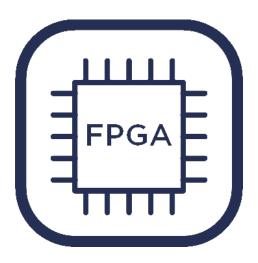


# Pong Cahier des Charges

Projet sur FPGA



Michael Divià (N° 22649552), Gaël Mariot

mercredi19février2025 Informatique et Systèmes de Communication



## Table des matières

| 1 | Description du projet  | 3                     |
|---|--|-----------------------|
| 2 | Schéma général   | 3                     |
| 3 | Architecture interne   | 3                     |
| 4 | Registres AXI4-Lite  4.1 Module BallPhysicsEngine  4.1.1 State - 0x0  4.1.2 Screen - 0x2  4.1.3 Ball - 0x4  4.1.4 Players - 0x6  4.1.5 Collision - 0x8 | 4<br>4<br>5<br>5<br>5 |
| 5 | Logigrammes  | 6                     |
|   | Planning<br>ble des figures  | 8                     |
|   | Schéma général du système  | 3<br>3<br>6<br>7      |



### 1 Description du projet

Ce projet consiste à implémenter une version du jeu rétro Pong entièrement sur FPGA, en utilisant la carte Nexys Video. L'objectif est de concevoir un moteur de jeu en VHDL capable de gérer la physique de la balle, les collisions et l'affichage sur un écran VGA.s

Les joueurs contrôleront leurs raquettes avec des joysticks PWM, et un bouton sera utilisé pour mettre le jeu en pause via une interruption.

### 2 Schéma général

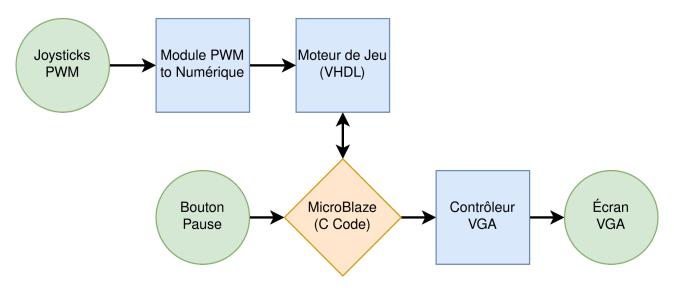


FIGURE 1 – Schéma général du système

#### 3 Architecture interne

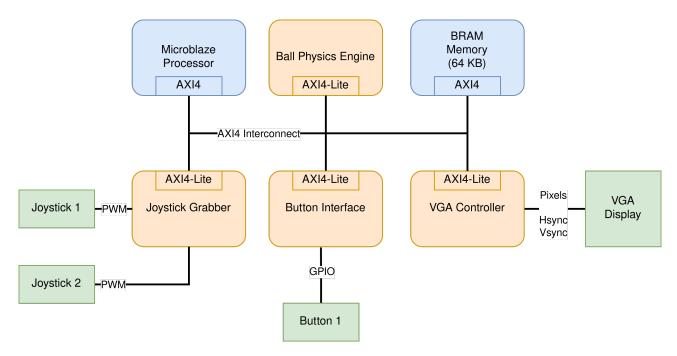


FIGURE 2 - Architecture interne du FPGA



# 4 Registres AXI4-Lite

### 4.1 Module BallPhysicsEngine

Le module BallPhysicsEngine gère la logique d'une balle en calculant sa position. Un calcul est lancée quand le champ NFR du registre State est défini à 1. Ce champ est remis à 0 lorsque le calcul est terminé.

| Adresse | Nom       |               | Description                       | Taille (octet) | R/W |
|---------|-----------|---------------|-----------------------------------|----------------|-----|
| 0x0     | State     | <b>BPES</b> t | Etat du système                   | 2              | RW  |
| 0x2     | Screen    | <i>BPESc</i>  | Taille de l'écran Largeur,Hauteur | 2              | WO  |
| 0x4     | Ball      | BPEB          | Position X,Y de la balle          | 2              | RO  |
| 0x6     | Players   | BPEP          | Position J1,J2 en Y               | 2              | WO  |
| 0x8     | Collision | <b>BPEC</b>   | Précision sur les collisions      | 2              | RO  |

TABLE 1 – Tableau des registres du périphérique BallPhysicsEngine

#### 4.1.1 State - 0x0

| bit | Nom                |     | Description                         | Défaut | RW |
|-----|--------------------|-----|-------------------------------------|--------|----|
| 0-7 | Speed              | S   | Vitesse en pixels par tic           | 0×00   | RW |
| 8   | Left               | L   | Part vers la gauche                 | 0      | RW |
| 9   | Right              | R   | Part vers la droite                 | 0      | RW |
| 10  | Up                 | U   | Part vers le haut                   | 0      | RW |
| 11  | Down               | D   | Part vers le bas                    | 0      | RW |
| 12  | Collide            | C   | Collision à la frame                | 0      | RO |
| 13  | Reset              | R   | Repasse à 0 après reset             | 0      | WO |
| 14  | Next Frame Request | NRF | 1 : Update, se remet à 0 quand prêt | 0      | WO |
| 15  | Enable             | Ε   | 0 : Inactive , 1 : Active           | 0      | RW |

 ${\it Table 2-Description du registre State - 0x0 du périphérique BallPhysicsEngine}$ 



#### 4.1.2 Screen - 0x2

| bit  | Nom    | Description                  | Défaut |
|------|--------|------------------------------|--------|
| 0-7  | Width  | Largeur de l'écran en pixels | 0      |
| 8-15 | Height | Hauteur de l'écran en pixels | 0      |

