecanisme de tipul mostenire, polimorfism, metaprogramare cu template-uri, etc. La acest link găsiți un tutorial de C/C++ ce acoperă tot ce veți avea nevoie în cadrul laboratoarelor de EGC: <http://www.cplusplus.com/doc/tutorial/>.

2. IDE

Microsoft Visual Studio este IDE-ul (Integrated Development Environment) în care vom lucra la laborator. Aceasta nu înseamnă că sunteți forțați să îl folosiți pe stațiile voastre. Codul laboratoarelor poate fi ușor mutat în alte IDE-uri și/sau în alte sisteme de operare. Pentru cei ce nu sunt familiari cu vreun IDE este bine de punctat că există 2 mari noțiuni: soluțiile și proiectele. La nivelul cel mai simplu de exprimare proiectul este „programul vostru” cu toate setările de rigoare(dependențe, link, etc), iar soluțiile sunt „manageri” de proiecte(proiecte dependente, batch builds, etc).

Cunostințele minime de utilizare de IDE-uri de care veți avea nevoie la laborator sunt:

- Debug/run -> începe executia programului
- Compile -> compilează programul și creează executabilul

Cunostințe extra ce vă vor fi utile:

- Toggle breakpoint -> în timpul executiei programul se va opri și va aștepta, oferind oportunitatea de a observa variabile/clase/etc în starea lor curentă
- Step Into/Step Over -> execuție instrucțiune cu instrucțiune

3. Primii pași în grafica

Primul lucru pe care îl puteți întreba la o oră de grafică este „cum apar obiectele pe ecran?”. Explicația intuitivă ar fi următoarea:

- se pleacă de la niște date reprezentate prin puncte sau alte metode (ex: o carte cu coperti verzi și un logo pe prima pagină).
- Aceste date sunt întâi procesate de programul pe care îl scriem a.i. să aibă o semnificație (ex: cartea este deschisă, cu coperta în sus, luminată de sus cu lumina roșie și de jos cu o lumină albastră)
- Apoi datele sunt trimise la placa grafică ce printr-o serie de transformări (pe care le vom explora începând din acest laborator) ajung într-un format ușor de procesat pentru programele de pe placa video.
- După procesare, driverul video afișează rezultatul pe ecran.

Grafica se predă cel mai ușor plecând de la conceptele simple, clare din punct de vedere matematic și apoi avansând la cele mai complexe (atât ingineresti cât și algoritmice și matematice). De aceea în cadrul laboratorului vom folosi întâi un framework simplu pentru primele concepte și apoi o bibliotecă pentru a facilita interacțiunea dintre cod și driverul video.

4. Obiectele

Primul pas pentru a desena ceva este acela de a defini obiectele pe care ne dorim sa le desenam. Framework-ul oferit va da posibilitatea de a desena urmatoarele obiecte 2D:

- Linii (clasa **Line2D**):

- O linie este definita prin doua puncte (clasa **Point2D**):
- Mod de creare a unei linii:

```
Line2D *line = new Line2D(Point2D(x1,y1),Point2D(x2,y2));
```

- creeaza o linie de culoare neagra care uneste punctele (x1,y1) si (x2,y2)

```
Line2D *line = new Line2D(Point2D(x1,y1),Point2D(x2,y2),Color(r,g,b));
```

- similar cu primul constructor, dar stabileste si culoarea liniei

- Dreptunghiuri (clasa **Rectangle2D**):

- Un dreptunghi este definit printr-un punct, lungimea si latimea
- Mod de creare a unui dreptunghi:

```
Rectangle2D *rectangle = new Rectangle2D(Point2D(x,y),width,height)
```

- creeaza un dreptunghi cu coltul stanga jos (x,y), de latime *width* si inaltime *height*, neumplut, de culoare neagra

```
Rectangle2D *rectangle = new Rectangle2D (Point2D(x,y), width, height, Color(r,g,b), fill)
```

- similar cu primul constructor, dar stabileste si culoarea dreptunghiului prin attributele (r,g,b), si modul de desenare al dreptunghiului – umplut (*fill = true*) sau neumplut (*fill = false*)

- Cercuri (clasa **Circle2D**):

- Un cerc este definit prin centru si raza
- Mod de creare a unui cerc:

```
Circle2D *circle = new Circle2D(Point2D(x,y),radius)
```

- creeaza un cerc cu centrul in (x,y), de raza *radius*, neumplut, de culoare neagra

```
Circle2D *circle = new Circle2D(Point2D(x,y),radius,Color(r,g,b),fill)
```

- similar cu constructorul anterior, dar stabileste si culoarea cercului prin attributele (r,g,b), si modul de desenare – umplut (*fill = true*) sau neumplut (*fill = false*).

