

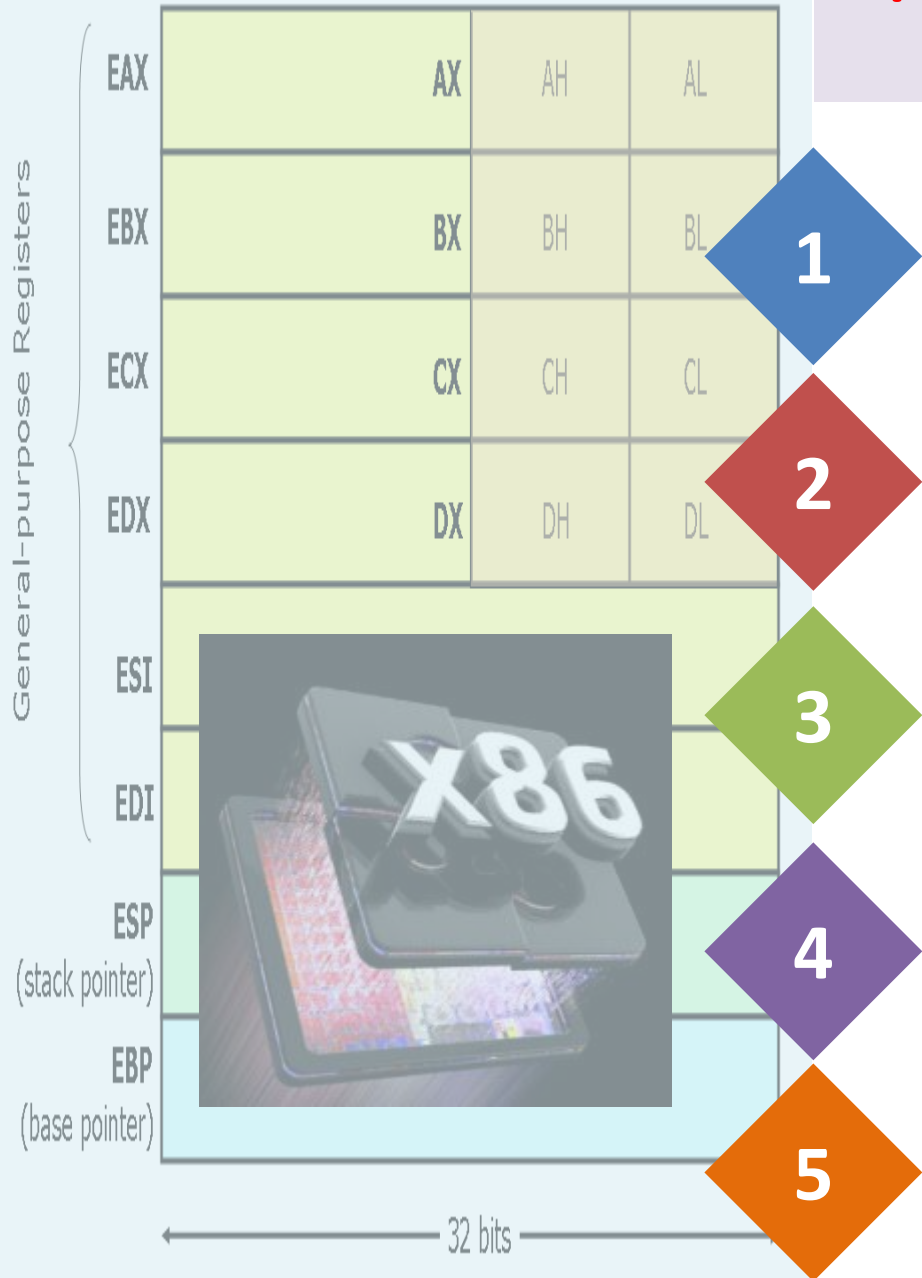


Computer Architecture and IOT

Chapter2

Microprocessor X86 និងភាសាAssembly

You will Learn



8086 Microprocessor

Register

Instruction of 8086

X86Asm Edition

Assembly Programming

Introduction

- X86 គំណាងអោយស៊េរីនៃឈ្មោះ CPU ដែលត្រូវបានបង្កើតឡើងតាំងពីឆ្នាំ 1978រហូតមកដល់បច្ចុប្បន្ន ដោយបានចាប់ផ្តើមពី intel 8086 ជាមូលដ្ឋានដើម្បីបង្កើត 80286, 80386, 80486, 80586, Pentium Pro, I , II , III , IV , Core I3, I5, I7, I9 និងឈ្មោះផ្សេងៗទៀតដែលផលិតដោយក្រុមហ៊ុន intel និងក្រុមហ៊ុនដទៃទៀត។ ទាំងនេះជាស្ថាបត្យកម្មដែលត្រូវបានប្រើនៅក្នុងកុំព្យូទ័រលើតុ (Desktop) និងកុំព្យូទ័រយួរដៃ(Laptop)ភាគច្រើន។ ចំណែកឯ workstation និង server ពេលបច្ចុប្បន្នក៏ប្រើ CPU នៃគ្រួសារ X86 និង X64 ដែរ។



8086 Microprocessor

- 8086 / 8088 Microprocessor ចែកចេញជាផ្នែកសំខាន់ៗ គឺ Bus Interface Unit (BIU) , Execute Unit (EU) , និង Instruction Queue ដែលធ្វើអោយវាអាចដំណើរការ Code Instruction និង ដំណើរការប្រមាណវិធីផ្សេងៗ ដែលកើតចេញពីប្រូក្រាមមួយ ។
- តួនាទីសំខាន់របស់ Execute Unit ប្រតិបត្តិ Instruction , ដែលបានមកពី BIU ជាអ្នកផ្តល់ Instruction និង Data ទៅអោយវា ។ EU មាន ALU , CU , Index Register , Pointer Register និង General – Purpose Register ដែល Hardware ទាំងនេះអាចប្រតិបត្តិ Instruction , ធ្វើប្រមាណវិធី Arithmetic និង Logic និង ផ្ទុក Data រឺ លេខ Address ។

