Classification

Séparateurs affines

Le Perceptron mono-couche

Classification binaire

- ► (X, Y) couple de v.a. de distribution P inconnue
- $ightharpoonup Y \in \{-1, +1\}$ est une **étiquette** binaire
- $lacktriangleq X \in \mathbb{R}^d$ modélise une observation permettant de prédire Y

Objectif

Construire $g: \mathbb{R}^d \to \mathbb{R}$ de façon à minimiser l'erreur de classification

$$L(g) = \mathbb{P}\{Y \neq g(X)\}$$

Exemples

- ► Diagnostic médical
- ► Ciblage marketing
- ► Risque de crédit







Classification

Séparateurs affines

Le Perceptron mono-couche

Règle optimale

Probabilité a posteriori

$$\forall x \in \mathbb{R}^d$$
, $\eta(x) = \mathbb{P}\{Y = +1 \mid X = x\}$

► Règle naïve de Bayes

$$\forall x \in \mathbb{R}^d$$
, $g^*(x) = 2\mathbb{I}\{\eta(x) > 1/2\} - 1$

Risque minimum

$$L(g^*) = \min_{g} L(g)$$

L'erreur L(g) est inconnue... comme P!





Classification

Séparateurs affines

Le Perceptron

Apprentissage statistique

Minimisation du Risque Empirique

Données observées

$$(X_1, Y_1) \ldots, (X_n, Y_n)$$

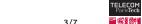
▶ On cherche à concevoir un algorithme qui "minimise" le risque empirique

$$\widehat{L}_n(g) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \mathbb{I}\{Y_i \neq g(X_i)\}\$$

sur une collection "pas trop complexe" de règles \mathcal{G}

ightharpoonup Minimiseur du risque empirique sur $\mathcal G$

$$\widehat{g}_n = arg \min_{g \in \mathcal{G}} \widehat{L}_n(g)$$



Minimisation du Risque Empirique - Propriétés

Un exemple: l'algorithme du Perceptron pour la classification

Classification

Séparateurs affines

Le Perceptron mono-couche

$$L(\hat{g}_n) - L(g^*) \le 2 \sup_{g \in \mathcal{G}} |L_n(g) - L(g)| + \left(\inf_{g \in \mathcal{G}} L(g) - L^*\right)$$

Contrôle de la complexité :

$$\mathbb{E}\left[\sup_{g\in\mathcal{G}}\mid L_n(g)-L(g)\mid\leq C\sqrt{\frac{V}{n}}\right]$$

si la **dimension de Vapnik-Chervonenkis** de $\mathcal G$ est finie, égale à $\mathcal V$.



Classification

Séparateurs affines

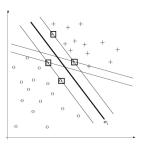
Le Perceptron mono-couche

Hyperplans séparateurs

▶ On cherche à séparer l'espace d'entrée \mathbb{R}^d en deux régions par un hyperplan affine : $(w, \theta) \in \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}$

$$\mathcal{H}_{w,\theta}: \ ^t w \cdot X + \theta = 0$$

▶ Règle associée : $g_{w,\theta}(X) = sign(^t w \cdot X + \theta)$







Le Perceptron de F. Rosenblatt (1957)

On remplace

$$\frac{1}{n}\sum_{i=1}^n\mathbb{I}\{-Y_i(^tw\cdot X_i+\theta)>0\},\,$$

par la fonction lisse

$$-\frac{1}{n}\sum_{i=1}^n Y_i({}^tw\cdot X_i+\theta)$$

- 1. Initialisation : (w, θ) choisi au hasard
- 2. On tire au hasard (X_i, Y_i) :
 - Si la règle courante classe correctement le point choisi, on ne modifie pas l'hyperplan
 - \blacktriangleright Sinon, on effectue une **descente de gradient** de pas ρ

$$\left(\begin{array}{c} w \\ \theta \end{array}\right) \leftarrow \left(\begin{array}{c} w \\ \theta \end{array}\right) + \rho \left(\begin{array}{c} y_i x_i \\ y_i \end{array}\right)$$

Un exemple: l'algorithme du Perceptron pour la classification

Classification

Séparateurs affines

Le Perceptron mono-couche



Classification

Séparateurs affines

Le Perceptron mono-couche

Propriétés

- L'algorithme converge ssi les données sont **linéairement** séparables
- ► Cas "linéairement séparable" : le nombre d'itérations de l'algorithme peut être contrôlé (Théorème de Novikoff, '62)
- L'algorithme s'adapte immédiatement au cas séquentiel
- Extensions : Réseaux de Neurones, Machines à vecteurs support (SVM)





