**=**Q

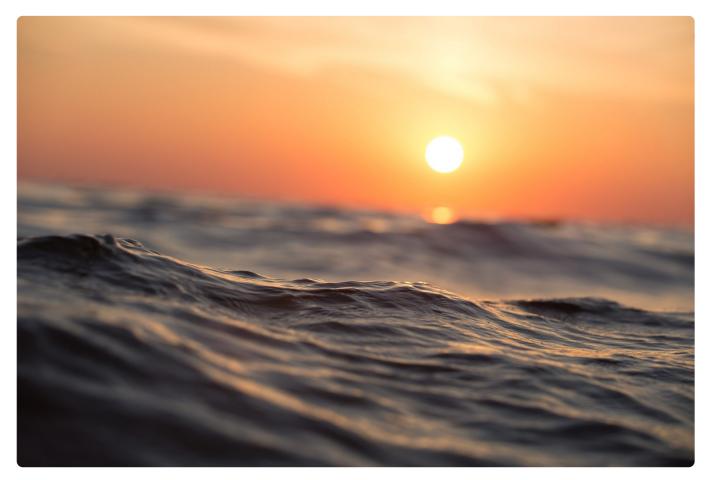
下载APP



# 24 | 替换策略:缓存满了怎么办?

2020-10-12 蒋德钧

Redis核心技术与实战 进入课程 >



讲述: 蒋德钧

时长 19:24 大小 17.77M



### 你好,我是蒋德钧。

Redis 缓存使用内存来保存数据,避免业务应用从后端数据库中读取数据,可以提升应用的响应速度。那么,如果我们把所有要访问的数据都放入缓存,是不是一个很好的设计选择呢?其实,这样做的性价比反而不高。

举个例子吧。MySQL 中有 1TB 的数据,如果我们使用 Redis 把这 1TB 的数据都缓存起来,虽然应用都能在内存中访问数据了,但是,这样配置并不合理,因为性价比很低。一方面,1TB 内存的价格大约是 3.5 万元,而 1TB 磁盘的价格大约是 1000 元。另一方面,

数据访问都是有局部性的,也就是我们通常所说的"八二原理",80%的请求实际只访问了 20%的数据。所以,用 1TB 的内存做缓存,并没有必要。

为了保证较高的性价比,缓存的空间容量必然要小于后端数据库的数据总量。不过,内存大小毕竟有限,随着要缓存的数据量越来越大,有限的缓存空间不可避免地会被写满。此时,该怎么办呢?

解决这个问题就涉及到缓存系统的一个重要机制,即**缓存数据的淘汰机制**。简单来说,数据淘汰机制包括两步:第一,根据一定的策略,筛选出对应用访问来说"不重要"的数据;第二,将这些数据从缓存中删除,为新来的数据腾出空间,

这节课上,我就来和你聊聊缓存满了之后的数据淘汰机制。通常,我们也把它叫作缓存替换机制,同时还会讲到一系列选择淘汰数据的具体策略。了解了数据淘汰机制和相应策略,我们才可以选择合理的 Redis 配置,提高缓存命中率,提升应用的访问性能。

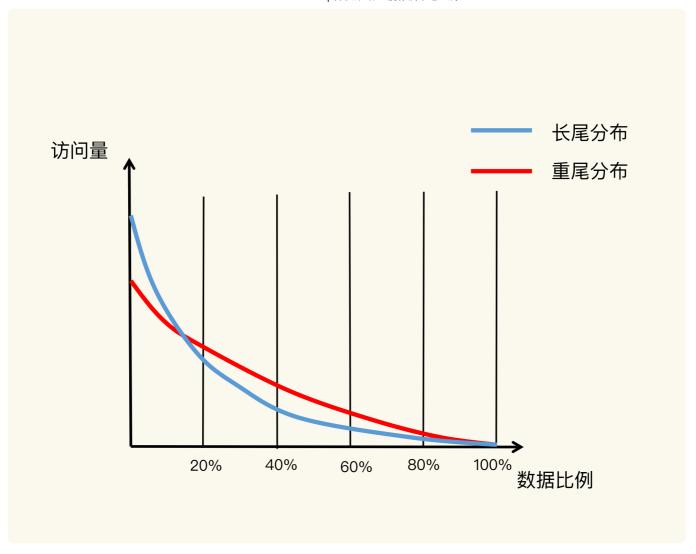
不过,在学习淘汰策略之前,我们首先要知道设置缓存容量的依据和方法。毕竟,在实际使用缓存时,我们需要决定用多大的空间来缓存数据。

