Redes Auto-Organizáveis: Mapas de Kohonen

Gustavo Scaloni Vendramini Guilherme José Henrique Sean Carlisto de Alvarenga Vinícius Fernandes de Jesus

10 de setembro de 2013

Resumo

Este artigo apresenta uma implementação de um modelo de rede neural auto-organizável conhecida como mapas auto-organizáveis de Kohonen ou redes SOM (do inglês Self-Organizing Maps).

1 Introdução

2 Redes SOM

2.1 Treinamento

A rede SOM utiliza um algoritmo de aprendizado competitivo e não-supervisionado. para o aprendizado da rede. Um padrão de entrada é apresentado a rede, um neurônio vencem e inicia a atualização dos pesos do neurônio vencedor e de seus vizinhos (até um raio de vizinhança). Isto repete para cada nova entrada e a taxa de aprendizado e o raio de vizinhança são decrementados durante o processo.[Braga]

Atualização dos pesos do neurônio vencedor e de seus vizinhos:

$$w_{ji}(t+1) = \left\{ \begin{array}{ll} w_{ji}(t) + \eta(t)(x_i - w_{ji}(t)) & \quad \text{se j} \in \Lambda(t) \\ w_{ji}(t) & \quad \text{caso contrário} \end{array} \right.$$

Onde w_{ji} é o peso entre os neurônios i e j
, $\eta(t)$ é a taxa de aprendizado e Λ é a vizinhança.

```
Inicializar pesos e parâmetros;
2:
3:
       para todo padrão de treinamento faça
4:
          Definir neurônio vencedor;
          Atualizar os pesos deste neurônio e de seus vizinhos;
5:
6:
          se o número do ciclo for múltiplo de N então
7:
             Então reduzir a taxa de aprendizado;
8:
          fim-se
9:
       fim-para
10: até que mapa de características não mudar
```

3 MÉTODOS 2

3 Métodos

4 Resultados

A rede neural auto-organizável implementada nesse trabalho, utilizou o algoritmo Mapa de Kohonen, desenvolvido por Teuvo Kohonen em 1982 [1]. A implementação deste trabalho pode ser vista em https://github.com/QSF/ia-kohonen.

Para os resultados práticos, a rede foi treinada com um conjunto de 1728 exemplos de dados reais, fornecidos pelo site UCI Machine Learning $Repository^1$, variando valores da taxa de aprendizado, pesos iniciais, raio da vizinhança e quantidade de neurônios na rede. O conjunto de exemplos escolhido foi o Car $Evaluation^2$, onde dados os atributos preço de compra do veículo, custo da manutenção, quantidade de portas do veículo, número de passageiros, tamanho do bagageiro e segurança estimada do veículo, avalia se o veículo é aceitável, inaceitável, bom ou muito bom.

Uma vez que o algoritmo Mapa de Kohonen organiza ou agrupa dimensionalmente os dados, o conjunto de exemplos foi adaptado, apresentando somente três dimensões (preço de compra do veículo, custo da manutenção e segurança estimada do veículo). O primeiro e segundo atributo aceitos os valores low, med, high e vhigh, enquanto que o útilo aceita os valores low, med, high.

Com o conjunto de dados coletados, algumas entradas foram testadas para verificar a modificação final da rede. Esses testes serão exibidos a seguir, sendo dividido pela quantidade de neurônios na camada de saída (16, 20, 25 e 36 neurônios).

4.1 16 neurônios

Nos conjuntos de teste apresentados por essa seção, a rede possuia 16 neurônios na camada de saída, sendo que sua topologia é da forma de uma grade 4x4.

Para realizar os testes na rede mencionada, foi variado o valor da taxa de aprendizagem e dos pesos inicias, com raio fixo em 0.

Quatro testes foram executados, onde a configuração da rede para cada caso é ilustrada em 1.

a 1. comparações da 1000 com 10 1.caromos na					
Teste	Taxa de Aprendizagem	Pesos Inicias			
1	0.1	todos 1			
2	0.1	Random			
3	0.3	todos 1			
4	0.3	Random			

Tabela 1: Configurações da Rede com 16 Neurônios na Saída

As figuras 1, 2, 3 e 4 representam a rede após a execução dos testes 1, 2, 3 e 4; respectivamente.

