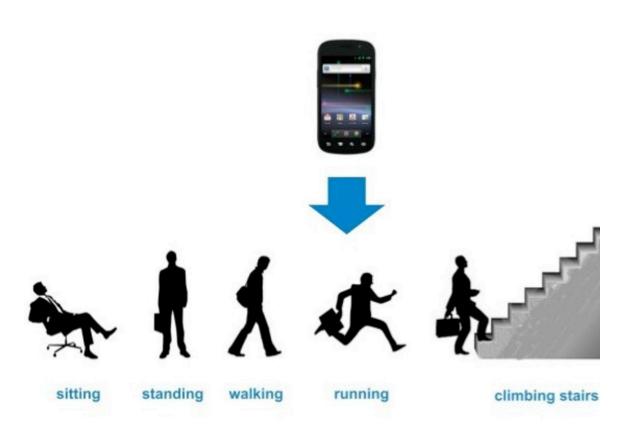
Tópicos de Ciência de Dados

Trabalho Laboratorial

Classificação de Atividades Humanas



Introdução

Período de execução: 11 aulas práticas laboratoriais

Esforço extra aulas previsto: 32h

Datas de Metas:

Entrega da componente A: 04-11-2022Entrega da componente B: 16-12-2022

Objectivo: O objectivo central deste trabalho prático é que o aluno exercite conceitos centrais de um pipeline de análise de dados, passando pelas fases de preparação de dados, a sua limpeza, a extração de características descritivas, a sua seleção/redução e a aprendizagem computacional.

Trabalho Prático

O problema proposto no presente trabalho prático é um problema típico de classificação com que comummente se deparam os cientista de dados. O contexto do exercício proposto é o reconhecimento de atividades humanas. Este é um contexto com uma importância crescente em múltiplas situações, abrangendo, por exemplo, aplicações médicas, aplicações recreativas e de bem-estar. Independentemente do problema específico e das suas potenciais aplicações, o presente contexto irá permitir exercitar e interiorizar conceitos centrais em qualquer pipeline de análise dados com que um cientista de dados se confronta: dado um volume (elevado) de dados reais, desenvolver um classificador (não-linear) que permita identificar um conjunto de estados.



Figura 1: localização dos sensores.

No presente trabalho iremos usar o dataset FORTH-TRACE benchmark¹. Este dataset foi adquirido usando 5 sensores (vide Figura 1) e inclui sensores de aceleração, velocidade angular e variação do campo magnético, quer da parte superior, quer da parte inferior, do corpo. O dataset é composto por dados adquiridos de 15 participantes usando um protocolo que envolvia 16 atividades distintas listadas na tabela Tabela 1: Atividades. O dataset original pode ser descarregado usando o seguinte link: https://github.com/splicsforth/FORTH_TRACE_DATASET. O dataset contém os seguintes ficheiros:

- partX/partXdev1.csv
- partX/partXdev2.csv
- partX/partXdev3.csv
- partX/partXdev4.csv
- partX/partXdev5.csv

em que X corresponde ao ID do participante e 1 a 5 corresponde ao ID do dispositivo (vide Tabela 2).

Cada ficheiro CSV segue o formato seguinte:

- Coluna 1: Device ID
- Coluna 2: accelerometer x
- Coluna 3: accelerometer y
- Coluna 4: accelerometer z
- Coluna 5: gyroscope x
- Coluna 6: gyroscope y
- Coluna 7: gyroscope z
- Coluna 8: magnetometer x
- Coluna 9: magnetometer y
- Coluna 10: magnetometer z
- Coluna 11: Timestamp
- Coluna 12: Activity Label

Tabela 1: Atividades

| Etiqueta | Atividade |
|----------|--------------------------------|
| 1 | Stand |
| 2 | Sit |
| 3 | Sit and Talk |
| 4 | Walk |
| 5 | Walk and Talk |
| 6 | Climb Stair (up/down) |
| 7 | Climb Stair (up/down) and talk |
| 8 | Stand-> Sit |

¹ Katerina Karagiannaki, Athanasia Panousopoulou, Panagiotis Tsakalides, A Benchmark Study on Feature Selection for Human Activity Recognition, UBICOMP/ISWC '16, (https://dl.acm.org/doi/pdf/10.1145/2968219.2971421)

| 9 | Sit-> Stand |
|----|---|
| 10 | Stand-> Sit and talk |
| 11 | Sit->Stand and talk |
| 12 | Stand-> walk |
| 13 | Walk-> stand |
| 14 | Stand -> climb stairs (up/down), stand -> |
| | climb stairs (up/down) and talk |
| 15 | Climb stairs (up/down) -> walk |
| 16 | Climb stairs (up/down) and talk -> walk |
| | and talk |

Tabela 2: Identificadores dos dispositivos

| ID | Atividade |
|----|-------------------------|
| 1 | Pulso esquerdo |
| 2 | Pulso direito |
| 3 | Peito |
| 4 | Perna superior direita |
| 5 | Perna inferior esquerda |

