Tugas Besar 1 IF3070 Dasar Inteligensi Artifisial Pencarian Solusi Diagonal Magic Cube dengan Local Search



Disusun oleh Kelompok 3:

Raizan Iqbal Resi (18222068) Favian Izza Diasputra (18222070) Ahmad Habibie Marjan (18222082) Muhammad Raihan Ariffianto (18222092)

Daftar Isi

Daftar Isi	2
BAB I	3
Deskripsi Persoalan	3
1.1 Latar Belakang	
1.2 Rumusan Masalah	
1.3 Tujuan	4
1.4 Batasan Masalah	4
BAB II	6
Pembahasan	6
2.1 Pemilihan Objective Function.	6
2.1.1 Perumusan Objective Function	6
2.1.2 Alasan Pemilihan Objective Function	8
2.2 Penjelasan Implementasi Algoritma Local Search	
2.2.1 Steepest Ascent Hill-Climbing.	9
2.2.2 Hill-Climbing with Sideways Move	12
2.2.3 Random Restart Hill-Climbing	21
2.2.4 Stochastic Hill-Climbing.	24
2.2.5 Simulated Annealing	26
2.2.6 Genetic Algorithm	30
2.3 Hasil Eksperimen.	35
2.3.1 Steepest Ascent Hill-Climbing	35
2.3.2 Hill-Climbing with Sideways Move	36
2.3.3 Random Restart Hill-Climbing	37
2.3.4 Stochastic Hill-Climbing	38
2.3.5 Simulated Annealing	38
2.3.6 Genetic Algorithm	39
2.4 Hasil Analisis	41
BAB III	43
Kesimpulan dan Saran	43
BAB IV	44
Pembagian Tugas	44
BAB V	45
Doforonsi	15

BABI

Deskripsi Persoalan

1.1 Latar Belakang

Diagonal Magic Cube merupakan sebuah permasalahan yang menarik perhatian pada bidang kombinatorial dan matematika yang tersusun dari angka-angka 1 sampai n³ tanpa pengulangan dalam kubus berukuran n×n×n dengan jumlah setiap baris, kolom, tiang, diagonal bidang, dan diagonal ruangnya harus menghasilkan nilai yang sama yang disebut magic number. Nilai magic number ini berdasar pada ukuran kubus tersebut. Persoalan ini memiliki kompleksitas ruang pencarian yang sangat besar seiring dengan bertambahnya ukuran kubus.

Implementasi solusi untuk permasalahan Diagonal Magic Cube harus menggunakan penggunaan pencarian solusi yang efisien dengan kompleksitas ruang pencarian yang mungkin sangat besar. Salah satu pendekatan yang relevan adalah algoritma local search yang dapat digunakan untuk menyelesaikan permasalahan ini dengan mencari solusi yang lebih baik secara bertahap. Algoritma local search ini tidak mencari jalur menuju solusi, melainkan langsung mencari solusi dalam ruang keadaan yang lengkap. Variasi metode-metode local search yang umum digunakan yaitu Steepest Ascent Hill-Climbing, Hill-Climbing with Sideways Move, Random Restart Hill-Climbing, Stochastic Hill-Climbing, Simulated Annealing, dan Genetic Algorithm dengan kelebihan dan kekurangannya masing-masing.

1.2 Rumusan Masalah

Penyelesaian permasalahan Diagonal Magic Cube 5×5×5 dapat dilakukan dengan menggunakan berbagai variasi algoritma local search. Permasalahan yang akan diselesaikan dapat dirumuskan sebagai berikut:

- 1.2.1 Seberapa dekat tiap-tiap algoritma bisa mendekati global optima dan mengapa hasilnya demikian?
- 1.2.2 Bagaimana perbandingan hasil pencarian tiap-tiap algoritma dengan algoritma local search yang lain?

- 1.2.3 Bagaimana perbandingan durasi proses pencarian tiap algoritma relatif terhadap algoritma lainnya?
- 1.2.4 Seberapa konsisten hasil akhir yang didapatkan dari tiap-tiap eksperimen yang dilakukan?
- 1.2.5 Bagaimana pengaruh banyak iterasi dan jumlah populasi terhadap hasil akhir pencarian pada Genetic Algorithm?

1.3 Tujuan

Pencarian solusi ini memberikan wawasan mengenai implementasi algoritma local search untuk mencari solusi masalah Diagonal Magic Cube. Secara spesifik, tujuan yang ingin dicapai pada pencarian ini adalah sebagai berikut:

- 1.3.1 Menentukan seberapa dekat tiap algoritma local search dapat mendekati solusi optimal global dan memahami faktor-faktor yang mempengaruhi hasil tersebut.
- 1.3.2 Membandingkan hasil akhir pencarian dari setiap algoritma local search untuk mengidentifikasi keunggulan atau kelemahan spesifik dari masing-masing metode.
- 1.3.3 Menilai durasi proses pencarian tiap algoritma relatif terhadap algoritma lainnya untuk memahami efisiensi waktu masing-masing dalam mencapai hasil optimal.
- 1.3.4 Menguji konsistensi hasil akhir yang diperoleh dari setiap eksperimen untuk setiap algoritma guna mengetahui reliabilitas algoritma dalam kondisi pencarian yang berbeda.
- 1.3.5 Menganalisis pengaruh jumlah iterasi dan jumlah populasi terhadap hasil akhir pencarian pada Genetic Algorithm untuk mengoptimalkan parameter dan memastikan pencapaian hasil yang baik dalam waktu yang efisien.

1.4 Batasan Masalah

Untuk fokus menyelesaikan masalah, batasan masalah pada persoalan Diagonal Magic Cube adalah sebagai berikut:

1.4.1 Program yang dibuat harus bisa memvisualisasikan state awal kubus, state akhir kubus, dan juga hasil eksperimennya.

- 1.4.2 Cara visualisasi dibebaskan selama seluruh angka pada kubus dan juga hasil eksperimen terlihat dengan jelas.
- 1.4.3 Dibebaskan menggunakan bahasa pemrograman apapun.
- 1.4.4 Diperbolehkan untuk menggunakan heuristik buatan sendiri atau dari referensi lain untuk optimasi pencarian solusi, asalkan masih dalam lingkup local search.

BAB II

Pembahasan

2.1 Pemilihan Objective Function

Pemilihan objective function yang efektif sangat penting untuk mengarahkan algoritma pencarian solusi menuju solusi penyelesaian persoalan Diagonal Magic Cube berukuran 5x5x5 yang optimal. Pada dasarnya, objective function ini harus mencerminkan seberapa dekat solusi saat ini dengan kondisi ideal, di mana setiap baris, kolom, tiang, diagonal bidang dan diagonal ruang memiliki jumlah yang sama dengan magic number yang dihitung berdasarkan ukuran kubus.

Magic number M untuk kubus berukuran 5x5x5 dapat dihitung menggunakan rumus:

$$M = \frac{1}{2} (n \cdot (n^3 + 1))$$

Untuk n = 5, nilai magic number yang didapatkan adalah:

$$M = \frac{1}{2} (5 \cdot (5^3 + 1)) = 315$$

Dengan demikian, setiap baris, kolom, tiang, diagonal bidang, dan diagonal ruang pada kubus harus mempunyai jumlah elemen yang sama dengan 315 agar kubus tersebut memenuhi syarat sebagai Diagonal Magic Cube.

2.1.1 Perumusan Objective Function

Objective function dalam penyelesaian masalah Diagonal Magic Cube berukuran 5x5x5 ini dirancang untuk mengukur selisih antara total angka pada setiap baris, kolom, tiang, diagonal bidang, dan diagonal ruang pada magic number M. Adapun rumus untuk objective function yang digunakan adalah sebagai berikut:

2.1.1.1 Perhitungan Deviasi dari Magic Number

Hitung selisih (deviasi) antara total angka pada baris, kolom, tiang, diagonal bidang, dan diagonal ruang pada kubus dengan magic number M. Semakin besar selisihnya, semakin buruk solusinya. Oleh karena itu, perhitungan total deviasi dari magic number dapat dirumuskan sebagai:

$$\begin{split} f(state) &= \sum_{i=1}^{25} |S_{baris}(i) - M| + \sum_{i=1}^{25} |S_{kolom}(i) - M| + \sum_{i=1}^{25} |S_{tiang}(i) - M| \\ &+ \sum_{i=1}^{25} |S_{diagonal\ bidang}(i) - M| + \sum_{i=1}^{25} |S_{diagonal\ ruang}(i) - M| \end{split}$$

Dengan:

- S_{baris}(i), S_{kolom}(i), S_{tiang}(i), S_{diagonal bidang}(i), dan S_{diagonal ruang}(i) adalah jumlah elemen pada baris, kolom, tiang, diagonal bidang, dan diagonal ruang ke-i.
- M adalah nilai magic number (315 untuk kubus 5x5x5).

2.1.1.2 Penambahan Skor Berdasarkan Kriteria Tercapai

Jika sebuah baris, kolom, tiang, diagonal bidang atau diagonal ruang memenuhi magic number, maka diberikan penambahan skor. Total maksimal skor yang bisa dicapai jika seluruh kondisi terpenuhi adalah sebagai berikut:

2.1.1.2.1 Baris

25 baris, dengan masing-masing memberikan skor +1 jika jumlah angkanya tepat 315.

2.1.1.2.2 Kolom

25 kolom, dengan masing-masing memberikan skor +1 jika jumlahnya sama dengan 315.

2.1.1.2.3 Tiang

25 tiang, dengan masing-masing memberikan skor +1 jika jumlahnya sama dengan 315.

2.1.1.2.4 Diagonal bidang

30 diagonal bidang, dengan masing-masing memberikan skor +1 jika jumlahnya sama dengan 315.

2.1.1.2.5 Diagonal ruang

4 diagonal ruang, dengan masing-masing memberikan skor +1 jika jumlahnya sama dengan 315.

Dengan demikian, total penambahan skor maksimum adalah:

Skor_{maksimum} = 25 (baris) + 25 (kolom) + 25 (tiang) + 30 (diagonal bidang) + 4 (diagonal ruang) =
$$109$$

2.1.1.3 Heuristic Cost untuk Evaluasi State

Setiap *state* akan dimulai dengan *initial state cost* sebesar -109, dan *state* ini akan mendekati global optimum saat nilai objective function mendekati 0. Setiap kali ada kesesuaian antara jumlah elemen pada baris, kolom, tiang, diagonal bidang, atau diagonal ruang dengan magic number, skor akan ditambahkan, dan *state* tersebut akan menjadi lebih baik.

2.1.1.4 Penalti untuk Pengulangan Angka

Penalti pun akan diberikan jika terjadi pengulangan angka di dalam kubus. Penalti ini penting untuk memastikan semua angka dari 1 hingga 125 muncul tepat satu kali. Setiap pengulangan atau angka yang hilang akan mengurangi skor atau menambah penalti dalam objective function.

