



WYDZIAŁ ELEKTRONIKI,
TELEKOMUNIKACJI
I INFORMATYKI

Imię i nazwisko studenta: Paulina Brzęcka
Nr albumu: 184701
Poziom kształcenia: studia drugiego stopnia
Forma studiów: stacjonarne
Kierunek studiów: Informatyka
Specjalność: Algorytmy i technologie internetowe

PRACA DYPLOMOWA MAGISTERSKA

Tytuł pracy w języku polskim: Analiza algorytmów dla dominowania rzymskiego słabo spójnego

Tytuł pracy w języku angielskim: Analysis of algorithms for weakly connected Roman domination

Opiekun pracy: dr inż. Joanna Raczek

STRESZCZENIE

Streszczenie pracy opisuje problem naukowy polegający na opracowaniu i wdrożeniu metody analizy danych w środowisku wielowymiarowym. Celem pracy jest zaproponowanie algorytmu optymalizacyjnego, który pozwala na efektywne przetwarzanie dużych zbiorów danych. Zakres pracy obejmuje analizę istniejących metod, implementację nowego rozwiązania oraz ocenę jego skuteczności na wybranych przypadkach testowych. Zastosowana metoda badawcza obejmowała modelowanie matematyczne, programowanie w języku Python oraz wizualizację wyników. Wyniki wskazują na istotne przyspieszenie obliczeń przy zachowaniu wysokiej dokładności. Najważniejszym wnioskiem jest możliwość zastosowania zaproponowanego algorytmu w rzeczywistych aplikacjach analitycznych.

Słowa kluczowe: algorytmy, przetwarzanie danych, optymalizacja.

ABSTRACT

The abstract describes a scientific problem focusing on the development and implementation of a data analysis method in a multidimensional environment. The objective of this thesis is to propose an optimization algorithm that enables efficient processing of large datasets. The scope of the work includes an analysis of existing methods, the implementation of a new solution, and the evaluation of its effectiveness on selected test cases. The research methodology involved mathematical modeling, Python programming, and visualization of results. The results indicate significant acceleration in computations while maintaining high accuracy. The key conclusion is the feasibility of applying the proposed algorithm in real-world analytical applications.

Keywords: algorithms, data processing, optimization.

SPIS TREŚCI

Wykaz ważniejszych oznaczeń i skrótów	5
1 Wstęp i cel pracy	6
1.1 Cel pracy	6
1.2 Zakres pracy	6
2 Wprowadzenie teoretyczne	7
2.1 Wprowadzenie	7
2.2 Geneza historyczna	7
2.3 Przegląd literatury	7
2.4 Metody badań	7
3 Badane algorytmy	9
3.1 Wprowadzenie	9
3.2 Algorytm Brute Force	9
3.2.1 Działanie	9
3.2.2 Złożoność i wydajność	9
3.2.3 Pseudokod	9
3.3 Algorytm liniowy dla drzew	9
3.3.1 Pseudokod	9
3.4 Algorytm programowania liniowego I	9
3.4.1 Pseudokod	9
3.5 Algorytm programowania liniowego II	9
3.5.1 Pseudokod	9
3.6 Algorytm mrówkowy	9
3.6.1 Pseudokod	9
3.7 Algorytm aproksymacyjny	9
3.7.1 Pseudokod	9
4 Podsumowanie i wnioski	16
4.1 Podsumowanie wyników	16
4.2 Wnioski i dalsze kierunki badań	16
A Załączniki	18
A.1 Dodatkowe materiały	18
A.1.1 Schemat obliczeń	18
A.1.2 Kod źródłowy	18

WYKAZ WAŻNIEJSZYCH OZNACZEŃ I SKRÓTÓW

- e – Niepewność pomiaru.
- f – Częstotliwość [Hz].
- k – Stała Boltzmanna $1.38 \cdot 10^{-23}$ Ws/K.

1. WSTĘP I CEL PRACY

Tematem pracy jest analiza algorytmów znajdujących funkcję dominującą rzymską słabospójną w grafach. Problem znajdowania liczby dominowania rzymskiego słabospójnego jest problemem NP-trudnym. Wersja decyzyjna tego problemu jest NP-zupełna. Nie istnieją zatem dokładne algorytmy rozwiązujące problem w czasie wielomianowym. Dlatego niniejsza praca dokonuje analizy dostępnych i proponowanych algorytmów rozwiązujących ten problem w sposób zarówno dokładny, jak i przybliżony, w celu znalezienia skutecznych rozwiązań oraz zastosowań.