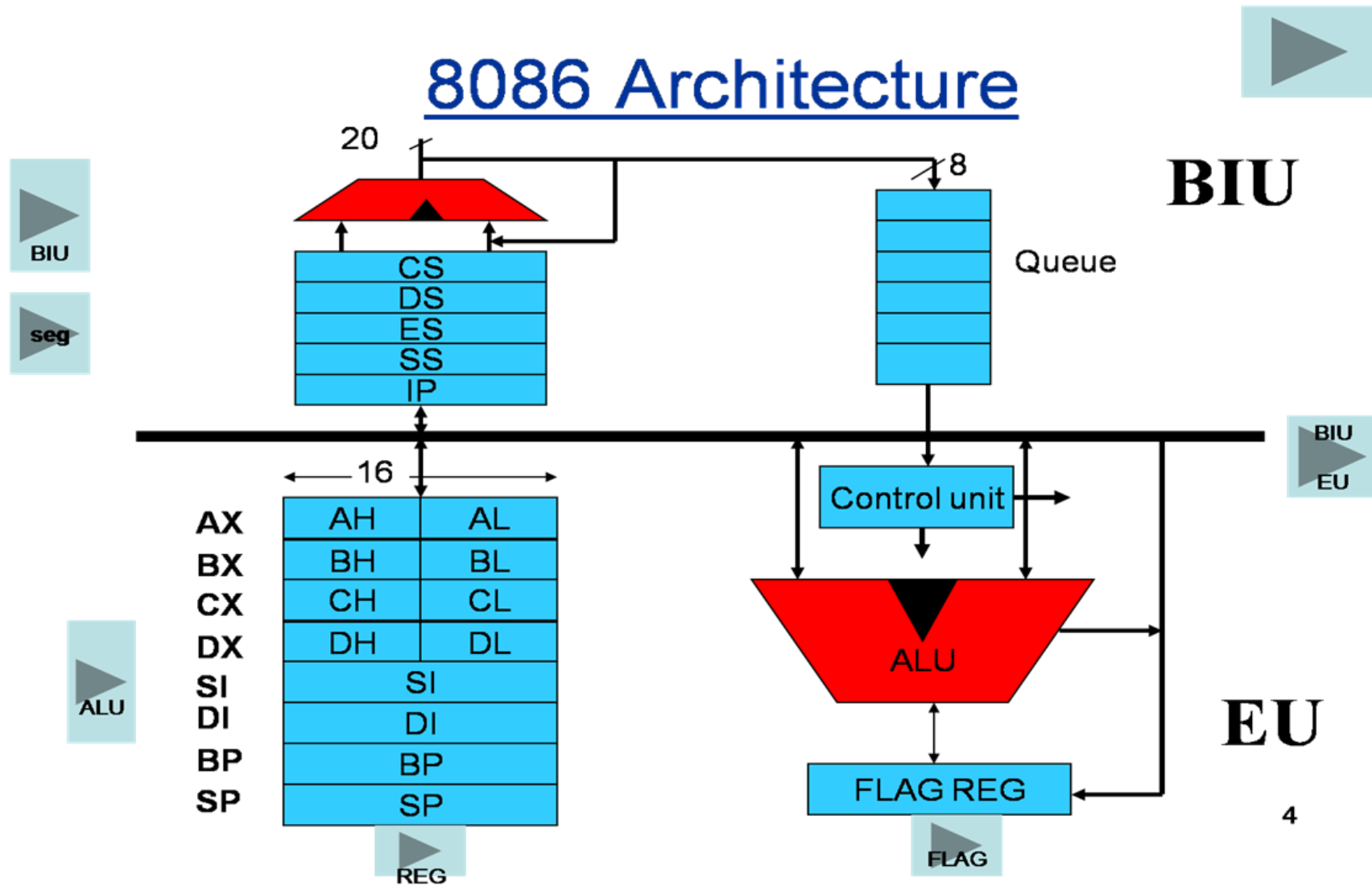


8086 Microprocessor

- BIU មាន Instruction Queue និង Segment Registers ។ មុខងាររបស់ Instruction Queue ផ្ទុក Code Instruction ដែលត្រូវប្រតិបត្តិ និង មានទំហំ 4 bytes(8086) , រឺ 6 bytes(8088) ។ ចំណែក Segment Register ផ្ទុកលេខ Address ចាប់ផ្តើមនៃផ្ទៃ Segment នីមួយៗ ។ មុខងារដ៏សំខាន់របស់ BIU គឺ ទទួលយក Instruction ពី Memory និង ផ្លាស់វាទៅផ្ទុកក្នុង Instruction Queue ។ ក្នុងពេលកំពុងប្រតិបត្តិរបស់ 8086/8088 គឺវាប្រតិបត្តិ Instruction 1 , Instruction 2 ត្រូវបានផ្ទុកនៅក្នុង Instruction Queue និងធ្វើតាមវិធីនេះជាបន្តបន្ទាប់ រហូតដល់ចប់ Instructions ។



