

Торина Барба.

кредит

! она от. этого формул.
неверно!

„defer mind stic“

~~несущий~~

deterministic

предназначены

Оур. dt - элементу предка уелык

уражен,

$$d_t = \alpha_0 + \alpha_1 \cdot d_{t-1} + \alpha_2 \cdot d_{t-2} + \dots$$

унт: ели жале d_{f1}, d_{f2}, \dots то
угодно роко жале d_f .

Гр илер.

назб. два кубика X_1, X_2

$$y_t = \begin{cases} x_1 & \text{if не втн.} \\ x_2 & \text{if втн.} \end{cases}$$

$$E(y_5) = E(x_1) = \frac{1+6}{2} = 3.5$$

$$\text{Var}(y_i) = \text{Var}(X_i) = E(X_i^2) - (E(X_i))^2 = \dots > 0$$

улад. прорн

4, 2, 4, 2, ...

Аннотация

$$y_t = 1 \cdot y_{t-2}$$

$$\tilde{y}_t = \begin{cases} x_1 + u_t \\ x_2 + u_t \end{cases}$$

f - нечет.

t-zeit.

$U_8 \sim i$ -Wigner
(ke prob.
or X_1, X_2)

по г-линолу
пары $\Rightarrow x_1, x_2$
всестр.

Теор. Боула (Wold decomposition theorem)

Если $(y_t)_{t=-\infty}^{t=+\infty}$ — стационарный процесс, то

его можно разложить на сумму $MA(\infty)$ + предсказуемый процесс.

$$y_t = \underbrace{\sum_{i=0}^{\infty} \delta_i \cdot u_{t-i}}_{MA(\infty)} + d_t$$

можно
записать
ARMA!

$\delta_0 = 1$

① $(u_t) \sim \text{б.н.п.}$ $E(u_t) = 0$, $\text{Cov}(u_t, u_s) = 0$ при $t \neq s$
 $\text{Var}(u_t) = \sigma_u^2$

② (d_t) — гауссовский процесс. $E(d_t) = \mu$
 (d_t) — стационарный

③ $\text{Cov}(u_t, d_s) = 0 \quad \forall t, s.$

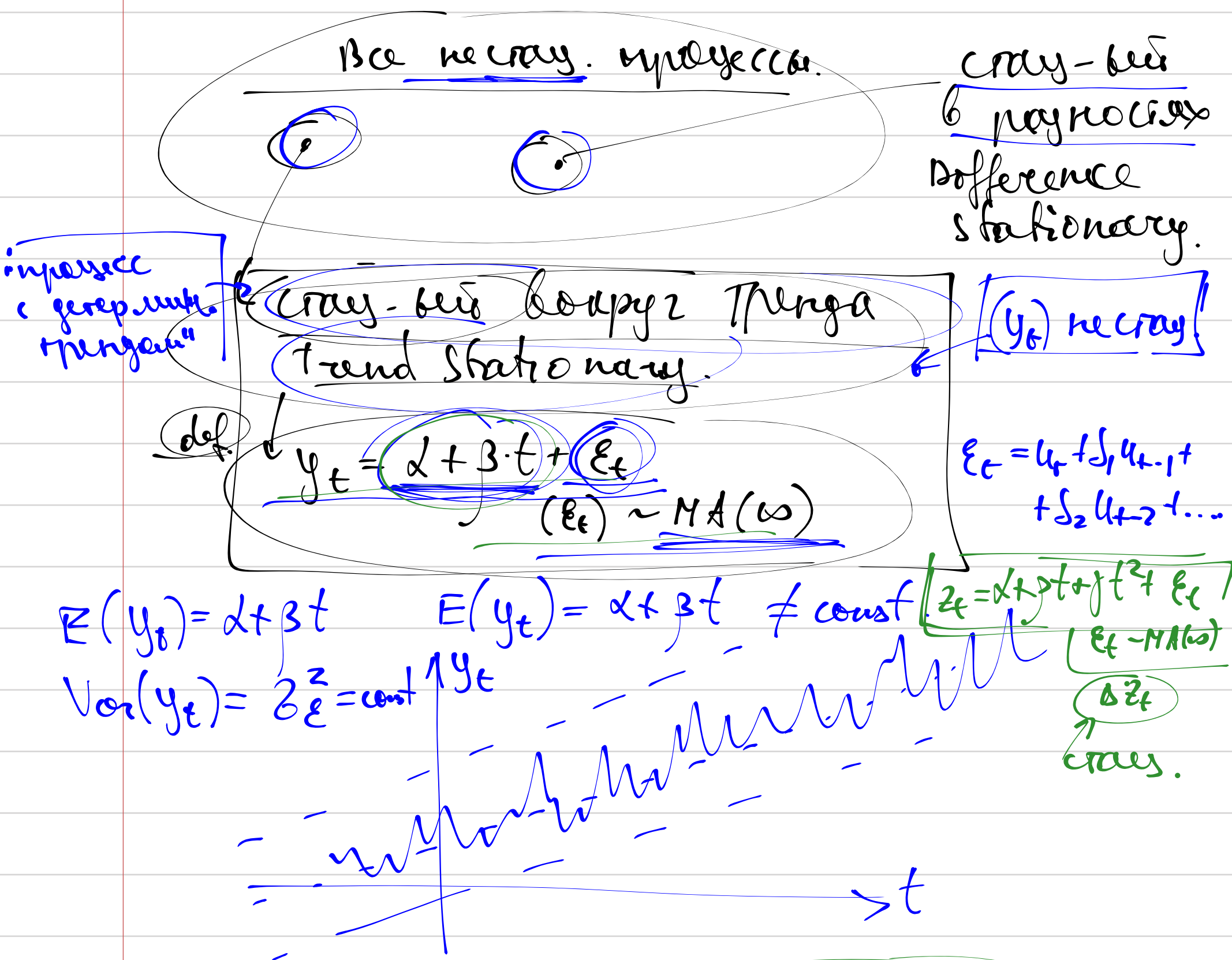
→ предст. уга:

