

ETS,

W06

Врем. ряды.

смай: MA, AR, ARMA.

Мод. гур.

$$y_t \sim \text{ETS}(AAN)$$

a) смай - на м это может?

нет !!

б) может ли, что $(y_t) \sim \text{ARMA}(p, q)$?

нет !!

в) — / — $(\Delta y_t) \sim \text{ARMA}(p, q)$?

нет !!

[MA(2)] г) — // — $(\Delta^2 y_t) \sim \text{ARMA}(p, q)$?

да !!

[MA(3)] д) — // — $(\Delta^3 y_t) \sim \text{ARMA}(p, q)$?

да !!

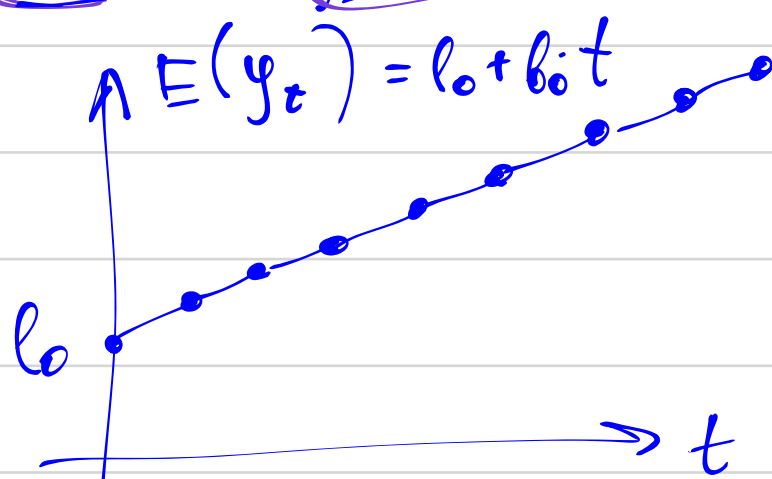
не смай! но ETS(AAN)

$$E(y_1) = E(l_0 + b_0 + \boxed{u_1}) = l_0 + b_0 + 0$$

$$E(y_2) =$$

$$= E(l_1 + b_1 + u_2) =$$

$$= E(l_0 + b_0 + \boxed{\alpha u_1} + b_0 + \boxed{\beta u_1} + \boxed{u_2}) = l_0 + 2b_0$$



$$\text{Var}(y_1) = \sigma^2$$

$$\text{Var}(y_2) = \underline{\underline{(\alpha + \beta)^2 \sigma^2 + \sigma^2}}$$

$$E(y_t) \neq \text{const}$$

$$\text{Var}(y_t) \neq \text{const}$$

ETS(AAN)

$$y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t$$

$$l_t = l_{t-1} + b_{t-1} + \alpha u_t$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta u_t$$

$$u_t \sim N(0; \sigma^2) \text{ независ.}$$

b_t - текущий наклон линии тренда

$$l_t - l_{t-1} = b_{t-1} + \alpha u_t$$

$$\Delta l_t = b_{t-1} + \alpha u_t$$

$$\Delta b_t = \beta \cdot u_t$$

$$\Delta y_t = \Delta l_{t-1} + \Delta b_{t-1} + \Delta u_t =$$

$$= (b_{t-2} + \alpha u_{t-1}) + \Delta b_{t-1} + \Delta u_t =$$

$$= b_{t-2} + \alpha u_{t-1} + \beta \cdot u_{t-1} + \Delta u_t$$

$$\Delta y_t = b_{t-2} + (\alpha + \beta) \cdot u_{t-1} + u_t - u_{t-1}$$

$$\Delta y_t = (b_{t-2}) + (\alpha + \beta - 1) u_{t-1} + u_t$$

$$b_t = b_{t-1} + \beta u_t = b_{t-2} + \beta u_{t-1} + \beta u_t = \dots =$$

$$b_t = b_0 + \beta(u_1 + u_2 + u_3 + \dots + u_t)$$

$$\Delta y_t = b_0 + \beta(u_1 + u_2 + u_3 + \dots + u_{t-2}) + (\alpha + \beta - 1) u_{t-1} + u_t$$

$$E(\Delta y_t) = b_0 + 0 = \text{const} \quad E(u_t) = 0 \text{ по с.м.}$$

(u_t) - с.м. независ.

$$\text{Var}(\Delta y_t) = 0 + \beta^2 \cdot (t-2) \cdot \sigma^2 + (\alpha + \beta - 1)^2 \cdot \sigma^2 + \sigma^2 \neq \text{const.}$$

(Δy_t) - не стационар.

