# Mini-Projet Etude et application de quelques schémas aux différences finies pour deux lois de conservation

#### AMECK GUY-MAX DESIRE DOSSEH & RIM ELMGHARI

2024-02-05

On souhaite étudier, appliquer et voir le comportement de quelques schémas aux différences finies pour deux équations relevant de lois de conservation 1D définies sur un domaine  $\Omega = [0, L]$ .

# 1. Equation de transport

On considère l'équation de transport soumise à des conditions aux limites periodiques:

$$(E_1) \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x} = 0, & \forall x \in ]0, L[; \forall t > 0 \\ u(x, t = 0) = u_0(x), & \forall x \in [0, L] \\ u(0, t) = u(L, t); \frac{\partial u}{\partial x}(L, t) = 0 & \forall t > 0 \end{cases}$$

1) A l'aide de la methode des caracteristiques, determiner la solution exacte u(x,t) du probleme  $(E_1)$ .

Nous allons chercher une courbe caractéristique  $\Gamma((t(s), x(s)))$ , s'étant le paramètre qui décrit la courbe, le long de laquelle l'EDP devient un système d'EDO.

$$du = \frac{\partial u}{\partial t}dt + \frac{\partial u}{\partial x}dx$$

$$\frac{du}{ds} = \frac{\partial u}{\partial t}\frac{dt}{ds} + \frac{\partial u}{\partial x}\frac{dx}{ds}$$

$$\frac{du}{ds} = -a\frac{\partial u}{\partial x}\frac{dt}{ds} + \frac{\partial u}{\partial x}\frac{dx}{ds}$$

$$\frac{du}{ds} = \frac{\partial u}{\partial x}(\frac{dx}{ds} - a\frac{dt}{ds})$$

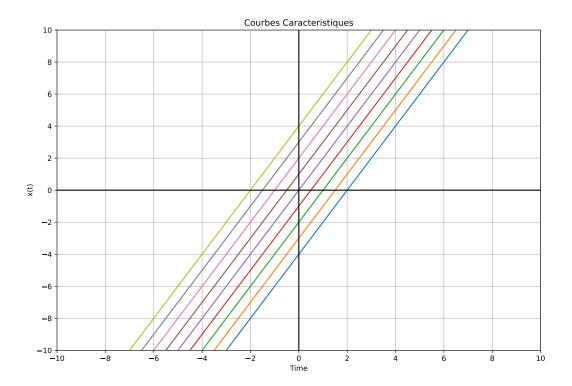
On voit que si on impose  $\frac{dx}{ds} - a\frac{dt}{ds} = 0$ , on a  $\frac{du}{ds} = 0$ , c'est à dire que u est constant le long de la courbe caractéristique.

On a donc le système d'EDO suivant a resoudre:

 $\left\{\begin{array}{l} \frac{dx}{dt}=a \text{ qui donne la courbe caractéristique }\Gamma\\ du=0 \text{ qui donne la solution }\mathrm{u}(\mathrm{x},\,\mathrm{t}) \text{ sur cette courbe caractéristique} \end{array}\right.$ 

#### Courbes caractéristiques:

$$\frac{dx}{dt} = a$$
 donne  $x(t) = at + \xi(avec \ \xi)$  une constante reelle d'integration)



#### Solution

Sur chaque courbe caractéristique  $(\Gamma): x-at=\xi,$  on a:

$$du = 0 \Rightarrow u(x,t) = cte = f(\xi) \leftarrow i.e.$$
 u ne depend que de  $\xi$ 

Soit alors

$$u(x,t) = f(x - at)$$

Cette solution doit etre retrouvee aussi pour t=0.

Or a t = 0, on a:

$$u(x,0) = u_0(x) = f(x) \Rightarrow f(x) = u_0(x)$$

c'est a dire

$$f \equiv u_0$$

On obtient finalement la solution exacte du probleme  $(E_1)$ :

$$u(x,t) = u_0(x - at), \ \forall x \in [0, L], \ \forall t > 0$$

Elle est periodique en x, de periode L.

On discretise l'intervalle [0, L] en (N-1) sous-interalles  $[x_i, x_{i+1}]$  (i = 1, ..., N-1) de tailles egales  $\Delta x (\Delta x = \frac{L}{N-1}, x_{i+1} = x_i + \Delta x)$ , et on note par  $u_i^n$  la solution approchee au noeud  $x_i$  a l'instant  $t^n = n\Delta t (\Delta t$  etant le pas de chnage).