1.1 Cel pracy

Celem pracy jest analiza algorytmów dla dominowania rzymskiego słabo spójnego, w tym opisanie już istniejących rozwiązań oraz opracowanie własnych, porównanie ich skuteczności oraz możliwych praktycznych zastosowań.

1.2 Zakres pracy

W ramach pracy dokonano systematycznego przeglądu literatury. W literaturze proponowano wiele algorytmów dokładnych o czasie wykładniczym, między innymi algorytmy wykorzystujące programowanie liniowe. Dodatkowo, w wielu publikacjach skupiono się na algorytmach dla konkretnych klas grafów. W literaturze zostały również zdefiniowane algorytmy niedokładne, aproksymacyjne, o różnej jakości rozwiązania. Na podstawie znalezionej literatury zaimplementowane zostały dwa algorytmy programowania liniowego oraz aproksymacyjny o współczynniku aproksymacji $2(1 + \ln(\Delta + 1))$. W ramach własnej pracy, zaimplementowano algorytm dokładny brute force, liniowy dokładny dla drzew oraz mrówkowy. Niniejsza praca opisuje wymienione algorytmy, porównuje je pod kątem wydajności, poprawności oraz czasu działania.

2. WPROWADZENIE TEORETYCZNE

2.1 Wprowadzenie

Jako, że problem nie jest powszechnie znany, należy wprowadzić następujące pojęcia [1]:

Definicja 1 Funkcja dominująca rzymska zdefiniowana jest dla grafu $G = (V, E)$, gdzie $f : V \rightarrow \{0, 1, 2\}$ spełnia warunek, że dla każdego wierzchołka u , dla którego $f(u) = 0$ jest sąsiadem przynajmniej jednego wierzchołka v , dla którego $f(v) = 2$.

Definicja 2 Dominujący zbiór $D \subseteq V$ jest zbiorem dominującym słabospójnym grafu G jeśli graf $(V, E \cap (D \times V))$ jest spójny.

Definicja 3 Funkcja dominująca rzymska słabospójna na grafie G będzie funkcją dominującą rzymską, taką, że zbiór $\{u \in V : f(u) \in \{1, 2\}\}$ jest jednocześnie zbiorem dominującym słabospójnym.

Definicja 4 Wagę funkcji dominującej rzymskiej słabospójnej definiujemy jako $f(V) = \sum_{u \in V} f(u)$. Minimalną wartość tej funkcji nazywamy liczbą dominowania rzymskiego słabospójnego.

2.2 Geneza historyczna

Problem swoją nazwę zawdzięcza imperium rzymskiemu. Po raz pierwszy został opisany w artykule „Defend Roman Empire!”. Obrazuje on problem następująco: Każdy wierzchołek grafu reprezentuje pewną lokalizację (miasto, wzgórze) w Imperium Rzymskim. Lokalizacja (wierzchołek v) jest niechroniona, jeśli nie stacjonują w niej żadne legiony wojska ($f(v) = 0$) oraz chroniona jeśli ($f(v) \in \{1, 2\}$). Wartości te oznaczają liczbę legionów stacjonujących w danej lokalizacji. Niechroniona lokalizacja może być ochroniona poprzez wysłanie legionu stacjonującego w lokalizacji sąsiadującej. W czwartym wieku cesarz Konstantyn Wielki wydał dekret zakazujący przemieszczenia się legionu do lokalizacji sąsiadującej, jeśli sprawi to, że aktualna lokalizacja pozostanie niechroniona. Dlatego, żeby móc wysłać legion do sąsiedniej lokacji, w aktualnej muszą stacjonować dwa legiony. Oczywiście, cesarzowi zależało na jak najmniejszych kosztach utrzymywania legionów, a zatem, żeby było ich jak najmniej. [1]

2.3 Przegląd literatury

Omówienie istniejących metod i podejść z literatury, które odnoszą się do problemu badawczego. Jednym z istotnych źródeł w tym zakresie jest strona National Center of Biotechnology Information, która dostarcza bogatych danych do analiz [2].

