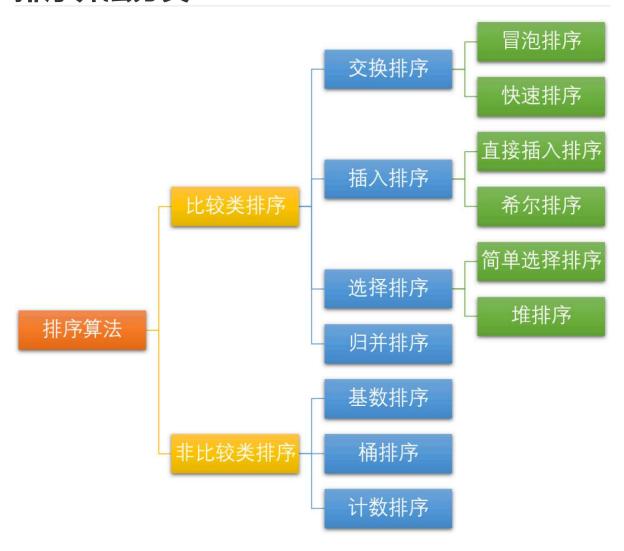
# 排序算法分类



# 排序算法比较

排序	时间复杂度 (平均)	时间复杂度 (最差)	时间复杂度 (最好)	空间复杂度	排序 方式	稳定 性
冒泡 排序	O(n^2)	O(n^2)	O(n)	O(1)	内部 排序	稳定
选择 排序	O(n^2)	O(n^2)	O(n^2)	O(1)	内部 排序	不稳 定
插入 排序	O(n^2)	O(n^2)	O(n)	O(1)	内部 排序	稳定
希尔 排序	O(nlogn)	O(n^2)	O(nlogn)	O(1)	内部 排序	不稳定
归并 排序	O(nlogn)	O(nlogn)	O(nlogn)	O(n)	外部 排序	稳定
快速 排序	O(nlogn)	O(n^2)	O(nlogn)	O(logn)	内部 排序	不稳定
堆排 序	O(nlogn)	O(nlogn)	O(nlogn)	O(1)	内部 排序	不稳定
计数 排序	O(n+k)	O(n+k)	O(n+k)	O(k)	外部 排序	稳定
桶排 序	O(n+k)	O(n^2)	O(n+k)	O(n+k)	外部 排序	稳定
基数 排序	O(n×k)	O(n×k)	O(n×k)	O(n+k)	外部 排序	稳定

#### 术语解释:

- n: 数据规模,表示待排序的数据量大小。
- **k**: "桶" 的个数,在某些特定的排序算法中(如基数排序、桶排序等),表示分割成的独立的排序 区间或类别的数量。
- 内部排序: 所有排序操作都在内存中完成,不需要额外的磁盘或其他存储设备的辅助。这适用于数据量小到足以完全加载到内存中的情况。
- **外部排序**: 当数据量过大,不可能全部加载到内存中时使用。外部排序通常涉及到数据的分区处理,部分数据被暂时存储在外部磁盘等存储设备上。
- 稳定: 如果 A 原本在 B 前面, 而 A=B, 排序之后 A 仍然在 B 的前面。
- 不稳定: 如果 A 原本在 B 的前面,而 A=B,排序之后 A 可能会出现在 B 的后面。
- 时间复杂度: 定性描述一个算法执行所耗费的时间。
- 空间复杂度: 定性描述一个算法执行所需内存的大小

# 算法代码

## 冒泡排序

```
import "fmt"
func main() {
   nums := []int{1, 24, 35, 343, 463, 46, 34, 35, 12, 123, 245, 413, 5, 132}
   bubbleSort(nums)
   fmt.Println(nums)
}
//每轮把 最小的 放到 当前i位置
func bubbleSort(nums []int) {
   //len(nums)个数需要遍历len(nums)-1轮
   //1 2 3 ... len(nums)-1
   for i := 1; i <= len(nums)-1; i++ \{
       //该轮有交换,则flag置为false
       flag := true
       //每轮遍历需要比较len(nums)-i次
       //len(nums)-1 len(nums)-2 len(nums)-3 ... 1
       for j := 0; j < len(nums)-i; j++ {
           if nums[j] > nums[j+1] {
               nums[j], nums[j+1] = nums[j+1], nums[j]
               flag = false
           }
       }
       //后面本来就排好序了
       //该轮没有交换,说明前面也排好序了
       //可以提前退出
       if flag {
           break
       }
   }
}
```