8086/8088 Block Diagram

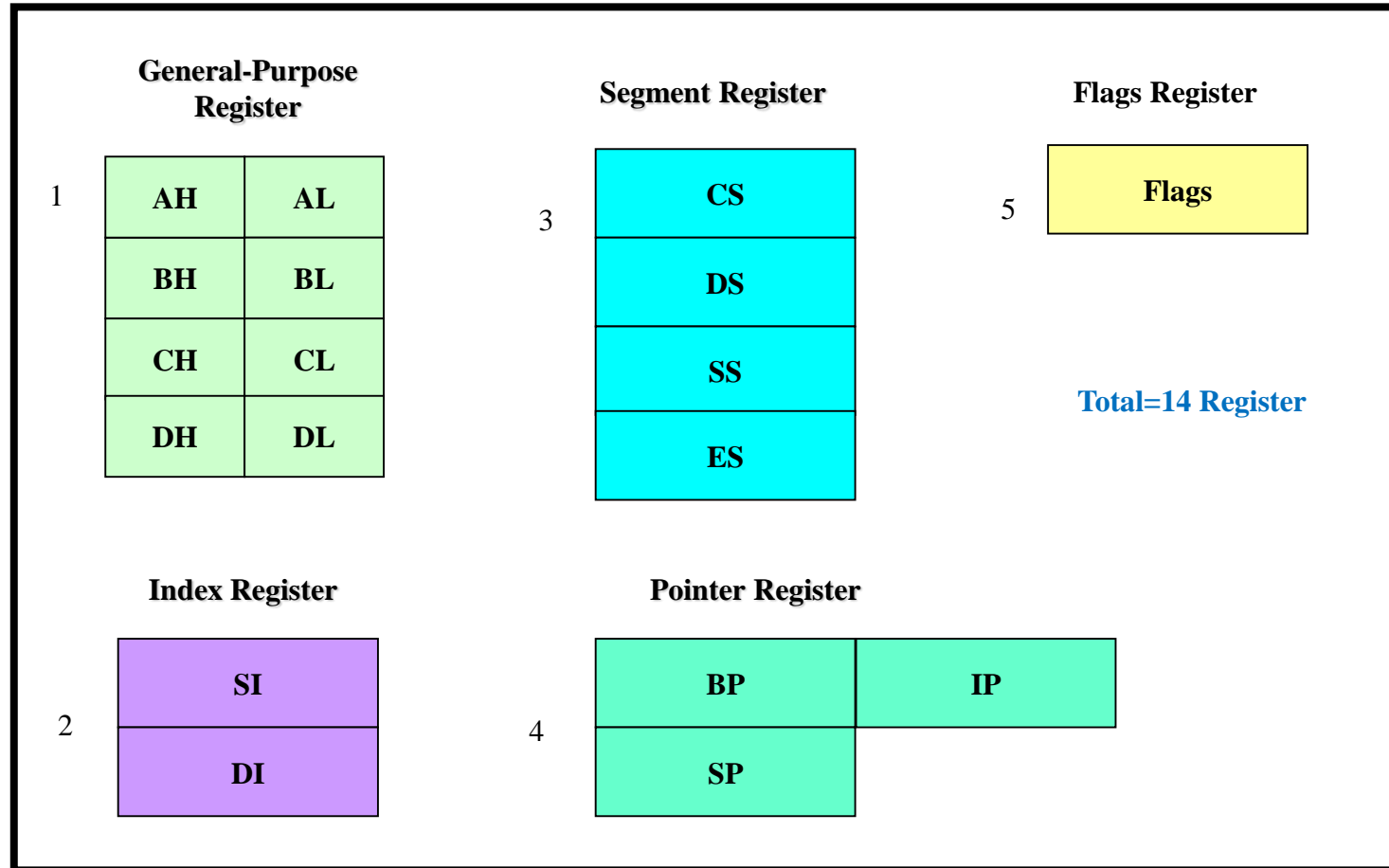


Registers

- 8086 / 8088 មាន Internal Register គឺមានចាប់ 8 bit ទៅ 16 bit , ដូចជា AL, BL, CL, DL, AH, BH, CH, DH 8bit Register ដោយ “L” តាងអោយ Low Register និង “H” តាងអោយ Hight Register ។ រីឯ AX, BX, CX, DX គឺជា 16 bit Register , ដោយអក្សរ “X” នៅខាងក្រោយតាងអោយ 16 bit ។ Register ដែលបានរៀបរាប់ខាងលើមានឈ្មោះថា General Purpose Register និងមាន Register ដទៃទៀតដូចជា Index Registers, Segment Registers, Pointer Registers និង Flag Register.



Registers of 8086

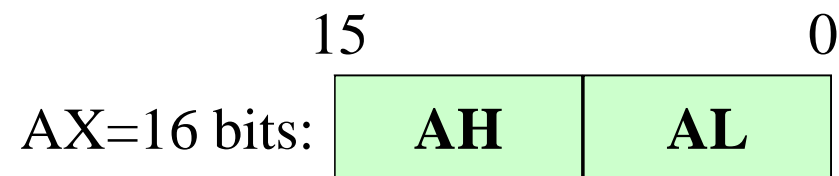


General Purpose Register

1. Accumulator Register (AX)

AX Register បានវិវត្តមកពី A Register របស់ 8085 ប្រើសំរាប់ប្រមាណវិធីដែលជាប់ទាក់ទងទៅនឹង Input និង Output រួមទាំងប្រមាណវិធី Arithmetic ជាច្រើនទៀត ។ ឧទាហរណ៍ ការចែកលេខ , ការគុណលេខ និង បកប្រែ Instruction ត្រូវប្រើ AX ។ Instruction ខ្លះដែលបង្កើតជាកូដមានប្រសិទ្ធភាពក៏ជាប់ទាក់ទងប្រើ AX ។

AX ផ្សំពី AH (Accumulator High) = 1byte និង AL (Accumulator Low)= 1Byte និង វាមានទំហំស្មើនឹង 2 bytes ។



General Purpose Register

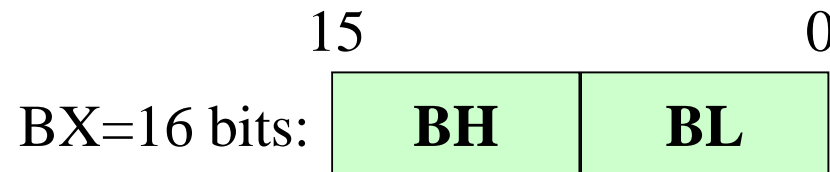
2. Base Register (BX)

Base Register ជា General – Purpose Register មួយផ្សំពី BH និង BL និង មានទំហំ 2byte ។

- មុខងារសំខាន់ របស់ BX គឺ :

- ផ្ទុកតំលៃ Data រឺ លទ្ធផលនៃប្រមាណវិធី Arithmetic និង Logic មួយ

- ឆ្ពោះទៅកាន់លេខ Offset Address នៃ Data ដែលមាននៅក្នុងផ្ទៃ Data Segment ។



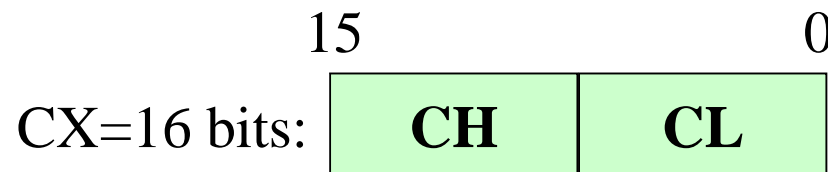
General Purpose Register

3. Count Register (CX)

Count Register ជា General – Purpose Register ផ្សំពី CH និង CL និង មានទំហំ 2 Byte ។

- មុខងារសំខាន់របស់ CX គឺ :

- ផ្ទុកតំលៃ Data បានដូច AX
- ផ្ទុកចំនួន Loop ដែលត្រូវធ្វើប្រមាណវិធីដែលមាន n ចំនួន
- ផ្ទុកចំនួនដងនៃការប្រមាណវិធី SHL , SHR , រឺ Shift Bits នៃប្រមាណវិធីផ្សេងៗទៀត



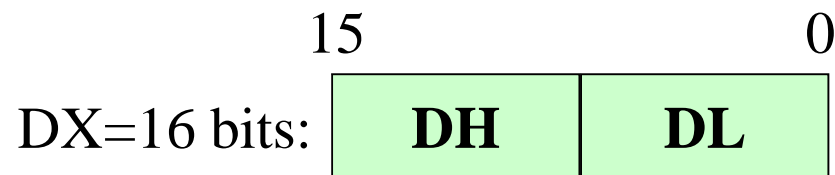
General Purpose Register

4. Data Register(DX)

DX Register គឺជា General – Purpose Register ដែលផ្សំពី DL និង DH មានទំហំ 2 Bytes ។

- មុខងារសំខាន់របស់ DX គឺ

–អាចផ្ទុក Data និង លទ្ធផលបានដូច AX ហើយចំពោះប្រមាណវិធីគុណ ប្រសិនបើលទ្ធផលមានទំហំធំ នោះត្រូវប្រើ DX register ។ DL អាចផ្ទុកចំនួន Loop ដូច CX ។



Accessing part of Registers

- 16 bit (AX,BX,CX,DX) registers បានបន្ថែមទំហំទៅជា 32 bit ត្រូវបានហៅថា EAX, EBX,ECX,EDX.