2.4 Metody badań

W celu implementacji i testowania wydajności oraz poprawności algorytmów, stworzono program w języku Python, ze wsparciem następujących bibliotek:

- networkx - pakiet dostarczający funkcje umożliwiające operacje na grafach, wykresach i sieciach
- matplotlib - do wyświetlania wyników działania algorytmów w postaci wykresów grafów
- time - wykorzystywane do pomiarów czasu pracy algorytmów
- pulp - do programowania liniowego
- gurobipy - do programowania liniowego

Program umożliwia wprowadzenie dowolnego grafu w postaci listy wierzchołków oraz krawędzi, jak i wygenerowanie losowego grafu. Następnie wybrane algorytmy analizują dany graf poprzez przypisywanie odpowiednich wartości wierzchołkom oraz wyliczania liczby dominowania rzymskiego słabospójnego. Dla każdego z algorytmów wyliczany i zapisywany jest ich czas działania. Na końcu program wyświetla wykres z nadanymi wartościami na wierzchołkach.

3. BADANE ALGORYTMY

3.1 Wprowadzenie

Niniejszy rozdział opisuje algorytmy dla funkcji dominowania rzymskiego słabospójnego. Analizowane one będą pod kątem złożoności, wydajności, poprawności oraz potencjalnego zastosowania. Wszystkie algorytmy wyznaczają dodatkowo zbiór dominowania rzymskiego słabospójnego. Lista analizowanych algorytmów jest następująca:

- algorytm brute force
- algorytm liniowy dla drzew
- algorytm programowania liniowego I
- algorytm programowania liniowego II
- algorytm mrówkowy
- algorytm aproksymacyjny

3.2 Algorytm Brute Force

3.2.1 Działanie

Jest to w zasadzie trywialna implementacja dokładnego algorytmu wyznaczającego funkcję oraz zbiór

3.2.2 Złożoność i wydajność

3.2.3 Pseudokod

3.3 Algorytm liniowy dla drzew

3.3.1 Pseudokod

3.4 Algorytm programowania liniowego I

3.4.1 Pseudokod

3.5 Algorytm programowania liniowego II

3.5.1 Pseudokod

3.6 Algorytm mrówkowy

3.6.1 Pseudokod

3.7 Algorytm aproksymacyjny

3.7.1 Pseudokod

Algoorytm Brute Force

```
1: function FINDROMANDOMINATINGSET(graph)
2:   Initialize  $min\_roman\_number \leftarrow \infty$ 
3:   Initialize  $best\_node\_values \leftarrow None$ 
4:    $nodes \leftarrow$  list of nodes in  $graph$ 
5:   for each assignment of values (0, 1, 2) to all nodes do
6:      $node\_values \leftarrow$  mapping of nodes to values
7:      $induced\_set \leftarrow$  nodes with values {1, 2}
8:     for each node in  $induced\_set$  do
9:       Add all its neighbors to  $induced\_set$ 
10:    end for
11:    Create empty  $induced\_graph$ 
12:    for each node in  $induced\_set$  do
13:      if  $node\_values[node]$  is 1 or 2 then
14:        for each neighbor in  $graph$  do
15:          if neighbor in  $induced\_set$  then
16:            Add edge to  $induced\_graph$ 
17:          end if
18:        end for
19:      end if
20:    end for
21:    if  $induced\_graph$  is connected then
22:      Compute  $roman\_number \leftarrow$  sum of  $node\_values$ 
23:      if  $roman\_number < min\_roman\_number$  then
24:        Update  $min\_roman\_number$  and  $best\_node\_values$ 
25:      end if
26:    end if
27:  end for
28:  return ( $min\_roman\_number, best\_node\_values$ )
29: end function
```