4.2 20 neurônios

Nesta seção, a rede possuia 20 neurônios na camada de saída, sendo uma grade 4x5.

¹http://archive.ics.uci.edu/ml/

²http://archive.ics.uci.edu/ml/datasets/Car+Evaluation

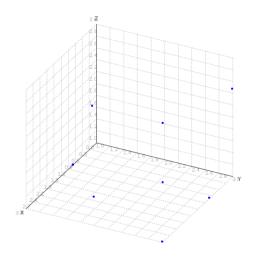


Figura 1: 16 Neurônios - Teste 1

Para realizar os testes na rede mencionada, novamente foi variado o valor da taxa de aprendizagem e dos pesos inicias, mas com raio fixo em 1.

Também foram executados quatro testes que tem sua configuração ilustrada na tabela 2.

Tabela 2:	Configur	ações d	da Rec	le com	20 N	eurônios	na Saída
rabeia 4.	Comigui	acces	ua nec	те сопт	20 IN	euromos	na paida

	0 3	
Teste	Taxa de Aprendizagem	Pesos Inicias
1	0.5	todos 1
2	0.5	Random
3	0.75	todos 1
4	0.75	Random

Os testes 1, 2, 3 e 4 são representados pelas imagens 5, 6, 7 e 8; respectivamente.

4.3 25 neurônios

Os gráficos a seguir mostram a plotação dos pontos após a execução do algoritmo para alguns valores de parâmetros e para uma rede com 25 neurônios. Apesar de não se poder afirmar se o algoritmo convergiu, vemos que aumentando o raio de vizinhança, o algoritmo consegue "especializar" melhor o conjunto. O efeito da taxa de aprendizado está sobre a velocidade na qual o algoritmo irá convergir. Ela geralmente é dada empiricamente, assim como os pesos iniciais, que segundo

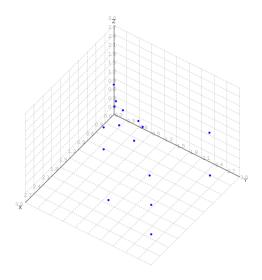


Figura 2: 16 Neurônios - Teste 2

 $[1],\ {\rm se}$ forem inicializados com valores iguais, faz o algoritmo convergir mais rapidamente.

4.4 36 neurônios

Os gráficos a seguir mostram a plotação dos pontos após a execução do algoritmo para alguns valores de parâmetros e para uma rede com 36 neurônios.