32-bit	16-bit	8-bit (high)	8-bit (low)
EAX	AX	AH	AL
EBX	BX	BH	BL
ECX	CX	CH	CL
EDX	DX	DH	DL



Flag Registers

FR គឺជា Register ដែលមានទំហំ 2 bytes មានមុខងារផ្ទុក Flags ទាំងអស់ដែលបានមកពីប្រមាណវិធីមួយ រឺ កើតចេញពីការប្រើ Program មួយ ។ 8086 Microprocessor មាន Flags ទាំងអស់ចំនួនប្រាំបួនដែលមានដូចបង្ហាញក្នុងរូបខាងក្រោម :

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
R	R	R	R	OF	DF	IF	TF	SF	ZF	U	AF	U	PF	U	CF



Flag Registers

ការប្រើ Flags ជាការសំខាន់ណាស់ក្នុងប្រមាណវិធី Condition និង ប្រមាណវិធី Loop ។
គ្រប់ Jump instruction ត្រូវបានប្រើជាមួយ Flags ដើម្បីឆ្ពោះទៅកាន់ Target Address នៃ
Program Assembly មួយ ។ ជាពិសេសដើម្បីប្រើ Flags ក្នុង Program ត្រូវចេះកំណត់ Flags
អោយបានច្បាស់លាស់ ។

U= Undefined

R= Reserve

DF= Direction Flag

IF= Interrupt Flag

TF=Trace Flag

SF= Sign Flag

AF= Auxiliary Flag

CF= Carry Flag



Flag Registers

a. Carry Flag

- $CF = 1$ នៅពេលធ្វើប្រមាណវិធីមួយកើតមានត្រាទុកត្រង់ខ្ទង់ Bits ទី 7 ចំពោះប្រមាណវិធី 8 bits រឺ ខ្ទង់ Bits ទី 15 ចំពោះប្រមាណវិធី 16 bits , ខ្ទង់ Bits ទី 31 ចំពោះប្រមាណវិធី 32bits ។
- $CF = 0$ នៅពេលប្រមាណវិធីមួយគ្មានត្រាទុកត្រង់ខ្ទង់ Bits ទី 7 ចំពោះប្រមាណវិធី 8 bits រឺ ខ្ទង់ Bits ទី 15 ចំពោះប្រមាណវិធី 16 bits , ខ្ទង់ Bits ទី 31 ចំពោះប្រមាណវិធី 32 bits ។



b. Auxiliary Carry Flag (AF)

- $AF = 1$ នៅពេលប្រមាណវិធីមួយកើតមានត្រាទុកត្រង់ខ្ទង់ Bits ទី 3 ចំពោះប្រមាណវិធី 8 bits , 16 bits និង 32 bits.
- $AF = 0$ នៅពេលធ្វើប្រមាណវិធីមួយគ្មានត្រាទុកត្រង់ខ្ទង់ Bits ទី 3 ចំពោះប្រមាណវិធី 8 bits.

c. Parity Flag (PF)

- បន្ទាប់ពីធ្វើប្រមាណវិធីមួយ , PF ពិនិត្យទៅលើលេខលទ្ធផលនៃប្រមាណវិធីត្រង់ Lower byte ជាចំនួនគូដែលបានមកពីការរាប់លេខ 1 នោះ $PF=1$ ។
- បន្ទាប់ពីធ្វើប្រមាណវិធីមួយ , PF ពិនិត្យទៅលើលេខលទ្ធផលត្រង់ Lower byte ។ បើ Lower byte ជាចំនួនសេសដែលបានមកពីការរាប់លេខ 1 នោះ PF មិនកំណត់ ។

Flag Registers

d. Zero Flag (ZF)

- $ZF = 1$ នៅពេលលទ្ធផលនៃប្រមាណវិធី Arithmetic រឺ Logical មានតំលៃស្មើ 0
- $ZF = 0$ នៅពេលលទ្ធផលនៃប្រមាណវិធី Arithmetic មានតំលៃខុសពី 0 ។

e. Sign Flag (SF)

- $SF = 1$ នៅពេលលទ្ធផលនៃប្រមាណវិធី Arithmetic រឺ Logical មានលេខត្រង់ MSB ស្មើនឹង 1 ។

នៅពេល $SF = 1$, បញ្ជាក់លទ្ធផលនោះជាចំនួនអវិជ្ជមាន ។

- $SF = 0$ នៅពេលលទ្ធផលនៃប្រមាណវិធី Arithmetic រឺ Logical មានលេខត្រង់ MSB ស្មើនឹង 0 ។

នៅពេល $SF = 0$, បញ្ជាក់លទ្ធផលនោះជាចំនួនវិជ្ជមាន ។



Flag Registers

- ឧទាហរណ៍ រក Flags តាមប្រមាណវិធី (39H + 2FH)

ចំណើយ

	39H	00111001	57
ADD	<u>2FH</u>	<u>00101111</u>	<u>47</u>
	68H	01101000	104

CF = 0 ដោយគ្មាន Carry ត្រង់ខ្ទង់ B7 (ខ្ទង់ Bit គឺរាប់ពី 0 ទៅ)

PF=0, ដោយការរាប់លេខ 1's ក្នុង Result ជាចំនួនសេស

AF = 1 ដោយមាន Carry ត្រង់ខ្ទង់ B3

ZF = 0 ដោយលទ្ធផលនៃប្រមាណវិធីមិនស្មើ 0 (បើលទ្ធផលនៃប្រមាណវិធីស្មើ 0 នោះ ZF = 1)

SF = 0 ដោយលេខត្រង់ MSB = 0 រឺ ខ្ទង់ Bits ទី 7 ស្មើ 0



f. Trace Flag (TF)

- TF = 1 ពេល Programmer ប្រើ T Command វិ Trace Command វិ Trace Command ក្នុង Debug Program វិ C-Program ។

- TF = 0 ពេល Programmer មិនប្រើ T Command វិ Trance Command ។

ចំណាំ : T វិ Trace Command ជាបញ្ជាអោយ Debug វិ C Program ប្រតិបត្តិម្តងមួយ Statement ។

Flag Registers

g. Interrupt Flag (IF)

- IF គឺដំណើរការដូច IF របស់ 8085 ដែរ ។

h. Direction Flag(DF)

- DF = 1 ពេល Programmer ប្រើ STD (Set Direction Ins) នៅក្នុង Program ។
- DF = 0 ពេល Programmer ប្រើ CLD (Clear Direction Ins) នៅក្នុង Program ។



Flag Registers

ចំណាំ :

- STD ជា Instruction កំណត់អោយ $DF = 1$ ដើម្បីអោយ CPU អាចយកតួអក្សរពីស្តាំទៅខាងឆ្វេង រឺ ពីខាងក្រោមទៅខាងលើ ។
- CLD ជា Instruction កំណត់អោយ $DF = 0$ ដើម្បីអោយ CPU អាចយកតួអក្សរពីខាងឆ្វេងទៅខាងស្តាំ រឺ ពីខាងលើទៅខាងក្រោមលើ ។