# 设置多大的缓存容量合适?

缓存容量设置得是否合理,会直接影响到使用缓存的性价比。我们通常希望以最小的代价 去获得最大的收益,所以,把昂贵的内存资源用在关键地方就非常重要了。

就像我刚才说的,实际应用中的数据访问是具有局部性的。下面有一张图,图里有红、蓝两条线,显示了不同比例数据贡献的访问量情况。蓝线代表了"八二原理"表示的数据局部性,而红线则表示在当前应用负载下,数据局部性的变化。

我们先看看蓝线。它表示的就是"八二原理",有 20% 的数据贡献了 80% 的访问了,而剩余的数据虽然体量很大,但只贡献了 20% 的访问量。这 80% 的数据在访问量上就形成了一条长长的尾巴,我们也称为"长尾效应"。



所以,如果按照"八二原理"来设置缓存空间容量,也就是把缓存空间容量设置为总数据量的 20% 的话,就有可能拦截到 80% 的访问。

为什么说是"有可能"呢?这是因为,"八二原理"是对大量实际应用的数据访问情况做了统计后,得出的一个统计学意义上的数据量和访问量的比例。具体到某一个应用来说,数据访问的规律会和具体的业务场景有关。对于最常被访问的 20% 的数据来说,它们贡献的访问量,既有可能超过 80%,也有可能不到 80%。

我们再通过一个电商商品的场景,来说明下"有可能"这件事儿。一方面,在商品促销时,热门商品的信息可能只占到总商品数据信息量的 5%,而这些商品信息承载的可能是超过 90% 的访问请求。这时,我们只要缓存这 5% 的数据,就能获得很好的性能收益。另一方面,如果业务应用要对所有商品信息进行查询统计,这时候,即使按照"八二原理"缓存了 20% 的商品数据,也不能获得很好的访问性能,因为 80% 的数据仍然需要从后端数据库中获取。

接下来,我们再看看数据访问局部性示意图中的红线。近年来,有些研究人员专门对互联网应用(例如视频播放网站)中,用户请求访问内容的分布情况做过分析,得到了这张图中的红线。

在这条红线上,80%的数据贡献的访问量,超过了传统的长尾效应中80%数据能贡献的访问量。原因在于,用户的个性化需求越来越多,在一个业务应用中,不同用户访问的内容可能差别很大,所以,用户请求的数据和它们贡献的访问量比例,不再具备长尾效应中的"八二原理"分布特征了。也就是说,20%的数据可能贡献不了80%的访问,而剩余的80%数据反而贡献了更多的访问量,我们称之为重尾效应。

正是因为 20% 的数据不一定能贡献 80% 的访问量,我们不能简单地按照"总数据量的 20%"来设置缓存最大空间容量。在实践过程中,我看到过的缓存容量占总数据量的比例,从 5% 到 40% 的都有。这个容量规划不能一概而论,是需要结合**应用数据实际访问特征和成本开销**来综合考虑的。

这其实也是我一直在和你分享的经验,系统的设计选择是一个权衡的过程:大容量缓存是能带来性能加速的收益,但是成本也会更高,而小容量缓存不一定就起不到加速访问的效果。一般来说,**我会建议把缓存容量设置为总数据量的 15% 到 30%,兼顾访问性能和内存空间开销**。

对于 Redis 来说,一旦确定了缓存最大容量,比如 4GB,你就可以使用下面这个命令来设定缓存的大小了:

■ 复制代码

1 CONFIG SET maxmemory 4gb

不过,**缓存被写满是不可避免的**。即使你精挑细选,确定了缓存容量,还是要面对缓存写满时的替换操作。缓存替换需要解决两个问题:决定淘汰哪些数据,如何处理那些被淘汰的数据。