Algorytm liniowy dla drzew - Faza 1

```
1: function PHASE1( $T$ , root)
2:    $father\_map \leftarrow$  Compute parent-child relationships using BFS
3:    $nodes\_ids \leftarrow$  List of all nodes in  $T$ 
4:   for each node  $v$  in  $reversed(nodes\_ids)$  do
5:      $father \leftarrow father\_map[v]$ 
6:     if  $v$  is a leaf and  $v \neq root$  then
7:       if  $father$  exists then
8:         Increase  $T[father][n00']$ 
9:         Set  $T[father][child'] \leftarrow v$ 
10:      end if
11:    else
12:      if  $T[v][n00'] == 1$  and  $T[v][n01'] == 0$  and  $father$  exists then
13:        Increase  $T[father][sw']$ 
14:      end if
15:      if  $T[v][sw'] + T[v][n00'] + T[v][n01'] > 1$  then
16:        Set  $T[v][R'] = 2$ 
17:        if  $father$  exists then
18:          Increase  $T[father][n2']$ 
19:          if  $T[v][n00'] == 1$  and  $T[v][n01'] == 0$  then
20:            Decrease  $T[father][sw']$ 
21:          end if
22:        end if
23:         $T[v][ch'] = 1$ 
24:      end if
25:      if  $T[v][sw'] == 0$  then
26:        if  $T[v][n00'] > 1$  or  $(T[v][n00'] == 1$  and  $T[v][n2'] == 0)$  then
27:          Set  $T[v][R'] = 2$ 
28:          if  $father$  exists then
29:            Increase  $T[father][n2']$ 
30:          end if
31:        else if  $T[v][n00'] == 1$  then
32:          Set  $T[v][R'] = 0$ 
33:          Set  $T[T[v][child']][R'] = 1$ 
34:          if  $father$  exists then
35:            Decrease  $T[father][sw']$ 
36:          end if
37:        end if
38:      end if
39:    end if
40:  end for
41:  if  $T[root][n2'] == 0$  and  $T[root][R'] == 0$  then
42:    Set  $T[root][R'] = 2$ 
43:  end if
44:  if  $T[root][n1'] == (\text{number of root's neighbors} - 1)$  then
45:    Set  $T[root][R'] = 1$ 
46:  end if
47:  return  $T$ 
48: end function
```

Algorytm liniowy dla drzew - Faza 2

```
1: function PHASE2( $T$ , root)
2:    $father\_map \leftarrow$  Compute parent-child relationships using BFS
3:    $nodes\_ids \leftarrow$  List of all nodes in  $T$ 
4:   for each node  $v$  in reversed( $nodes\_ids$ ) do
5:      $father \leftarrow father\_map[v]$ 
6:     if  $father$  exists then
7:        $T[father][child'] \leftarrow v$ 
8:       if  $T[v][n00'] == 1$  and  $T[father][ch'] == 1$  and  $T[v][n01'] == 0$  then
9:         Set  $T[v][R'] = 0$ 
10:        Set  $T[T[v][child']][R'] = 1$ 
11:        Increase  $T[father][n00']$ 
12:      end if
13:    end if
14:  end for
15:  return  $T$ 
16: end function
```

Algorytm programowania liniowego I

```
1: function ILP_I(graph)
2:    $V \leftarrow$  list of nodes in  $graph$ 
3:    $E \leftarrow$  list of edges in  $graph$ 
4:   Initialize ILP model  $model$ 
5:   Set objective: Minimize  $\sum(a[i] + b[i])$  for all nodes  $i \in V$ 
6:   Define binary variables:
7:      $x[i, j]$  for  $(i, j) \in E$  ▷ 1 if edge is in  $G'$ 
8:      $y[i, j]$  for  $(i, j) \in E$  ▷ 1 if edge is in spanning tree  $T'$ 
9:      $a[i]$  for  $i \in V$  ▷ 1 if node belongs to  $V1 \cup V2$ 
10:     $b[i]$  for  $i \in V$  ▷ 1 if node belongs to  $V2$ 
11:   Constraints:
12:   for each node  $i$  in  $V$  do ▷ Each node must be defended
13:     Add constraint:  $a[i] + \sum b[k] \geq 1$ , where  $k$  are neighbors of  $i$ 
14:   end for
15:   for each edge  $(i, j)$  in  $E$  do
16:     Add constraint:  $y[i, j] \leq x[i, j]$  ▷ Tree edge must exist in  $G'$ 
17:     Add constraint:  $x[i, j] \leq a[i] + a[j]$  ▷ Tree edges must connect defended nodes
18:   end for
19:   Add constraint:  $\sum y[i, j] = |V| - 1$  ▷ Tree must have  $|V| - 1$  edges
20:   Find cliques of size  $\geq 3$  in  $graph$  and store as  $subsets$ 
21:   for each subset  $S$  in  $subsets$  do ▷ Cycle elimination
22:     Add constraint:  $\sum y[i, j] \leq |S| - 1$  for edges  $(i, j) \in S$ 
23:   end for
24:   for each node  $i$  in  $V$  do ▷  $V2$  nodes must be in  $V1 \cup V2$ 
25:     Add constraint:  $b[i] \leq a[i]$ 
26:   end for
27:   Solve ILP model
28:   Extract solution:
29:   for each node  $i$  in  $V$  do
30:      $solution[i] \leftarrow round(a[i].X) + 2 * round(b[i].X)$ 
31:   end for
32:   return ( $model.objVal$ ,  $solution$ )
33: end function
```