$$(\Delta y_t) \sim \text{ARMA}(p, q)$$

$$\Delta^2 y_t = \Delta(\Delta y_t) = b_0 - b_0 + \beta u_{t-2}$$

$$+ (\alpha + \beta - 1) \cdot \Delta u_{t-1} + \Delta u_t$$

$$\Delta^2 y_t = (\beta - \alpha - \beta + 1) \cdot u_{t-2} + (\alpha + \beta - 1 - 1) u_{t-1} + u_t$$

$$\Delta^2 y_t = \underbrace{(1-\alpha)}_{MA(2)} u_{t-2} + \underbrace{(\alpha+\beta-2)}_{\text{cross term}} u_{t-1} + u_t$$

Yob: even $(y_t) \sim ETS(AAN)$, to
 $\Delta^2 y_t \sim MA(2)$

$$\Delta^3 y_t = (1-\alpha) \cdot \Delta u_{t-2} + (\alpha+\beta-2) \Delta u_{t-1} + \Delta u_t$$

$$\Delta^3(y_t) = \underbrace{(1-\alpha)}_{\text{cross}} \cdot \underbrace{u_{t-3}}_{\text{cross}} + \underbrace{(1-\alpha-\alpha-\beta+2)}_{\text{cross}} u_{t-2} + \underbrace{(\alpha+\beta-2-1)}_{\text{cross}} u_{t-1} + u_t$$

$$\Delta^3(y_t) \sim MA(3). \quad \left[\begin{array}{l} \text{с каауу-то} \\ \text{жан. о 2-матрицалуу} \\ \text{нор адоорор то} \end{array} \right]$$

$$(y_t) \sim \cancel{ARMA(p,q)} \quad \Delta^2 y_t \sim \underline{\underline{ARMA(0,2)}}$$

Qup. $(y_t) \sim \overset{\text{integrated}}{ARIMA(p, d, q)}$ упроект, even
 (y_t) - не cross \swarrow difference
 (Δy_t) - не cross
 $(\Delta^2 y_t)$ - не cross
 \vdots
 $(\Delta^{d-1} y_t)$ - не cross
 $\Delta^d y_t \sim ARMA(p, q)$

Yob. ETS(AAN) проект адап-ва ARIMA(0,2,2)
упроект

$$y_t \sim ARIMA(5, 1, 3) \quad \left\{ \begin{array}{l} y_t \cdot \text{не cross.} \\ (\Delta y_t) \sim ARMA(5, 3) \text{ cross.} \end{array} \right.$$

Sup [Var] $(y_t) \sim ARIMA(p, d, q)$ отн-но (u_t) процесс, если.
 $(y_t), (\Delta y_t), \dots, (\Delta^{d-1} y_t)$ - не стационарны

① $\Delta^d y_t \sim MA(1)$ отн-но δ -ингуа (u_t)

② $P_{AR}(L) \cdot \underbrace{(1-L)^d \cdot y_t} = \underbrace{P_{MA}(L) \cdot u_t}$

$\Delta = 1 - L$

degree $P_{AR} = p$

degree $P_{MA} = q$

$P_{AR}(0) = P_{MA}(0) = 1$

интервалы P_{AR} и P_{MA} несовр-ны.

$\Delta^d y_t = (1-L)^d \cdot y_t$

① Кросс . Разница оценок

$y_t \sim ETS(AAN)$
 $y_t \sim ARIMA(0, 2, 2)$

Q. Сколько пар β ?

Q. Закон разпр-ия какого вектора имеет св-я, могут.

ETS(AAN)

$$\begin{cases} y_t = l_{t-1} + b_{t-1} + u_t \\ l_t = l_{t-1} + \alpha u_t \\ b_t = b_{t-1} + \beta u_t \\ u_t \sim N(0; \sigma^2) \text{ независ.} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \sim N \left(\begin{pmatrix} l_0 + b_0 \\ l_0 + 2b_0 \end{pmatrix}; C \right)$$

$$C_0 = \begin{pmatrix} Var(y_1) & Cov(y_1, y_2) \\ Cov(y_1, y_2) & Var(y_2) \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} \sigma^2 & (\alpha + \beta) \cdot \sigma^2 \\ (\alpha + \beta) \cdot \sigma^2 & \sigma^2((\alpha + \beta)^2 + 1) \end{pmatrix}$$

$$Cov(y_1, y_2) = Cov(u_1, u_2 + (\alpha + \beta)u_1) = (\alpha + \beta) \cdot \sigma^2$$

ETS(AAN) :

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_T \end{pmatrix} \sim N(\mu; C)$$

$$\mu = \begin{pmatrix} b_0 + b_0 \\ b_0 + 2b_0 \\ \vdots \\ b_0 + Tb_0 \end{pmatrix}$$

$$C = \sigma^2 \begin{pmatrix} 1 & \alpha + \beta & \dots & \dots \\ \alpha + \beta & (\alpha + \beta)^2 + 1 & \dots & \dots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \end{pmatrix}$$

$$\Theta = (b_0, \alpha, \beta, \sigma^2)$$

$$\max_{\Theta} \ln f(y|\Theta)$$

f - common method CR y.
map-b: [5 vers.]