2) Etudier la consistance, la stabilite et la convergence de chacun des schemas numeriques suivants:

#### Schema 1 (centre):

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2\Delta x} = 0$$

#### • Consistance

Utilisons le développement de Taylor pour évaluer la consistance du schéma. On a:

• D'une part le développement de Taylor de  $u_i^{n+1}$  à l'ordre 1 :

$$u_j^{n+1} = u_j^n + \Delta t \frac{\partial u}{\partial t} \Big|_j^n + O(\Delta t^2)$$
$$\frac{\partial u}{\partial t} \Big|_j^n = \frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + O(\Delta t)$$

- Et d'autre part le développement de Taylor de  $u^n_{j+1}$  et  $u^n_{j-1}$  à l'ordre 2 :

$$\begin{split} u^n_{j+1} &= u^n_j + \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{(\Delta x)^2}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + O((\Delta x)^3) \\ u^n_{j-1} &= u^n_j - \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{(\Delta x)^2}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + O((\Delta x)^3) \\ \frac{\partial u}{\partial x}|^n_j &= \frac{u^n_{j+1} - u^n_{j-1}}{2\Delta x} + O((\Delta x)^2) \end{split}$$

On obtient alors le schéma numérique:

$$\begin{cases} \frac{u_j^{n+1}-u_j^n}{\Delta t} + a\frac{u_{j+1}^n-u_{j-1}^n}{2\Delta x} = 0 & \forall x \in ]0, L[; \forall t > 0 \\ u(x,0) = u_0(x) & \forall x \in [0,L] \\ u(0,t) = u(L,t) \text{ et } \frac{\partial u}{\partial x}(L,t) = 0 & \forall t > 0 \end{cases}$$

dont l'erreur de troncature est:

$$ET = \left(\frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x}\right) - \left(\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2\Delta x}\right)$$
$$= \mathcal{O}(\Delta t) + \mathcal{O}((\Delta x)^2)$$

Nous avons donc un schema d'ordre 1 en temps et d'ordre 2 en espace. Par definition de la consistance, Un schéma est dit consistant si l'erreur de troncature tend vers 0 lorsque  $\Delta t$  et  $\Delta x$  tendent vers 0. Soit:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = 0$$

Dans notre cas, on a:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} \mathrm{ET} = \mathcal{O}(\Delta t) + \mathcal{O}((\Delta x)^2)$$

Or

$$|\mathcal{O}(\Delta t)| \le C|\Delta t| \implies \lim_{\Delta t \to 0} \mathcal{O}(\Delta t) = 0$$

et

$$|\mathcal{O}((\Delta x)^2)| \le C|\Delta x|^2 \implies \lim_{\Delta x \to 0} \mathcal{O}((\Delta x)^2) = 0$$

D'où:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} \mathrm{ET} = 0$$

Par suite, le schéma 1 centre est consistant.

#### • Stabilité

Pour étudier la stabilité du schéma, on utilise la méthode de Von Neumann. On pose:

$$u_j^n = C^n e^{i\xi x_j}, \text{ avec } x_j = j\Delta x \text{ et } \xi \text{ est le nombre d'onde}$$

et on injecte cette solution dans le schéma numérique:

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2\Delta x} = 0 \implies \frac{C^{n+1}e^{i\xi x_j} - C^n e^{i\xi x_j}}{\Delta t} + a \frac{C^n e^{i\xi x_{j+1}} - C^n e^{i\xi x_{j-1}}}{2\Delta x} = 0$$

$$\implies \frac{C^{n+1}e^{i\xi j\Delta x} - C^n e^{i\xi j\Delta x}}{\Delta t} + a \frac{C^n e^{i\xi(j+1)\Delta x} - C^n e^{i\xi(j-1)\Delta x}}{2\Delta x} = 0$$

$$\implies \frac{C^{n+1} - C^n}{\Delta t} e^{i\xi j\Delta x} + a \frac{e^{i\xi \Delta x} - e^{-i\xi \Delta x}}{2\Delta x} C^n e^{i\xi j\Delta x} = 0$$

$$\implies C^{n+1} = C^n - \frac{a\Delta t}{\Delta x} sin(\xi \Delta x) C^n$$

$$\implies C^{n+1} = (1 - \frac{a\Delta t}{\Delta x} isin(\xi \Delta x)) C^n$$

$$\implies C^{n+1} = (1 - i\lambda sin(\xi \Delta x)) C^n, \text{ avec } \lambda = \frac{a\Delta t}{\Delta x}$$

$$\implies C^{n+1} = (1 - i\lambda sin(\xi \Delta x))^n C^0$$

On doit avoir  $|1 - i\lambda sin(\xi \Delta x)| \le 1 \ \forall \xi \in \mathbb{R}$ 

On a:

$$\begin{aligned} |1-i\lambda sin(\xi\Delta x)|^2 &\leq 1 \\ 1+\lambda^2 sin^2(\xi\Delta x) &\leq 1 \\ \lambda^2 sin^2(\xi\Delta x) &\leq 0 \text{ (ce qui est absurde)} \end{aligned}$$

Ainsi, le schéma 1 centre est instable.

