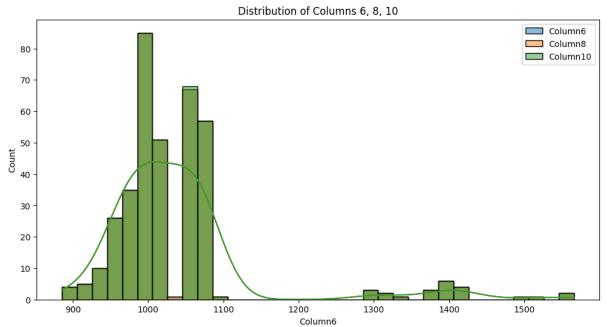
```
# biểu đồ phân phối
plt.figure(figsize=(12, 6))
ax = plt.gca() # Get the current axes

# Plot each histogram on the same axes
sns.histplot(df['Column6'], kde=True, label='Column6', ax=ax)
sns.histplot(df['Column8'], kde=True, label='Column8', ax=ax)
sns.histplot(df['Column10'], kde=True, label='Column10', ax=ax)

# Add legend and title
plt.legend()
plt.title('Distribution of Columns 6, 8, 10')

# Display the plot
plt.show()
```



```
# biểu đồ thời gian

plt.figure(figsize=(12, 6))

plt.plot(df['Column6'], label='Column6')

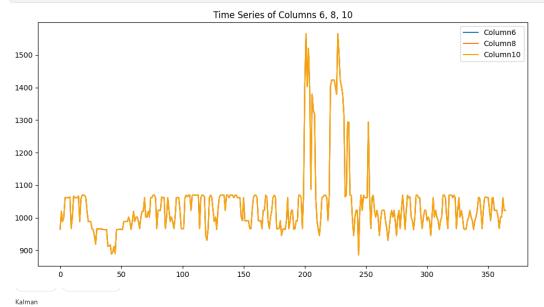
plt.plot(df['Column8'], label='Column8')

plt.plot(df['Column10'], label='Column10', color='orange')

plt.legend()

plt.title('Time Series of Columns 6, 8, 10')

plt.show()
```