$y_t = \underbrace{\beta_1 + \beta_2 \cdot x_t}_{\text{предст. (векторно-предст. процесс)}} + \varepsilon_t$

$(\varepsilon_t) \sim \text{ARMA}(p, q)$

Много нестационарных процессов

- ETS - модель для нестационарных процессов
Линейные нестационарные модели
- могут преобразоваться в так, чтобы
были стационарными, чаще используют
ARMA-модели.



Как оценивать?

$$y_t = \alpha + \beta \cdot t + \epsilon_t$$

$\epsilon_t \sim \text{стационарные ARMA}(p, q)$

→ метод макс. правдоподобия

раньше:

Шаг 1. построить регрессию

$$\hat{y}_t = \hat{\alpha} + \hat{\beta} \cdot t$$

Шаг 2.

$$z_t = y_t - \hat{y}_t$$

оценить

для $(z_t) \sim \text{ARMA}(p, q)$

Difference stationary.

imp

(y_t) - стационарный процесс

или

①

(y_t) не стационарный!

②

не имеет вер

$$y_t = \alpha + \beta t + \varepsilon_t, \text{ где } \varepsilon_t \sim N(0, \sigma^2)$$

③

$$(\Delta y_t) \sim N(0, \sigma^2)$$

— "процесс со случайн. трендом"

Пример.

$$x_t = 2 + u_t + u_{t-1}$$

$$\leftarrow N(1)$$

$$(u_t) \sim \text{i.i.d.}$$

$$\text{Var}(y_0) = 0$$

$$\text{Var}(y_t) \leq 2\sigma_u^2$$

$$\text{Var}(y_2) = \text{Var}(x_1 + x_2) =$$

$$= \text{Var}(u_0 + u_1 + u_1 + u_2) = \sigma_u^2 + 4\sigma_u^2 + \sigma_u^2 = 6\sigma_u^2$$