- A . Elaboração de um conjunto de scripts e funções em Python, NumPy e SciPy para realizar as tarefas de preparação dos dados e Feature Engineering
- 1. © Crie um script e grave-o com o nome 'mainActivity.py'. Este script será utilizado na chamada de todas as funções indicadas abaixo.
- Descarregue os dados do site https://github.com/spl-icsforth/FORTH TRACE DATASET.
 - Elabore uma rotina que carregue os dados relativos a um indivíduo e os devolva num Array NumPy. Poderá usar, por exemplo, a biblioteca CSV (https://docs.python.org/3/library/csv.html).
- Análise e tratamento de Outliers: o objectivo será identificar e tratar outliers no dataset usando diferentes abordagens univariável e multivariável. Para o efeito iremos utilizar os módulos dos vectores aceleração, giroscópio e magnetómetro. Seja

$$\vec{t} = \left(t_x, t_y, t_z\right)$$

o vector aceleração, giroscópio e magnetómetro. O respectivo módulo é determinado recorrendo:

$$\|\vec{t}\| = \sqrt{t_x^2 + t_y^2 + t_z^2}$$

3.1. Elabore uma rotina que apresente simultaneamente o boxplot de cada atividade (coluna 12 – eixo horizontal)

relativo a todos os sujeitos e a uma das seguintes variáveis transformadas: módulo do vector de aceleração, módulo do vector de giroscópio e módulo do vector de magnetómetro). Sugere-se o uso da biblioteca *matplotlib* (veja, por exemplo, matplotlib.pyplot.boxplot - https://matplotlib.org/3.1.1/api/_as_gen/matplotlib.pyplot.boxplot.html).

3.2. Analise e comente a densidade de Outliers existentes no dataset transformado, isto é, nos módulos dos vectores aceleração, giroscópio e magnetómetro para cada atividade (use somente os sensores do pulso direito). Observe que a densidade é determinada recorrendo

$$d = \frac{n_o}{n_r} \times 100$$

em que n_o é o número de pontos classificados como outliers e n_c é o número total de pontos.

- 3.3. Escreva uma rotina que receba um Array de amostras de uma variável e identifique os outliers usando o teste Z-Score para um k variável (parâmetro de entrada).
- 3.4. Usando o Z-score implementado, assinale todos as amostras consideradas outliers nos módulos dos vectores de aceleração, giroscópio e magnetómetro. Apresente plots em que estes pontos surgem a vermelho, enquanto que os restantes surgem a azul. Use k=3, 3.5 e 4.
- 3.5. See Compare e discuta os resultados obtidos em 3.1 e 3.4.
- 3.6. \subseteq Elabore uma rotina que implemente o algoritmo K-means para n (valor de entrada) clusters.
- 3.7. Determine os outliers no dataset transformado usando o kmeans. Experimente diferentes números de clusters e compare com os resultados obtidos em 3.4. Ilustre graficamente os resultados usando plots 3D para cada vetor (veja, por exemplo, https://towardsdatascience.com/an-easy-introduction-to-3d-plotting-with-matplotlib-801561999725).
 - 3.7.1. Bónus: poderá realizar um estudo análogo usando o algoritmo DBSCAN (sugere-se que recorra à biblioteca sklearn²)
- 3.8. Emplemente uma rotina que injete outliers com uma densidade igual ou superior a x% nas amostras da variável fornecida. Para o efeito deverá:
 - o A calcular a densidade de outliers existente no Array fornecido com n_r pontos; observe que a densidade d é obtida por

Tópicos de Ciência de Dados - Paulo de Carvalho/Rui Pedro Paiva

² https://scikit-learn.org/stable/modules/generated/sklearn.cluster.DBSCAN.html#sklearn.cluster.DBSCAN

$$\begin{split} d &= \frac{n_o}{n_r} \times 100 \\ \text{em que} \\ n_o &\equiv \# \Big\{ p \not\in \Big[\mu - k\sigma, \mu + k\sigma \Big] \Big\} \end{split}$$

Se a densidade d for inferior a x, então deverá sortear (x-d)% dos pontos não outliers de forma aleatória e para cada ponto selecionado deverá transformá-lo tal que $p \leftarrow \mu + s \times k \times (\sigma + q)$

em que μ e σ representam, respectivamente, os valores médio e o desvio padrão da amostra, k é o limite especificado no ponto 3.3, $s \in \{-1,1\}$ é uma variável escolhida de forma aleatória usando uma distribuição uniforme e q é uma variável aleatória uniforme no intervalo $q \in [0,z[$ em que z é a amplitude máxima do outlier relativamente a $\mu \pm k\sigma$. (observe que ao acrescentar outliers poderá adulterar as características da distribuição o que poderá induzir alterações da classificação de pontos previamente classificados como outliers; tal obriga a um processo iterativo)