接下来,我们就来学习下, Redis 中的数据淘汰策略。

# Redis 缓存有哪些淘汰策略?

Redis 4.0 之前一共实现了 6 种内存淘汰策略,在 4.0 之后,又增加了 2 种策略。我们可以按照是否会进行数据淘汰把它们分成两类:

不进行数据淘汰的策略,只有 noeviction 这一种。

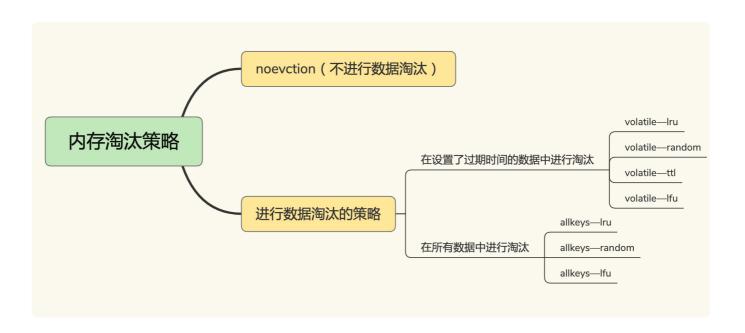
会进行淘汰的7种其他策略。

会进行淘汰的7种策略,我们可以再进一步根据淘汰候选数据集的范围把它们分成两类:

在设置了过期时间的数据中进行淘汰,包括 volatile-random、volatile-ttl、volatile-lru、volatile-lfu(Redis 4.0 后新增)四种。

在所有数据范围内进行淘汰,包括 allkeys-lru、allkeys-random、allkeys-lfu(Redis 4.0 后新增)三种。

### 我把这8种策略的分类,画到了一张图里:



下面我就来具体解释下各个策略。

默认情况下, Redis 在使用的内存空间超过 maxmemory 值时,并不会淘汰数据,也就是设定的 **noeviction 策略**。对应到 Redis 缓存,也就是指,一旦缓存被写满了,再有写请求来时, Redis 不再提供服务,而是直接返回错误。Redis 用作缓存时,实际的数据集通常都是大于缓存容量的,总会有新的数据要写入缓存,这个策略本身不淘汰数据,也就不会腾出新的缓存空间,我们不把它用在 Redis 缓存中。

我们再分析下 volatile-random、volatile-ttl、volatile-lru 和 volatile-lfu 这四种淘汰策略。它们筛选的候选数据范围,被限制在已经设置了过期时间的键值对上。也正因为此,即使缓存没有写满,这些数据如果过期了,也会被删除。

例如,我们使用 EXPIRE 命令对一批键值对设置了过期时间后,无论是这些键值对的过期时间是快到了,还是 Redis 的内存使用量达到了 maxmemory 阈值,Redis 都会进一步按照 volatile-ttl、volatile-random、volatile-lru、volatile-lfu 这四种策略的具体筛选规则进行淘汰。

volatile-ttl 在筛选时,会针对设置了过期时间的键值对,根据过期时间的先后进行删除,越早过期的越先被删除。

volatile-random 就像它的名称一样,在设置了过期时间的键值对中,进行随机删除。 volatile-lru 会使用 LRU 算法筛选设置了过期时间的键值对。

volatile-Ifu 会使用 LFU 算法选择设置了过期时间的键值对。

可以看到, volatile-ttl 和 volatile-random 筛选规则比较简单,而 volatile-lru 因为涉及了 LRU 算法,所以我会在分析 allkeys-lru 策略时再详细解释。volatile-lfu 使用了 LFU 算法,我会在第 26 讲中具体解释,现在你只需要知道,它是在 LRU 算法的基础上,同时考虑了数据的访问时效性和数据的访问次数,可以看作是对淘汰策略的优化。