Type Markdown and LaTeX: α^2

```
1: # Khởi tạo biến trang thải (state vector)
x = np.zeros((3, 1)) # 3 biến trạng thải tương ứng với 3 cột

# Ma trân hiệp phương sai của trạng thái (covariance matrix)
P = np.eye(3)

# Ma trân chuyển tiếp trạng thái (state transition matrix)
F = np.eye(3)

# Ma trân đo lường (measurement matrix)
H = np.eye(3)

# Hiệp phương sai của nhiều quá trình (process noise covariance)
Q = np.eye(3) * 0.01

# Hiệp phương sai của nhiều đo lường (measurement noise covariance)
R = np.eye(3) * 0.1

# Vector đo lường (measurement vector)
z = np.zeros((3, 1))
```

```
def predict(x, P, F, Q):
       # Dự đoán trạng thái tiếp theo
        x = np.dot(F, x)
       P = np.dot(F, np.dot(P, F.T)) + Q
       return x, P
     def update(x, P, z, H, R):
        # Tính toán các giá trị Kalman Gain
        y = z - np.dot(H, x)
        S = np.dot(H, np.dot(P, H.T)) + R
        K = np.dot(P, np.dot(H.T, np.linalg.inv(S)))
        # Cập nhật trạng thái và hiệp phương sai
        x = x + np.dot(K, y)
        P = P - np.dot(K, np.dot(H, P))
        return x, P
 [10]:
        filtered_data2 = []
        for measurement in data2:
           z = measurement.reshape(3, 1) # Chuyển đổi đo lường thành vector cột
           # Dự đoán bước tiếp theo
           x, P = predict(x, P, F, Q)
            # Cập nhật với đo lường mới
            x, P = update(x, P, z, H, R)
            # Lưu trữ kết quả đã lọc
            filtered_data2.append(x.flatten())
        filtered_data2 = np.array(filtered_data2)
[11]:
         print(filtered_data2)
      [[ 877.51711712 877.51711712 877.51711712]
        948.95907665 948.95907665 948.95907665
       [ 963.78734581 963.78734581 963.78734581]
       [1020.03041047 1020.03041032 1020.03041032]
        [1020.72460105 1020.72460093 1020.72460093]
        [1021.23125172 1021.23125164 1021.23125164]]
                      + Markdown
        + Code
[12]:
         mse_kalman = mean_squared_error(data2, filtered_data2)
         mae_kalman = mean_absolute_error(data2, filtered_data2)
         rmse_kalman = np.sqrt(mse_kalman)
         print("Kalman Filter - MSE:", mse_kalman)
         print("Kalman Filter - MAE:", mae_kalman)
         print("Kalman Filter - RMSE:", rmse_kalman)
      Kalman Filter - MSE: 2793.976037299359
      Kalman Filter - MAE: 32.389467693828664
      Kalman Filter - RMSE: 52.85807447589591
```

```
SARIMA
     + Code | + Markdown
131:
      series = data.iloc[:, 7]
      # Điền giá trị thiếu bằng phương pháp nội suy (interpolation)
      series = series.interpolate(method='linear')
      # Định nghĩa các tham số của mô hình SARIMA
      order = (1, 1, 1) # Tham s\tilde{o}(p, d, q) cho phần không mùa
      seasonal_order = (1, 1, 1, 12) # Tham s\tilde{o} (P, D, Q, s) cho phần mùa (s = 12 cho dữ liệu theo tháng)
      # Xây dựng và huấn luyện mô hình SARIMA
      model = SARIMAX(series, order=order, seasonal_order=seasonal_order)
      model_fit = model.fit(disp=False)
      # In kết quả huấn luyện
      print(model_fit.summary())
                                      SARIMAX Results
    ______
    Dep. Variable:
                                                 7 No. Observations:
                                                                                      365
                     SARIMAX(1, 1, 1)x(1, 1, 1, 12) Log Likelihood
Tue, 21 May 2024 AIC
                                                                               -1966.085
3942.169
    Model:
    Date:
                                          03:30:22 BIC
0 HQIC
    Time:
                                                                                 3961.488
    Sample:
                                                                                 3949.857
                                              - 365
    Covariance Type:
                                               ong
```

covar zance Typer				^ч РБ			
	coef	std err	Z	P> z	[0.025	0.975]	
ar.L1	0.9983	8.217	0.121	0.903	-15.107	17.104	
ma.L1	-0.9992	17.378	-0.057	0.954	-35.059	33.061	

ar.S.L12 -0.2393 0.038 -6.294 0.000 -0.314 -0.165 ma.S.L12 -0.9999 19.000 -0.053 0.958 -38.239 36.239 sigma2 3640.5058 9.27e+04 0.039 0.969 -1.78e+05 1.85e+05 ______

Ljung-Box (L1) (Q): 1.25 Jarque-Bera (JB):
 Prob(Q):
 0.26
 Prob(JB):

 Heteroskedasticity (H):
 1.61
 Skew:

 Prob(H) (two-sided):
 0.01
 Kurtosis:
 0.00 0.48 Prob(H) (two-sided): 11.16 ______

Warnings:

[1] Covariance matrix calculated using the outer product of gradients (complex-step).

```
# Dur doán giá tri
n_forecast = len(series)
forecast = model_fit.predict(start=0, end=n_forecast-1)
# Tinh toán độ đo lỗi
mse = mean_squared_error(series, forecast)
mae = mean_absolute_error(series, forecast)
rmse = np.sqrt(mse)

print("SARIMA - MSE:", mse)
print("SARIMA - MSE:", mae)
print("SARIMA - RMSE:", rmse)

# Vē biểu đồ kết quá dự đoán
plt.figure(figsize=(10, 6))
plt.plot(series, label='Actual', color='blue')
plt.plot(forecast, label='Forecast', color='orange')
plt.title('SARIMA Forecast for Column 10')
plt.legend()
plt.show()
```

SARIMA - MSE: 7106.45178751994 SARIMA - MAE: 43.265679285141054 SARIMA - RMSE: 84.29977335390612

SARIMA Forecast for Column 10