2.1.2 Alasan Pemilihan Objective Function

Dalam perumusan objective function ini, beberapa pertimbangan penting menjadi dasar pemilihan:

2.1.2.1 Mengukur Kedekatan dengan Solusi Optimal

Fungsi ini mengukur secara langsung jarak antara solusi saat ini dengan kondisi ideal. Setiap deviasi dihitung dan diakumulasikan untuk memberikan indikasi seberapa optimal solusi tersebut.

2.1.2.2 Mendorong Kesesuaian Diagonal Bidang dan Diagonal Ruang

Karena diagonal bidang dan diagonal ruang merupakan aspek penting dari Diagonal Magic Cube, memberikan skor tambahan pada setiap diagonal yang sesuai dengan magic number membantu algoritma pencarian untuk memprioritaskan bagian-bagian ini dalam pencarian suatu solusi.

2.1.2.3 Penalti untuk Pengulangan

Penalti untuk pengulangan angka akan mencegah solusi yang valid secara numerik namun tidak valid secara struktural.

Dengan objective function ini, algoritma pencarian dapat diarahkan secara efektif untuk mendekati solusi optimal melalui proses iteratif.

2.2 Penjelasan Implementasi Algoritma Local Search

Algoritma local search adalah metode untuk menemukan solusi dalam ruang pencarian yang besar. Algoritma ini tidak menyimpan jejak lintasan apa pun yang terambil dan hanya berfokus pada suatu state. Tujuannya adalah untuk menemukan solusi optimal atau mendekati optimal dengan memperbaiki solusi iteratif yang sudah ada.

Local search sangat efektif untuk masalah optimasi, terutama bila ruang pencarian sangat besar sehingga tidak praktis untuk melakukan complete search. Algoritma ini didasarkan pada heuristic function atau objective function untuk mengevaluasi kualitas solusi. Jika solusi yang ditemukan tidak optimal, algoritma akan terus bergerak menuju solusi yang lebih baik melalui perbaikan bertahap atau perubahan acak. Variasi dari algoritma local search adalah sebagai berikut:

2.2.1 Steepest Ascent Hill-Climbing

Steepest ascent hill-climbing merupakan varian dari algoritma local search yang digunakan untuk menyelesaikan masalah yang secara berulang-ulang bergerak ke neighbouring state terbaik. Dalam Steepest Ascent, algoritma ini bergerak ke neighbour yang memiliki peningkatan yang paling bagus. Proses ini berlanjut sampai tidak ada lagi peningkatan yang terjadi (menyampai local maxima).

Kode di bawah ini mengimplementasikan algoritma steepest ascent hill-climbing untuk mengoptimalkan penyelesaian Diagonal Magic Cube. Diawali dengan mengevaluasi susunan awal dengan menghitung initial cost. Lalu, mencari semua kemungkinan konfigurasi pada kubus untuk mencari kemungkinan penukaran terbaik pada elemen yang mungkin merendahkan cost. Setiap kemungkinan penukaran dicek dan jika ditemukan konfigurasi baru dengan cost yang lebih rendah, konfigurasinya diganti. Proses diulang sampai mencapai solusi sempurna (cost = 0) atau sampai mencapai jumlah iterasi maksimum. Jika tidak ada konfigurasi yang lebih baik, algoritma berhenti, dan berarti telah mencapai local minima. Hasil akhir yang dikeluarkan dari kode ini yaitu cost terendah yang ditemukan, konfigurasi terbaik yang ditemukan, jumlah iterasi, dan langkah-langkah yang diambil.

```
def steepest ascent hill climbing(cube):
   max iterations = 1000 # Define the maximum number of
iterations allowed
   iteration = 0
   current cost = cube.calculate_cost() # Initial cost
   obj values = [] # Collect the objective values for each
iteration
   steps = [] # Collect step data
   best cube = cube.cube.copy() # Keep a copy of the
initial cube
    # Iterate until there are no conflicts (cost == 0) or max
iterations are reached
   while current cost > 0 and iteration < max iterations:</pre>
        obj values.append(current cost) # Record the current
cost
       print(f"Iteration {iteration}: {current cost} cost")
       best cost = current cost # Start with the current
cost
       best swap = None # Track the best swap
        # Explore all possible pairs of positions (i.e.,
every possible neighbour)
        for pos1, pos2 in
itertools.combinations(np.ndindex(cube.cube.shape), 2):
            new cube = cube.cube.copy()
            # Swap the two elements
            new cube[pos1], new cube[pos2] = new cube[pos2],
new cube[pos1]
            # Set the cube to the new state and calculate the
cost
            cube.cube = new cube
            new_cost = cube.calculate_cost()
            # If the new configuration has a lower cost,
```

```
update the best cube
            if new cost < best cost:</pre>
                best cost = new cost
                best cube = new cube.copy()
                best_swap = (pos1, pos2) # Track the swap
        # If no better configuration was found, stop the
algorithm (local minimum)
        if best cost == current cost:
            print("No better neighbours found, stopping.")
            return best cost, best cube, iteration, steps
        # Update the cube with the best found neighbour
configuration
        cube.cube = best cube
        current cost = best cost
        # Print details of the best swap and record the step
        if best swap:
            pos1, pos2 = best_swap
            step info = {
                "index1": pos1[0] * cube.size**2 + pos1[1] *
cube.size + pos1[2],
                "index2": pos2[0] * cube.size**2 + pos2[1] *
cube.size + pos2[2],
                "cost": current cost
            steps.append(step info)
            print(f"Step {iteration + 1}: {step_info}")
            print(f"Swapped positions {pos1} and {pos2},
resulting in new cost: {current cost}")
            print(f"Elements swapped: {cube.cube[pos1]},
{cube.cube[pos2]}")
        else:
            steps.append({"index1": 0, "index2": 0, "cost":
current cost})
        iteration += 1
    return current_cost, best_cube, iteration, steps
```

2.2.2 Hill-Climbing with Sideways Move

Hill-Climbing with Sideways Move merupakan varian dari algoritma local search yang digunakan untuk menyelesaikan masalah yang secara berulang-ulang bergerak ke neighbouring state terbaik atau sama dengan state saat ini. Dalam Sideways Move, algoritma ini bergerak ke neighbour yang memiliki peningkatan yang lebih bagus atau sama dengan saat ini. Fleksibilitas ini dapat membantu algoritma bergerak di daerah datar (plateau) yang tidak terdapat pengurangan cost yang nampak. Proses ini berlanjut sampai tidak ada lagi peningkatan yang terjadi (menyampai local maxima).

