- 一、简答
- 1. 开环传递与闭环传递的优缺点
- 2. 奈奎斯特稳定判据
- 二、非零初值条件 (课本 2-10)

2-10 设系统的传递函数为

$$\frac{C(s)}{R(s)} = \frac{2}{s^2 + 3s + 2}$$

初始条件 c(0)=-1, $\dot{c}(0)=0$ 。 试求单位阶跃输入 r(t)=1(t)时, 系统的输出响应 c(t)。

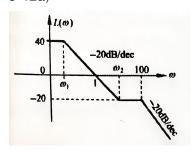
三、劳斯稳定判据 (课本 3-13)

3-13 已知单位反馈系统的开环传递函数为:

$$G(s) = \frac{K(0.5s+1)}{s(s+1)(0.5s^2+s+1)}$$

四、根轨迹

- (1) G(s)=K*/s²(s+3)(s+7), H(s)=1 画根轨迹, 判断稳定性
- (2) H(s)=s+1 时判断稳定性, 分析 H(s)对系统影响
- 五、波特图求系统函数 (课本 5-12a)



六、奈奎斯特判据分析系统稳定性

G(s)=K/s(T₁s+1)(T₂s-1),K、T1、T2 均大于 0

七、超前校正 (课本 6-2)

$$G_0(s) = \frac{K}{s(s+1)}$$

试设计一串联超前校正装置, 使系统满足如下指标:

- (1) 相角裕度 y≥45°;
- (2) 在单位斜坡输入下的稳态误差

$$e_{ss}(\infty) < \frac{1}{15}$$
 rad

(3) 截止频率ω≥7.5rad/s。