

Reinforcement Learning: An Introduction

强化学习导论第二版习题解答

作者: 吕昀琏 组织: UESTC

时间: March 24, 2020



目录

1	介绍		1
	1.1	强化学习	1
	1.2	例子	1
	1.3	强化学习的要素	1
	1.4	局限和范围	1
	1.5	拓展例子: 井字游戏	1
	1.6	总结	2
	1.7	强化学习的早期历史	2
第	一部	分 表格解决方法	3
2	多臂	赌博机	4
	2.1	k 臂赌博机问题	4
	2.2	动作值方法	4
	2.3	10 臂试验	4
	2.4	渐增实现	4

第一章 介绍

- 1.1 强化学习
- 1.2 例子
- 1.3 强化学习的要素
- 1.4 局限和范围
- 1.5 拓展例子: 井字游戏
- ▲ **练习 1.1**: *Self-Play* 假设上面描述的强化学习算法不是与随机对手对战,而是与自身对战,双方都在学习。你认为在这种情况下会发生什么?它会学习一个不同的策略来选择动作吗?

解 当与自身对战时:

- 比起固定的对手,与自身对战将学习不同的策略,因为在这种情况下,对手也会有 所变化。
- 由于对手也在不断变化,因此可能无法学习最佳策略。
- 可能卡在循环中。因为与自身博弈,自身策略和对手策略都在优化。
- 策略可以保持静态, 因为就平均而言, 通过每次迭代它们处于平局。
- ▲ **练习 1.2**: Symmetries 许多井字游戏的位置看起来不同,但由于对称性实际上是一样的。我们如何修改上述学习过程来利用这一点?这种变化会在哪些方面改善学习过程?现在再想想。假设对手没有利用对称性。那样的话,我们应该吗?那么,对称相等的位置必然具有相同的值,这是真的吗?

解 我们可以将状态标记为对称的唯一状态,这样我们的搜索空间更小,这样我们就可以更好地估计最佳玩法。

如果我们面对的对手在比赛时没有考虑对称性,那么我们也不应将状态标记为相同。 因为对手也是环境的一部分,而环境给出的这些状态并不一致。

△ 练习 1.3: Greedy Play 假设强化学习玩家是贪婪的,也就是说,他总是做出让他达到最佳位置的移动。它会比不贪婪的玩家学得更好或更差吗?可能会发生什么问题? □ 解贪婪的玩家不会探索,因此通常会比非贪婪的玩家表现更差。

如果贪婪的玩家对状态的价值有一个完美的估计,那它将更好。

△ **练习 1.4**: Learning from Exploration 假设学习更新发生在所有移动之后,包括探索移动。 如果随时间逐步减小步长参数(而不是探索的趋势),则状态值将收敛到一组不同的概率。 当我们从或者不从探索性动作中学习时对应的两组概率是什么(概念上)? 假设我们

1.6 总结

确实在继续进行探索移动,那么哪一组概率可能更好学习?哪个会带来更多胜利? □ 解如果我们不从探索性动作中学习,那么所学到的状态概率将是随机的,因为我们不会更新在给定状态下采取给定动作时会发生的情况。

如果我们从探索性动作中进行学习,那么我们的极限概率应该是状态和动作选择的期望分布。

显然,由于玩家更好地理解了正在玩的"游戏",因此对概率密度的更全面的了解应该会带来更好的玩法。

▲ 练习 1.5: Other Improvements 你还能想出其他方法来提高强化学习玩家吗? 你能想出更好的办法来解决所提出的井字游戏问题吗?

解一种可能的方法是持有已保存的玩法库。例如,当在一组已知状态中,始终执行库中所对应的移动。这有点像国际象棋游戏,其中有很多"开场"位置被专家玩家认为是好的。这可以加快整个学习过程,或至少改善强化学习玩家的初期发挥。

由于井字游戏是如此简单,我们可以使用递归解决此问题,并计算所有可能的对手移动,并在每一步中选择能最大化我们获胜机会的移动。

1.6 总结

1.7 强化学习的早期历史

第一部分 表格解决方法

第二章 多臂赌博机

2.1 k 臂赌博机问题

2.2 动作值方法

练习 2.1 在 ε -greedy 动作选择中,对于两个动作和 ε = 0.5 的情况,选择贪婪动作的概率 是多少?

解 设动作集合中总共具有 n 个动作。在 ε -greedy 方法中,agent 有 ε 的概率机会从动作集合中随机选择,有 $1-\varepsilon$ 的概率机会选择贪婪动作。已知 $\varepsilon=0.5$ 和 n=2,那么选择贪婪动作的概率为:

$$\frac{1}{n} \times \varepsilon + (1 - \varepsilon) = \frac{1}{2} \times 0.5 + (1 - 0.5) = 0.75$$

- 2.3 10 臂试验
- 2.4 渐增实现
- 2.5 非平稳问题