Kode di bawah ini mengimplementasikan algoritma hill-climbing with sideways move untuk penyelesaian Diagonal Magic Cube yang ditingkatkan untuk menangani kekompleksan. Diawali dengan menghitung initial cost. Lalu, secara berulang berusaha meningkatkan konfigurasi dengan mengecek kemungkinan penukaran. Daftar tabu digunakan agar tidak mengulangi langkah-langkah sebelumnya. Algoritma ini fokus pada area dalam kubus yang bernilai deviasi tinggi (jauh dari nilai ideal) dan memilih penukaran elemen secara efektif untuk memperbaiki area tersebut. Algoritma ini juga melacak efektivitas berbagai jenis penukaran dan secara berkala menyesuaikan strateginya berdasarkan pengamatan ini. Selain itu, parameter mirip Temperatur digunakan untuk menerima langkah yang tidak memperbaiki keadaan dengan probabilitas tertentu, meniru perilaku simulated annealing untuk memungkinkan eksplorasi keadaan yang kurang optimal dalam rangka pencarian yang lebih luas. Proses ini berlangsung hingga solusi mencapai keadaan biaya nol, jumlah gerakan menyamping yang diperbolehkan habis, atau jumlah iterasi maksimum tercapai. Kode ini mencatat perkembangan biaya dan langkah-langkah penting untuk analisis dan visualisasi.

```
def hill_climbing_with_sideways_move(cube,
    max_sideways_moves, max_iterations, tabu_list_size=50):
        """
        Enhanced version of hill climbing with sideways moves
that uses:
        - Tabu list to prevent cycling
        - Adaptive neighbourhood selection
        - Line sum analysis for informed swaps
        - Temperature-like parameter for dynamic acceptance

        Returns:
        - final_cost: The final cost after the algorithm
```

```
terminates.
   - final cube: The state of the cube when the algorithm
ends.
   - iteration: The number of iterations performed.
    - cost_progress: List of objective values over
iterations.
    - sideways moves: Total number of sideways moves made.
   iteration = 0
   sideways moves = 0
   current cost = cube.calculate actual cost()
   cost progress = []
   steps = [] # Collect step data
    # Initialize tabu list to prevent revisiting recent
states
   tabu list = []
    # Track the effectiveness of different types of swaps
    swap effectiveness = defaultdict(lambda: {'attempts': 0,
'improvements': 0})
    # Temperature-like parameter for accepting worse moves
   initial temperature = 10.0
   while current cost > 0 and iteration < max iterations:
       print(f"Iteration {iteration}: {current cost} cost,
Sideways moves: {sideways moves}")
        # Calculate current line sums
       line sums = calculate line sums(cube)
        # Find problematic lines (those far from magic
       problem areas = identify problem areas(line sums)
        # Generate candidate swaps with preference for
problematic areas
```

```
candidate swaps =
generate intelligent swaps (problem areas, cube.size,
tabu list)
        # Track if we found any improvement
        found improvement = False
        temperature = initial temperature * (1 - iteration /
max iterations)
        for swap type, pos1, pos2 in candidate swaps:
            if (pos1, pos2) in tabu list:
                continue
            new cube = cube.cube.copy()
            new_cube[pos1], new_cube[pos2] = new cube[pos2],
new cube[pos1]
            cube.cube = new cube
            new cost = cube.calculate actual cost()
            # Update swap effectiveness statistics
            swap_effectiveness[swap_type]['attempts'] += 1
            # Accept if better or with probability based on
temperature
            if new cost < current cost:</pre>
                best cube = new cube.copy()
                current cost = new cost
                found improvement = True
                swap effectiveness[swap type]['improvements']
+= 1
                update tabu list(tabu list, (pos1, pos2),
tabu list size)
                # Add step tracking here
                step info = {
                    "index1": pos1[0] * cube.size**2 +
pos1[1] * cube.size + pos1[2],
                    "index2": pos2[0] * cube.size**2 +
```

```
pos2[1] * cube.size + pos2[2],
                    "cost": current cost
                steps.append(step info)
                print(f"Step {iteration + 1}: {step_info}")
                break
            elif new cost == current_cost and sideways_moves
< max sideways moves:
                acceptance prob = np.exp(-0.1 / temperature)
                if random.random() < acceptance prob:</pre>
                    best cube = new cube.copy()
                    current cost = new cost
                    sideways moves += 1
                    update tabu list(tabu list, (pos1, pos2),
tabu list size)
                    # Add step tracking here
                    step info = {
                        "index1": pos1[0] * cube.size**2 +
pos1[1] * cube.size + pos1[2],
                        "index2": pos2[0] * cube.size**2 +
pos2[1] * cube.size + pos2[2],
                        "cost": current cost
                    steps.append(step info)
                    print(f"Step {iteration + 1}:
{step info}")
                    break
            # Restore original cube for next attempt
            cube.cube = new cube.copy()
        if not found improvement and sideways moves >=
max sideways moves:
            print("No improvement found and sideways moves
exhausted.")
            break
```

```
cost progress.append(current cost)
        iteration += 1
        # Periodically adjust strategy based on effectiveness
        if iteration % 50 == 0:
            adjust strategy(swap effectiveness)
    # Return structured data matching the expected output
    return current cost, cube.cube, iteration, steps
def calculate line sums(cube):
    """Calculate all line sums in the cube and their
deviations from magic number."""
    line sums = {
        'rows': [],
        'columns': [],
        'pillars': [],
        'diagonals': []
    # Calculate row sums
    for i in range(cube.size):
        for j in range(cube.size):
            line sums['rows'].append({
                'sum': cube.cube[i, j, :].sum(),
                'position': (i, j, ':'),
                'deviation': abs(cube.cube[i, j, :].sum() -
cube.magic number)
            } )
            # Calculate column sums
            line sums['columns'].append({
                'sum': cube.cube[i, :, j].sum(),
                'position': (i, ':', j),
                'deviation': abs(cube.cube[i, :, j].sum() -
cube.magic number)
            } )
            # Calculate pillar sums
```

```
line_sums['pillars'].append({
                'sum': cube.cube[:, i, j].sum(),
                'position': (':', i, j),
                'deviation': abs(cube.cube[:, i, j].sum() -
cube.magic_number)
            } )
    # Calculate diagonal sums
    # Main diagonal in each layer
    for i in range(cube.size):
        diag sum = sum(cube.cube[i, j, j] for j in
range (cube.size))
        line sums['diagonals'].append({
            'sum': diag sum,
            'position': (i, 'diag', 'main'),
            'deviation': abs(diag sum - cube.magic number)
        } )
        # Anti-diagonal in each layer
        anti diag sum = sum(cube.cube[i, j, cube.size-1-j]
for j in range(cube.size))
        line_sums['diagonals'].append({
            'sum': anti diag sum,
            'position': (i, 'diag', 'anti'),
            'deviation': abs (anti diag sum -
cube.magic number)
        } )
   return line sums
def identify problem areas(line sums, top n=5):
    """Identify areas of the cube that need the most
improvement."""
    problems = []
    # Sort lines by deviation from magic number
    for line type in line sums:
        sorted lines = sorted(line sums[line type],
                            key=lambda x: x['deviation'],
```

```
reverse=True)
        problems.extend([x['position'] for x in
sorted lines[:top n]])
   return problems
def generate_intelligent_swaps (problem areas, cube size,
tabu list):
    """Generate candidate swaps with focus on problem
areas."""
   candidates = []
   # Generate different types of swaps
   # 1. Within-line swaps for problematic lines
    for area in problem areas:
        line positions = get line positions(area, cube size)
        for pos1, pos2 in
itertools.combinations(line positions, 2):
            if (pos1, pos2) not in tabu list:
                candidates.append(('within line', pos1,
pos2))
    # 2. Cross-line swaps between problematic areas
    for area1, area2 in itertools.combinations(problem areas,
2):
        pos1 = get representative position(area1, cube size)
        pos2 = get representative position(area2, cube size)
        if (pos1, pos2) not in tabu list:
            candidates.append(('cross line', pos1, pos2))
    # 3. Random swaps (for diversity)
    for in range(max(1, len(candidates) // 4)):
        pos1 = tuple(random.randrange(cube size) for    in
range(3))
        pos2 = tuple(random.randrange(cube size) for  in
range(3))
        if (pos1, pos2) not in tabu list:
            candidates.append(('random', pos1, pos2))
```

```
# Shuffle candidates to avoid getting stuck in patterns
   random.shuffle(candidates)
    return candidates
def get line positions(area, cube size):
   """Get all positions in a given line."""
   positions = []
   if isinstance(area[0], str) and area[0] == ':': # Pillar
       i, j = area[1], area[2]
       positions.extend((x, i, j) for x in range(cube_size))
   elif isinstance(area[1], str) and area[1] == ':': #
       i, j = area[0], area[2]
       positions.extend((i, x, j) for x in range(cube size))
   elif isinstance(area[2], str) and area[2] == ':': # Row
       i, j = area[0], area[1]
       positions.extend((i, j, x) for x in range(cube size))
   elif area[1] == 'diag': # Diagonal
       i = area[0]
       if area[2] == 'main':
            positions.extend((i, x, x) for x in
range (cube_size))
       else: # anti-diagonal
           positions.extend((i, x, cube size-1-x) for x in
range(cube size))
   return positions
def get representative position (area, cube size):
    """Get a representative position from an area
specification."""
   if isinstance(area[0], str) and area[0] == ':': # Pillar
       return (random.randrange(cube size), area[1],
area[2])
   elif isinstance(area[1], str) and area[1] == ':': #
       return (area[0], random.randrange(cube size),
area[2])
   elif isinstance(area[2], str) and area[2] == ':': # Row
       return (area[0], area[1],
```

```
random.randrange(cube size))
   elif area[1] == 'diag': # Diagonal
        x = random.randrange(cube size)
        if area[2] == 'main':
            return (area[0], x, x)
        else: # anti-diagonal
           return (area[0], x, cube size-1-x)
    return area # Default case
def update tabu list(tabu list, swap, max size):
    """Update the tabu list with the new swap."""
   tabu list.append(swap)
   if len(tabu list) > max size:
        tabu list.pop(0)
def adjust strategy(swap effectiveness):
    """Adjust strategy based on the effectiveness of
different swap types."""
    for swap type, stats in swap effectiveness.items():
        if stats['attempts'] > 0:
            effectiveness = stats['improvements'] /
stats['attempts']
            print(f"Swap type {swap type} effectiveness:
{effectiveness:.2%}")
def plot results(cost progress):
    """Plot the cost progression with additional
statistics."""
   plt.figure(figsize=(12, 6))
   plt.plot(cost progress, label='Cost')
   plt.title("Cost Progression during Improved
Hill-Climbing")
   plt.xlabel("Iteration")
   plt.ylabel("Total Cost")
   plt.grid(True)
    # Add moving average
    window = min(50, len(cost progress))
    if window > 0:
```

2.2.3 Random Restart Hill-Climbing

Random Restart Hill-Climbing adalah varian dari algoritma hill-climbing yang mencoba mengatasi kelemahan utama dari hill-climbing biasa, yaitu kecenderungan untuk terjebak pada local minima atau maxima. Dalam Random Restart Hill-Climbing, jika solusi berhenti pada titik yang tidak dapat diperbaiki lagi (local minima), algoritma akan melakukan "restart" dengan mengacak kembali susunan awal solusi, lalu memulai proses pencarian kembali. Algoritma ini mengulangi proses ini beberapa kali sampai batas maksimal restart atau sampai menemukan solusi optimal. Pendekatan ini meningkatkan peluang menemukan solusi global dibandingkan dengan hill-climbing biasa yang hanya melakukan satu kali pencarian.

Kode di bawah ini mengimplementasikan algoritma Random Restart Hill-Climbing untuk mengoptimalkan solusi Diagonal Magic Cube. Pertama-tama, algoritma menentukan solusi terbaik yang ditemukan sejauh ini (best overall) dengan nilai biaya (cost) tak terbatas. Untuk setiap restart, jika bukan restart pertama, kubus diacak ulang agar mulai dengan konfigurasi berbeda. Selanjutnya, algoritma melakukan hill-climbing pada konfigurasi ini dengan cara mengevaluasi cost awal, kemudian mencoba semua kombinasi elemen dalam kubus untuk menemukan penukaran elemen terbaik yang menurunkan cost. Jika penurunan cost ditemukan, konfigurasi kubus diperbarui ke keadaan terbaik ini.

Algoritma ini terus melakukan iterasi hingga mencapai cost nol, jumlah iterasi maksimum, atau jika tidak ada perbaikan lebih lanjut pada cost. Jika hasil dari restart ini lebih baik daripada hasil terbaik sebelumnya, maka hasil ini akan disimpan sebagai best overall, termasuk detail langkah-langkah yang diambil. Proses ini akan berhenti jika mencapai solusi sempurna (cost = 0) atau setelah jumlah restart maksimum. Hasil akhir dari algoritma ini mencakup cost terendah

yang ditemukan, konfigurasi terbaik yang ditemukan, jumlah langkah pada restart terbaik, daftar langkah-langkah yang dilakukan, dan jumlah iterasi untuk setiap restart.

```
def random restart hill climbing(cube, max restarts=10,
max iterations per restart=1000):
   best overall cost = float('inf')
   best overall cube = cube.cube.copy()
   iterations per restart = [] # New array to track
iterations for each restart
   best steps = [] # Modified to store steps with index1,
index2, cost format
   for restart in range (max restarts):
       print(f"Restart {restart+1}/{max restarts}")
       if restart > 0:
            numbers = list(range(1, cube.size**3 + 1))
            np.random.shuffle(numbers)
            cube.cube = np.array(numbers).reshape((cube.size,
cube.size, cube.size))
        current cost = cube.calculate actual cost()
        steps = [] # Track steps for current restart
        iteration = 0
       while current cost > 0 and iteration <
max iterations per restart:
           print(f"Iteration {iteration}: {current cost}
cost")
           best cube = cube.cube.copy()
           best cost = current cost
           best swap = None
            for pos1, pos2 in
itertools.combinations(np.ndindex(cube.cube.shape), 2):
                new cube = cube.cube.copy()
                new cube[pos1], new cube[pos2] =
```

```
new cube[pos2], new_cube[pos1]
                cube.cube = new cube
                new cost = cube.calculate actual cost()
                if new_cost < best_cost:</pre>
                    best_cost = new_cost
                    best cube = new cube.copy()
                    best_swap = (pos1, pos2)
            if best cost == current cost:
                print("No better neighbors found, stopping
hill-climbing.")
                steps.append({
                     'index1': 0,
                     'index2': 0,
                     'cost': current cost
                } )
                break
            if best_swap:
                pos1, pos2 = best swap
                steps.append({
                    'index1': np.ravel multi index(pos1,
cube.cube.shape),
                    'index2': np.ravel multi index(pos2,
cube.cube.shape),
                    'cost': best cost
                })
            cube.cube = best cube
            current cost = best cost
            iteration += 1
        iterations per restart.append(iteration) # Store
iterations for this restart
        if current_cost < best_overall_cost:</pre>
            best overall cost = current cost
            best_overall_cube = cube.cube.copy()
```

```
best_steps = steps # Store steps from best

restart

if current_cost == 0:
    break

return best_overall_cost, best_overall_cube,
len(best_steps), best_steps, iterations_per_restart
```

2.2.4 Stochastic Hill-Climbing

Stochastic hill-climbing adalah varian dari algoritma local search yang mencari solusi optimal dengan melakukan perubahan secara acak pada keadaan saat ini. Berbeda dengan Steepest Ascent yang mencoba setiap kemungkinan langkah untuk menemukan peningkatan terbaik, Stochastic Hill-Climbing memilih langkah secara acak. Jika langkah acak ini menghasilkan peningkatan, algoritma akan berpindah ke keadaan baru; jika tidak, langkah tersebut diabaikan dan algoritma kembali ke keadaan awal. Proses ini membantu algoritma menjelajahi ruang solusi secara luas, dengan harapan menemukan solusi optimal atau mendekati optimal.