Flag Registers

I. Overflow Flag (OF)

- $OF = 1$ ពេលប្រមាណវិធីមួយមាន Carry ត្រង់ខ្ទង់ bit 6 , ប៉ុន្តែគ្មាន Carry ត្រង់ខ្ទង់ bit 7 វិគ្មានខ្ទង់ទី 6 , ប៉ុន្តែមាន Carry ត្រង់ bit ទី 7 ចំពោះប្រមាណវិធី 8bit ។ ចំពោះប្រមាណវិធី 16 bit គឺមើល Carry ត្រង់ bit ទី 14 និង bit ទី 15 ។
- $OF = 0$ ពេលប្រមាណវិធីមួយមាន Carry ខ្ទង់ bit 6 និង ខ្ទង់ bit 7 វិគ្មាន Carry ត្រង់ខ្ទង់ bit 6 និងខ្ទង់ bit 7 ។ ចំពោះប្រមាណវិធី 16 bit គឺមើល Carry ត្រង់ bit ទី 14 និង bit ទី 15 ។



Index Registers

1. Destination Index Register (DI)

Destination Index Register ជា Register មួយដែលមានទំហំ 2 bytes និងមិនអាចចែក

Location ដូច AX, BX, DX ឬ CX បានទេ ។ មុខងាររបស់ DI គឺ :

- ផ្ទុកតំលៃ Data និង លទ្ធផលនៃការធ្វើប្រមាណវិធី Logic និង Arithmetic មួយឆ្ពោះទៅកាន់លេខ offset Address នៃ Data ដែលត្រូវដំណើរការ ។ ប្រើដូច BX ។
- ប្រើជា Pointer Register សំរាប់ឆ្ពោះទៅកាន់លេខ offset Address របស់ Data ជា String Character នៅក្នុងផ្នែក Extra Data Segment ។



2. Source Index Register (SI)

Source Index Register ជា Register មួយដែលមានទំហំ 2 bytes និងមិនអាចចែក

Location ដូច AX, BX, DX រឺ CX បានទេ ។ មុខងាររបស់ SI គឺ :

- ផ្ទុកតំលៃ Data និង លទ្ធផលនៃការធ្វើប្រមាណវិធីមួយ
- ឆ្ពោះទៅកាន់ offset Address ប្រើដូច BX
- ឆ្ពោះទៅកាន់ offset Address Data ជា String Character នៅក្នុងផ្ទៃ Data Segment ។

Instruction of 8086

1. Move Instruction (MOV)

MOV គឺជា Instruction មួយប្រើសំរាប់ចំលង Data ពី Memory ទៅផ្ទុកនៅក្នុង Register រឺពី Register ទៅផ្ទុកក្នុង Memory វិញ ។ Instruction នេះក៏អាចចំលង Data ពី Register មួយទៅ Registers មួយទៀត ។

Syntax : **MOV destination , source** ; ពេលប្រើ MOV Instruction ត្រូវកំណត់ destination = source

ឧទាហរណ៍ : ប្រើ MOV ins ជាមួយ Register និងប្រាប់ពីមុខងាររបស់ Register ។

MOV AX , 1234H ; ចំលងតំលៃ 1234H ចូលក្នុង AX register ; AX = 1234H

MOV CL , AL ; ចំលងតំលៃពីក្នុង AL ចូលកាន់ CL register

MOV DI , SI ; ចំលងតំលៃពីក្នុង SI register ទៅដាក់ក្នុង DI register

MOV CX , DX ; ចំលងតំលៃពីក្នុង DX register ទៅដាក់ក្នុង CX register



Instruction of 8086

2. Addition Instruction (ADD)

ADD គឺជា Instruction មួយប្រើសំរាប់ប្រាប់ទៅ ALU ធ្វើប្រមាណវិធីបូកពីចំនួន ដោយ Data ហៅចេញដោយស្វ័យប្រវត្តិពី Register និង Data 2 ហៅចេញពី Register/Memory លទ្ធផលក្រោយពី ALU គណនារួចផ្ទុកនៅក្នុង Register ជា Destination ។

Syntax : **ADD destination , source** ; ពេលប្រើ ADD Instruction ត្រូវកំណត់ destination = destination + source

ឧទាហរណ៍ : ប្រើ ADD Instruction ជាមួយ Register ប្រាប់ពីមុខងាររបស់ Register ។

ADD AL , CL ; គឺជាការបូកលេខពីរចំនួនដោយយកតំលៃក្នុង AL បូកនឹងតំលៃក្នុង CL ហើយលទ្ធផលផ្ទុកនៅក្នុង AL

ADD AX , 1245H ; AX=AX+1234H

ADD DX , x ; DX=DX+x

ADD sum, DI ; sum=sum+DI



Instruction of 8086

3. Subtraction Instruction (SUB)

SUB គឺជា Instruction មួយប្រើសំរាប់ប្រាប់ទៅ ALU ធ្វើប្រមាណវិធីដកពីចំនួន ដោយ Data ហៅចេញដោយស្វ័យប្រវត្តិពី Register និង Data 2 ហៅចេញពី Register/Memory លទ្ធផលក្រោយពី ALU គណនារួចផ្ទុកនៅក្នុង Register ជា Destination ។

Syntax : **SUB destination , source** ; ពេលប្រើ SUB Instruction ត្រូវកំណត់ $\text{destination} = \text{destination} - \text{source}$

ឧទាហរណ៍ : ប្រើ SUB Instruction ជាមួយ Register ប្រាប់ពីមុខងាររបស់ Register ។

SUB AL , CL ;AL=AL-CL

SUB AX ,1234H ;AX=AX-1234H

SUB r , DI ;r=r-DI

SUB total, 15H ;total=total-15H



4. Decrement Instruction (DEC)

DEC ជា Instruction សំរាប់ធ្វើការបន្ថយតម្លៃ១នៅក្នុង Register ។

Syntax : **DEC Reg**

ឧទាហរណ៍ : ប្រើ SUB Instruction ជាមួយ Register

DEC CX ; CX = CX – 1

DEC CX ; CX = CX – 1

ចំពោះប្រមាណវិធីខាងលើយើងអាចជំនួសដោយ SUB CX,2

5. Increment Instruction (INC)

INC ជា Instruction សំរាប់ធ្វើការបន្ថែមតម្លៃ១នៅក្នុង Register ។

Syntax : **INC Reg**

ឧទាហរណ៍:

MOV BX , 1230H ; BX = 1230H

INC BX ; BX = BX + 1 = 1231H

INC BX ; BX = BX + 1 ; ADD BX , 1

5. Jump Not Zero Instruction (JNZ)

JNZ គឺជា Instruction សំរាប់ឆ្ពោះទៅកាន់ Target Address បើសិនជា $ZF = 0$

និងមិនឆ្ពោះទៅកាន់ Target Address បើសិនជា $ZF = 1$ ។

តំលៃ $ZF=0$ នៅពេល register CX មានតំលៃខុសពី 0 ផ្ទុយទៅវិញគឺ $ZF = 1$ នៅពេលតំលៃនៅក្នុង CX ស្មើសូន្យ ។

Syntax : JNZ Target Address (is called Label in c programming)



