

2022-06-03 TS

→ сравнение прогнозов (DM, RC)

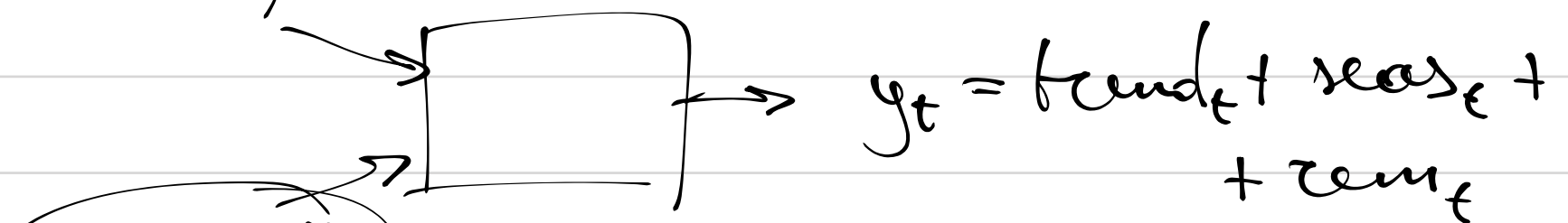
→

→ MSTL

...

Алгоритм MSTL

STL (y_t)



$$y_t = \text{trend}_t + \text{seas}_t + \text{rem}_t$$

период = 12

цели сезона (сез / перс ...)

⊕ не подходит, если недостаточно
данных

→ ⊕ плохо устойчиво, дисперсия

→ ⊖ нет непрерывных оценок.

[MSTL = STL много раз.]

Шаг 1. первоначальное выявление сезонности
Множ - Т.

Шаг 2. корректность.

1.1. $STL(y_t, \text{выявлен сезон}) : y_t = T_t + S_t^{(1)} + R_t$
 $y_t^{(-1)} = y_t - S_t^{(1)}$

1.2. $STL(y_t^{(-1)}, \text{снова сезон}) : y_t^{(-1)} = T_t + S_t^{(2)} + R_t$
 $y_t^{(-2)} = y_t^{(-1)} - S_t^{(2)}$

...

но все Шаг 1:

y_t^{clean} , $S_t^{(1)}$, $S_t^{(2)}$, $S_t^{(3)}$.

2.1. Вручную берем $S_t^{(1)}$ в зависимости от.ры.

$$y_t^{(1)} = y_t^{\text{clean}} + S_t^{(1)}$$

уточ. от.ры.

$$S_t^{(1)} := \text{STL}_{\text{seas}}(y_t^{(1)}, \text{врс. тас})$$

уточ. от.ры.

$$y_t^{\text{clean}} := y_t^{(1)} - S_t^{(1)}$$

2.2. Вручную берем $S_t^{(2)}$ в кн. от.ры.

$$S_t^{(2)} := \text{STL}_{\text{seas}}(y_t^{(2)}, \text{ф. тас})$$

$$y_t^{\text{clean}} := y_t^{(2)} - S_t^{(2)}$$

...