$$y_t = \begin{cases} 0 & t=0 \\ \sum_{k=1}^t x_k & t>0 \end{cases}$$

$$t=0$$

$$t>0$$

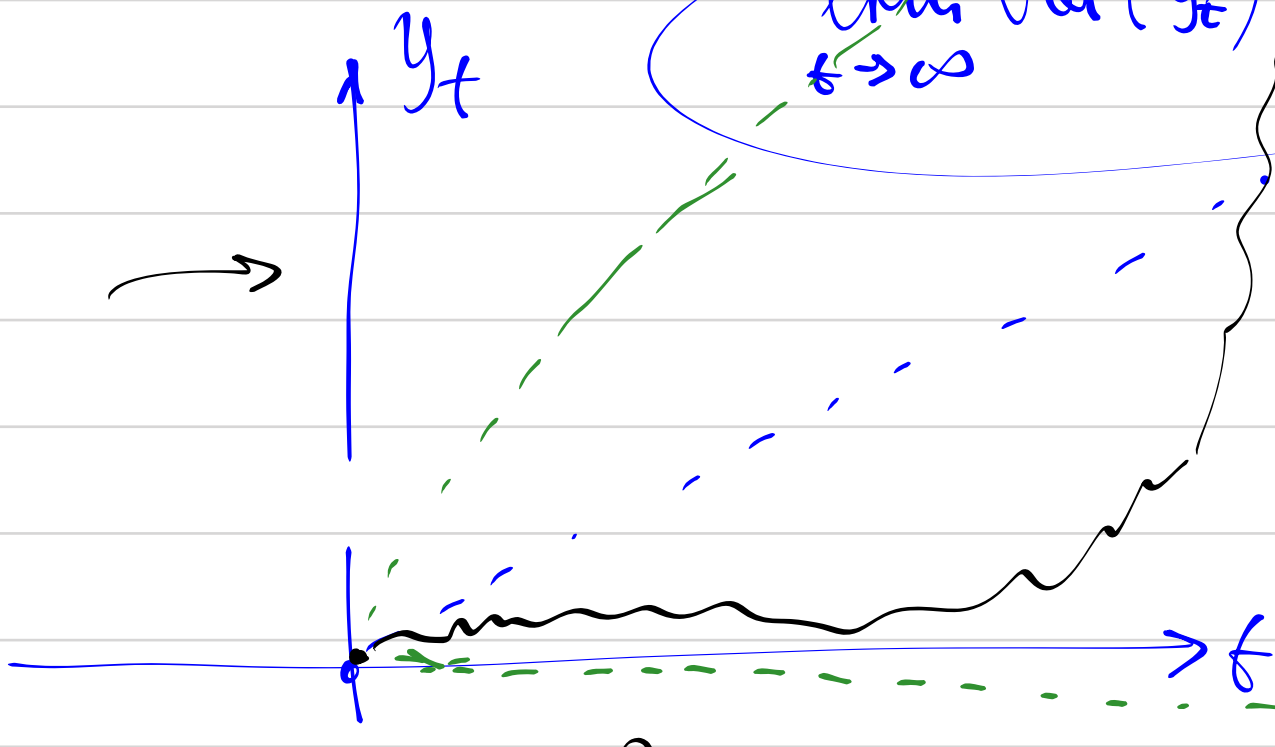
$$\lim_{t \rightarrow \infty} (\text{Var}(y_t) - \alpha - \beta t) = 0$$

$$E(y_t) = 2 \cdot t$$

$$\text{Var}(y_t) \neq \text{const.}$$

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \text{Var}(y_t) = +\infty$$

$$E(y_t)$$



как определить?

Метод 1.

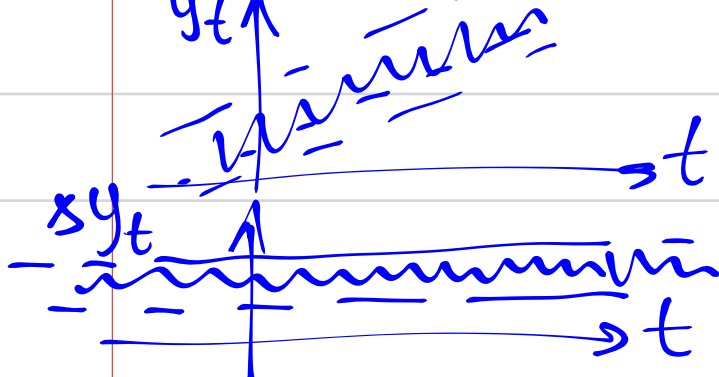
$$y_t \rightarrow \Delta y_t$$

Метод 2.

