Тема 8 Държавен изпит



специалност Приложна математика

Криволинейни интеграли върху равнинни криви. Формула на Грийн.

Анотация

Дефиниция на гладка крива в равнината, зададена параметрично; формула за дължината й. Риманови суми за криволинейни интеграли от първи и втори род и свойствата им. Формули за свеждане на криволинейните интеграли към риманови. Доказателство на формулата на Грийн

$$\int_{C} P dl x + Q dl y = liint i \overset{i}{D} i \cdot \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} dl x dl y$$

Да се разгледа първо случаят, когато D може да се представи във вида $D=\{(x,y)\in P^2, x_1\leq x\leq x_2, y_1(x)\leq y\leq y_2(x)\}$, а функцията Q (x,y) е тъждествено нула, и да се покаже, че горната формула следва от формулата на Лайбниц – Нютон. Да се обясни накратко как от този частен случай се извежда общият случай.

1.Гладка крива, дължина на крива, естествена параметризация на крива

Дефиниция 1.1 (гладка крива)

Гладка крива е ГМТ от точки в равнината или пространството определено от гладка функция α от $\alpha: \Delta \to R^3(R^2)$, $\alpha \in C^1(\Delta)$ и $\alpha(t) \neq 0$, $t \in \Delta$.

Твърдение 1.1 Дължината на гладка крива от R^3 при изменящ се аргумент в интервала [a, b], където $\alpha(a) = A$, $\alpha(b) = B$ се дава с формулата

$$lengt \ h(\Gamma_{AB}) = \int_{a}^{b} \sqrt{\overset{\cdot}{\alpha_{1}}^{2}(t) + \overset{\cdot}{\alpha_{2}}^{2}(t) + \overset{\cdot}{\alpha_{3}}^{2}(t)} \ \mathscr{A}t$$

Нека фиксираме точка от кривата A_0 която отговаря на $t_0 \epsilon \Delta$. Да дефинираме

функцията $s(t) = \begin{cases} lengt \ h(\alpha[t_0,t]), t > t_0 \\ 0 \\ -lengt \ h(\alpha[t_0,t]), t < t_0 \end{cases}$ Тази функция е "ориентирана дължина" и чрез

нея се задава "правилна" посока на обикаляне на дадена крива. s(t) се нарича естествен параметър и от свойствата на интеграла и твърдение 1.1 имаме, че $s(t) = \int\limits_{t_0}^t \dot{\zeta} \vee \dot{\alpha}(t) \vee \dot{\zeta} \, dt$

$$s(t) = \dot{c} \lor \dot{\alpha}(t) \lor \dot{c}$$

s(t) се нарича **естествен параметър**, защото ако параметризираме кривата чрез s вместо t, ще получим "вървене" по кривата с единична скорост.

Наистина, нека t(s) е обратната функция на s(t). Да дефинираме $\alpha(s) = \alpha(t(s))$, $s \in \Delta_1$, където Δ_1 е образа на Δ под действие на s(t). Тогава след диференциране $\alpha'(s) = \dot{\alpha}(t(s)) * t'(s)$. За да докажем, че дължината на производната по естествения параметър е единица, да диференцираме равенството

$$s(t(s))=s$$
 . Получаваме $s(t(s))$. $t'(s)=1$. Тогава имаме $t'(s)=\frac{1}{\mathsf{i}\lor\alpha(t(s))\lor\mathsf{i}}$.

Следователно

$$\alpha'(s) = \frac{\alpha(t(s))}{\zeta \vee \alpha(t(s)) \vee \zeta} \rightarrow \forall \zeta \alpha'(s) \vee \zeta = 1$$

2. Криволинеен интеграл от първи род

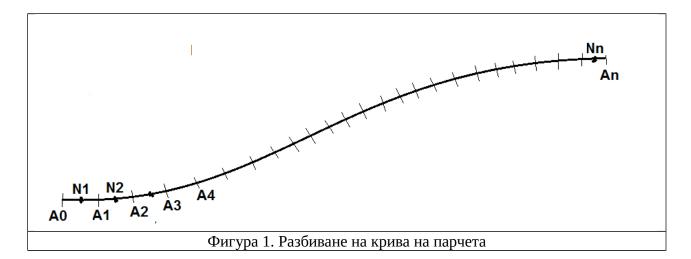
Мотивационна задача:

Имаме **материална нишка** със зададена функция на плътността, която в общия случай не е постоянна по продължение на нишката. Можем ли да пресметем масата и?

