

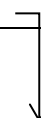


COMPTE RENDU DE REUNION CLIENT N°2



Objet de la réunion	Réunion de présentation au client du travail réalisé durant le 1 ^{er} sprint	Date de la réunion	18/12/2020 18h
---------------------	---	--------------------	----------------

Rédacteur	Sylvain Buche buche.e1901179@etud.univ-ubs.fr	Prochaine réunion	Janvier/Février 2021
-----------	---	-------------------	----------------------




PARTICIPANTS	E-MAIL / TEL	PRES.	ABS.	DIFF.	CONV.
MOA – Nicolas Le Sommer	nicolas.le-sommer@univ-ubs.fr	✓		✓	✓
Guillaume Cobat	cobat.e1901457@etud.univ-ubs.fr	✓		✓	✓
Pierre Boivent	boivent.e1901464@etud.univ-ubs.fr	✓		✓	✓
Louis-Xavier Godet	godet.e1900316@etud.univ-ubs.fr	✓		✓	✓
Sylvain Buche	buche.e1901179@etud.univ-ubs.fr	✓		✓	✓
Matisse Pedron	pedron.e1901069@etud.univ-ubs.fr	✓		✓	✓

Diffusion complémentaire				Diff.	
MOE – Goulven Kerbellec (goulven.kerbellec@univ-ubs.fr)				✓	
François Merciol (francois.merciol@univ-ubs.fr)				✓	

Diffusion via le GitLab du projet.

Sommaire	Remarques
<h3>Table des matières</h3> <ul style="list-style-type: none">1. Présentation de l'application 22. La suite 2	

	<p align="center">COMPTE RENDU DE REUNION CLIENT N°2</p>	<p align="center">DATE</p> <p align="center">D : 17h30 F : 18h10</p>	<p align="center">CONCERNE</p> <p align="center">Action Information</p>
---	---	--	---

1. Présentation de l'application

L'équipe de projet a présenté une première version de l'application au client à l'issue du premier sprint. M. Le Sommer est satisfait du travail réalisé.

Quelques remarques :

- Suite à une de nos questions, nous pouvons continuer à développer avec Mapbox malgré le fait que son utilisation soit payante après qu'un cap de nombre d'utilisateurs soit franchi.
- M. Le Sommer a fait remarquer qu'un bouton pour recentrer la position de l'utilisateur serait le bienvenu.
- M. Le Sommer nous a conseillé de regarder les fonds de carte OSM sur OsmAnd.

2. La suite

Nous allons nous démarrer la partie réseau du projet après les vacances de fin d'année. Il nous faudra donc réaliser une communication entre un Raspberry pi et un smartphone en Bluetooth. Nous devons aussi simuler directement un réseau ad-hoc avec un Raspberry pi.

La communication entre les différentes voitures se fera de proche en proche périodique, à l'aide d'un canal multicast radio d'une portée d'environ 80 mètres.

OppRoadInfo est censé être un démonstrateur.