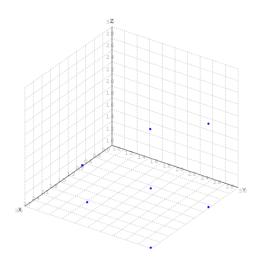


Figura 3: 16 Neurônios - Teste 3

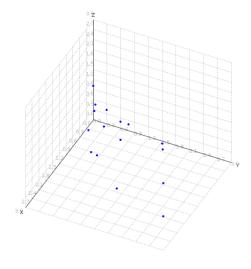


Figura 4: 16 Neurônios - Teste 4

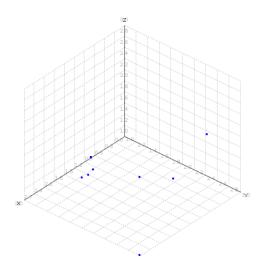


Figura 5: 20 Neurônios - Teste 1

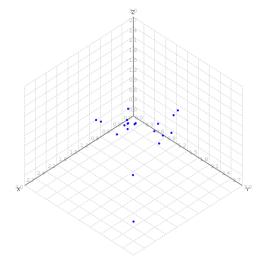


Figura 6: 20 Neurônios - Teste 2

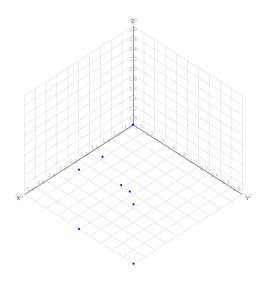


Figura 7: 20 Neurônios - Teste 3

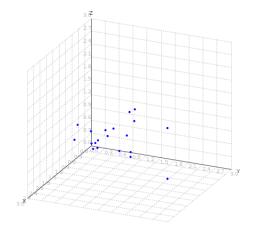


Figura 8: 20 Neurônios - Teste $4\,$

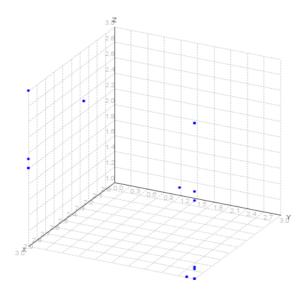


Figura 9: Taxa de aprendizado: 0.8662815917277779; Raio: 1; Pesos iniciais: A

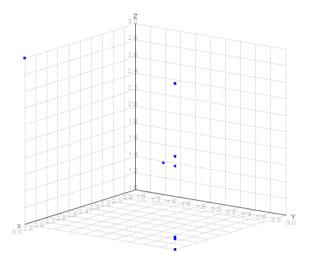


Figura 10: Taxa de aprendizado: 0.8662815917277779; Raio: 2; Pesos iniciais: A

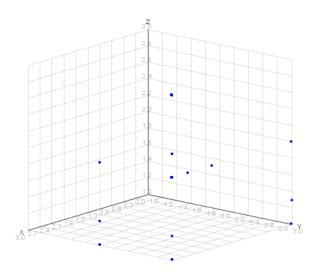


Figura 11: Taxa de aprendizado: 0.5980629675758204; Raio: 1; Pesos iniciais: B

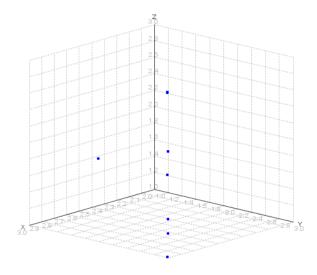


Figura 12: Taxa de aprendizado: 0.5980629675758204; Raio: 2; Pesos iniciais: B

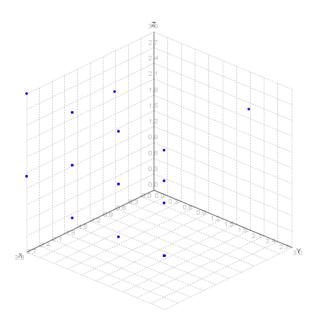


Figura 13: Taxa de aprendizado: 0.2625656059885696; Raio: 1; Pesos iniciais: D

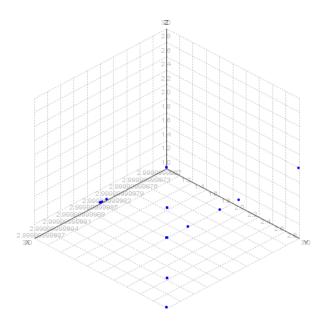


Figura 14: Taxa de aprendizado: 0.2625656059885696; Raio: 2; Pesos iniciais: D

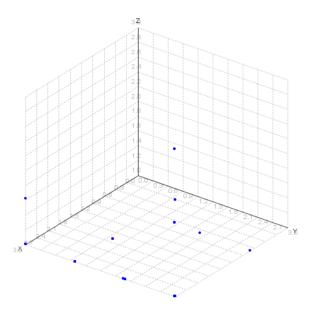


Figura 15: Taxa de aprendizado: 0.5517820314689292; Raio: 1; Pesos iniciais: E

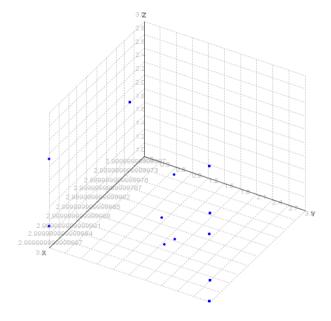


Figura 16: Taxa de aprendizado: 0.5517820314689292; Raio: 2; Pesos iniciais: E

5 CONCLUSÃO 13

5 Conclusão

Referências

 $[1]\ {\it Teuvo}\ {\it Kohonen}.\ {\it Self-Organizing\ Maps}.$ Springer, 2000.