

第4章 梯度分析与最优化

4.1 习题 1

对滤波器 ω , 定义代价函数 $f(\omega) = \omega^H \mathbf{R}_e \omega$, 并且给滤波器加约束条件 $Re(\omega^H \mathbf{x}) = b$, 其中, $\mathbf{R}_e = \mathbb{E}\{\mathbf{e}\mathbf{e}^H\}$ 为向量 \mathbf{e} 的协方差矩阵, $Re(\cdot)$ 表示取实部, b 为一常数。试求使代价函数最小的 ω 。

4.2 习题 2

求解约束优化问题

$$\begin{aligned} \min_{x,y,z} J &= x^2 + y^2 + z^2, \\ \text{s.t.} \quad &3x + 4y - z - 26 = 0. \end{aligned}$$

4.3 习题 3

考虑约束优化问题

$$\begin{aligned} \min_{x,y} \phi(x,y) &= (x-1)(y+1), \\ \text{s.t.} \quad &x - y = 0. \end{aligned}$$

证明:

- 利用 Lagrange 乘子法求解该约束优化问题, 并说明此时 Lagrange 乘子的取值。
- 证明该约束优化问题的最优解是 $\phi(x,y)$ 的鞍点。

4.4 习题 4

考虑线性方程 $\mathbf{A}\mathbf{c} + \mathbf{e} = \mathbf{y}$, 其中 \mathbf{e} 为零均值加性有色噪声向量。使用加权误差函数 $Q(\mathbf{c}) = \mathbf{e}^H \mathbf{W} \mathbf{e}$ 作为向量 \mathbf{c} 最优估计 $\hat{\mathbf{c}}_0$ 的代价函数, 其中矩阵 \mathbf{A} 和 \mathbf{W} 均为 Hermitian 正定矩阵。

- 求上述无约束优化问题的最优解 $\hat{\mathbf{c}}_0$ 。
- 若向量 \mathbf{c} 须满足约束条件 $\mathbf{c}^H \mathbf{y} = 1$, 求该约束优化问题的最优解。

发布与提交时间

作业发布时间: 2024 年 10 月 14 日

作业提交 DDL: 2024 年 10 月 27 日