6. Multiplication Instruction (MUL)

MUL ជាបញ្ជាប្រើសម្រាប់ធ្វើប្រមាណវិធីគណនាផលគុណ។

Multiplication	Operand1	Operand2	Result
Byte * Byte	AL	Register or Memory	AX
Word * Word	AX	Register or Memory	DX:AX
Byte * Word	AL AH	Register or Memory	DX:AX
DWord * Dword	EAX	Register or Memory	EDX:EAX

Instruction of 8086

ឧទាហរណ៍១: គណនាផលគុណ $10 * 20$ (byte * byte) លទ្ធផលផ្ទុកក្នុង AX register

.Data

```
x      db      10      ;      x=10      (byte)
y      db      20      ;      y=20      (byte)
```

.Code

start:

```
mov al,x      ;      al=x
mul y          ;      ax=ax*y
PrintDec ax
```

Ret

end start



Instruction of 8086

ឧទាហរណ៍២: គណនាផលគុណ $10 * 20$ (word * word) លទ្ធផលផ្ទុកក្នុង DX:AX register

.Data

```
x      dw      100      ;      x=100      (word)
y      dw      20       ;      y=200      (word)
```

.Code

start:

```
mov ax,x      ;      ax=x
mul y         ;      dx:ax=ax*y
PrintDec ax   ;      display value of ax
PrintDec dx   ;      display value of dx
```

Ret

end start



Instruction of 8086

ឧទាហរណ៍៣: គណនាផលគុណ $10 * 20$ (dword * dword) លទ្ធផលផ្ទុកក្នុង EDX:EAX register

.Data

```
x      dd      1000      ;      x=1000  (double word)
y      dd      2000      ;      y=2000  (double word)
```

.Code

start:

```
mov eax,x      ;      eax=x
mul y          ;      edx:eax=eax*y
PrintDec eax    ;      display value of eax
PrintDec edx    ;      display value of edx
```

Ret

end start



Instruction of 8086

7. Division Instruction (VID)

DIV ជាបញ្ជាប្រើសម្រាប់ធ្វើប្រមាណវិធីចែក។

Division	Dividend	Divisor	Quotient	Remainder
Byte / Byte	AL=B , AH=0	Memory or Register	AL	AH
Word / Word	AX=W , DX=0	Memory or Register	AX	DX
Word / Byte	AX=Word	Memory or Register	AL	AH
Dword / Word	DX:AX=DWord	Memory or Register	AX	DX
Dword / Dword	EAX	Memory or Register	EAX	EDX



Instruction of 8086

ឧទាហរណ៍១: គណនាផលគុណ $92 / 2$ (byte * byte) លទ្ធផលផ្ទុកក្នុង AX register

.Data

```
num      dd      92          ; x=92      (double word)
two       dd      2          ; y=2       (double word)
```

.Code

start:

```
mov edx,0          ; edx=0
mov eax,num         ; eax=num
div two            ; edx=eax/two
PrintDec  eax       ; display the value of eax
PrintDec  edx       ; display the value of edx
```

Ret

end start



8. AND Instruction

AND ជាពាក្យបញ្ជាប្រើសម្រាប់អនុវត្តប្រមាណវិធីកត្តាវិទ្យាឈ្នាប់ប្រសព្វរវាងទិន្នន័យពីរ និងលទ្ធផលផ្ទុកក្នុង destination។ destination អាចប្រើជា memory, register រីឯ source operand អាចប្រើជា immediate, memory , register.

Syntax : **AND destination , source** ; destination=destination AND source



9. OR Instruction

OR ជាពាក្យបញ្ជាប្រើសម្រាប់អនុវត្តប្រមាណវិធីកត្តាវិទ្យាឈ្នាប់ប្រជុំរវាងទិន្នន័យពីរ និង លទ្ធផលផ្ទុកក្នុង destination។ destination អាចប្រើជា memory, register រីឯ source operand អាចប្រើជា immediate, memory , register.

Syntax : **OR destination , source** ; destination=destination OR source



10. NOT Instruction

OR ជាពាក្យបញ្ជាប្រើសម្រាប់អនុវត្តប្រមាណវិធីកត្តាវិទ្យាឈ្នាប់មិនរវាងទិន្នន័យពីរ និង លទ្ធផលផ្ទុកក្នុង destination។ destination អាចប្រើជា memory, register រីឯ source operand អាចប្រើជា immediate, memory , register.

Syntax : **NOT destination** ; destination=NOT destination



X86Asm Editor

X86Asm ជាកម្មវិធី IDE មួយអាចសរសេរភាសា Assembly ដោយប្រើទំហំ 8bit , 16bit និង 32 bit Registers និងប្រើ Instructions របស់ CPU ចាប់ពីលេខ 8086 រហូតដល់ CPU បច្ចុប្បន្ននេះ។ វាអាចប្រើប្រាស់អនុគមន៍របស់ C/C++ និង API (Application Programming Interface) ដែលជួយសម្រួលក្នុងការសរសេរភាសា Assembly អោយកាន់តែមានភាពងាយស្រួល។ ជាងនេះទៅទៀតការសរសេរភាសា Assembly ប្រើសម្រាប់បង្កើតគំរោងថ្មីៗដោយប្រើជា Console ដោយផ្ទាល់ និងអាចប្រើ Resource Editor ដែលមានទំរង់ដូច Visual Basic ដែរក្នុងការបង្កើត Dialog ឬ Windows បានលឿនបំផុត ។