#### • Convergence

En utilisant la contraposee du theoreme de Lax, on a:

Le shéma 1 centre n'est pas stable, donc il n'est pas convergent.

#### Schema 2 (decentre):

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_j^n - u_{j-1}^n}{\Delta x} = 0 \text{ si } a > 0$$

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_j^n}{\Delta x} = 0 \text{ si } a < 0$$

- Cas a > 0
  - Consistance

Utilisons le développement de Taylor pour évaluer la consistance du schéma. On a:

• D'une part le développement de Taylor de  $u_i^{n+1}$  à l'ordre 1 :

$$u_j^{n+1} = u_j^n + \Delta t \frac{\partial u}{\partial t} \Big|_j^n + O(\Delta t^2)$$
$$\frac{\partial u}{\partial t} \Big|_j^n = \frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + O(\Delta t)$$

+ Et d'autre part le développement de Taylor de  $u^n_i$  et  $u^n_{i-1}$  à l'ordre 1 :

$$u_j^n = u_j^n + \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + O(\Delta x^2)$$
$$u_{j-1}^n = u_j^n - \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + O(\Delta x^2)$$
$$\frac{\partial u}{\partial x}|_j^n = \frac{u_j^n - u_{j-1}^n}{\Delta x} + O(\Delta x)$$

On obtient alors le schéma numérique:

$$\begin{cases} \frac{u_j^{n+1}-u_j^n}{\Delta t} + a\frac{u_j^n-u_{j-1}^n}{\Delta x} = 0 & \forall x \in ]0, L[; \forall t > 0 \\ u(x,0) = u_0(x) & \forall x \in [0,L] \\ u(0,t) = u(L,t) \text{ et } \frac{\partial u}{\partial x}(L,t) = 0 & \forall t > 0 \end{cases}$$

dont l'erreur de troncature est:

$$ET = \left(\frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x}\right) - \left(\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_j^n - u_{j-1}^n}{\Delta x}\right)$$
$$= \mathcal{O}(\Delta t) + \mathcal{O}(\Delta x)$$

Nous avons donc un schema d'ordre 1 en temps et d'ordre 1 en espace.

Par definition de la consistance, Un schéma est dit consistant si l'erreur de troncature tend vers 0 lorsque  $\Delta t$  et  $\Delta x$  tendent vers 0. Soit:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = 0$$

Dans notre cas, on a:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = \mathcal{O}(\Delta t) + \mathcal{O}(\Delta x)$$

Or

$$|\mathcal{O}(\Delta t)| \le C|\Delta t| \implies \lim_{\Delta t \to 0} \mathcal{O}(\Delta t) = 0$$

et

$$|\mathcal{O}(\Delta x)| \le C|\Delta x| \implies \lim_{\Delta x \to 0} \mathcal{O}(\Delta x) = 0$$

D'où:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = 0$$

Par suite, le schéma 2 décentré en amont est consistant.

#### • Stabilité

Pour étudier la stabilité du schéma, on utilise la méthode de Von Neumann. On pose:

$$u_j^n = C^n e^{i\xi x_j}$$
, avec  $x_j = j\Delta x$  et  $\xi$  est le nombre d'onde

et on injecte cette solution dans le schéma numérique:

$$\begin{split} \frac{u_j^{n+1}-u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_j^n-u_{j-1}^n}{\Delta x} &= 0 \implies \frac{C^{n+1}e^{i\xi x_j}-C^ne^{i\xi x_j}}{\Delta t} + a \frac{C^ne^{i\xi x_j}-C^ne^{i\xi x_{j-1}}}{\Delta x} &= 0 \\ &\implies \frac{C^{n+1}e^{i\xi j\Delta x}-C^ne^{i\xi j\Delta x}}{\Delta t} + a \frac{C^ne^{i\xi j\Delta x}-C^ne^{i\xi (j-1)\Delta x}}{\Delta x} &= 0 \\ &\implies \frac{C^{n+1}-C^n}{\Delta t}e^{i\xi j\Delta x} + a \frac{1-e^{-i\xi \Delta x}}{\Delta x}C^ne^{i\xi j\Delta x} &= 0 \\ &\implies C^{n+1} &= C^n - \frac{a\Delta t}{\Delta x}(1-e^{-i\xi \Delta x})C^n \\ &\implies C^{n+1} &= (1-\frac{a\Delta t}{\Delta x}(1-e^{-i\xi \Delta x}))C^n \\ &\implies C^{n+1} &= (1-\lambda(1-e^{-i\xi \Delta x}))C^n, \text{ avec } \lambda = \frac{a\Delta t}{\Delta x} \end{split}$$

