



Qiskit Fall Fest 2025 @ Yonsei

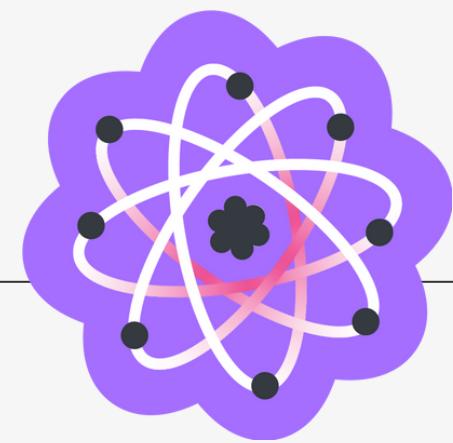
Intro to Linear Algebra

Nov. 1, 2025

김해성

물리학과 22학번

goodnew0923@yonsei.ac.kr



Introduction

Introduction

- Name : Haeseong Kim
- Department : Physics
- 3rd-year Undergraduate

Research

- Research Field: Computational Structural Biology,
Quantum Optimization
- Research Interests: Quantum Annealing
- Research Focus: MIQP–QUBO conversion



CONTENTS



01

Matrix

Matrix가 무엇이고 어떻게 연산할 수 있는지를 확인한다.

02

여러가지 Matrix

각각의 특성을 가진 여러가지 Matrix를 확인한다.

03

Vector

Vector가 무엇인지, 내적과 Dirac notation을 알아본다.

04

Determinent

Determinent의 개념과 계산방법을 알아본다.

05

Eigenvalue
Eigenvector

Eigenvalue, Eigenvector의 개념과 도출하는 방법을 알아본다.



QIYA



01. Matrix

원소들을 직사각형의 배열로 나열한 것으로서, 가로줄을 행(row), 세로줄을 열(column)이라고 한다. 연립일차방정식 풀이를 간단하게 묘사하기 위해서 만들어졌으며, 이후 여러가지 연산들에 사용되고 있다.

$$\left\{ \begin{array}{l} 2x + 3y = 5 \\ 5x + 7y = 12 \end{array} \right. \longrightarrow \begin{bmatrix} 02 & 93 & 05 \\ 05 & 07 & 12 \end{bmatrix}$$

01. Matrix

정의

- 가로 세로로 배치된 성분 $a_{m,n}$ 이 존재
- 세로를 행이라 하며 그 개수를 M개라 정의하고, 가로를 열이라 하며 개수는 N개라 가정할 시
- ‘ $m \times n$ 행의 형태로 주어진다’ 라고 명명한다.

- 이러한 행렬은 다음과 같이 표시하거나 대문자 기호로 표현되기도 한다.

$$\begin{pmatrix} a_{1,1} & \dots & a_{1,N} \\ \vdots & & \vdots \\ \vdots & & \vdots \\ a_{M,1} & \dots & a_{M,N} \end{pmatrix}$$

A_{ij}



QIYA



01. Matrix

행렬의 연산

- 덧셈, 뺄셈, 곱셈의 연산을 진행할 수 있다.
- 덧셈 뺄셈의 경우에는 $m \times n$ 크기가 서로 같은 경우에 성립한다
- 각 성분끼리 덧셈, 뺄셈을 진행하면 된다.

$$\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} e & f \\ g & h \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a+e & b+f \\ c+g & d+h \end{bmatrix}$$



01. Matrix

행렬의 연산

- 곱셈의 경우에는 앞 행렬의 열 개수 = 뒤 행렬의 행 개수인 경우에 성립한다.
- 앞 행렬 a번째 행의 n 번째 원소와 뒤 행렬 b번째 열의 n 번째 원소를 곱한 것을 $n=1$ 부터 $n=N$ 까지 모두 더한 것이 행의 곱의 a번째 행, b번째 열의 원소 값이 된다.
- 각 성분끼리 덧셈, 뺄셈을 진행하면 된다.

$$\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e & f \\ g & h \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} ae + bg & af + bh \\ cd + dg & cf + dh \end{bmatrix}$$



02. 여러가지 Matrix

전치 행렬 (Transpose Matrix)

- 원래 행렬에서 행과 열을 서로 바꿔버린 행렬
- 행과 열이 서로 동일할 경우, 행렬의 주대각선을 기준으로 선대칭한 행렬
- 전치 행렬의 전치 행렬은 원래 행렬과 같다.
- 전치 행렬은 다음과 같은 대문자 기호로 표시된다.