- Poligoane oarecare (clasa **Polygon2D**)

- Un poligon este definit printr-o lista de puncte, unite in ordinea in care sunt date
- Mod de creare a unui poligon:

```
Polygon2D* polygon = new Polygon2D();
```

- creeaza un obiect poligon, care va fi desenat in culoarea neagra, neumplut
- ulterior, se adauga punctele (x_1, y_1) , (x_2, y_2) , ..., (x_n, y_n) la poligon:

polygon->addPoint(Point2D(x1,y1)

polygon->addPoint(Point2D(x2,y2)

....

polygon->addPoint(Point2D(xn,yn)

Polygon2D polygon = new Polygon2D(Color(r,g,b),fill)*

- similar cu primul constructor, dar stabileste si culoarea, si modul de desenare a poligonului (umplut/neumplut).

Toate aceste clase (**Line2D**, **Rectangle2D**, **Circle2D**, **Polygon2D**) sunt derivate din clasa generala **Object2D**.

5. Transformarile

Pentru a modela si reprezenta un obiect trebuie sa putem sa il transformam din starea sa initiala in starea dorita. Pentru aceasta, intr-un spatiu 2D exista mai multe transformari:

Translatie:

$$x' = x + tx;$$

$$y' = y + ty;$$

Rotatie (in jurul originii):

$$x' = x * \cos(u) - y * \sin(u)$$

$$y' = x * \sin(u) + y * \cos(u)$$

Rotatia relativa la un punct oarecare se rezolva in cel mai simplu mod prin:

- translatarea atat a punctului asupra carui se aplica rotatia cat si a punctului in jurul caruia se face rotatia a.i. cel din urma sa fie originea sistemului de coordonate.
- rotatia normala (in jurul originii),
- translatarea rezultatului a.i. punctul in jurul caruia s-a facut rotatia sa ajunga in pozitia sa initiala

Scalare:

$$x' = x * sx;$$

$$y' = y * sy;$$

Daca $sx=sy$ atunci avem scalare uniforma, altfel avem scalare neuniforma. Scalarea relativa la un punct oarecare se rezolva similar cu rotatia relativa la un punct oarecare.

In framework-ul de la laborator vom folosi matricile transformarilor in coordonate omogene.

Translatia:

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & t_x \\ 0 & 1 & t_y \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

Scalarea:

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_x & 0 & 0 \\ 0 & s_y & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

Rotatia fata de origine:

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos(\mu) & -\sin(\mu) & 0 \\ \sin(\mu) & \cos(\mu) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

De ce sunt necesare matricile? Pentru a reprezenta printr-o singura matrice de transformari o secventa de transformari elementare, in locul aplicarii unei secvente de transformari elementare pe un anume obiect.

Deci, daca dorim sa aplicam o rotatie, o scalare si o translatie pe un obiect, nu facem rotatia obiectului, scalarea obiectului urmata de translatia lui, ci calculam o matrice care reprezinta transformarea compusa (de rotatie, scalare si translatie), dupa care aplicam aceasta transformare compusa pe obiectul care se doreste a fi transformat.

In framework-ul de laborator folosim scrierea in vectori coloana (spre deosebire de scrierea vectori linie, $[x' y' 1]$). Astfel, daca dorim sa aplicam o rotatie (cu matricea de rotatie R), urmata de o scalare (S), urmata de o translatie (T) pe un punct (x,y) , punctul transformat (x',y') se va calcula astfel:

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \\ 1 \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & t_x \\ 0 & 1 & t_y \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}}_T \cdot \underbrace{\begin{bmatrix} s_x & 0 & 0 \\ 0 & s_y & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}}_S \cdot \underbrace{\begin{bmatrix} \cos(\mu) & -\sin(\mu) & 0 \\ \sin(\mu) & \cos(\mu) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}}_R \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

Deci, matricea de transformari compuse M este $M = T * S * R$.

Transformarile sunt implementate in clasa **Transform2D**, ce contine:

- atributul *TransformMatrix*, care pastreaza matricea curenta de transformari
- metodele:
 - *loadIdentityMatrix()* – aduce matricea curenta de transformari la matricea identitate (adica la nici o transformare)
 - *multiplyMatrix(matrix)* – inmulteste matricea *matrix* cu matricea curenta de transformari

- *translateMatrix(tx,ty)* – creeaza matricea de translatie cu pasii de translatie *tx* si *ty* si inmulteste aceasta matrice de translatie cu matricea curenta de transformari
- *scaleMatrix(sx,sy)* – creeaza matricea de scalare cu factorii de scalare *sx* si *sy* si inmulteste aceasta matrice de scalare cu matricea curenta de transformari
- *rotateMatrix(u)* – creeaza matricea de rotatie in jurul originii, cu unghiul *u*, si inmulteste aceasta matrice de rotatie cu matricea curenta de transformari
- *applyTransform(object)* – aplica matricea curenta de transformari pe obiectul 2D *object*.