相对于 volatile-ttl、volatile-random、volatile-lru、volatile-lfu 这四种策略淘汰的是设置了过期时间的数据,allkeys-lru、allkeys-random、allkeys-lfu 这三种淘汰策略的备选淘汰数据范围,就扩大到了所有键值对,无论这些键值对是否设置了过期时间。它们筛选数据进行淘汰的规则是:

allkeys-random 策略,从所有键值对中随机选择并删除数据;

allkeys-lru 策略,使用 LRU 算法在所有数据中进行筛选。

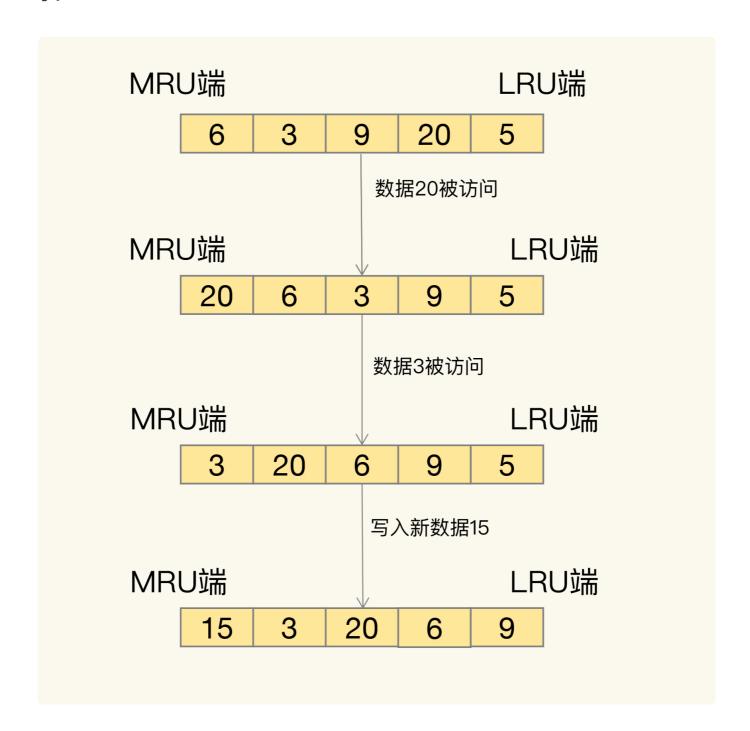
allkeys-lfu 策略,使用 LFU 算法在所有数据中进行筛选。

这也就是说,如果一个键值对被删除策略选中了,即使它的过期时间还没到,也需要被删除。当然,如果它的过期时间到了但未被策略选中,同样也会被删除。

接下来,我们就看看 volatile-lru 和 allkeys-lru 策略都用到的 LRU 算法吧。LRU 算法工作机制并不复杂,我们一起学习下。

LRU 算法的全称是 Least Recently Used,从名字上就可以看出,这是按照最近最少使用的原则来筛选数据,最不常用的数据会被筛选出来,而最近频繁使用的数据会留在缓存中。

那具体是怎么筛选的呢? LRU 会把所有的数据组织成一个链表,链表的头和尾分别表示 MRU 端和 LRU 端,分别代表最近最常使用的数据和最近最不常用的数据。我们看一个例子。



我们现在有数据 6、3、9、20、5。如果数据 20 和 3 被先后访问,它们都会从现有的链表位置移到 MRU 端,而链表中在它们之前的数据则相应地往后移一位。因为,LRU 算法选择删除数据时,都是从 LRU 端开始,所以把刚刚被访问的数据移到 MRU 端,就可以让它们尽可能地留在缓存中。

如果有一个新数据 15 要被写入缓存,但此时已经没有缓存空间了,也就是链表没有空余位置了,那么,LRU 算法做两件事:

- 1. 数据 15 是刚被访问的, 所以它会被放到 MRU 端;
- 2. 算法把 LRU 端的数据 5 从缓存中删除,相应的链表中就没有数据 5 的记录了。

其实, LRU 算法背后的想法非常朴素: 它认为刚刚被访问的数据, 肯定还会被再次访问, 所以就把它放在 MRU 端; 长久不访问的数据, 肯定就不会再被访问了, 所以就让它逐渐后移到 LRU 端, 在缓存满时, 就优先删除它。

不过,LRU 算法在实际实现时,需要用链表管理所有的缓存数据,这会带来额外的空间开销。而且,当有数据被访问时,需要在链表上把该数据移动到 MRU 端,如果有大量数据被访问,就会带来很多链表移动操作,会很耗时,进而会降低 Redis 缓存性能。