$$(A_{ij})^T = A_{ji}$$

$$A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \rightarrow A^T = \begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix}$$



02. 여러가지 Matrix

복소 전치 행렬 (Conjugate Transpose Matrix)

- 원래 행렬에서 행과 열을 서로 바꿔버린 행렬 + 원소가 켤레복소수로 바뀜
- 즉 먼저 행렬의 모든 원소를 켤레복소수로 바꾼 후 전치행렬로 변환했다고 보면 된다.
- 복소 전치 행렬의 복소 전치 행렬은 원래 행렬과 같다.
- 복소 전치 행렬은 다음과 같은 대문자 기호로 표시된다.

$$(A_{ij})^+ = \left(A_{ij}^* \right)^T$$

$$A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \longrightarrow A^+ = \begin{bmatrix} a^* & c^* \\ b^* & d^* \end{bmatrix}$$



QIYA



02. 여러가지 Matrix

항등 행렬 (Identity Matrix)

- 행과 열이 서로 동일한 경우, 정사각 행렬 (Square Matrix) 라고 부른다.
- 정사각 행렬에서의 대각선을 주대각선 (main diagonal) 이라고 부른다.
- 주대각선에서만 원소 1을 가지고 있고 나머지 행렬의 원소가 0인 행렬을 항등 행렬이라고 한다.

$$I = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

역행렬 (Inverse Matrix)

- 원래 행렬과 해당 행렬을 곱했을 때 항등 행렬이 나오는 행렬을 뜻한다.
- 여러 가지 방법을 이용해서 역행렬을 구할 수 있다.

$$AB = I, B = A^{-1}$$

03. Vector

정의

- 크기와, 방향을 동시에 가지고 있는 물리량
- 열벡터, 행벡터로서 행렬로 기술이 가능하다.
- 문자 위에 화살표로서 표시하거나, 문자를 굵게 표시하는 경우가 있다.
양자 정보에서는 Dirac notation이라는 표기 법을 자주 사용한다.

$$\vec{a} = \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} [a_1 \quad \dots \quad a_n]$$

Dirac Notation

- 열벡터를 ket vector로 명명하고 다음과 같이 표현한다.
- 행벡터를 bra vector로 명명하고 다음과 같이 표현한다.
- ket vector와 bra vector는 다음과 같은 관계가 있다.

$$\Psi \rangle \quad \langle \Psi \quad \langle \Psi = (\Psi \rangle)^+$$

03. Vector

내적 (Inner Product)

- 두 벡터의 n 번째 원소끼리의 곱을 $n=1$ 부터 $n=N$ 까지 모두 더한 값
- 크기만 가지는 스칼라가 된다는 것이 특징이다.
- Dirac Notation으로는 다음과 같이 표현할 수 있다..
- 두 벡터의 내적의 값이 0일 경우, orthogonal 이라고 명명한다.

$$\begin{bmatrix} a & b \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c \\ d \end{bmatrix}$$

$$\langle a \ b \rangle$$

크기 (2-Norm)

- 복소수인 경우. 복소수와 캘레복소수를 곱하고 제곱근을 취한다.
- 벡터의 경우 같은 두 벡터를 서로 내적한다.
- 따라서 다음과 같은 관계식이 유도된다.

$$\langle a \ a \rangle$$



04. Determinent

행렬식

- 2X2행렬에서는 행렬의 넓이를 구하기 위해서
- 3X3행렬에서는 행렬의 부피를 도출하기 위해서 고안된 방법이다.
- 역함수, Eigenvalue를 구할 때 사용되는 방법이기도 하다.

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc \quad \begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{vmatrix} = a \begin{vmatrix} e & f \\ h & i \end{vmatrix} - b \begin{vmatrix} d & f \\ g & i \end{vmatrix} + c \begin{vmatrix} d & e \\ g & h \end{vmatrix}$$



05. Eigenvalue, Eigenvector

정의

- 벡터에 행렬의 곱했을 때, 그 벡터가 원래 벡터의 정수배일 경우
- 즉 벡터를 선형변환 하였을 때, 그 결과가 원래 벡터와 방향이 동일할 경우
- 이 때의 벡터를 Eigenvector, 이 때 그 배수를 Eigenvalue라고 한다.
슈뢰딩거 방정식의 경우가 바로 이 관계에 해당하는 방정식이다.

$$H\Psi\rangle = E\Psi\rangle$$

직접 Eigenvalue, Eigenvector를 구해보자!



QIYA

THANK YOU

