

Axel Mousset

Etudiant ingénieur en génie logiciel

7 rue Adolphe Thiers

10000 Troyes

☎ 06.46.73.95.77

✉ axel.mousset@utt.fr

Formation

- 2013 - aujourd'hui **École d'ingénieur en Informatique (4e année)**, *Génie logiciel, systèmes embarqués*, Université de Technologie de Troyes (UTT).
- Automne 2016 **Semestre d'échange universitaire**, *Robotique, intelligence artificielle*, KAIST (Corée du Sud).
- 2013 **Baccalauréat Scientifique**, *Mention Bien*, Lycée Paul Valéry, Paris.

Expérience professionnelle et associative

- 2013 - aujourd'hui **Club Robotik UTT**, *Président*, Club de robotique étudiant.
- Trois participations à la Coupe de France de robotique (2014, 2015, 2016)
 - Développement bas niveau C/C++ sur ATmega328
 - Développement haut niveau Node.js sur Beaglebone black
- 2015 - aujourd'hui **Buckless**, *Associé*, Startup dédiée au systèmes de paiement sans contact open-source.
- Exemple : gestion du système de paiement associatif de l'UTT
 - Technologies : Node.js / VueJS / RethinkDB
 - Déploiement continu avec Docker et Travis CI
- Été 2013 **Développeur web**, *Ligne bleue cyber*, Paris.
- Intégration du site du Salon de l'Agriculture
 - Administration système

Projets

- Automne 2016 **Robot à réalité virtuelle en temps réel**.
- Développement d'un visualisateur vidéo 360° pour casque de réalité virtuelle
 - Intégration sur BeagleBone/Google Cardboard/ROS
- Novembre 2015 **ENSEAck - Hackathon électronique**.
- Prototype fonctionnel de capteur solaire/éolien connecté
 - Interface de visualisation temps des données en temps réel

Compétences techniques

- Langages** C, C++, Javascript, VHDL, Python, Java
- Embarqué** FPGA, drivers linux, bus CAN/I2C/SPI, KiCAD
- Microcontrôleurs** STM32, ATmega, msp430
- Robotique** Asservissement, odometrie, path finding, fusion de capteurs

Langues

- Anglais Lu, parlé, écrit
- Coréen Bases

BULATS niveau B2

Niveau A1