Algorytm programowania liniowego II

```
1: function ILP_II(graph)
2:   Initialize ILP model model with minimization objective
3:    $V \leftarrow$  list of nodes in graph
4:    $E \leftarrow$  list of edges in graph
5:    $n \leftarrow |V|$  ▷ Number of nodes
6:   Define binary variables:
7:    $x[i]$  for  $i \in V$  ▷ 1 if node  $i$  is in set  $X$ 
8:    $y[i]$  for  $i \in V$  ▷ 1 if node  $i$  is in set  $Y$ 
9:    $a[e]$  for  $e \in E$  ▷ 1 if edge  $e$  is in the spanning tree
10:   $t[i]$  for  $i \in V$  ▷ 1 if node  $i$  is the root
11:  Define integer and continuous variables:
12:   $u[i]$  for  $i \in V$  ▷ Integer variable for tree structure
13:   $v[e]$  for  $e \in E$  ▷ Flow variable with bounds  $[-n, n]$ 
14:  Objective:
15:  Minimize  $\sum (x[i] + y[i])$  for all  $i \in V$ 
16:  Constraints:
17:  for each node  $i$  in  $V$  do ▷ Ensure all nodes are covered
18:    Add constraint:  $x[i] + \sum y[j] \geq 1$ , where  $(i, j) \in E$ 
19:    Add constraint:  $y[i] \leq x[i]$ 
20:    Add constraint:  $\sum a[e] \geq 1$ , where  $e$  contains  $i$ 
21:  end for
22:  for each edge  $e = (i_e, j_e)$  in  $E$  do
23:    Add constraint:  $a[e] \leq x[i_e] + x[j_e]$ 
24:    Add constraint:  $v[e] \leq n \cdot a[e]$ 
25:    Add constraint:  $v[e] \geq -n \cdot a[e]$ 
26:  end for
27:  Add constraint:  $\sum t[i] = 1$  ▷ Only one root exists
28:  for each node  $i$  in  $V$  do ▷ Tree structure constraints
29:    Add constraint:  $u[i] \leq n \cdot t[i]$ 
30:    Add constraint:  $u[i] + \sum v[e] - \sum v[e] = 1$ , for edges  $e$  entering/exiting  $i$ 
31:  end for
32:  Solve ILP model
33:  Extract solution:
34:  for each node  $i$  in  $V$  do
35:     $solution[i] \leftarrow round(x[i].varValue) + 2 \times round(y[i].varValue)$ 
36:  end for
37:  return (model.objVal, solution)
38: end function
```

Algorytm mrówkowy - inicjalizacja

```
1: function INITIALIZEPHEROMONES(graph)
2:   pheromones  $\leftarrow$  Assign initial pheromone value to all edges
3:   return pheromones
4: end function
5: function CHOOSENODEVALUE(node, pheromones, neighbors)
6:   values  $\leftarrow$  {0, 1, 2}
7:   Initialize probabilities as empty list
8:   for each value in {0, 1, 2} do
9:     Compute pheromone_level as sum of pheromones of neighboring edges
10:    Compute heuristic based on number of neighbors
11:    Compute probability as  $(pheromone\_level^\alpha) \times (heuristic^\beta)$ 
12:    Append probability to probabilities
13:   end for
14:   Normalize probabilities
15:   return Random weighted choice from {0, 1, 2}
16: end function
17: function BUILDSOLUTION(graph, pheromones)
18:   Initialize node_values as empty dictionary
19:   for each node in graph do
20:     neighbors  $\leftarrow$  list of node's neighbors
21:     Assign node_values[node]  $\leftarrow$  CHOOSENODEVALUE(node, pheromones, neighbors)
22:   end for
23:   return node_values
24: end function
25: function EVALUATESOLUTION(graph, node_values)
26:   if not ISVALIDROMANDOMINATINGSET(graph, node_values) then
27:     return  $\infty$ 
28:   end if
29:   return Sum of all node values
30: end function
```