## 选择排序

```
}
return nums
}
```

### 归并排序

https://zhuanlan.zhihu.com/p/343986766外部排序归并算法

当输入序列仅有一个元素时,直接返回

如果输入内只有一个元素,则直接返回,否则将长度为n的输入序列分成两个长度为n/2的子序列

分别对这两个子序列进行归并排序, 使子序列变为有序状态

设定两个指针,分别指向两个已经排序子序列的起始位置

比较两个指针所指向的元素,选择相对小的元素放入到合并空间(用于存放排序结果),并移动指针到 下一位置

重复上面2个步骤直到某一指针达到序列尾

将另一序列剩下的所有元素直接复制到合并序列尾

#### 快速排序

```
// https://www.acwing.com/video/227/
package main
import "fmt"
func main() {
    nums := []int{1, 24, 35, 343, 463, 46, 34, 35, 12, 123, 245, 413, 5, 132}
    quickSort(nums, 0, len(nums)-1)
    fmt.Println(nums)
}
func quickSort(nums []int, left, right int) {
    if left >= right {
        return
    }
    pivot := nums[(left+right)/2]
    i, j := left-1, right+1
    for i < j {
        for {
            i++
            if nums[i] >= pivot {
                break
            }
        }
        for {
            j--
            if nums[j] <= pivot {</pre>
                break
            }
        }
        if i < j {
            nums[i], nums[j] = nums[j], nums[i]
```

```
}

quickSort(nums, left, j)
quickSort(nums, j+1, right)
}
```

## 堆排序

#### 大根堆

```
// https://www.acwing.com/video/263/
package main
import "fmt"
// 要求排序为升序,一般采用大顶堆,每次将堆顶元素(最大值)与未排序的最后一个元素交换,再调整堆
// 要求排序为降序,一般采用小顶堆,每次将堆顶元素(最小值)与未排序的最后一个元素交换,再调整堆
func main() {
   nums := []int{1, 24, 35, 343, 463, 46, 34, 35, 12, 123, 245, 413, 5, 132}
   heapSort(nums)
   fmt.Println(nums)
}
// 大根堆排序
func heapSort(nums []int) {
   var down func(x, length int)
   // 小的元素下沉(相当于大的元素上浮),向下调整堆以保持堆的性质
   // length: 当前堆的元素个数(每次确定一个最大值,需要构建堆的大小都会-1,因此length是会变的)
   down = func(x, length int) {
      y := x
      // 如果左孩子存在,找到"nums[x]和左孩子nums[2*x+1]中大的那个"
      if 2*x+1 < length & nums[2*x+1] > nums[y] {
          y = 2*x + 1
      }
      // 如果右孩子存在,找到比"nums[x]和左孩子nums[2*x+1]中大的那个"还要大的那个
      if 2*x+2 < length & nums[2*x+2] > nums[y] {
          y = 2*x + 2
      }
      // 如果找到了需要交换的孩子
      if x != y {
          nums[x], nums[y] = nums[y], nums[x]
          // nums[y]替换nums[x]后,继续进行下沉,直到下沉到叶子节点
          down(y, length)
      }
   }
   // floyd构建初始堆的时间复杂度为O(n)
   // 从倒数第二层最后一个可能有孩子的节点开始,向上遍历到根节点
   // 在down的时候会遍历它的左右孩子,因此能遍历到所有元素
   for i := len(nums)/2 - 1; i >= 0; i-- \{
      down(i, len(nums))
   }
   // 每次将堆顶元素nums[0](最大值)与未排序数组的末尾元素nums[i]交换,使结尾是最大值
   for i := len(nums) - 1; i > 0; i-- {
      /*
```

```
第一次循环:
          将最大值nums[0]与nums[len(nums)-1]交换后
          nums[len(nums)-1]的值确定为nums[0]~nums[len(nums)-1]的最大值
          nums[0]~nums[len(nums)-2]不再是大根堆
           让nums[0]下沉,使nums[0]~nums[len(nums)-2]还是大根堆
          nums[0]~nums[len(nums)-2]共len(nums)-1个数
          因此是down(0, len(nums)-1)
          第二次循环:
          将最大值nums[0]与nums[len(nums)-2]交换后
          nums[len(nums)-2]的值确定为nums[0]~nums[len(nums)-2]的最大值
          nums[0]~nums[len(nums)-3]不再是大根堆
          让nums[0]下沉,使nums[0]~nums[len(nums)-3]还是大根堆
          nums[0]~nums[len(nums)-3]共len(nums)-2个数
          因此是down(0, len(nums)-2)
          依此类推.....
       nums[0], nums[i] = nums[i], nums[0]
       down(0, i)
   }
}
```

#### 小根堆

```
//大根堆
if 2*x+1 < length && nums[2*x+1] > nums[y] {
if 2*x+2 < length && nums[2*x+2] > nums[y] {
//小根堆
if 2*x+1 < length && nums[2*x+1] < nums[y] {
if 2*x+2 < length && nums[2*x+2] < nums[y] {
```

```
package main
import "fmt"
func main() {
    nums := []int{1, 24, 35, 343, 463, 46, 34, 35, 12, 123, 245, 413, 5, 132}
    heapSort(nums)
    fmt.Println(nums)
}
func heapSort(nums []int) {
    var down func(x, length int)
    down = func(x, length int) {
        y := x
        if 2*x+1 < length & nums[2*x+1] < nums[y] {
            y = 2*x + 1
        }
        if 2*x+2 < length && nums[2*x+2] < nums[y] {
            y = 2*x + 2
        }
        if x != y {
            nums[x], nums[y] = nums[y], nums[x]
            down(y, length)
        }
```

```
}
for i := len(nums)/2 - 1; i >= 0; i-- {
    down(i, len(nums))
}
for i := len(nums) - 1; i > 0; i-- {
    nums[0], nums[i] = nums[i], nums[0]
    down(0, i)
}
```