Kode di bawah mengimplementasikan algoritma stochastic hill-climbing untuk optimasi Diagonal Magic Cube. Pertama-tama, algoritma menghitung cost awal untuk konfigurasi kubus saat ini. Kemudian, pada setiap iterasi, algoritma secara acak memilih dua posisi di kubus untuk ditukar. Setelah penukaran dilakukan, algoritma menghitung cost baru dari konfigurasi hasil pertukaran tersebut. Jika cost menurun, maka konfigurasi kubus disimpan sebagai keadaan baru, dan langkah tersebut dicatat dalam daftar langkah. Jika cost tidak membaik, kubus dikembalikan ke keadaan semula dan iterasi berlanjut dengan pertukaran acak lainnya.

Proses ini diulang hingga tercapai solusi sempurna (cost = 0) atau jumlah iterasi maksimum. Hasil akhir dari algoritma ini adalah cost terendah yang ditemukan, konfigurasi kubus terbaik yang ditemukan, jumlah iterasi yang dilakukan, serta langkah-langkah yang diambil untuk mencapai konfigurasi terbaik.

```
def stochastic_hill_climbing(cube, max_iterations=1000):
   iteration = 0
   current_cost = cube.calculate_actual_cost()
```

```
steps = [] # Track steps with index swaps and cost
    while current cost > 0 and iteration < max iterations:</pre>
        print(f"Iteration {iteration}: {current cost} cost")
        new cube = cube.cube.copy()
        pos1 = tuple(random.randint(0, cube.size - 1) for
in range(3))
        pos2 = tuple(random.randint(0, cube.size - 1) for
in range(3))
        while pos1 == pos2:
            pos2 = tuple(random.randint(0, cube.size - 1) for
_ in range(3))
        new cube[pos1], new cube[pos2] = new cube[pos2],
new cube[pos1]
        cube.cube = new_cube
        new cost = cube.calculate actual cost()
        if new cost < current cost:</pre>
           print(f"Accepted new configuration by swapping
{pos1} and {pos2}, new cost: {new cost}")
            steps.append({'index1': pos1[0] * cube.size**2 +
pos1[1] * cube.size + pos1[2],
                          'index2': pos2[0] * cube.size**2 +
pos2[1] * cube.size + pos2[2],
                          'cost': new cost})
            current cost = new cost
        else:
            cube.cube[pos1], cube.cube[pos2] =
cube.cube[pos2], cube.cube[pos1]
            steps.append({'index1': 0, 'index2': 0, 'cost':
current cost})
        iteration += 1
```

2.2.5 Simulated Annealing

Simulated annealing adalah algoritma optimasi yang terinspirasi oleh proses pendinginan logam, di mana logam dipanaskan hingga suhu tinggi lalu didinginkan secara perlahan untuk mencapai struktur yang lebih stabil. Dalam algoritma ini, pencarian solusi dilakukan dengan mengizinkan langkah-langkah yang mungkin tidak selalu menghasilkan perbaikan langsung, tetapi dapat membantu algoritma keluar dari local minima. Ini dilakukan dengan probabilitas penerimaan langkah buruk yang bergantung pada "temperatur" saat itu. Semakin tinggi temperatur, semakin besar kemungkinan menerima solusi yang lebih buruk, dan seiring waktu, temperatur menurun sehingga algoritma semakin selektif.

Kode di bawah mengimplementasikan simulated annealing untuk optimasi Diagonal Magic Cube. Algoritma dimulai dengan menghitung cost awal dari konfigurasi kubus dan menetapkan suhu awal. Pada setiap iterasi, algoritma secara acak memilih tetangga, yaitu dua posisi pada kubus untuk ditukar, atau terkadang melakukan penukaran beberapa elemen sekaligus (multi-swap) berdasarkan probabilitas tertentu. Jika perubahan ini menghasilkan cost yang lebih rendah, algoritma langsung menerima konfigurasi baru tersebut. Namun, jika cost meningkat, algoritma masih dapat menerima perubahan ini dengan probabilitas yang menurun sesuai dengan suhu.

Algoritma ini juga menerapkan jadwal penurunan suhu yang disesuaikan berdasarkan jumlah iterasi dan pola perbaikan yang terjadi, sehingga semakin mendekati solusi, suhu akan semakin rendah. Proses ini berlanjut hingga suhu mencapai nilai minimum yang telah ditentukan, atau cost mencapai nol (solusi sempurna), atau jumlah iterasi maksimum tercapai. Sepanjang iterasi, data seperti suhu, langkah yang diambil, dan kondisi stuck di local optima juga dicatat.

Hasil akhir dari algoritma ini adalah cost terbaik yang ditemukan, konfigurasi terbaik dari kubus, jumlah iterasi yang dilakukan, perubahan suhu sepanjang iterasi, langkah-langkah yang diambil, serta indikator jika algoritma sering terjebak di local minima.

```
stage iterations=1000,
                       multi swap probability=0.3):
   current temperature = initial temperature
   current_cost = cube.calculate_actual_cost()
   best cost = current cost
   best configuration = cube.cube.copy()
   steps = []
   temperatures = []
   consecutive non improvements = 0
   stuck in local optima = 0 # Counter for tracking stuck
points
   def get problem specific neighbor():
       pos1 = tuple(random.randint(0, cube.size - 1) for
in range(3))
       pos2 = tuple(random.randint(0, cube.size - 1) for
in range(3))
       while pos1 == pos2:
            pos2 = tuple(random.randint(0, cube.size - 1) for
in range(3)
       return pos1, pos2
   def perform multi swap():
       new cube = cube.cube.copy()
       num swaps = random.randint(2, 4)
       positions = [tuple(random.randint(0, cube.size - 1)
for in range(3)) for in range(num swaps)]
        for i in range(len(positions) - 1):
            new cube[positions[i]], new cube[positions[i +
1]] = new cube[positions[i + 1]], new cube[positions[i]]
        return new cube
   def calculate acceptance probability (cost difference,
temperature):
       if cost difference <= 0:</pre>
            return 1.0
       normalized_delta = cost_difference /
```

```
max(abs(current cost), 1)
        normalized delta = min(normalized delta, 5.0)
        return math.exp(-normalized delta / (temperature /
initial temperature))
    def adaptive temperature schedule(iteration):
        if consecutive non improvements > 5000:
            return initial temperature * 0.5
        stage = iteration // stage iterations
        cooling rate = 0.999 if stage < max iterations //</pre>
stage iterations // 3 else 0.997 if stage < max iterations //
stage iterations * 2 // 3 else 0.995
        return current temperature * cooling rate
   with tqdm(total=max iterations) as pbar:
        for iteration in range(max_iterations):
            if current temperature < min temperature or</pre>
current cost == 0:
                break
            pos1, pos2 = get problem specific neighbor()
            if random.random() < multi_swap_probability:</pre>
                new cube = perform multi swap()
            else:
                cube.cube[pos1], cube.cube[pos2] =
cube.cube[pos2], cube.cube[pos1]
            new cost = cube.calculate actual cost()
            cost difference = new cost - current cost
            acceptance prob =
calculate acceptance probability(cost difference,
current temperature)
            if random.random() < acceptance prob:</pre>
                current cost = new cost
                steps.append({
                     'index1': pos1,
                    'index2': pos2,
```

```
'cost': current_cost,
                    'exp value': acceptance prob
                })
                if cost difference < 0:</pre>
                    consecutive\_non\_improvements = 0
                    if new cost < best cost:</pre>
                        best cost = new cost
                        best configuration = cube.cube.copy()
                else:
                    consecutive non improvements += 1
            else:
                cube.cube[pos1], cube.cube[pos2] =
cube.cube[pos2], cube.cube[pos1]
                steps.append({
                    'index1': pos1,
                    'index2': pos2,
                    'cost': current cost,
                    'exp value': acceptance prob
                consecutive non improvements += 1
            # Check for being stuck in local optima
            if consecutive non improvements > 1000:
                stuck in local optima += 1
                consecutive non improvements = 0 # Reset
counter after counting as stuck
            current temperature =
adaptive temperature schedule(iteration)
            temperatures.append(current temperature)
            pbar.update(1)
            pbar.set postfix({'Cost': current cost, 'Temp':
f'{current temperature:.2f}', 'Best': best cost})
    cube.cube = best configuration
   return best cost, best configuration, iteration,
temperatures, steps, stuck_in_local_optima
```

2.2.6 Genetic Algorithm

Genetic algorithm adalah metode optimasi berbasis populasi yang terinspirasi dari proses seleksi alam, di mana individu terbaik dipertahankan untuk menghasilkan generasi berikutnya yang lebih baik. Genetic algorithm bekerja dengan membentuk populasi awal secara acak, lalu menggunakan mekanisme seleksi, crossover, dan mutasi untuk menghasilkan populasi baru. Seleksi mempertahankan individu terbaik, crossover menggabungkan karakteristik dari dua individu, sementara mutasi memperkenalkan variasi tambahan. Proses ini berlanjut hingga tercapai generasi yang memiliki solusi optimal atau mendekati optimal.

Kode di bawah mengimplementasikan algoritma genetika untuk mengoptimalkan penyelesaian Diagonal Magic Cube. Pertama, algoritma membentuk populasi awal dengan beberapa individu acak. Setiap individu dinilai menggunakan fungsi fitness yang menghitung "deviasi" atau perbedaan dari konfigurasi ideal. Individu dengan deviasi lebih rendah memiliki fitness lebih tinggi dan lebih mungkin untuk dipilih dalam proses seleksi.

Selanjutnya, algoritma melakukan crossover pada pasangan individu terbaik untuk menghasilkan keturunan baru. Proses crossover di sini menggunakan metode ordered crossover, di mana bagian dari orang tua ditransfer langsung ke anak, lalu diisi dengan elemen-elemen yang tidak duplikat dari orang tua lainnya. Setelah itu, mutasi diterapkan dengan probabilitas tertentu, di mana dua elemen dari individu secara acak ditukar untuk menambah keragaman dalam populasi dan mencegah stagnasi pada solusi local minima. Algoritma ini juga menggunakan metode elitisme untuk mempertahankan individu terbaik dalam populasi dari generasi ke generasi.