Revenind la exemplul anterior, daca dorim sa aplicam o rotatie, urmata de o scalare, urmata de o translatie, pe obiectul *object*, vom apela urmatoarele functii:

```
loadIdentityMatrix() //aduce matricea curenta de transformari la matricea identitate (ca sa
//nu se aplice si alte transformari care poate au fost anterior aplicate pe
//alte obiecte, sau chiar pe obiectul object)
```

```
//matricea curenta  $M = I$  (matricea identitate)
```

```
rotateMatrix(u) //acum matricea curenta de transformari este  $M = R * I = R$ 
```

```
scaleMatrix(sx,sy) //acum matricea curenta de transformari este  $M = S * R$ 
```

```
translateMatrix(tx,ty) // acum matricea curenta de transformari este  $M = T * S * R$ 
```

```
applyTransform(object) // se aplica matricea curenta de transformari pe obiectul object
```

Clasa **Object2D** are, pe langa vectorul de puncte ale obiectului, si un vector de puncte transformate ale obiectului. Atunci cand se deseneaza obiectul, se deseneaza de fapt tinand cont de punctele transformate, nu de cele initiale. De ce nu se doreste modificarea punctelor initiale ale obiectului? De exemplu, daca dorim sa avem un obiect, si sa cream mai multe instante ale sale, este convenabil sa avem intotdeauna acces la punctele componente initiale. La fel, daca dupa o serie de transformari aplicate unui obiect, dorim sa-l aducem in starea initiala, este mult mai usor daca avem salvate punctele sale initiale.

6. Clasa DrawingWindow

Pentru a putea face primii pasi in grafica fara a ne lovi de cum accesam driverul video sau de cum sincronizam firul de executie sau alte probleme vom folosi framework-ul de la laborator. Singurele fisiere ca va sunt necesare atat pentru laborator cat si pentru viitoarea tema sunt *main.cpp* si *Transform2d.cpp*. In rest nu este necesar sa lucrati cu sau sa modificati codul suport, insa sunteti incurajati sa explorati!

- Frameworkul este initializat prin constructor astfel:

```
//creare fereastra
```

```
DrawingWindow dw(argc, argv, 600, 600, 200, 100, "Laborator EGC");
```

```
//se apeleaza functia init() - in care s-au adaugat obiecte
```

```
dw.init();
```

```
//se intra in bucla principala de desenare - care face posibila desenarea, animatia si
procesarea evenimentelor
```

```
dw.run();
```


Funcțiile din *main.cpp*:

init()

- e o funcție de initializare, care e apelată o singură dată, înainte de a începe procesul de desenare
- permite adăugarea de obiecte
- un obiect, după ce este creat, trebuie adăugat în lista de obiecte ce vor fi desenate pe ecran (exemplu: *addObject2D(line)* – adăuga obiectul *line* - exemplificat în secțiunea 4)
- transformările pot fi aplicate înainte sau după adăugarea obiectului la lista de obiecte de desenat pe ecran

onIdle()

- această funcție permite animația – se declanșează la fiecare x milisecunde
- dacă dorim de exemplu să facem o animație de translație pentru un anumit obiect, putem ca la fiecare declanșare a funcției *onIdle()* să-l translatăm cu un pas foarte mic. Dacă pasul este foarte mic, atunci se creează senzația de animație continuă.
- pentru animație, trebuie să ținem cont de faptul că la apelarea funcției *applyTransform()* din ***Transform2D***, matricea curentă de transformări se înmulțește cu punctele inițiale ale obiectului, iar rezultatul este salvat în punctele transformate ale obiectului, care vor fi folosite și la desenarea acestuia. Deci, dacă dorim să cream o animație de translație (pe axa Ox), cu un pas foarte mic, ar trebui să creștem de fapt succesiv pasul de translație cu o valoare foarte mică:

```
tx += du; // (dx e foarte mic)
loadIdentityMatrix(); // ca să elimin alte transformări care poate au fost aplicate
// pe alte obiecte, sau poate chiar pe obiectul curent, în
// frame-urile anterioare

translateMatrix(tx, 0);
applyTransform(object);
```

onKey()

- funcție care definește ce se întâmplă când se apasă pe o tastă

onMouse()

- funcție care definește ce se întâmplă când se da click pe mouse

Responsabil laborator: Anca Morar