$$y_t \sim \text{ARIMA}(0, 2, 2)$$

$$\Delta^2 y_t \sim \text{MA}(2)$$

$$(u_t) \sim N(0; \sigma^2)$$

$$\Delta^2 y_t = u_t + (1 - \alpha) u_{t-1} + (\alpha + \beta - 2) u_{t-2}$$

$$E(\Delta^2 y_t) = 0$$

$$f_0 = \text{Var}(\Delta^2 y_t) = \sigma^2 (1 + (1 - \alpha)^2 + (\alpha + \beta - 2)^2)$$

$$f_1 = \text{Cov}(\Delta^2 y_t, \Delta^2 y_{t+1}) = (1 - \alpha) \cdot \sigma^2 + (1 - \alpha) \cdot (\alpha + \beta - 2) \sigma^2$$

$$f_2 = \text{Cov}(\Delta^2 y_t, \Delta^2 y_{t+2}) = (\alpha + \beta - 2) \cdot \sigma^2$$

$$f_3 = \text{Cov}(\Delta^2 y_t, \Delta^2 y_{t+3}) = 0$$

$$\left. \begin{matrix} T-2 \\ \text{est. bl.} \end{matrix} \right\} \begin{pmatrix} \Delta^2 y_3 \\ \Delta^2 y_4 \\ \vdots \\ \Delta^2 y_T \end{pmatrix} \sim N(0; C)$$

$$C = \begin{pmatrix} f_0 & f_1 & f_2 & 0 & 0 & \dots \\ f_1 & f_0 & f_1 & f_2 & & \\ f_2 & f_1 & f_0 & & & \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \ddots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \text{graphical representation of the covariance matrix} \end{pmatrix}$$

$$y_t \sim \text{ARIMA}(0, 2, 2)$$

$$\theta = (\alpha, \beta, \sigma^2)$$

hes b_0, b_1 !!

$$\Delta^2 y_t = u_t + \alpha_1 \cdot u_{t-1} + \alpha_2 u_{t-2} \quad \text{или:}$$

$$\theta = (\alpha_1, \alpha_2, \sigma^2)$$

$$\max_{\theta} \ln f(y_3, y_4, y_5, y_6, \dots, y_T | y_1, y_2, \theta)$$

ETS(AAN) (и группа ETS)

описывает совместный закон распределения

вектора

$$y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_T \end{pmatrix}$$

при оцен. - ии максимиз. - ся

совм. плотность

$$y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_T \end{pmatrix}$$

по θ .

ARIMA(0, 2, 2)

(и группа ARIMA(p, d, q) с $d > 0$)

опис-т

совм. -ый закон распр-ия

вектора

$$\begin{pmatrix} \Delta^d y_{d+1} \\ \Delta^d y_{d+2} \\ \vdots \\ \Delta^d y_T \end{pmatrix}$$

при оцен. -ии максимиз. - ся

[зав.но]

совм. плотность

$$\begin{pmatrix} \Delta^d y_{d+1} \\ \vdots \\ \Delta^d y_T \end{pmatrix}$$

усл. плотность.

$$f(y_{d+1}, y_{d+2}, \dots, y_T | y_1, \dots, y_d, \theta).$$

!

информ-ые критерии (AIC/BIC/...)

можно исп-ть для сравнения моделей,

заданных совм. -ую р-цию плотности
одного и того же вектора.

(Угза 2) Бэлбэнэ хэсгийн нэм нэм!

бүр. $SARIMA(p, d, q)(P, D, Q)[12]$:

$$\Delta = 1 - L \quad \Delta_S = 1 - L^{12} \quad \Delta_S y_t = y_t - y_{t-12}$$

$$(1) \quad P_{AR}(L) \cdot P_{SAR}(L^{12}) \cdot \Delta^d \cdot \Delta_S^D \cdot y_t = P_{MA}(L) \cdot P_{SMA}(L^{12}) \cdot u_t$$

үгэ (u_t) - δ . нүүд

многоугольник	P_{AR}	P_{MA}	P_{SAR}	P_{SMA}
degree	p	q	P	Q

модели

$$P_{AR}(L) \cdot P_{SAR}(L^{12}) \text{ не совр с } P_{MA}(L) \cdot P_{SMA}(L^{12})$$

$$P_{AR}(0) = P_{SAR}(0) = P_{SMA}(0) = P_{MA}(0) = 1$$

(2) d и D в ур-ии (1) наименьшие возможные