Proses ini diulang hingga mencapai jumlah generasi maksimum atau solusi yang diinginkan dengan deviasi nol ditemukan. Hasil akhir dari algoritma ini mencakup deviasi terendah yang ditemukan, konfigurasi kubus terbaik yang ditemukan, dan generasi di mana solusi tersebut ditemukan.

```
# Genetic Algorithm Parameters
POPULATION_SIZE = 100
MUTATION_RATE = 0.1
CUBE_SIZE = 5
MAX_GENERATIONS = 1000
# Objective function to calculate deviation
```

```
def calculate deviation(cube):
   target sum = CUBE SIZE * (CUBE SIZE**3 + 1) // 2 # The
target sum for rows, columns, and diagonals
   deviation = 0
   # Check rows, columns, and pillars
   for i in range(CUBE SIZE):
        deviation += abs(target sum - np.sum(cube[i, :, :]))
# Row sum deviation
       deviation += abs(target sum - np.sum(cube[:, i, :]))
# Column sum deviation
       deviation += abs(target sum - np.sum(cube[:, :, i]))
# Pillar sum deviation
   # Check main space diagonals
   deviation += abs(target sum - np.sum([cube[i, i, i] for i
in range(CUBE SIZE)])) # Main diagonal 1
   deviation += abs(target sum - np.sum([cube[i, i,
CUBE SIZE - i - 1] for i in range(CUBE SIZE)])) # Main
diagonal 2
   deviation += abs(target sum - np.sum([cube[i, CUBE SIZE -
i - 1, i] for i in range(CUBE SIZE)])) # Main diagonal 3
   deviation += abs(target_sum - np.sum([cube[CUBE_SIZE - i
- 1, i, i] for i in range(CUBE SIZE)])) # Main diagonal 4
   return deviation # Return the total deviation
# Initialising a random individual
def create individual():
    # Create a 3D array with unique numbers shuffled randomly
   return np.random.permutation(range(1, CUBE SIZE**3 +
1)).reshape((CUBE SIZE, CUBE SIZE, CUBE SIZE))
# Fitness function
def fitness(individual):
    # Return negative deviation for maximisation (lower
deviation is better)
   return -calculate deviation(individual)
```

```
# Ordered crossover function
def ordered crossover(parent1, parent2):
    size = CUBE SIZE**3  # Total number of elements in the
    start, end = sorted(random.sample(range(size), 2)) #
Random crossover points
    # Initialise children with placeholders
    child1, child2 = np.empty(size, dtype=int),
np.empty(size, dtype=int)
   child1.fill(-1)
    child2.fill(-1)
    # Copy crossover segment from parents to children
   child1[start:end] = parent1[start:end]
    child2[start:end] = parent2[start:end]
    # Fill the rest of the child with non-duplicate elements
from the other parent
    def fill child(child, parent):
        current pos = end % size
        for num in parent:
            if num not in child:
                child[current pos] = num
                current pos = (current pos + 1) % size
        return child
    child1 = fill child(child1, parent2)
    child2 = fill child(child2, parent1)
    # Reshape children into 3D arrays and return
    return child1.reshape((CUBE SIZE, CUBE SIZE, CUBE SIZE)),
child2.reshape((CUBE SIZE, CUBE SIZE, CUBE SIZE))
# Mutation function with duplicate prevention and correction
def mutate(individual):
   if random.random() < MUTATION RATE: # Check if mutation</pre>
should occur
        size = CUBE SIZE**3
```

```
flat individual = individual.flatten() # Flatten the
3D array for easier manipulation
        # Swap two random elements
        idx1, idx2 = random.sample(range(size), 2)
        flat individual[idx1], flat individual[idx2] =
flat individual[idx2], flat individual[idx1]
        # Check and correct duplicates
        unique values = set(flat individual)
        full range = set(range(1, CUBE SIZE**3 + 1))
        missing values = full range - unique values # Find
values that should be in the cube but aren't
        while len(unique values) < size: # Check if</pre>
duplicates exist
            for i in range(size):
                if
list(flat individual).count(flat individual[i]) > 1: #
Detect duplicates
                    flat individual[i] = missing values.pop()
# Replace duplicate with a unique value
                    unique values = set(flat individual) #
Update unique values set
        # Reshape the flat array back into a 3D array
        individual = flat individual.reshape((CUBE SIZE,
CUBE SIZE, CUBE SIZE))
   return individual
# Genetic algorithm function
def genetic algorithm (cube, population size, generations,
mutation rate, elitism):
    # Create an initial population of individuals
   population = [create individual() for  in
range (population size) ]
   best_cost = population[0].calculate_actual_cost()
   best cube = population[0]
```

```
for generation in range(generations):
        # Sort the population by fitness (descending order)
        population = sorted(population, key=lambda ind:
fitness(ind), reverse=True)
        # Create a new population with elitism (retain top
individuals)
        new population = population[:10] if elitism else []
        # Generate new individuals through crossover and
mutation
        while len(new population) < population size:</pre>
            parent1, parent2 = random.sample(population[:50],
2) # Select parents from the top 50
            offspring1, offspring2 =
ordered crossover(parent1.flatten(), parent2.flatten())
            offspring1 = mutate(offspring1) # Apply mutation
            offspring2 = mutate(offspring2)
            new population.extend([offspring1, offspring2])
        # Update the population for the next generation
        population = new population[:population size]
        # Check for the best fitness in the current
generation
        for ind in population:
            cost = ind.calculate actual cost()
            if cost < best cost:</pre>
                best cost = cost
                best cube = ind
            if cost == 0:
                return best cost, best cube, generation
    # Return the final results
    return best cost, best cube, generation
```

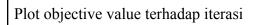
2.3 Hasil Eksperimen

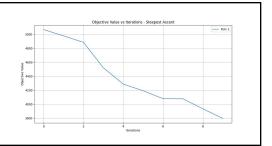
Berikut merupakan hasil eksperimen pada percobaan-percobaan untuk setiap algoritma local search yang diimplementasikan sebelumnya:

2.3.1 Steepest Ascent Hill-Climbing

Percobaan 1

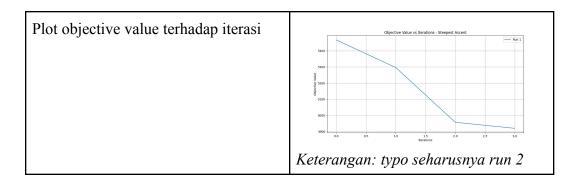
Objective Value dan Durasi	<pre>initial_cost: 7000 final_cost: 3000 time: 32</pre>
State Awal	State Akhir
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10, 54, 3	77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8,
	86



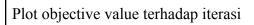


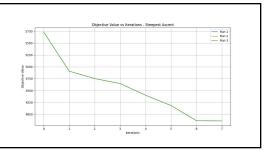
Percobaan 2

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal	State Akhir
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10, 54, 3	



Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal	State Akhir
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10,	State Akiiii
54, 3	





2.3.2 Hill-Climbing with Sideways Move

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal	State Akhir
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10, 54, 3	7, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 40, 39, 84, 15, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10, 54, 3, 49, 18,
	86

Percobaan 2

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal	State Akhir
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10, 54, 3	

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal	State Akhir
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68,	

```
23, 2, 104, 83, 87, 28,

118, 102, 43, 117, 88, 12,

48, 46, 41, 100, 32, 97,

78, 95, 122, 70, 110,

112, 20, 44, 81, 80, 19, 99,

85, 42, 34, 16, 96, 86,

92, 37, 89, 24, 108, 116,

123, 101, 1, 114, 90, 103,

33, 67, 65, 94, 45, 7,

77, 62, 75, 111, 124, 73,

30, 31, 120, 98, 59, 26, 107,

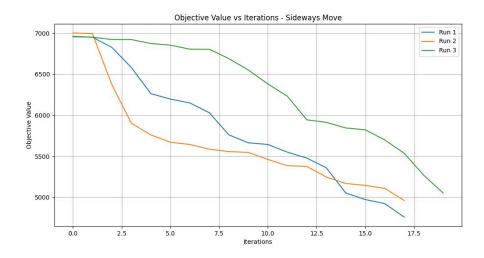
109, 66, 91, 8, 113,

56, 17, 125, 71, 22, 93,

36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10,

54, 3
```

Plot objective value terhadap iterasi pada ketiga percobaan



2.3.3 Random Restart Hill-Climbing

Percobaan 1: Jumlah restart 3

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal	State Akhir

```
119, 13, 53, 121, 60, 52,
27, 76, 57, 35, 79, 14, 105,
4, 38, 69, 64, 50,
   49, 18, 40, 39, 84, 999,
47, 58, 106, 51, 29, 115, 11,
6, 72, 25, 74, 55, 68,
   23, 2, 104, 83, 87, 28,
118, 102, 43, 117, 88, 12,
48, 46, 41, 100, 32, 97,
   78, 95, 122, 70, 110,
112, 20, 44, 81, 80, 19, 99,
85, 42, 34, 16, 96, 86,
   92, 37, 89, 24, 108, 116,
123, 101, 1, 114, 90, 103,
33, 67, 65, 94, 45, 7,
   77, 62, 75, 111, 124, 73,
30, 31, 120, 98, 59, 26, 107,
109, 66, 91, 8, 113,
   56, 17, 125, 71, 22, 93,
36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10,
54, 3
```

Percobaan 2: Jumlah restart 3

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal	State Akhir
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99,	

```
85, 42, 34, 16, 96, 86,

92, 37, 89, 24, 108, 116,

123, 101, 1, 114, 90, 103,

33, 67, 65, 94, 45, 7,

77, 62, 75, 111, 124, 73,

30, 31, 120, 98, 59, 26, 107,

109, 66, 91, 8, 113,

56, 17, 125, 71, 22, 93,

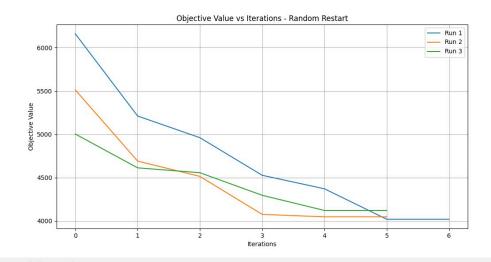
36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10,

54, 3
```

Percobaan 3: Jumlah restart 3

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal	State Akhir
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10, 54, 3	

Plot objective value terhadap iterasi untuk ketiga percobaan



2.3.4 Stochastic Hill-Climbing

Objective Value dan Durasi	<pre>initial_cost: 7000 final_cost: 2100</pre>
	time: 23
State Awal	State Akhir
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103,	7, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 40, 39, 84, 15, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14,

```
      33, 67, 65, 94, 45, 7,
      105, 4, 38, 69, 64, 50,

      77, 62, 75, 111, 124, 73,
      92, 37, 89, 24, 108,

      30, 31, 120, 98, 59, 26, 107,
      116, 123, 101, 1, 114, 90,

      109, 66, 91, 8, 113,
      103, 33, 67, 65, 94, 45,

      56, 17, 125, 71, 22, 93,
      113, 56, 17, 125, 71,

      36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10,
      22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9,

      54, 3
      82, 10, 54, 3, 49, 18,

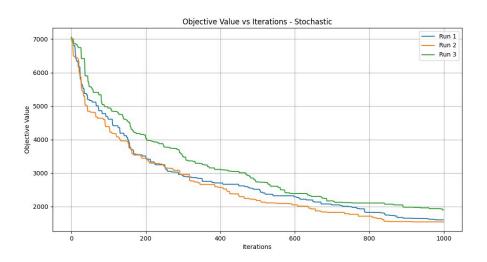
      86
```

Percobaan 2

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal	State Akhir
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10, 54, 3	

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal	State Akhir
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10, 54, 3	

Plot objective value terhadap iterasi untuk ketiga percobaan



2.3.5 Simulated Annealing

Keterangan: bila perlu

Percobaan 1: Jumlah iterasi ...

