

architektura

Zadanie 2

1) z gotowca

Zadanie 2. Napisz procedurę w języku MASM obliczającą średnią dwóch liczb i wypisującą wynik na ekranie. Należy wywołać procedurę w programie głównym. Można wykorzystać rozkazy: (mov, div, add, sub, mul, inc, dec).

```
; omowienie "gotowca"
.386

.model flat, c
.stack
.data
.code

srednia proc x:sdword, y:sdword ;definiujemy nazwe procedury, zmienne i ich typy
    mov eax, x ;rejestr
    add eax, y
    xor edx, edx ; rejestr danych
    mov ecx, 2
    div ecx
    ret
srednia endp ;konczymy deklaracje naszej procedury
end ;koniec kodu assemblera
```

2)

Zadanie 2. Napisz procedurę w języku MASM obliczającą pole prostokąta ($P=a*b$) i wypisującą wynik na ekranie. Należy wywołać procedurę w programie głównym. Można wykorzystać rozkazy: (mov, div, add, sub, mul, inc, dec).

1 sposób

```
//main.cpp
#include <iostream>
```

```
extern "C" {
    int poleProstokata(int, int);
}

int main() {
    std::cout << "A=5, b=3" << std::endl;
    std::cout << "pole: " << poleProstokata(5, 3) << std::endl;

    // powinno wyjść 15
}
```

```
; procedure.asm

.386

.model flat, c
.stack
.data
.code

poleProstokata proc x:sdword, y:sdword
    mov eax, x
    mov ecx, y
    mul ecx
    ret
poleProstokata endp
end
```

2 sposób

```
// 2 sposób tego samego rozwiązania
#include <iostream>

int poleProstokata(int, int);

int main() {
    std::cout << "A=5, b=3" << std::endl;
    std::cout << "pole: " << poleProstokata(5, 3) << std::endl;

    float value1 = 5.0f, value2 = 3.0f, result = 0;
}

int poleProstokata(int x, int y) {
```

```

int result = 0;

__asm {
    mov eax, x
    mov ecx, y
    mul ecx
    mov result, eax
};
return result;
}

```

Zadanie 3

1) z "gotowca"

Zadanie 3. Sprawdź poprawność programu podanego poniżej. W razie błędów: wskaż miejsce/miejsca z błędem oraz zaproponuj poprawkę do programu.

Program ma obliczać wartość wyrażenia: $\text{result} = \sin(\text{val1} / \text{val2})$

```

finit
fld  dword ptr [value1]
fld  dword ptr [value2]
fsin
fmul
fstp dword ptr [result]

```

Trzeba zmienić `fmul` na `fddiv` i przed `fddiv` dodać instrukcję `fsin`

```

#include <iostream>

int main() {
    float value1 = 5.0f, value2 = 3.0f, result = 0;

    __asm {
        finit
        fld dword ptr[value1]
        fld dword ptr[value2]
        fddiv
        fsin
        fstp dword ptr[result]
    }

    // 0.995408
}

```

```

std::cout << "Sin= " << result << std::endl;
return 0;
}

```

2)

Zadanie 3. Sprawdź poprawność programu podanego poniżej. W razie błędów: wskaż miejsce/miejsca z błędem oraz zaproponuj poprawkę do programu.

Program ma obliczać wartość wyrażenia: $\text{result} = \sin(\text{val1}) + \cos(\text{val2})$

```

finit
fld  dword ptr [value1]
fld  dword ptr [value2]
fadd
fsin
fcos
fstp dword ptr [result]

```

Trzeba zmienić kolejność.

- `fsin` robimy po `fld dword ptr[value1]`
- `fcos` po `fld dword ptr[value2]`
- `fadd` dajemy przed zwróceniem wyniku

```

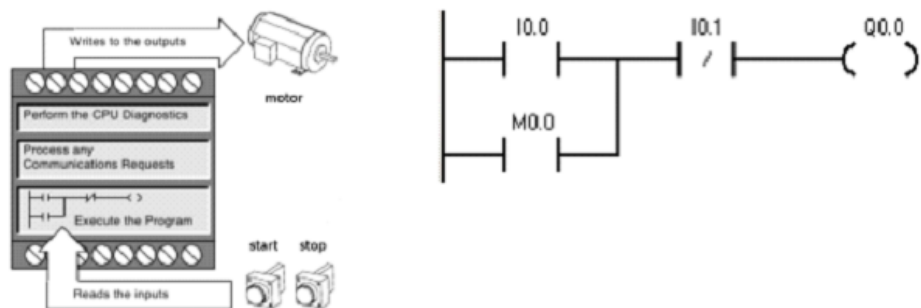
__asm {
    finit
    fld dword ptr[value1]
    fsin
    fld dword ptr[value2]
    fcos
    fadd
    fstp dword ptr[result]
}

```

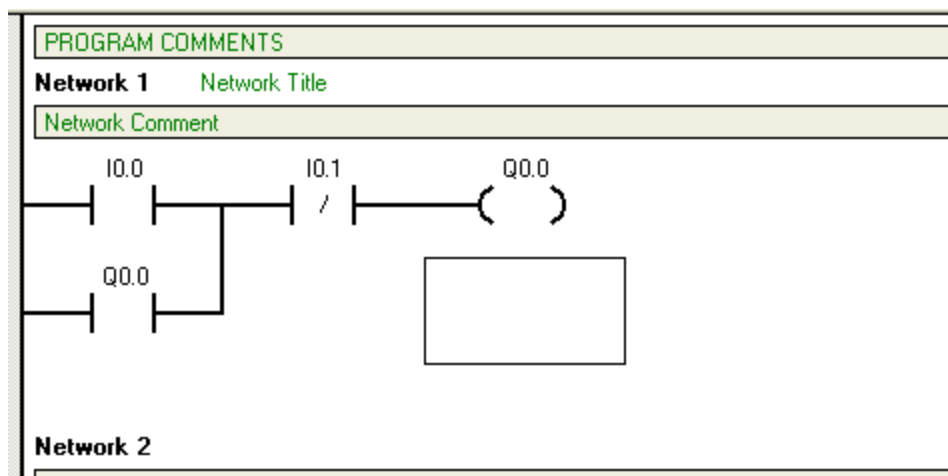
Zadanie 4

1) “zadanie z gotowca”

Zadanie 4. Sprawdź poprawność programu dla sterownika PLC sterującego pracą silnika wg schematu poniżej. W razie błędów: wskaż miejsce/miejsca z błędem oraz zaproponuj poprawkę do programu.



Zamieniamy M0.0 na Q0.0. W ten sposób symulujemy działanie przycisku (który wciskamy i puszczamy) zamiast włącznika. Silnik działa nawet po puszczeniu guzika “włącz”



2) Zamieniamy I0.1 na Q0.0.

Zadanie 4. Sprawdź poprawność programu dla sterownika PLC sterującego pracą silnika wg schematu poniżej. W razie błędów: wskaż miejsce/miejsca z błędem oraz zaproponuj poprawkę do programu.