3.9. Elabore uma rotina que determine o modelo linear de ordem p. Para o efeito, a sua rotina deverá receber n amostras de treino de um vector de dimensão p, i. e., (x_{i,1}, x_{i,2}, x_{i,2}, ..., x_{i,p}) e a respectiva saída y_i. A sua rotina deverá determinar o melhor vector de pesos β tal que

$$\underset{\beta}{\operatorname{argmin}} \sum_{i=1}^{p} \left(y_i - \beta_0 + \beta_1 x_{i,1} + \beta_2 x_{i,2} + \dots + \beta_p x_{i,p} \right)^2 = \underset{\beta}{\operatorname{argmin}} \left\| Y - X \beta \right\|^2$$

- 3.10. Determine o modelo linear para o módulo aceleração usando uma janela com p valores anteriores. Usando a rotina desenvolvida no ponto 3.9 injete 10% de outliers no módulo da aceleração. Elimine esses outliers e substitua-os pelos valores previstos pelo modelo linear. Analise o erro de predição apresentando i) a distribuição do erro e ii) exemplos de plots contendo o valor previsto e real. Determine o melhor p para o seu modelo (sugestão: poderá usar estratégias LOO leave one out ou mesmo GCV generalized cross validation).
- 3.11. Repita 3.10 usando uma janela de dimensão p centrada no instante a prever. Deverá usar não só os p/2 valores anteriores e seguintes da variável que pretende prever bem como das restantes variáveis disponíveis (módulos disponíveis). Compare com os resultados obtidos em 3.10.

- 4. Extração de informação característica: o objectivo será comprimir o espaço do problema, extraindo informação característica discriminante que permita implementar soluções eficazes do problema de classificação.
 - 4.1. Usando as variáveis aplicadas na alínea 3.1, determine a significância estatística dos seus valores médios nas diferentes atividades. Observe que poderá aferir a gaussianidade da distribuição usando, por exemplo, o teste Kolmogorov-Smirnov (vide documentação do SciPy). Para rever a escolha de testes estatísticos sugere-se a referência³. Comente.
 - 4.2.

 Desenvolva as rotinas necessárias à extração do feature set temporal e espectral sugerido no artigo⁴. Para o efeito deverá:
 - Ler o artigo e identificar o conjunto de features temporais e espectrais identificadas por estes autores
 - Para cada feature deverá elaborar uma rotina para a respectiva extração
 - Usando as rotinas elaboradas no item anterior, deverá escrever o código necessário para extrair o vetor de features em cada instante.
 - Nota: Poderá usar as bibliotecas NumPy e SciPy.
 Qualquer outra biblioteca deverá ser identificada.
 - 4.3. Desenvolva o código necessário para implementar o PCA de um feature set; poderá usar implementações existentes.
 - 4.4. Determine a importância de cada vetor principal na explicação da variabilidade do espaço de features. Note que deverá normalizar as features usando o z-score. Quantas dimensões deverá usar para explicar 75% do feature set?
 - 4.4.1. Indique como poderia obter as features relativas a esta compressão e exemplifique para um instante à sua escolha.
 - 4.4.2. Indique as vantagens e as limitações desta abordagem.
 - 4.5. (Este ponto será transferido para a parte B deste trabalho; apresenta-se aqui meramente por uma questão de coerência) Desenvolva o código necessário para implementar o Fisher feature Score e o ReliefF; poderá usar implementações existentes.

³ Jean-Baptist du Prel, Dr. med.,1 Bernd Röhrig, Dr. rer. nat.,2 Gerhard Hommel, Prof. Dr. rer. nat.,3 3 Jean-Baptist du Prel, Bernd Röhrig, Gerhard Hommel, and Maria Blettner, Choosing Statistical Tests, Deutsches Arzteblatt, v107(19), 2010. https://www.ncbi.nlm.nih.gov/pmc/articles/PMC2881615/

Mi Zhang, Alexander A Sawchuk, A. Sawchuk, A feature selection-based framework for human activity recognition using wearable multimodal sensors,: <u>BodyNets '11: Proceedings of the 6th International Conference on Body Area Networks</u>, November 2011 Pages 92–98. https://pdfs.semanticscholar.org/8522/ce2bfce1ab65b133e411350478183e79fae7.pdf

- 4.6. \(\simega \) Identifique as 10 melhores features de acordo com o Fisher Score e o ReliefF e compare os resultados.
 - 4.6.1. Indique como poderia obter as features relativas a esta compressão e exemplifique para um instante à sua escolha.
 - 4.6.2. Indique as vantagens e as limitações desta abordagem.
- B. Elaboração de um conjunto de scripts e funções em Python, NumPy, SciPy e Scikit-learn para realizar as tarefas de Aprendizagem Computacional e Avaliação

(O enunciado deste componente será disponibilizado mais tarde)