Objective Value dan Durasi	<pre>initial_cost: 7000 final_cost: 1220 time: 156 stuck_frequency: 12</pre>
State Awal	State Akhir
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10,	77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 7,
36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10, 54, 3	116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45

Percobaan 2: Jumlah iterasi ...

Objective Value dan Durasi initial_cost: 7000

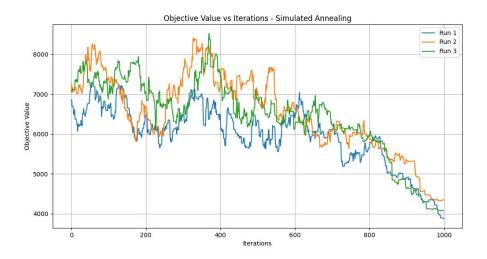
State Awal	State Akhir
119, 13, 53, 121, 60, 52,	
27, 76, 57, 35, 79, 14, 105,	
4, 38, 69, 64, 50,	
49, 18, 40, 39, 84, 999,	
47, 58, 106, 51, 29, 115, 11,	
6, 72, 25, 74, 55, 68,	
23, 2, 104, 83, 87, 28,	
118, 102, 43, 117, 88, 12,	
48, 46, 41, 100, 32, 97,	
78, 95, 122, 70, 110,	
112, 20, 44, 81, 80, 19, 99,	
85, 42, 34, 16, 96, 86,	
92, 37, 89, 24, 108, 116,	
123, 101, 1, 114, 90, 103,	
33, 67, 65, 94, 45, 7,	
77, 62, 75, 111, 124, 73,	
30, 31, 120, 98, 59, 26, 107,	
109, 66, 91, 8, 113,	
56, 17, 125, 71, 22, 93,	
36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10,	
54, 3	

Percobaan 3: Jumlah iterasi ...

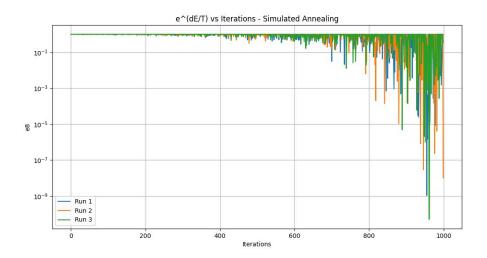
Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal	State Akhir
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110,	

```
112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10, 54, 3
```

Plot objective value terhadap iterasi untuk ketiga percobaan



Plot $e^{\Delta E/t}$ terhadap iterasi untuk ketiga percobaan



2.3.6 Genetic Algorithm

Keterangan: bila perlu

Percobaan 1: Iterasi = 3000 dan Jumlah Populasi = 5

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73,	"[100, 102, 47, 106, 43, 76, 29, 24, 118, 38,\n 73, 75, 83, 65, 33, 97, 109, 53, 107, 57,\n 17, 95, 89, 18, 58, 48, 9, 80, 103, 117,\n 4, 72, 12, 125, 112, 101, 114, 91, 64, 104,\n 27, 90, 124, 59, 60, 68, 40, 85, 11, 99,\n 115, 62, 93, 67, 21, 42, 121, 6, 111, 61,\n 37, 81, 69, 1, 35, 98, 39, 116, 54, 96,\n 108, 8, 110, 41, 45, 26, 30, 36, 19, 16,\n 88, 34, 44, 25, 7, 86, 82, 79, 10, 77,\n 119, 70, 66, 49, 22, 71, 123, 14, 46, 51,\n 55, 31, 120, 94, 15, 56, 28, 122, 92, 113,\n 52, 63, 3, 20, 2, 13, 5, 23, 50, 32,\n 78, 105, 74, 84, 87\n]", "[4, 69, 44, 24, 28, 43, 40, 65, 92, 99,\n 78, 21, 37, 94, 103, 18, 73, 121, 11, 104,\n 2, 125, 30, 1, 109, 122, 33, 15, 93, 6,\n 23, 31, 8, 49,

30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10, 54, 3

74, 96, 41, 52, 61, 45,\m 80, 84, 120, 76, 79, 57, 123, 82, 68, 38,\m 107, 9, 64, 114, 110, 100, 55, 56, 81, 14,\m 67, 29, 36, 47, 66, 48, 60, 124, 3, 97,\m 91, 98, 111, 115, 118, 22, 117, 106, 34, 105,\m 53, 88, 62, 5, 46, 116, 72, 42, 95, 51,\m 108, 27, 86, 16, 85, 90, 17, 101, 20, 54,\m 70, 19, 26, 59, 83, 75, 77, 119, 25, 39,\m 13, 112, 7, 35, 50, 87, 113, 102, 32, 89,\m 58, 71, 12, 63, 10\m]",

"[89, 33, 6, 73, 72, 23, 15, 55, 14, 13,\n 16, 41, 25, 49, 118, 113, 57, 81, 103, 80,\n 56, 109, 71, 37, 62, 117, 79, 66, 115, 40,\n 4, 20, 63, 64, 70, 10, 91, 111, 50, 30,\n 29, 21, 96, 36, 7, 68, 92, 90, 24, 39,\n 69, 87, 101, 12, 54, 44, 52, 47, 38, 61,\n 31, 32, 93, 75, 105, 108, 125, 74, 124, 106,\n 45, 77, 42, 22, 2, 112, 58, 120, 100, 35,\n 28, 26, 60, 95, 65, 98, 8, 84, 59, 78,\n 3, 99, 46, 83, 48, 11, 121, 5, 1, 116,\n 102, 86, 9, 53, 88, 122, 76, 18, 123, 85,\n 107, 19, 97, 82, 43, 110, 104, 34, 51, 119,\n 94, 17, 114, 27, 67\n]"

State Akhir (Anak 2)

"[100, 102, 47, 106, 43, 76, 29, 24, 118, 38,\n 73, 75, 83, 65, 33, 97, 109, 53, 107, 57,\n 17, 95, 89, 18, 58, 48, 9, 80, 103, 117,\n 4, 72, 12, 125, 112, 101, 114, 91, 64, 104,\n 27, 90, 124, 59, 60, 68, 40, 85, 11, 99,\n 115, 62, 93, 67, 21, 42, 121, 6, 111, 61,\n 37, 81, 69, 1, 35, 98, 39, 116, 54, 96,\n 108, 8, 110, 41, 45, 26, 30, 36, 19, 16,\n 88, 34, 44, 25, 7, 86, 82, 79, 10, 77,\n 119, 70, 66, 49, 22, 71, 123, 14, 46, 51,\n 55, 31, 120, 94, 15, 56, 28, 122, 92, 113,\n 52, 63, 3, 20, 2, 13, 5, 23, 50, 32,\n 78, 105, 74, 84, 87\n]", "[4, 69, 44, 24, 28, 43, 40, 65, 92,

99,\n 78, 21, 37, 94, 103, 18, 73, 121, 11, 104,\n 2, 125, 30, 1, 109, 122, 33, 15, 93, 6,\n 23, 31, 8, 49, 74, 96, 41, 52, 61, 45,\n 80, 84, 120, 76, 79, 57, 123, 82, 68, 38,\n 107, 9, 64, 114, 110, 100, 55, 56, 81, 14,\n 67, 29, 36, 47, 66, 48, 60, 124, 3, 97,\n 91, 98, 111, 115, 118, 22, 117, 106, 34, 105,\n 53, 88, 62, 5, 46, 116, 72, 42, 95, 51,\n 108, 27, 86, 16, 85, 90, 17, 101, 20, 54,\n 70, 19, 26, 59, 83, 75, 77, 119, 25, 39,\n 13, 112, 7, 35, 50, 87, 113, 102, 32, 89,\n 58, 71, 12, 63, 10\n]",

"[89, 33, 6, 73, 72, 23, 15, 55, 14, 13,\n 16, 41, 25, 49, 118, 113, 57, 81, 103, 80,\n 56, 109, 71, 37, 62, 117, 79, 66, 115, 40,\n 4, 20, 63, 64, 70, 10, 91, 111, 50, 30,\n 29, 21, 96, 36, 7, 68, 92, 90, 24, 39,\n 69, 87, 101, 12, 54, 44, 52, 47, 38, 61,\n 31, 32, 93, 75, 105, 108, 125, 74, 124, 106,\n 45, 77, 42, 22, 2, 112, 58, 120, 100, 35,\n 28, 26, 60, 95, 65, 98, 8, 84, 59, 78,\n 3, 99, 46, 83, 48, 11, 121, 5, 1, 116,\n 102, 86, 9, 53, 88, 122, 76, 18, 123, 85,\n 107, 19, 97, 82, 43, 110, 104, 34, 51, 119,\n 94, 17, 114, 27, 67\n]"

State Akhir (Anak 3)

"[100, 102, 47, 106, 43, 76, 29, 24, 118, 38,\n 73, 75, 83, 65, 33, 97, 109, 53, 107, 57,\n 17, 95, 89, 18, 58, 48, 9, 80, 103, 117,\n 4, 72, 12, 125, 112, 101, 114, 91, 64, 104,\n 27, 90, 124, 59, 60, 68, 40, 85, 11, 99,\n 115, 62, 93, 67, 21, 42, 121, 6, 111, 61,\n 37, 81, 69, 1, 35, 98, 39, 116, 54, 96,\n 108, 8, 110, 41, 45, 26, 30, 36, 19, 16,\n 88, 34, 44, 25, 7, 86, 82, 79, 10, 77,\n 119, 70, 66, 49, 22, 71, 123, 14, 46, 51,\n 55, 31, 120, 94, 15, 56, 28, 122, 92, 113,\n