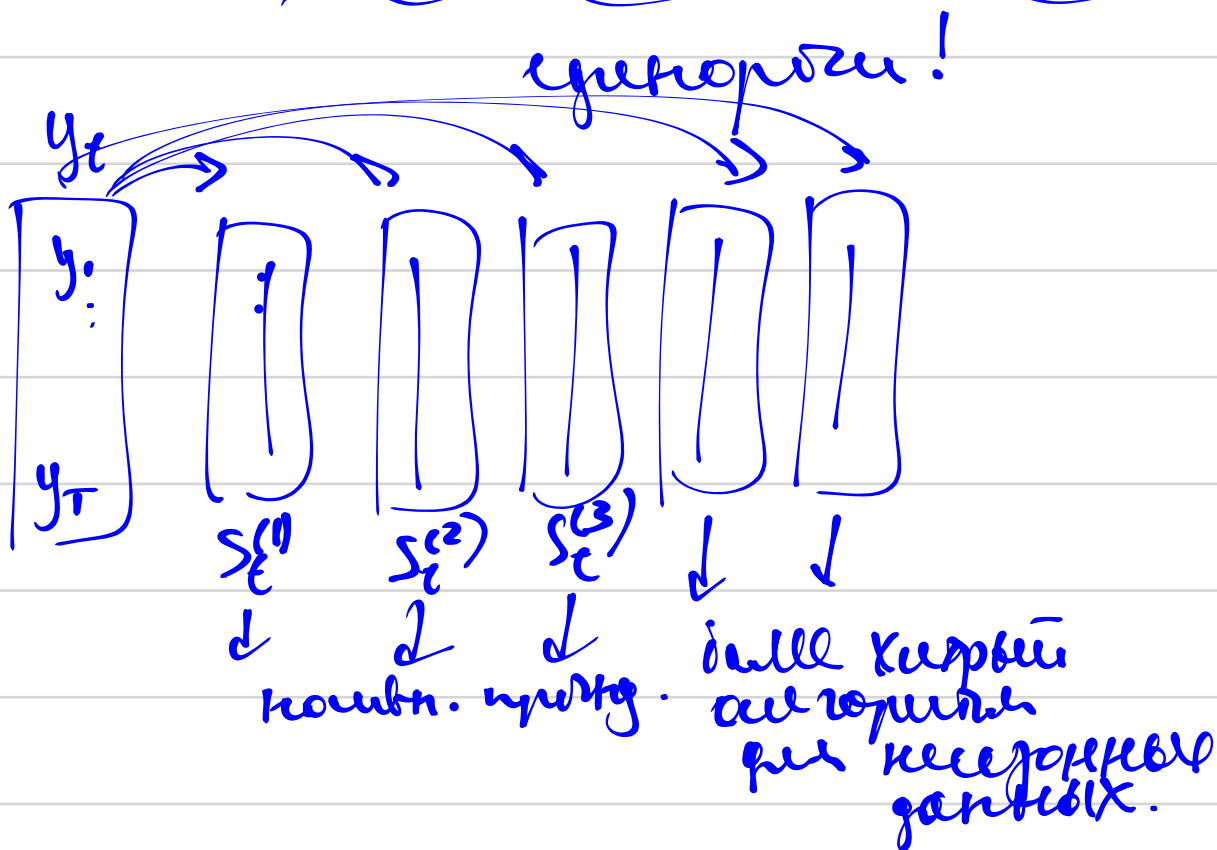
Или 2 X от покупки до 1-го крана

свои.

Результат: (уточнение)

Тренд и остаток из последнего STL-разложения.

$$y_t = S_t^{(1)} + S_t^{(2)} + S_t^{(3)} + T_t + R_t$$



популярно:

$$\text{Mama} = 0.9103 \quad \text{Top1}$$

$$\text{Perx} = 0.9101 \neq \text{Top1}$$

...

А существенно ли отличие или
Мама все-таки точно победила?

тест Diebold-Mariano

→ сравниваем 2 прогноза.

→ прогнозы на h шагов вперед.
[h-шаг]

Training

\hat{y}_{t+1}^M
 \hat{y}_{t+1}^P

Test

\hat{y}_{t+2}^M
 \hat{y}_{t+2}^P

$$\ell_t^M = (\hat{y}_t^M - y_t)^2$$

$$\ell_t^P = (\hat{y}_t^P - y_t)^2$$

$$d_t = \ell_t^M - \ell_t^P$$

для примера,
пр. потерь и. для
модел.

призн.

d_t - стационар. процесс

$$E(d_t) = \mu_d$$

$$\text{Cor}(d_t, d_{t-k}) = \gamma_k$$

в частности

$$\text{Var}(d_t) = \gamma_0$$

[не зависит
от t]