Нека зададем материалната нишка като гладка крива $\alpha(s)=\alpha(t(s))$ и да предположим, че е зададена в естествен параметър. Нека f(s) е непрекъсната функция на плътността. Имаме t(s): $[0,S] \rightarrow [a,b]$, $A=\alpha(a)$, $B=\alpha(b)$

(за отправна точка от кривата е избран единия и край). Да разделим кривата на отделни дъги посредством точките от кривата $A_0 = A, A_1, A_2, \dots, A_{n-1}, A_n = B$, отговарящи на стойности на естествения параметър $0 = s_0 < s_1 < s_2 < \dots < s_{n-1} < s_n = S$. Имаме $A_i = \alpha(s_i), i = 0, 1, \dots, n$

Освен това да изберем представителни точки $\xi_i \epsilon[s_{i-1},s_i], i=1,2,...,n$ и отговарящите им точки от кривата $N_i = \alpha(\xi_i), i=1,...,n$ (фиг. 1)



Да образуваме сумата
$$\sum_{i=1}^n f(N_i) \operatorname{lengt} h(\Gamma_{A_{i-1},A_i}) = \sum_{i=1}^n f(\alpha(\xi_i))(s_i-s_{i-1})$$
.

От една страна всяко събираемо е приближената линейна маса на участъка си, а от друга, имаме Риманова сума върху интервала [0,S] на функцията $(f \circ \alpha)(s)$ с разбиване

$$\pi = \{ s_i \}_{i=0,1,\ldots,n}$$

Ясно е, че
$$\sum_{i=1}^n f(\alpha(\xi_i))(s_i-s_{i-1}) {\underset{d(\pi)\to 0}{ o}} \int\limits_0^S f(\alpha(s)) ds$$

Тази функция е интегруема понеже $f \circ \alpha$ е непрекъсната върху [0, S].

Дефиниция 2.1 Нека е зададена гладка крива Γ чрез функцията $\alpha(s)$ и непекъсната върху точките от кривата функция $f: \Gamma \to R$. Криволинеен интеграл от първи род от функцията f върху Γ наричаме Римановия интеграл $\int\limits_0^s f(\alpha(s)) ds$ и бележим с

$$\int_{\Gamma} f ds$$

За да пресметнем по- лесно такива интеграли ще се възползваме от записа на криволинейния интеграл от първи род в параметъра t, а именно

$$\int_{a}^{b} f(\alpha(t)) \vee \dot{\alpha}(t) \vee \dot{\alpha}(t) \vee \dot{\alpha}(t)$$

следва от равенствата

$$t'\!\left(s\right) = \frac{1}{ \mathbf{i} \vee \alpha(t(s)) \vee \mathbf{i}} \leftrightarrow \frac{\mathbf{d}\!\!/ t}{\mathbf{d}\!\!/ s} = \frac{1}{ \mathbf{i} \vee \alpha(t(s)) \vee \mathbf{i}} \leftrightarrow \mathbf{d}\!\!/ s = \mathbf{i} \vee \alpha(t) \vee \mathbf{i} \cdot \mathbf{d}\!\!/ t$$

Забележка : Ако положим f да е тъждествено единица, то получаваме, че криволинейния интеграл от първи род дава дължината на кривата.

Основни свойства:

- 1) Криволинейния интеграл от 1 род не зависи от параметризацията
- 2) Не зависи от посоката на обхождане
- **3**) Може да се додефинира за частично гладки криви (гладка крива, освен в краен брой точки, където са непрекъснати). В този случай интеграла е сума от интегралите по гладките парчета.

3. Криволинеен интеграл от втори род

Мотивационна задача:

Нека разглеждаме материална точка, намираща се под действие на силово поле. Каква работа извършва това поле при дадено преместване на точката?