X86Asm Editor

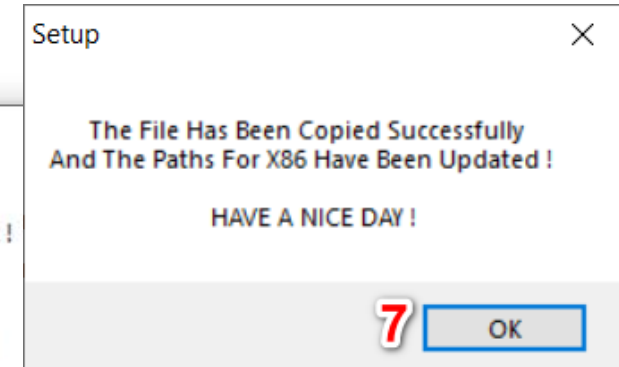
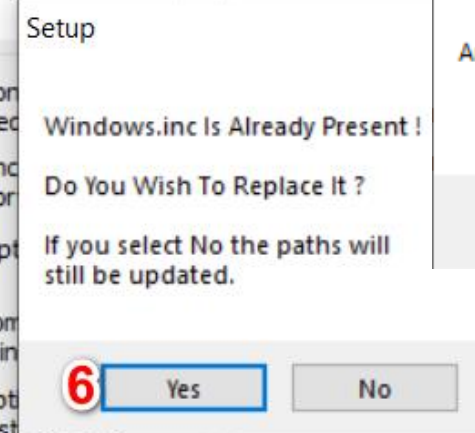
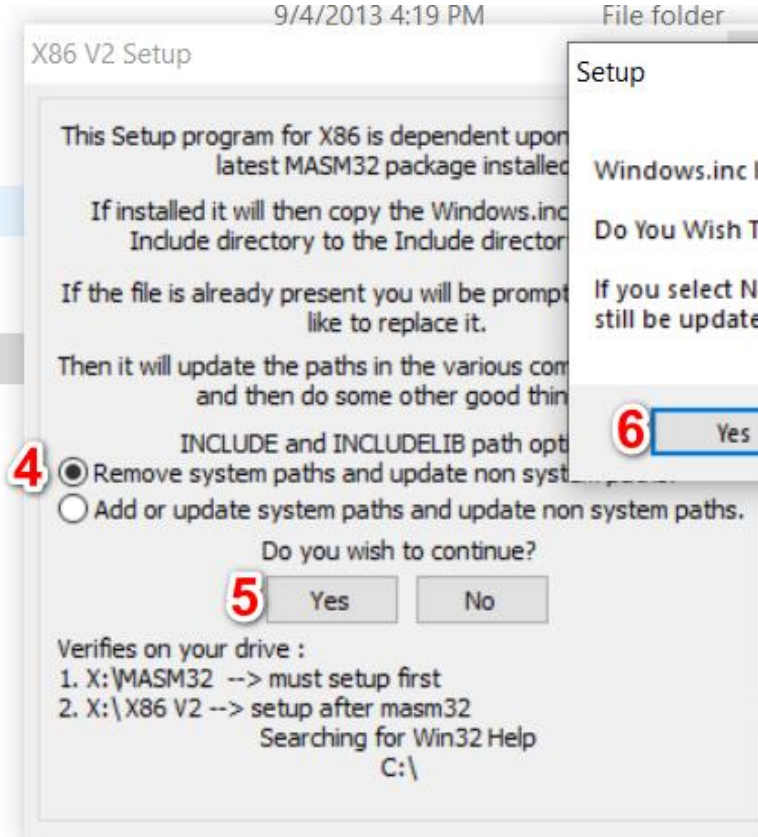
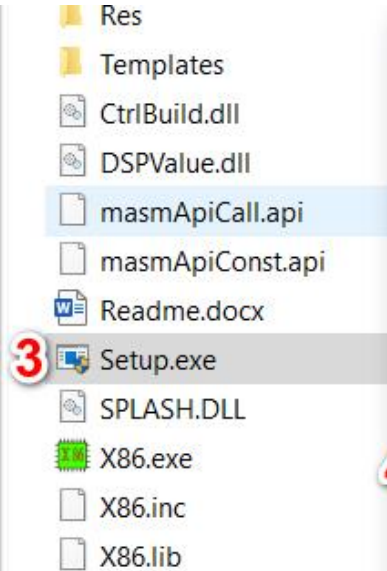
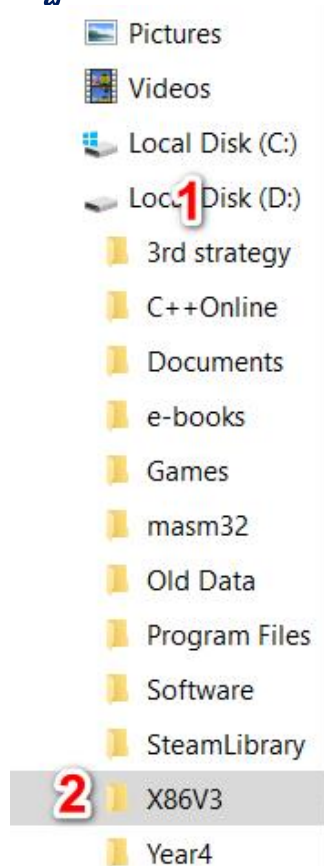
ដើម្បីដំណើរការកម្មវិធី

Editor

X86Asm

ទៅបានយើងត្រូវតំលើងកម្មវិធីនេះជាមុនសិន

រួមជាមួយនឹង Masm32 ។



X86Asm Editor

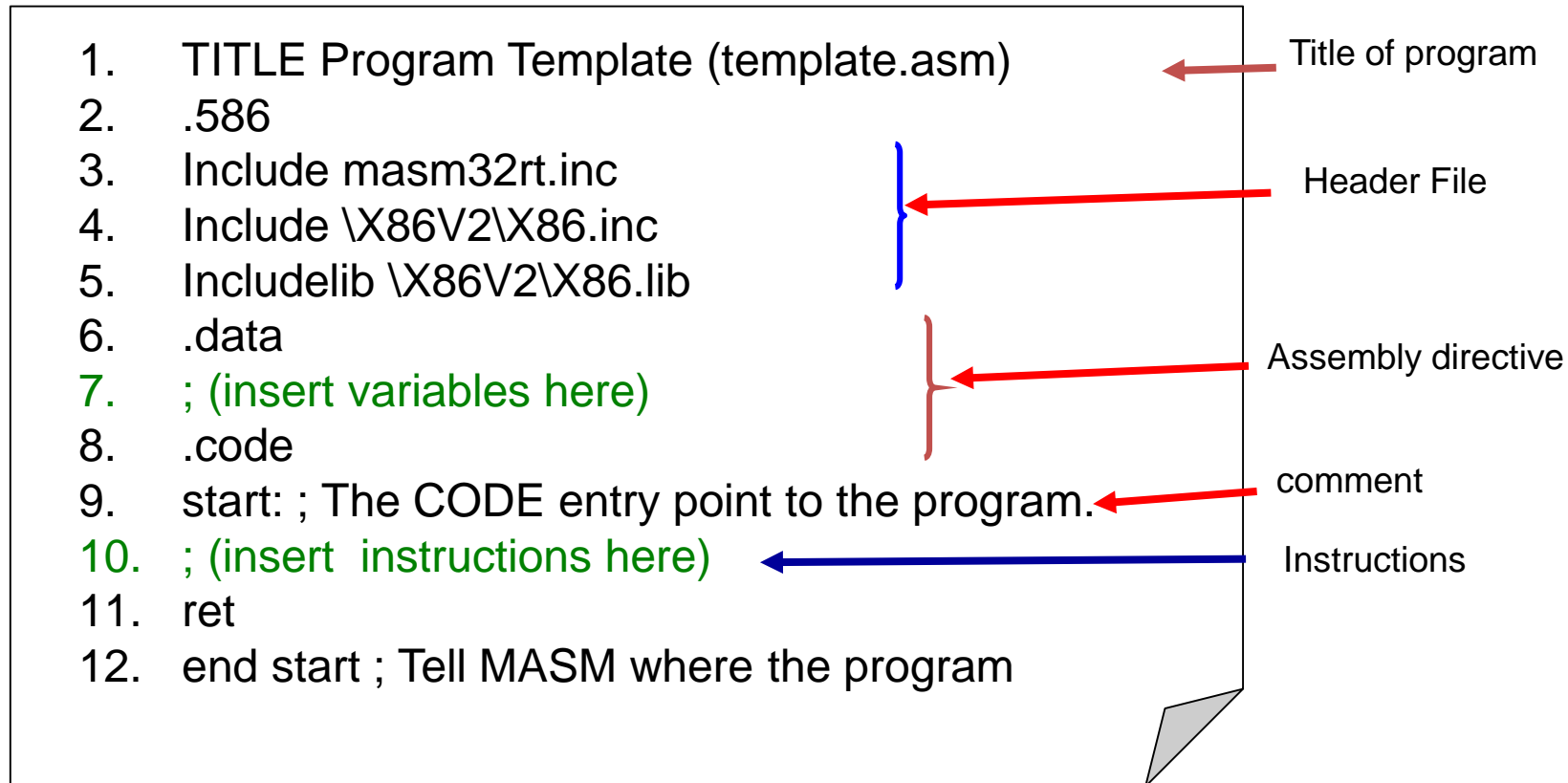
ដើម្បីសរសេរកម្មវិធីមួយ យើងត្រូវបង្កើត project ជាមុនសិនដោយអនុវត្តតាមដំណាក់កាលខាងក្រោម:



- **Assembly or Assembler** គឺជាភាសាសរសេរកម្មវិធីមួយ ដែលបំប្លែងពី source code ទៅជាម៉ាស៊ីនកូដ សម្រាប់អោយកុំព្យូទ័រដំណើរការ។
- **Linker** (a companion program of assembler) គឺជាដំណើរការភ្ជាប់ file ផ្សេងៗរបស់ assembly រួមបញ្ចូលគ្នាជាfile តែមួយសម្រាប់ដំណើរការ។

add32bit.asm -> add32bit.obj -> add32bit.exe

Template of source code of assembly



- **.586** : សម្រាប់បញ្ជាក់អោយ assembler ប្រើ 80386 instruction set.
- **.data** : គឺជាផ្នែកសំរាប់ប្រកាសតម្លៃចាប់ផ្តើមក្នុងការសរសេរកម្មវិធី។
- **.code** : គឺជាផ្នែកសំរាប់សរសេរឃ្លាបញ្ជាផ្សេងៗសម្រាប់កម្មវិធី
- **start** : គឺជាផ្នែកសំរាប់ចាប់ផ្តើមដំណើរការ
- **end start** : គឺជាផ្នែកសំរាប់បញ្ចប់ដំណើរ
- **ret** : គឺជាផ្នែកសម្រាប់បញ្ជូនសញ្ញាត្រឡប់ទៅអោយប្រព័ន្ធប្រតិបត្តិការណ៍
- **Comment** : ប្រើសម្រាប់ពន្យល់ ឬសម្គាល់ឃ្លាបញ្ជា

ដើម្បីប្រើប្រាស់ memory នៅក្នុងភាសា Assembly យើងត្រូវសិក្សាអំពី
ប្រភេទទិន្នន័យខាងក្រោម៖

[variable-name] define-directive initial-value

Directive	Purpose	Storage Space
DB	Define Byte	allocates 1 byte
DW	Define Word	allocates 2 bytes
DD	Define Doubleword	allocates 4 bytes
DQ	Define Quadword	allocates 8 bytes
DT	Define Ten Bytes	allocates 10 bytes

Invoke macro

invoke គឺជា macro ប្រើប្រាស់ហៅឈ្មោះអនុគមន៍ រួមនិងធាតុរបស់វាមកប្រើប្រាស់ក្នុងការបញ្ជានៅក្នុង X86Asm IDE បានលឿននិងមានភាពងាយស្រួល។

INVOKE FUNCTION_NAME [, ARGUMENT_LIST] ; ARGUMENT_LIST

invoke crt_scanf, chr\$ ("%d"), addr var

scanf ("%d",&var);



DbgDump instruction

```
;-----  
[ ] .Data  
    word1    dw    1234h  
    word2    dw    0567h  
    product  dd    0  
  
[ ] .Code  
start:  
    Mov ax, word1  
    Mul word2  
    Mov word ptr product, ax  
    Mov word ptr product+2, dx  
    DbgDump offset product,4  
    PrintHex product  
  
    Ret  
end start  
;=====
```

```
00403004:  EC 56 62 00-  
product = 006256EC (RUPP.asm, 20)
```



DbgDump instruction

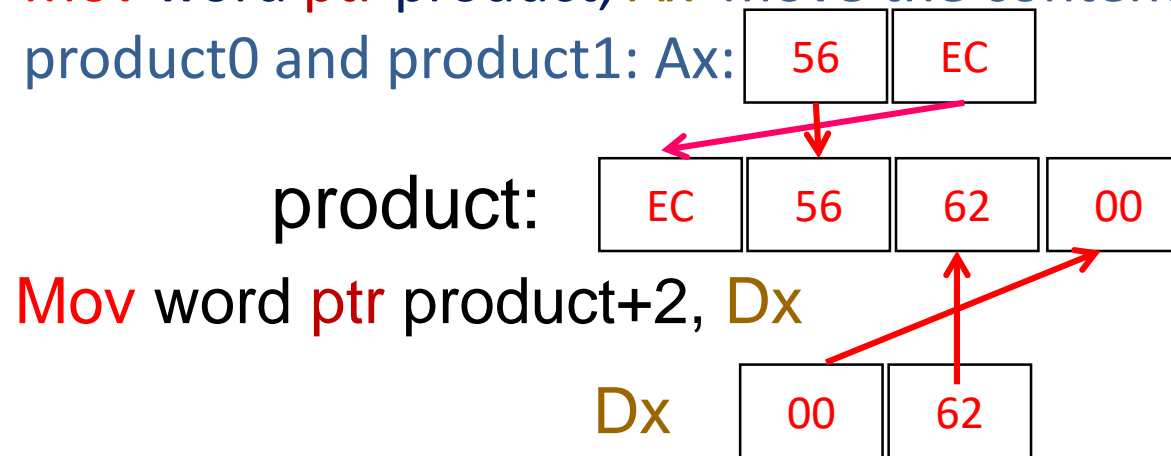
- DbgDump offset product
- DbgDump is a macro to see data and result in Memory .
- Offset is directive for defined variables are address .

0 1 2 3

- product dd 0 ; ➡ product:

00	00	00	00
----	----	----	----
- **Mov** word **ptr** product, **Ax** move the contents of ax to product0 and product1: Ax:

56	EC
----	----



Decision Directive

If statement

Syntax :

```
.if condition
```

```
    StatementA
```

```
.endif
```

```
    StatementB
```

```
    StetementC
```



If ... else statement

Syntax :

```
.if condition  
    StatementA  
.else  
    StatementB  
.endif
```

.While condition

Statement(s)

;Dec or Inc Instruction

. Endw

Loop statement

.While condition

Statement(s)

;Dec or Inc Instruction

. Endw