$$H_0: \mu_d = 0$$

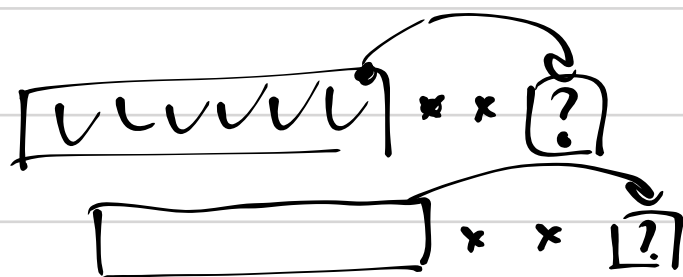
$$H_A: \mu_d \neq 0 \quad [\mu_d < 0]$$

$$DM = \frac{\bar{d} - 0}{\text{se}(\bar{d})}$$

$$DM \xrightarrow[k_0 \rightarrow \infty]{\text{dist}} N(0,1)$$

$$\bar{d} = \frac{d_1 + d_2 + \dots + d_p}{p}$$

$$h=3$$



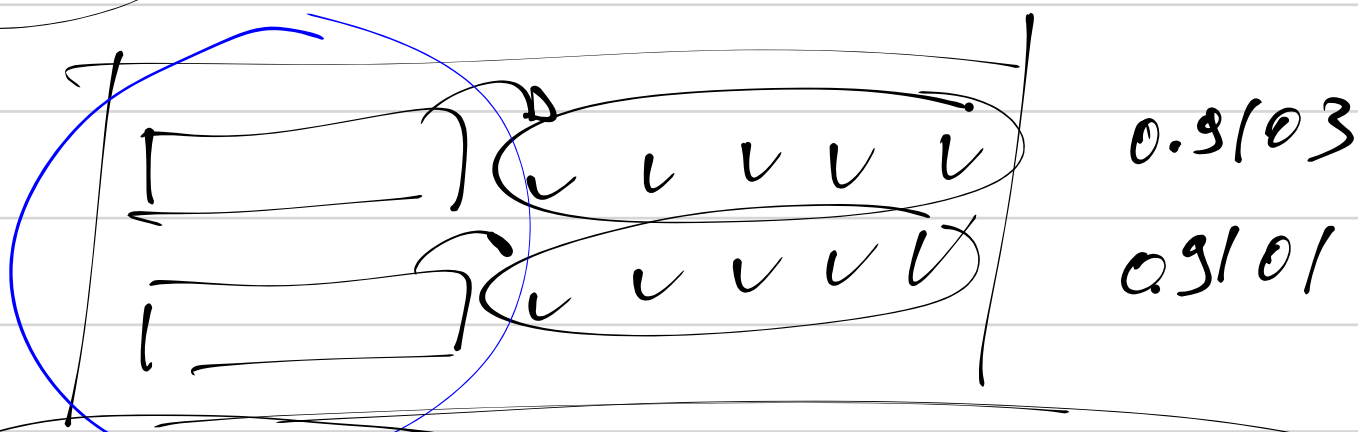
$se(\bar{d})$ — оценка дисперсии для $\sqrt{Var(\bar{d})}$ p раз.

$$Var(\bar{d}) = \frac{1}{p^2} (p \cdot \hat{\gamma}_0 + 2(p-1) \cdot \hat{\gamma}_1 + 2(p-2) \cdot \hat{\gamma}_2 \dots + 2 \cdot \hat{\gamma}_{p-1})$$

$$se(\bar{d}) = \sqrt{\hat{Var}(\bar{d})} = \sqrt{\frac{1}{p^2} (p \cdot \hat{\gamma}_0 + 2(p-1) \hat{\gamma}_1 \dots \dots 2 \hat{\gamma}_{p-1})}$$

где (d_t) — значения на h шагах
каждый шаг, $q = \sqrt{p}$

— для двух вариантов.
Класс



0.9103

0.9101

→ не факт, что по этим данным.

RC robust check
SPA superior predictive ability.

цель: сравнить много [моделей]
с некоторой стандартной.

$$d_t = - \begin{bmatrix} l_{A,t} - l_{\text{bench},t} \\ l_{B,t} - l_{\text{bench},t} \\ \vdots \end{bmatrix}$$

$$H_0: \max E(d_t) \leq 0$$

т.е. "лучше" чем стандартной.

$$H_A: \max E(d_t) > 0$$

Бут стрэн.

$$RC = \max(\bar{d})$$

$$\bar{d} = \frac{\sum d_t}{p} =$$

$$\text{Шаг 1. } \left[\begin{array}{l} \text{Сравним друг друга} \\ \text{размещаем} \\ d_1^*, \dots, d_p^* \end{array} \right] = \begin{bmatrix} \bar{l}_A - \bar{l}_{\text{bench}} \\ \bar{l}_B - \bar{l}_{\text{bench}} \\ \vdots \end{bmatrix}$$

$$\text{Шаг 2. По } d_1^*, \dots, d_p^* \text{ считаем } RC^* = \max(\bar{d}^* - \bar{d})$$

$$\text{Шаг 1 + 2 } \times 10000 \text{ раз: } RC_1^*, \dots, RC_{10000}^* \text{ [ген. стрэн]}$$

P-значение: какой RC_0^* ок-ся выше RC.

[Курс Кодексов]

[Стат-бю дут стрэн.]

$$[1 \ 1 \ 2 \ 3 \ -1 \ 1 \ 1 \ 1 \ p]$$

$$\left[\begin{array}{l} \text{Видимости} \text{ устр-но } t_1 \text{ у } [1 \dots p] \\ \text{галил: } t_j \rightarrow t_{j+1} \\ t_{j+1} \rightarrow \text{равномер у } [1 \dots p] \end{array} \right. \text{вер } (1-\alpha) \text{ вер } \alpha$$

$$t_j \ [2, 3, 4, 7, 8, 9, 1, 2, 3, 4, 8, 9]$$

$$\begin{matrix} d_2, d_3, d_4, \dots, d_9 \\ d_1^*, d_2^*, \dots, d_p^* \end{matrix}$$