52, 63, 3, 20, 2, 13, 5, 23, 50, 32,\n 78, 105, 74, 84, 87\n]" "[4, 69, 44, 24, 28, 43, 40, 65, 92, 99,\n 78, 21, 37, 94, 103, 18, 73, 121, 11, 104\n 2, 125, 30, 1, 109, 122, 33, 15, 93, 6\n 23, 31, 8, 49, 74, 96, 41, 52, 61, 45,\n 80, 84, 120, 76, 79, 57, 123, 82, 68, 38,\n 107, 9, 64, 114, 110, 100, 55, 56, 81, 14\n 67, 29, 36, 47, 66, 48, 60, 124, 3, 97,\n 91, 98, 111, 115, 118, 22, 117, 106, 34, 105\n 53, 88, 62, 5, 46, 116, 72, 42, 95, 51,\n 108, 27, 86, 16, 85, 90, 17, 101, 20, 54\n 70, 19, 26, 59, 83, 75, 77, 119, 25, 39\n 13, 112, 7, 35, 50, 87, 113, 102, 32, 89\n 58, 71, 12, 63, 10\n]". "[89, 33, 6, 73, 72, 23, 15, 55, 14, 13,\n 16, 41, 25, 49, 118, 113, 57, 81, 103, 80,\n 56, 109, 71, 37, 62, 117, 79, 66, 115, 40\n 4, 20, 63, 64, 70, 10, 91, 111, 50, 30\n 29, 21, 96, 36, 7, 68, 92, 90, 24, 39,\n 69, 87, 101, 12, 54, 44, 52, 47, 38, 61,\n 31, 32, 93, 75, 105, 108, 125, 74, 124, 106,\n 45, 77, 42, 22, 2, 112, 58, 120, 100, 35,\n 28, 26, 60, 95, 65, 98, 8, 84, 59, 78,\n 3, 99, 46, 83, 48, 11, 121, 5, 1, 116,\n 102, 86, 9, 53, 88, 122, 76, 18, 123, 85,\n 107, 19, 97, 82, 43, 110, 104, 34, 51, 119,\n 94, 17, 114, 27, 67\n]"

State Akhir (Anak 4)

"[100, 102, 47, 106, 43, 76, 29, 24, 118, 38\n 73, 75, 83, 65, 33, 97, 109, 53, 107, 57\n 17, 95, 89, 18, 58, 48, 9, 80, 103, 117\n 4, 72, 12, 125, 112, 101, 114, 91, 64, 104\n 27, 90, 124, 59, 60, 68, 40, 85, 11, 99\n 115, 62, 93, 67, 21, 42, 121, 6, 111, 61\n 37, 81, 69, 1, 35, 98, 39, 116, 54, 96\n 108, 8, 110, 41, 45, 26, 30, 36, 19, 16\n 88, 34, 44, 25,

7, 86, 82, 79, 10, 77,\n 119, 70, 66, 49, 22, 71, 123, 14, 46, 51,\n 55, 31, 120, 94, 15, 56, 28, 122, 92, 113,\n 52, 63, 3, 20, 2, 13, 5, 23, 50, 32,\n 78, 105, 74, 84, 87\n]". "[4, 69, 44, 24, 28, 43, 40, 65, 92, 99\n 78, 21, 37, 94, 103, 18, 73, 121, 11, 104,\n 2, 125, 30, 1, 109, 122, 33, 15, 93, 6\n 23, 31, 8, 49, 74, 96, 41, 52, 61, 45,\n 80, 84, 120, 76, 79, 57, 123, 82, 68, 38,\n 107, 9, 64, 114, 110, 100, 55, 56, 81, 14\n 67, 29, 36, 47, 66, 48, 60, 124, 3, 97,\n 91, 98, 111, 115, 118, 22, 117, 106, 34, 105\n 53, 88, 62, 5, 46, 116, 72, 42, 95, 51,\n 108, 27, 86, 16, 85, 90, 17, 101, 20, 54\n 70, 19, 26, 59, 83, 75, 77, 119, 25, 39\n 13, 112, 7, 35, 50, 87, 113, 102, 32, 89,\n 58, 71, 12, 63, 10\n]", "[89, 33, 6, 73, 72, 23, 15, 55, 14, 13\n 16, 41, 25, 49, 118, 113, 57, 81, 103, 80,\n 56, 109, 71, 37, 62, 117, 79, 66, 115, 40,\n 4, 20, 63, 64, 70, 10, 91, 111, 50, 30\n 29, 21, 96, 36, 7, 68, 92, 90, 24, 39\n 69, 87, 101, 12, 54, 44, 52, 47, 38, 61,\n 31, 32, 93, 75, 105, 108, 125, 74, 124, 106,\n 45, 77, 42, 22, 2, 112, 58, 120, 100, 35,\n 28, 26, 60, 95, 65, 98, 8, 84, 59, 78,\n 3, 99, 46, 83, 48, 11, 121, 5, 1, 116\n 102, 86, 9, 53, 88, 122, 76, 18, 123, 85,\n 107, 19, 97, 82, 43, 110, 104, 34, 51, 119\n 94, 17, 114, 27, 67\n]"

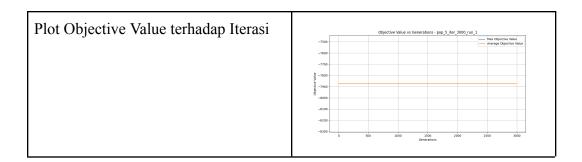
State Akhir (Anak 5)

"[100, 102, 47, 106, 43, 76, 29, 24, 118, 38,\n 73, 75, 83, 65, 33, 97, 109, 53, 107, 57,\n 17, 95, 89, 18, 58, 48, 9, 80, 103, 117,\n 4, 72, 12, 125, 112, 101, 114, 91, 64, 104,\n 27, 90, 124, 59, 60, 68, 40, 85, 11, 99,\n 115, 62, 93, 67, 21, 42, 121, 6,

 $\begin{array}{c} 111,\,61,\!\\ n\quad 37,\,81,\,69,\,1,\,35,\,98,\,39,\\ 116,\,54,\,96,\!\\ n\quad 108,\,8,\,110,\,41,\,45,\\ 26,\,30,\,36,\,19,\,16,\!\\ n\quad 88,\,34,\,44,\,25,\\ 7,\,86,\,82,\,79,\,10,\,77,\!\\ n\quad 119,\,70,\,66,\\ 49,\,22,\,71,\,123,\,14,\,46,\,51,\!\\ n\quad 55,\,31,\\ 120,\,94,\,15,\,56,\,28,\,122,\,92,\,113,\!\\ n\quad 52,\,63,\,3,\,20,\,2,\,13,\,5,\,23,\,50,\,32,\!\\ n\quad 78,\,105,\,74,\,84,\,87,\!\\ n\quad]", \end{array}$

"[4, 69, 44, 24, 28, 43, 40, 65, 92, 99,\n 78, 21, 37, 94, 103, 18, 73, 121, 11, 104,\n 2, 125, 30, 1, 109, 122, 33, 15, 93, 6,\n 23, 31, 8, 49, 74, 96, 41, 52, 61, 45,\n 80, 84, 120, 76, 79, 57, 123, 82, 68, 38,\n 107, 9, 64, 114, 110, 100, 55, 56, 81, 14,\n 67, 29, 36, 47, 66, 48, 60, 124, 3, 97,\n 91, 98, 111, 115, 118, 22, 117, 106, 34, 105,\n 53, 88, 62, 5, 46, 116, 72, 42, 95, 51,\n 108, 27, 86, 16, 85, 90, 17, 101, 20, 54,\n 70, 19, 26, 59, 83, 75, 77, 119, 25, 39,\n 13, 112, 7, 35, 50, 87, 113, 102, 32, 89,\n 58, 71, 12, 63, 10\n]",

"[89, 33, 6, 73, 72, 23, 15, 55, 14, 13,\n 16, 41, 25, 49, 118, 113, 57, 81, 103, 80,\n 56, 109, 71, 37, 62, 117, 79, 66, 115, 40,\n 4, 20, 63, 64, 70, 10, 91, 111, 50, 30,\n 29, 21, 96, 36, 7, 68, 92, 90, 24, 39,\n 69, 87, 101, 12, 54, 44, 52, 47, 38, 61,\n 31, 32, 93, 75, 105, 108, 125, 74, 124, 106,\n 45, 77, 42, 22, 2, 112, 58, 120, 100, 35,\n 28, 26, 60, 95, 65, 98, 8, 84, 59, 78,\n 3, 99, 46, 83, 48, 11, 121, 5, 1, 116,\n 102, 86, 9, 53, 88, 122, 76, 18, 123, 85,\n 107, 19, 97, 82, 43, 110, 104, 34, 51, 119,\n 94, 17, 114, 27, 67\n]"



Percobaan 2: Iterasi = 3000 dan Jumlah Populasi = 5

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10,	
54, 3	State Akhir (Anak 2)
	Same Finan (Finan 2)
	State Akhir (Anak 3)

	State Akhir (Anak 4)
	State Akhir (Anak 5)
Plot Objective Value terhadap Iterasi	Objective Value vs Generations - pop. 5, iter 3010 zm. 2 -17500

Percobaan 3: Iterasi = 3000 dan Jumlah Populasi = 5

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113,	

56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10, 54, 3	
	State Akhir (Anak 2)
	State Akhir (Anak 3)
	State Akhir (Anak 4)
	State Akhir (Anak 5)
Plot Objective Value terhadap Iterasi	Objective Value vs Generations - pop 5 jter 3000 run 3 -7300 -770

Percobaan 4: Iterasi = 30000 dan Jumlah Populasi = 5

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110,	

```
112, 20, 44, 81, 80, 19, 99,
85, 42, 34, 16, 96, 86,
    92, 37, 89, 24, 108, 116,
123, 101, 1, 114, 90, 103,
33, 67, 65, 94, 45, 7,
    77, 62, 75, 111, 124, 73,
30, 31, 120, 98, 59, 26, 107,
109, 66, 91, 8, 113,
    56, 17, 125, 71, 22, 93,
36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10,
54, 3
                                  State Akhir (Anak 2)
                                  State Akhir (Anak 3)
                                  State Akhir (Anak 4)
                                  State Akhir (Anak 5)
Plot Objective Value terhadap Iterasi
```

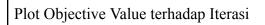
Percobaan 4: Iterasi = 3000... dan Jumlah Populasi = 7

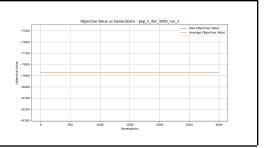
Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50,	

```
49, 18, 40, 39, 84, 999,
47, 58, 106, 51, 29, 115, 11,
6, 72, 25, 74, 55, 68,
   23, 2, 104, 83, 87, 28,
118, 102, 43, 117, 88, 12,
48, 46, 41, 100, 32, 97,
    78, 95, 122, 70, 110,
112, 20, 44, 81, 80, 19, 99,
85, 42, 34, 16, 96, 86,
    92, 37, 89, 24, 108, 116,
123, 101, 1, 114, 90, 103,
33, 67, 65, 94, 45, 7,
    77, 62, 75, 111, 124, 73,
30, 31, 120, 98, 59, 26, 107,
109, 66, 91, 8, 113,
   56, 17, 125, 71, 22, 93,
36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10,
54, 3
                                 State Akhir (Anak 2)
                                 State Akhir (Anak 3)
                                 State Akhir (Anak 4)
                                 State Akhir (Anak 5)
Plot Objective Value terhadap Iterasi
```