所以,在 Redis 中,LRU 算法被做了简化,以减轻数据淘汰对缓存性能的影响。具体来说,Redis 默认会记录每个数据的最近一次访问的时间戳(由键值对数据结构 RedisObject 中的 Iru 字段记录)。然后,Redis 在决定淘汰的数据时,第一次会随机选出 N 个数据,把它们作为一个候选集合。接下来,Redis 会比较这 N 个数据的 Iru 字段,把 Iru 字段值最小的数据从缓存中淘汰出去。

Redis 提供了一个配置参数 maxmemory-samples,这个参数就是 Redis 选出的数据个数 N。例如,我们执行如下命令,可以让 Redis 选出 100 个数据作为候选数据集:

🗐 复制代码

1 CONFIG SET maxmemory-samples 100

当需要再次淘汰数据时,Redis 需要挑选数据进入第一次淘汰时创建的候选集合。这儿的挑选标准是: 能进入候选集合的数据的 lru 字段值必须小于候选集合中最小的 lru 值。当

有新数据进入候选数据集后,如果候选数据集中的数据个数达到了 maxmemory-samples, Redis 就把候选数据集中 lru 字段值最小的数据淘汰出去。

这样一来,Redis 缓存不用为所有的数据维护一个大链表,也不用在每次数据访问时都移动链表项,提升了缓存的性能。

好了,到这里,我们就学完了除了使用 LFU 算法以外的 5 种缓存淘汰策略,我再给你三个使用建议。

优先使用 allkeys-lru 策略。这样,可以充分利用 LRU 这一经典缓存算法的优势,把最近最常访问的数据留在缓存中,提升应用的访问性能。如果你的业务数据中有明显的冷热数据区分,我建议你使用 allkeys-lru 策略。

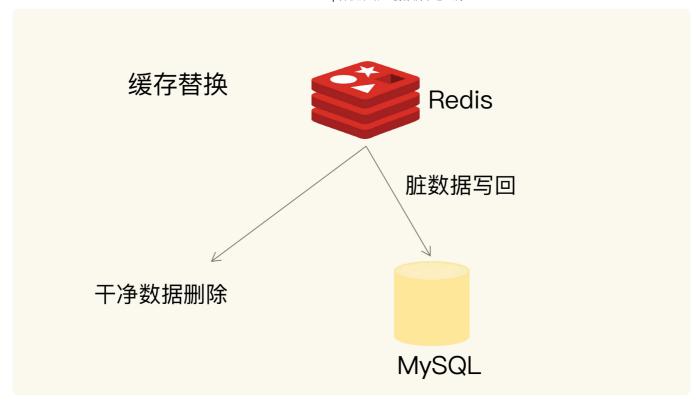
如果业务应用中的数据访问频率相差不大,没有明显的冷热数据区分,建议使用 allkeys-random 策略,随机选择淘汰的数据就行。

如果你的业务中有置顶的需求,比如置顶新闻、置顶视频,那么,可以使用 volatile-lru 策略,同时不给这些置顶数据设置过期时间。这样一来,这些需要置顶的数据一直不会被删除,而其他数据会在过期时根据 LRU 规则进行筛选。

一旦被淘汰的数据被选定后,Redis 怎么处理这些数据呢?这就要说到缓存替换时的具体操作了。

# 如何处理被淘汰的数据?

一般来说,一旦被淘汰的数据选定后,如果这个数据是干净数据,那么我们就直接删除;如果这个数据是脏数据,我们需要把它写回数据库,如下图所示:



那怎么判断一个数据到底是干净的还是脏的呢?

干净数据和脏数据的区别就在于,和最初从后端数据库里读取时的值相比,有没有被修改过。干净数据一直没有被修改,所以后端数据库里的数据也是最新值。在替换时,它可以被直接删除。

而脏数据就是曾经被修改过的,已经和后端数据库中保存的数据不一致了。此时,如果不 把脏数据写回到数据库中,这个数据的最新值就丢失了,就会影响应用的正常使用。

这么一来,缓存替换既腾出了缓存空间,用来缓存新的数据,同时,将脏数据写回数据库,也保证了最新数据不会丢失。

不过,对于 Redis 来说,它决定了被淘汰的数据后,会把它们删除。即使淘汰的数据是脏数据,Redis 也不会把它们写回数据库。所以,我们在使用 Redis 缓存时,如果数据被修改了,需要在数据修改时就将它写回数据库。否则,这个脏数据被淘汰时,会被 Redis 删除,而数据库里也没有最新的数据了。