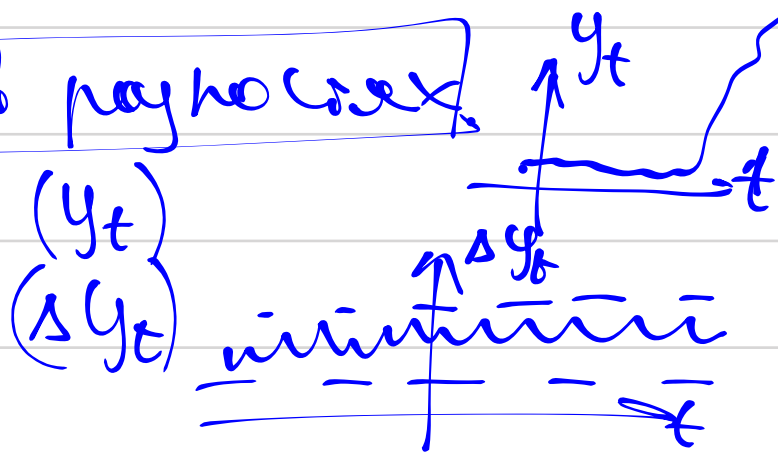
$$\Delta y_t \sim ARMA(p, q)$$

на графике.

Стационарный процесс



Стационарный процесс



как отличить? [можно быть]

- по графику.
- взять оба варианта и сравнить качество прогнозов.
- алгоритм Ханджары - Хайнмана (Khandakar - Hyndman) ← [визу. пог.]
/ и подробное видео: DDSR... /

по AIC сравнить нельзя.

$y_t \sim TS$ (trend stationary)
 $\ln f(y_1, \dots, y_T | \alpha, \beta, \theta)$
↑
пар. ARMA

$y_t \sim DS$ (difference stationary)
 $\Delta y_t = x_t \sim ARMA$
 $\ln f(x_2, \dots, x_T | \theta)$
↑
пар ARMA.

def $(y_t) \sim \text{ARIMA}(p, d, q)$ - процесс.

↑
"integrated"

d - порядок интегрирования
order of integration

интуитив: если считать (y_t) стационарным
тогда d раз деривировать и получить.

предположно:

y_t - не ст. [и не ст. вокруг нуля]

$\Delta^1 y_t$ - не ст. [и не ст. вокруг нуля]

\vdots
 $\Delta^{d-1} y_t$ - не ст. [и не ст. вокруг нуля]

$\Delta^d y_t \sim \text{ARMA}(p, q)$

на практике:

$d = 0, 1, 2$

практично.