Percobaan 5: Iterasi = 30000 dan Jumlah Populasi = 5

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10, 54, 3	
	State Akhir (Anak 2)
	State Akhir (Anak 3)
	State Akhir (Anak 4)
	State Akhir (Anak 5)





Percobaan 6: Iterasi = 30000 dan Jumlah Populasi = 5

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10,	
54, 3	
	State Akhir (Anak 2)
	State Akhir (Anak 3)

	State Akhir (Anak 4)
	State Akhir (Anak 5)
Plot Objective Value terhadap Iterasi	Objective Value vs Generations - pop_5_firer_3000_run_1 -7550 -7460 -7700 -

Percobaan 7: Iterasi = 300000 dan Jumlah Populasi = 5

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)
119, 13, 53, 121, 60, 52, 27, 76, 57, 35, 79, 14, 105, 4, 38, 69, 64, 50, 49, 18, 40, 39, 84, 999, 47, 58, 106, 51, 29, 115, 11, 6, 72, 25, 74, 55, 68, 23, 2, 104, 83, 87, 28, 118, 102, 43, 117, 88, 12, 48, 46, 41, 100, 32, 97, 78, 95, 122, 70, 110, 112, 20, 44, 81, 80, 19, 99, 85, 42, 34, 16, 96, 86, 92, 37, 89, 24, 108, 116, 123, 101, 1, 114, 90, 103, 33, 67, 65, 94, 45, 7, 77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10, 54, 3	

	State Akhir (Anak 2)
	State Akhir (Anak 3)
	State Akhir (Anak 4)
	State Akhir (Anak 5)
Plot Objective Value terhadap Iterasi	Objective Value vs Generations - pop_5 Zer_3000_run_1 — Mac Objective Value — Average Objective

Percobaan 8: Iterasi = 300000 dan Jumlah Populasi = 5

initial_cost: 7000
State Akhir (Anak 1)

77, 62, 75, 111, 124, 73, 30, 31, 120, 98, 59, 26, 107, 109, 66, 91, 8, 113, 56, 17, 125, 71, 22, 93, 36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10, 54, 3	
	State Akhir (Anak 2)
	State Akhir (Anak 3)
	State Akhir (Anak 4)
	State Akhir (Anak 5)
Plot Objective Value terhadap Iterasi	Objective Value vs Generations - pop_5_fizer_3000_rum_1 — Max Objective Value vs Generations - pop_5_fizer_3000_rum_1 = Max

Percobaan 9: Iterasi = 300000 dan Jumlah Populasi = 5

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)
119, 13, 53, 121, 60, 52,	
27, 76, 57, 35, 79, 14, 105,	
4, 38, 69, 64, 50,	
49, 18, 40, 39, 84, 999,	
47, 58, 106, 51, 29, 115, 11,	
6, 72, 25, 74, 55, 68,	
23, 2, 104, 83, 87, 28,	
118, 102, 43, 117, 88, 12,	

```
48, 46, 41, 100, 32, 97,
    78, 95, 122, 70, 110,
112, 20, 44, 81, 80, 19, 99,
85, 42, 34, 16, 96, 86,
    92, 37, 89, 24, 108, 116,
123, 101, 1, 114, 90, 103,
33, 67, 65, 94, 45, 7,
    77, 62, 75, 111, 124, 73,
30, 31, 120, 98, 59, 26, 107,
109, 66, 91, 8, 113,
   56, 17, 125, 71, 22, 93,
36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10,
54, 3
                                  State Akhir (Anak 2)
                                  State Akhir (Anak 3)
                                  State Akhir (Anak 4)
                                  State Akhir (Anak 5)
Plot Objective Value terhadap Iterasi
```

Percobaan 10: Iterasi = 3000 dan Jumlah Populasi = 7

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)
119, 13, 53, 121, 60, 52,	

	I
27, 76, 57, 35, 79, 14, 105,	
4, 38, 69, 64, 50,	
49, 18, 40, 39, 84, 999,	
47, 58, 106, 51, 29, 115, 11,	
6, 72, 25, 74, 55, 68,	
23, 2, 104, 83, 87, 28,	
118, 102, 43, 117, 88, 12,	
48, 46, 41, 100, 32, 97,	
78, 95, 122, 70, 110,	
112, 20, 44, 81, 80, 19, 99,	
85, 42, 34, 16, 96, 86,	
92, 37, 89, 24, 108, 116,	
123, 101, 1, 114, 90, 103,	
33, 67, 65, 94, 45, 7,	
77, 62, 75, 111, 124, 73,	
30, 31, 120, 98, 59, 26, 107,	
109, 66, 91, 8, 113,	
56, 17, 125, 71, 22, 93,	
36, 21, 5, 63, 61, 9, 82, 10,	
54, 3	
	State Akhir (Anak 2)
	State Akhir (Anak 3)
	State Akhir (Anak 4)
	State Akhir (Anak 5)
Plot Objective Value terhadap Iterasi	Objective Value vs Generations - pop 5-3er 3000 run 1 -7200 — Mac Objective Value vs Generations - pop 5-3er 3000 run 1 -7400 — Aurogo Objective Value -7400 — Aurogo Objective Value -7400 — -740
	-8100 9 100 2000 2000 2000 2000 2000

Percobaan 11: Iterasi = 3000 dan Jumlah Populasi = 7

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)
	State Akhir (Anak 2)
	State Akhir (Anak 3)
	State Akhir (Anak 4)
	State Akhir (Anak 5)
Plot Objective Value terhadap Iterasi	Objective Value vs Generations - pag. 5, Ret., 2000, run, 1 -7300 -7400 -770

Percobaan 12: Iterasi = 3000 dan Jumlah Populasi = 7

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)
	State Akhir (Anak 2)
	State Akhir (Anak 3)
	State Akhir (Anak 4)

	State Akhir (Anak 5)
Plot Objective Value terhadap Iterasi	Objective Value vs Generations - pop_9_Rer_3000_run_1 -7500 -7600 Max Objective Value Average Objective Value
	-7700 \$ -7800 \$ -7800 \$ -9800
	-8300

Percobaan 13: Iterasi = 30000 dan Jumlah Populasi = 7

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)
	State Akhir (Anak 2)
	State Akhir (Anak 3)
	State Akhir (Anak 4)
	State Akhir (Anak 5)
Plot Objective Value terhadap Iterasi	Objective Value vs Generations - pop. 5, feer 3000, run, 1 -1350 -1350 -1460 -17700 -

Percobaan 14: Iterasi = 30000 dan Jumlah Populasi = 7

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)
	State Akhir (Anak 2)
	State Akhir (Anak 3)
	State Akhir (Anak 4)
	State Akhir (Anak 5)
Plot Objective Value terhadap Iterasi	Objective Value vs Generations - pop_5_8 er_ 3000_run_1 -7509

Percobaan 15: Iterasi = 30000 dan Jumlah Populasi = 7

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)
	State Akhir (Anak 2)
	State Akhir (Anak 3)
	State Akhir (Anak 4)

	State Akhir (Anak 5)		
Plot Objective Value terhadap Iterasi	Objective Value vs Generations - pop_9_8ce_3000 run_1 — Max Objective Value — Average Objective		

Percobaan 16: Iterasi = 3000 dan Jumlah Populasi = 10

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000	
State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)	
	State Akhir (Anak 2)	
	State Akhir (Anak 3)	
	State Akhir (Anak 4)	
	State Akhir (Anak 5)	
Plot Objective Value terhadap Iterasi	Objective Value vs Generations - pop_3_Ser1000_run_1 -1300 -1800 -190	

Percobaan 17: Iterasi = 30000 dan Jumlah Populasi = 10

State Awal (Parent 1)	State Akhir (Anak 1)	
	State Akhir (Anak 2)	
	State Akhir (Anak 3)	
	State Akhir (Anak 4)	
	State Akhir (Anak 5)	
Plot Objective Value terhadap Iterasi	Objective Value vs Generations - pog. 5, iter_ 3000_run_1 -7500 -7600 -7700 -7700 -7700 -7700 -7700 -8 rest per Collective Value -8 rest per Collec	

Percobaan 18: Iterasi = 300000 dan Jumlah Populasi = 10

Objective Value dan Durasi	initial_cost: 7000	
State Awal	State Akhir (Anak 1)	
	State Akhir (Anak 2)	
	State Akhir (Anak 3)	
	State Akhir (Anak 4)	

	State Akhir (Anak 5)	
Plot Objective Value terhadap Iterasi	Objective Value vs Generations - pog. 5, Rer. 3000 r.m. 1 -7350 -7360 -7700 -	

2.4 Hasil Analisis

Berikut merupakan tabel hasil analisis yang menyimpulkan hasil eksperimen dari tiap algoritma local search sebelumnya dengan Objective Value Terbaik yang diambil:

Algoritma	Objective Value Terbaik	Durasi Rata-Rata dari Durasi Eksperimen (detik)
Steepest Ascent Hill-Climbing	4708	29.4
Hill-Climbing with Sideways Move	4736	54.3
Random Restart Hill-Climbing	4019	105.4
Stochastic Hill-Climbing	1538.5	0.7
Simulated Annealing	4076	0.9
Genetic Algorithm	2058	60

Penjelasan lorem ipsum

Seberapa dekat tiap-tiap algoritma bisa mendekati global optima dan mengapa hasilnya demikian?

Bagaimana perbandingan hasil pencarian tiap-tiap algoritma dengan algoritma local search yang lain?

Bagaimana perbandingan durasi proses pencarian tiap algoritma relatif terhadap algoritma lainnya?

Seberapa konsisten hasil akhir yang didapatkan dari tiap-tiap eksperimen yang dilakukan?

Bagaimana pengaruh banyak iterasi dan jumlah populasi terhadap hasil akhir pencarian pada Genetic Algorithm?

BAB III Kesimpulan dan Saran

Dari hasil percobaan yang kami lakukan, didapatkan bahwa percobaan dengan algoritma stochastic h

BAB IV Pembagian Tugas

Berikut merupakan tabel dari pembagian tugas ini.

Nama	NIM	Tugas
Raizan Iqbal Resi	18222068	Membuat laporan Membuat code M
Favian Izza Diasputra	18222070	
Ahmad Habibie Marjan	18222082	
Muhammad Raihan Ariffianto	18222092	

BAB V

Referensi

- 5.1 Weisstein, Eric W. Magic Cube. diakses dari https://mathworld.wolfram.com/MagicCube.html. diakses 2 Oktober 2024.
- 5.2 Trumph, Walter. 2023. Perfect Magic Cubes. diakses dari https://www.trump.de/magic-squares/magic-cubes/cubes-1.html. diakses 2 Oktober 2024.
- 5.3 Russel, Stuart dan Norvig, Peter. 2021. Artificial Intelligence: A Modern Approach, 4th Global ed.
- 5.4 Leite, et. al. 2014. Distributed Constraint Optimization Problems: Review and perspectives. diakses dari https://www.sciencedirect.com/science/article/abs/pii/S0957417414001158. diakses 3 Oktober 2024.