TABLE 3 – Description du registre Screen - 0x2 du périphérique BallPhysicsEngine

#### 4.1.3 Ball - 0x4

| bit  | Nom | Description                      | Défaut |
|------|-----|----------------------------------|--------|
| 0-7  | Χ   | Position X de la balle en pixels | 0      |
| 8-15 | Y   | Position Y de la balle en pixels | 0      |

TABLE 4 – Description du registre Ball - 0x4 du périphérique BallPhysicsEngine

#### 4.1.4 Players - 0x6

| bit  | Nom | Description                | Défaut |
|------|-----|----------------------------|--------|
| 0-7  | P1  | Position Y du J1 en pixels | 0      |
| 8-15 | P2  | Position Y du J2 en pixels | 0      |

TABLE 5 - Description du registre Players - 0x6 du périphérique BallPhysicsEngine

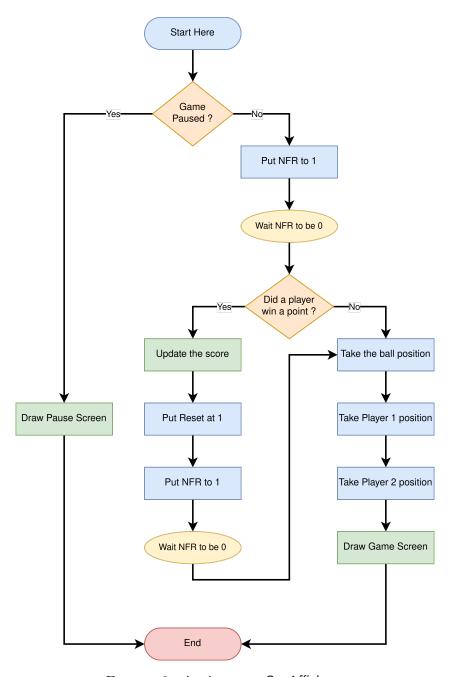
#### 4.1.5 Collision - 0x8

| bit | Nom               |      | Description                     |                    | Défaut |
|-----|-------------------|------|---------------------------------|--------------------|--------|
| 0   | Wall Up           | WU   | Touche le mur du haut           | 1 : Vrai, 0 : Faux | 0      |
| 1   | Wall Down         | WD   | Touche le mur du bas            | 1 : Vrai, 0 : Faux | 0      |
| 2   | Wall Left         | WL   | Touche le mur de gauche         | 1 : Vrai, 0 : Faux | 0      |
| 3   | Wall Right        | WR   | Touche le mur de droite         | 1 : Vrai, 0 : Faux | 0      |
| 4   | Player 1 Far Up   | P1FU | Touche le joueur 1 très en haut | 1 : Vrai, 0 : Faux | 0      |
| 5   | Player 1 Up       | P1U  | Touche le joueur 1 en haut      | 1 : Vrai, 0 : Faux | 0      |
| 6   | Player 1Middle    | P1D  | Touche le joueur 1 au milieu    | 1 : Vrai, 0 : Faux | 0      |
| 7   | Player 1 Down     | P1D  | Touche le joueur 1 en bas       | 1 : Vrai, 0 : Faux | 0      |
| 8   | Player 1 Far Down | P1FD | Touche le joueur 1 très en bas  | 1 : Vrai, 0 : Faux | 0      |
| 9   | Player 2 Far Up   | P2FU | Touche le joueur 2 très en haut | 1 : Vrai, 0 : Faux | 0      |
| 10  | Player 2 Up       | P2U  | Touche le joueur 2 en haut      | 1 : Vrai, 0 : Faux | 0      |
| 11  | Player 2Middle    | P2D  | Touche le joueur 2 au milieu    | 1 : Vrai, 0 : Faux | 0      |
| 12  | Player 2 Down     | P2D  | Touche le joueur 2 en bas       | 1 : Vrai, 0 : Faux | 0      |
| 13  | Player 2 Far Down | P2FD | Touche le joueur 2 très en bas  | 1 : Vrai, 0 : Faux | 0      |

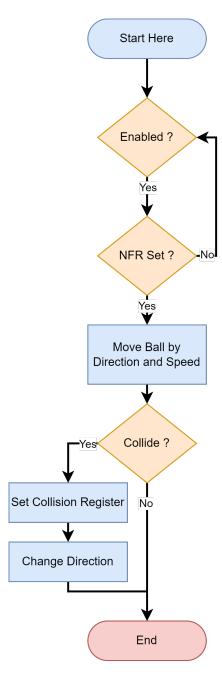
Table 6 – Description du registre Collision - 0x8 du périphérique BallPhysicsEngine



# 5 Logigrammes



 $\ensuremath{\mathrm{Figure}}$  3 – Logigramme C - Affichage



 $\ensuremath{\mathrm{Figure}}\ 4$  – Logigramme VHDL - Moteur physique



# 6 Planning

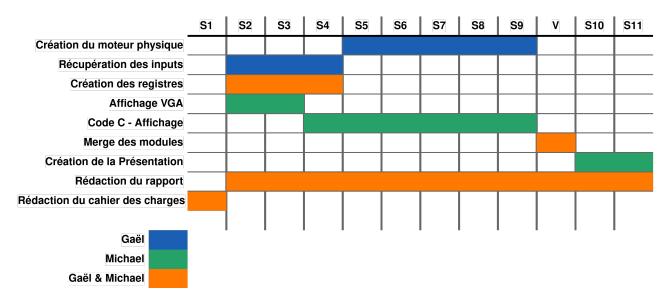


FIGURE 5 – Planning prévisionnel