### 小结

在这节课上,我围绕着"缓存满了该怎么办"这一问题,向你介绍了缓存替换时的数据淘汰策略,以及被淘汰数据的处理方法。

Redis 4.0 版本以后一共提供了 8 种数据淘汰策略,从淘汰数据的候选集范围来看,我们有两种候选范围:一种是所有数据都是候选集,一种是设置了过期时间的数据是候选集。另外,无论是面向哪种候选数据集进行淘汰数据选择,我们都有三种策略,分别是随机选择,根据 LRU 算法选择,以及根据 LFU 算法选择。当然,当面向设置了过期时间的数据集选择淘汰数据时,我们还可以根据数据离过期时间的远近来决定。

一般来说,缓存系统对于选定的被淘汰数据,会根据其是干净数据还是脏数据,选择直接删除还是写回数据库。但是,在 Redis 中,被淘汰数据无论干净与否都会被删除,所以,这是我们在使用 Redis 缓存时要特别注意的: 当数据修改成为脏数据时,需要在数据库中也把数据修改过来。

选择哪种缓存策略是值得我们多加琢磨的,它在筛选数据方面是否能筛选出可能被再次访问的数据,直接决定了缓存效率的高与低。

很简单的一个对比,如果我们使用随机策略,刚筛选出来的要被删除的数据可能正好又被访问了,此时应用就只能花费几毫秒从数据库中读取数据了。而如果使用 LRU 策略,被筛选出来的数据往往是经过时间验证了,如果在一段时间内一直没有访问,本身被再次访问的概率也很低了。

所以,我给你的建议是,先根据是否有始终会被频繁访问的数据(例如置顶消息),来选择淘汰数据的候选集,也就是决定是针对所有数据进行淘汰,还是针对设置了过期时间的数据进行淘汰。候选数据集范围选定后,建议优先使用 LRU 算法,也就是,allkeys-lru 或volatile-lru 策略。

当然,设置缓存容量的大小也很重要,我的建议是:结合实际应用的数据总量、热数据的体量,以及成本预算,把缓存空间大小设置在总数据量的 15% 到 30% 这个区间就可以。

### 每课一问

按照惯例,我给你提一个小问题。这节课,我向你介绍了 Redis 缓存在应对脏数据时,需要在数据修改的同时,也把它写回数据库,针对我们上节课介绍的缓存读写模式:只读缓存,以及读写缓存中的两种写回策略,请你思考下,Redis 缓存对应哪一种或哪几种模式?

欢迎在留言区写下你的思考和答案,我们一起交流讨论。如果你觉得今天的内容对你有所帮助,也欢迎你分享给你的朋友或/同事。我们下节课见。

提建议

# 更多课程推荐



© 版权归极客邦科技所有,未经许可不得传播售卖。 页面已增加防盗追踪,如有侵权极客邦将依法追究其法律责任。

上一篇 23 | 旁路缓存: Redis是如何工作的?

下一篇 加餐 (一) | 经典的Redis学习资料有哪些?

### 精选留言(3)





Redis在用作缓存时,使用只读缓存或读写缓存的哪种模式?

1、只读缓存模式:每次修改直接写入后端数据库,如果Redis缓存不命中,则什么都不用操作,如果Redis缓存命中,则删除缓存中的数据,待下次读取时从后端数据库中加载最新值到缓存中。...

展开٧







#### yeek

2020-10-12

#### 记录几个问题:

- 1. 淘汰对当前请求的延迟问题;
- 2. 淘汰数据的上限是多少? 仅满足当前set所需的内存空间么?
- 3. 如果随机多次依然不存在比候选队列中最小lru还小的数据,且内存空间还需要继续释... 展开 >







#### 不正经、绅士

2020-10-12

能进入候选集合的数据的 Iru 字段值必须小于候选集合中最小的 Iru 值。

这里有个疑问,请教老师,这样第二次及后续进入的备选淘汰集合中的数据Iru都小于第一次的,淘汰的也是Iru最小的,那第一次进入淘汰集合的数据这样不就不会被选中淘汰了呢 展开~