Забележка: Да припомним, че работа на постоянно силово поле , извършена за праволинейно преместване на материална точка от т. А до т. В е равна на

$$\dot{\iota} \vee AB \vee \dot{\iota} < \dot{F}, \frac{\ddot{AB}}{\dot{\iota} \vee AB \vee \dot{\iota}} \ge \dot{\iota} \qquad \dot{\iota} \ddot{F}, \ddot{AB} > \dot{\iota}$$

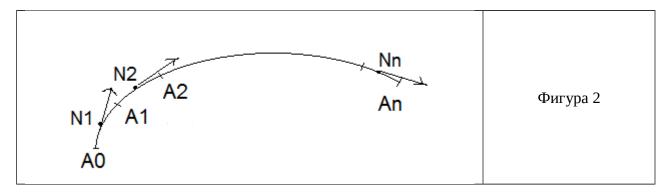
Дефиниция 3.1 Векторно поле, дефинирано в област $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ наричаме функция F, която на всяка точка от Ω съпоставя вектор от \mathbb{R}^n . Полето е **гладко**, ако функцията F е гладка.

Нека е зададена гладка крива Γ \subset Ω в естествен параметър. Ще изчислим работата, която ще извърши гладко векторно поле F за преместване на точка по кривата Γ .

Да разделим кривата на отделни дъги посредством точките от кривата $A_0 = A, A_1, A_2, \dots, A_{n-1}, A_n = B \quad \text{, отговарящи на стойности на естествения параметър}$ $0 = s_0 < s_1 < s_2 < \dots < s_{n-1} < s_n = S \quad \text{. Имаме} \quad A_i = \alpha(s_i), i = 0, 1, \dots, n \quad \text{. Освен това да изберем}$

представителни точки $\xi_i \epsilon[s_{i-1},s_i]$, i = 1,2,...,n и отговарящите им точки от кривата

$$N_i = \alpha(\xi_i)$$
, $i = 1,...,n$ (фиг. 2)



Във всяка от представителните точки да прекараме единична допирателна $\tau(N_i)$ към кривата. Ако разбиването е ситно тази допирателна ще е добро приближение на съответния и сегмент от кривата. Тогава за всеки сегмент можем да изчислим приближената работа на векторното поле чрез израза $\ddot{\iota}F(N_i)$, $\tau(N_i) > lengt h(\Gamma_{A_{i-1}A_i})$

Да сумираме тези приближения

$$\overset{-\iota}{\iota} F(N_{i}), \tau(\overset{-\iota}{N_{i}}) > \overset{\iota}{\iota} lengt h(\Gamma_{A_{i-1}A_{i}}) = \sum_{i=1}^{n} \overset{-\iota}{\iota} F(\alpha(\xi_{i})), \tau(\alpha(\xi_{i})) > (s_{i} - s_{i-1})$$

$$A \sum_{i=1}^{n} \overset{\iota}{\iota}$$

Последното е Риманова сума за функцията $f(s)=\overset{-\iota}{\iota}\overset{-\iota}{F}(\alpha(s))$, τ $(\alpha(s))>\overset{-\iota}{\iota}$. Тя е непрекъсната и следователно ако диаметъра на разбиването клони към 0, то $A=\int\limits_0^s f(s) ds=\int\limits_\Gamma {\overset{\iota}{\iota}F}, dr>\overset{\iota}{\iota}$

Дефиниция 3.2 Криволинеен интеграл от втори род от полето F по крива Γ наричаме

$$A = \int\limits_0^s f(s) \, ds$$
 , където $f(s) = \mathop{\ifomtheta}\limits_{}^{-i} F(\alpha(s))$, τ $(\alpha(s)) > \mathop{\ifomtheta}\limits_{}^{-i}$.

Забелжка: В параметър t интеграла има вида $A = \int_a^b \dot{c} \, F(\alpha(t)), \dot{\alpha}(t) > dt$

Свойства:

- 1) Криволинейния интеграл от втори род не зависи от параметризацията
- 2) Ако сменим посоката на обикаляне, знакът на интеграла се сменя.
- **3**) Може да се додефинира криволинеен интеграл от втори род за частично гладки криви по същия начин, както и при първи тип.