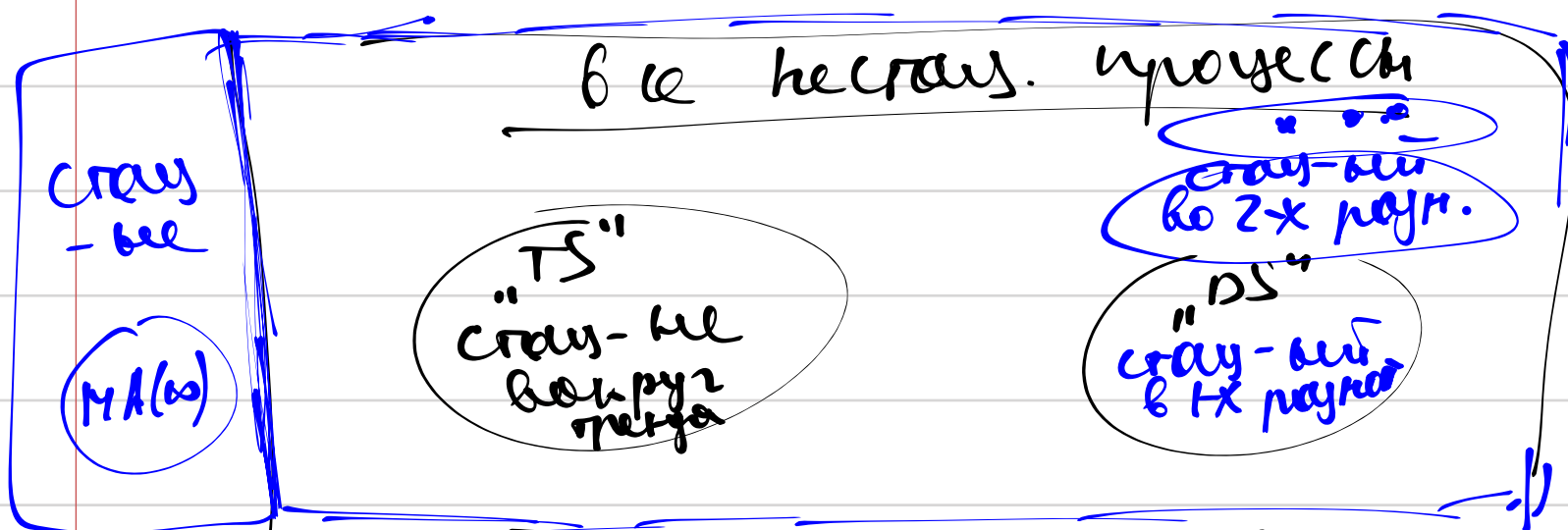
$\Delta y_t \sim \text{ARMA}(p, q)$

$y_t \sim \text{ARMA}(p, q)$

$\Delta^2 y_t = \Delta(\Delta y_t) = \Delta(y_t - y_{t-1}) = y_t - 2y_{t-1} + y_{t-2}$
 $\sim \text{ARMA}(p, q)$

(уб.)

некоторые ETS можно моделировать как $\text{ARIMA}(p, 2, q)$



$x_t \sim \text{ARMA}(p, q)$

$y_t = \sum_{i=1}^t x_i$

$z_t = \sum_{i=1}^t y_i$

$z_t \sim \text{ARIMA}(p, 2, q)$
 $y_t \sim \text{ARIMA}(p, 1, q)$

$$x_t \sim \boxed{MA(\infty)}$$

$$\boxed{x_t = \mu + u_t + \delta_1 u_{t-1} + \delta_2 u_{t-2} + \dots}$$

$$\boxed{\begin{matrix} (u_t) \sim WN \\ \sum \delta_i^2 < \infty \end{matrix}}$$

условие 1: $x_t = \mu + u_t$ \downarrow

условие 2: шок коинтегрирует

гипотеза. можно представить WN как MA(q) в виде MA(∞) где все коэффициенты стремятся к 0.

гипотеза. $u_t \sim WN$

$$\boxed{\begin{matrix} \downarrow \\ (u_t) \end{matrix}} \quad \boxed{\begin{matrix} MA(\infty) \\ u_t = v_t + \delta_1 v_{t-1} + \delta_2 v_{t-2} + \dots \\ \delta_i \neq 0 \end{matrix}}$$

$$u_t = \frac{1 + \frac{1}{2}F}{1 + \frac{1}{2}L} \cdot v_t = \left(1 + \frac{1}{2}L + \left(\frac{1}{2}L\right)^2 + \left(\frac{1}{2}L\right)^3 + \dots\right) \cdot \left(v_t + \frac{1}{2}v_{t-1}\right)$$

$$= \frac{1}{2}v_{t+1} + \left(1 + \frac{1}{4}\right)v_t$$

гипотеза.

$$\boxed{u_t = \frac{1 + \frac{1}{2}F}{1 + \frac{1}{2}L} \cdot 2v_{t-1}}$$

$$\boxed{(v_t) \sim \text{случайный процесс}}$$

$$\begin{aligned} E(u_t) &= 0 \\ \text{cov}(u_t, u_s) &= 0 \quad \text{при} \\ &\quad t \neq s \end{aligned}$$

$$u_t = \left[v_t + \left(1 + \frac{1}{4}\right)v_{t-1} + \left(\frac{1}{4}\right)v_{t-2} + \left(\frac{1}{4}\right)v_{t-3} + \dots \right]$$

$$MA(\infty) \rightarrow$$

$$\boxed{\begin{matrix} \bullet MA(1) \\ \bullet WN \\ \bullet MA(2) \\ \bullet AR(3) \end{matrix}} \quad \boxed{MA(\infty)} \quad \boxed{ARMA(5,6)}$$