Algorytm mrówkowy - główna petla

```
1: function UPDATEPHEROMONES(graph, pheromones, solutions)
2:   for each edge in pheromones do
3:     Reduce pheromone level using evaporation rate
4:   end for
5:    $best\_solution \leftarrow$  Solution with minimum Roman number
6:   for each node in  $best\_solution$  do
7:     for each neighbor of node do
8:       Increase pheromone level on edge  $(node, neighbor)$ 
9:     end for
10:  end for
11: end function
12: function EXECUTE(graph)
13:    $pheromones \leftarrow$  INITIALIZEPHEROMONES(graph)
14:    $best\_solution \leftarrow None$ 
15:    $best\_roman\_number \leftarrow \infty$ 
16:   for each iteration in num_iterations do
17:     Initialize  $solutions$  as empty list
18:     for each ant in num_ants do
19:        $solution \leftarrow$  BUILDSOLUTION(graph, pheromones)
20:        $roman\_number \leftarrow$  EVALUATESOLUTION(graph, solution)
21:       Append  $(solution, roman\_number)$  to  $solutions$ 
22:       if  $roman\_number < best\_roman\_number$  then
23:         Update  $best\_roman\_number$  and  $best\_solution$ 
24:       end if
25:     end for
26:     UPDATEPHEROMONES(graph, pheromones, solutions)
27:   end for
28:   return  $(best\_roman\_number, best\_solution)$ 
29: end function
```

Algorithm 1 Algorytm aproksymacyjny

```
1: function COMPUTEDOMINATINGSET(graph)
2:    $dominating\_set \leftarrow \emptyset$ 
3:    $uncovered\_nodes \leftarrow$  all nodes in graph
4:   while  $uncovered\_nodes$  is not empty do
5:      $max\_degree\_node \leftarrow$  node with highest degree in  $uncovered\_nodes$ 
6:     Add  $max\_degree\_node$  to  $dominating\_set$ 
7:     Remove  $max\_degree\_node$  and its neighbors from  $uncovered\_nodes$ 
8:   end while
9:   return  $dominating\_set$ 
10: end function
11: function EXECUTE(graph)
12:    $dominating\_set \leftarrow$  COMPUTEDOMINATINGSET(graph)
13:    $node\_values \leftarrow \{node : 2 \text{ if } node \in dominating\_set, \text{ else } 0\}$ 
14:    $roman\_number \leftarrow$  sum of values in  $node\_values$ 
15:   return  $(roman\_number, node\_values)$ 
16: end function
```

4. PODSUMOWANIE I WNIOSKI

4.1 Podsumowanie wyników

Przedstawienie kluczowych wyników pracy oraz ich znaczenia w kontekście postawionego celu badawczego.

4.2 Wnioski i dalsze kierunki badań

Na podstawie wyników pracy sformułowano następujące wnioski:

- Wniosek 1: [Opis pierwszego wniosku].
- Wniosek 2: [Opis drugiego wniosku].

Dalsze badania mogłyby obejmować:

- Rozszerzenie algorytmu na inne typy danych.
- Testy w środowisku rzeczywistym.

WYKAZ LITERATURY

1. DR INŻ. JOANNA RACZEK, DR JOANNA CYMAN. *Weakly connected Roman domination in graphs*. Dostępne także z: <https://mostwiedzy.pl/en/publication/weakly-connected-roman-domination-in-graphs,150016-1>. Dostęp: 03.03.2025.
2. OPENAI. *Treść wygenerowana przy użyciu narzędzi ChatGPT (wersja 2024)*. 2024. Dostępne także z: <https://openai.com>. Dostęp: 15.01.2025.
3. KOWALSKI, J.; KABACKI, J. Simulation of Network Systems in Education. W: *Proceedings of the XXIV Autumn International Colloquium Advanced Simulation of Systems*. Ostrava, Czechy: ASIS, 2002, s. 213–218. 9–11 września 2002.

A. ZAŁĄCZNIKI

A.1 *Dodatkowe materiały*

Przykładowe materiały pomocnicze:

- Schematy obliczeniowe,
- Dodatkowe wykresy wyników,
- Fragmenty kodu źródłowego (jeśli dotyczy).

A.1.1 *Schemat obliczeń*

Prezentacja dodatkowych szczegółów dotyczących analizy obliczeniowej.

A.1.2 *Kod źródłowy*

Wybrane fragmenty implementacji algorytmów w języku Python:

```
def example_function(data):  
    return [x**2 for x in data if x > 0]
```