Дефиниция 3.3 (потенциал)

Нека F е векторно поле, дефинирано в област $\Omega \subset R^n$. Казваме, че F е **потенциално** ако съществува скаларна функция $u: \Omega \to R$, такава че

$$F = -grad(u) = \left(\frac{-\partial u}{\partial x_1}, -\frac{\partial u}{\partial x_2}, \dots, -\frac{\partial u}{\partial x_n}\right)$$

Тази скаларна функция се нарича потенциал.

Теорема 3.1 Нека F е непрекъснато векторно поле, дефинирано в област $\Omega \subset \mathbb{R}^n$

Тогава следните са еквивалентни

$$3.1.1 \int\limits_{\Gamma_{AB}} \dot{c} F, dr > \dot{c}$$
 не зависи от кривата , която свързва A и B (кривата лежи в Ω)

3.1.2 F е потенциално.

3.1.3
$$\oint_{\Gamma} \dot{c} F, dr \ge 0$$
 за всяка затворена крива Γ в Q

4. Формула на Грийн

Теорема 4.1 (Формула на Грийн)

Нека \tilde{F} е $C^1(D)$ гладко векторно поле, D е отворено . Нека $\partial D = \Gamma$ е частично гладка, проста и затворена крива. Тогава ако \tilde{F} =(P(x,y),Q(x,y)) то е в сила

$$\int_{\Gamma} P \mathcal{A} x + Q \mathcal{A} y = liint \partial D \partial \cdot \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \mathcal{A} x \mathcal{A} y$$

<u>Доказателство</u>(в случая когато Γ е криволинеен трапец по у и Q =0).

Имаме, че $\Gamma = \Gamma_1 U \Gamma_2 U \Gamma_3 U \Gamma_4$ може да се представи по следния начин(фиг.3) :

$$\Gamma = \left[\left(x, y_1(x) \middle| x \epsilon [x_1, x_2] \right) \bigcup \left\{ \left(x_2, y \middle| \forall y \epsilon [y_1(x_2), y_2(x_2)] \right\} \right]$$

$$\bigcup \left\{ \left(x, y_2(x) \middle| x \epsilon [x_2, x_1] \right) \bigcup \left[\left(x_1, y \middle| y \epsilon [y_2(x_1), y_1(x_1)] \right\} \right]$$

Имаме $\oint_{\Gamma} i F, dr \ge \oint_{\Gamma} P dx = \sum_{i=1}^{4} \int_{\Gamma_i} P dx$

$$\int\limits_{\Gamma_1} P dx = \int\limits_{x_1}^{x_2} P\!\!\left(x,y_1\!\left(x\right)\right) d\!\!\!/ x$$

$$\int_{\Gamma_2} P dx = \int_{x_1}^{x_2} P(x_2, y) dx_2 = 0 = \int_{\Gamma_4} P dx$$

$$\int_{\Gamma_{3}} P dx = \int_{x_{2}}^{x_{1}} P(x, y_{2}(x)) dx = -\int_{x_{1}}^{x_{2}} P(x, y_{2}(x)) dx$$

Следователно

$$-\int\limits_{x}^{x_2}\int\limits_{y_2(x)}^{y_2(x)}rac{\partial}{\partial y}P(x,y)\,d\!\!\!/yd\!\!\!/x=\int\!\!\int\limits_{D}-rac{\partial}{\partial y}P\,dxdy$$
 , което трябваше да докажем.

Забележка 1: Ако Q не е различно от нула можем да приложим същото разсъждение за $\oint\limits_{\Gamma} Q dy$ ако D е криволинеен трапец и по x.

Забележка 2: Ако D не е криволинеен трапец, понеже кривата е проста, затоворена и гладка можем да я разбием на краен брой? Криволинейни трапци. Върху всеки от тях ще приложим горното разсъждение и така ще получим сума от криволинейни интеграли върху тези трапци равна на двоен интеграл по цялото D, тъй като двойния интеграл е адитивен. Тази сума, обаче, при правилно обхождане на кривите ще се окаже равна на

$$\oint_{\Gamma} \zeta F, dr > \zeta$$
 , тъй като всяка вътрешна за D контурна крива на криволинеен трапец ще

участва в точно два трапци, но те ще бъдат обхождани в различни посоки.

Литература:

[1] Записки от лекциите МА, спец. ПМ, на Н. Рибарска

Тема 8

Темата е разработена от Велико Дончев, уч. 2011/2012 г.