On doit avoir  $|1 - \lambda(1 - e^{-i\xi\Delta x})| \le 1 \ \forall \xi \in \mathbb{R}$ 

On a:

$$\begin{split} |1-\lambda(1-e^{-i\xi\Delta x})|^2 &\leq 1 \\ |1-\lambda(1-(\cos(-\xi\Delta x)+i\sin(-\xi\Delta x)))|^2 &\leq 1 \\ |1-\lambda(1-\cos(\xi\Delta x)+i\sin(\xi\Delta x))|^2 &\leq 1 \\ |1-\lambda+\lambda\cos(\xi\Delta x)-i\lambda\sin(\xi\Delta x))|^2 &\leq 1 \\ |1-\lambda+\lambda\cos(\xi\Delta x)-i\lambda\sin(\xi\Delta x))|^2 &\leq 1 \\ (1-\lambda+\lambda\cos(\xi\Delta x))^2+(\lambda\sin(\xi\Delta x))^2 &\leq 1 \\ 1-2\lambda+\lambda^2+\lambda^2\cos^2(\xi\Delta x)+2(1-\lambda)\lambda\cos(\xi\Delta x)+\lambda^2\sin^2(\xi\Delta x) &\leq 1 \\ 1-2\lambda+2\lambda^2+2(1-\lambda)\lambda\cos(\xi\Delta x) &\leq 1 \\ 2\lambda^2-2\lambda+2(1-\lambda)\lambda\cos(\xi\Delta x) &\leq 0 \\ \lambda^2-\lambda+(1-\lambda)\lambda\cos(\xi\Delta x) &\leq 0 \\ \lambda(\lambda-1)-(\lambda-1)\lambda\cos(\xi\Delta x) &\leq 0 \\ \lambda(\lambda-1)(1-\cos(\xi\Delta x)) &\leq 0 \end{split}$$

Or  $\lambda > 0$  et  $1 - \cos(\xi \Delta x) \ge 0$ , on doit donc avoir:

$$\lambda - 1 \le 0$$

$$\lambda \le 1$$

$$\lambda = \frac{a\Delta t}{\Delta x} \le 1$$

Ainsi, le schéma 2 décentré en amont est stable si  $\frac{a\Delta t}{\Delta x} \leq 1.$ 

#### • Convergence

Le schema 2 décentré etant consistant et conditionnellement stable; en utilisant le theorème de Lax sous les memes conditions de stabilité, on deduit que le schema 2 décentré en amont(a > 0) est convergent.

- Cas a < 0
  - Consistance

Utilisons le développement de Taylor pour évaluer la consistance du schéma. On a:

• D'une part le développement de Taylor de  $u_j^{n+1}$  à l'ordre 1 :

$$\begin{aligned} u_j^{n+1} &= u_j^n + \Delta t \frac{\partial u}{\partial t} |_j^n + O(\Delta t^2) \\ \frac{\partial u}{\partial t} |_j^n &= \frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + O(\Delta t) \end{aligned}$$

- Et d'autre part le développement de Taylor de  $u_{j+1}^n$  et  $u_j^n$  à l'ordre 1 :

$$u_{j+1}^{n} = u_{j}^{n} + \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + O(\Delta x^{2})$$

$$u_{j}^{n} = u_{j}^{n} - \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + O(\Delta x^{2})$$

$$\frac{\partial u}{\partial x}|_{j}^{n} = \frac{u_{j+1}^{n} - u_{j}^{n}}{\Delta x} + O(\Delta x)$$

On obtient alors le schéma numérique:

$$\begin{cases} \frac{u_j^{n+1}-u_j^n}{\Delta t} + a\frac{u_{j+1}^n-u_j^n}{\Delta x} = 0 & \forall x \in ]0, L[; \forall t > 0 \\ u(x,0) = u_0(x) & \forall x \in [0,L] \\ u(0,t) = u(L,t) \text{ et } \frac{\partial u}{\partial x}(L,t) = 0 & \forall t > 0 \end{cases}$$

dont l'erreur de troncature est:

$$ET = \left(\frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x}\right) - \left(\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_j^n}{\Delta x}\right)$$
$$= \mathcal{O}(\Delta t) + \mathcal{O}(\Delta x)$$

Nous avons donc un schema d'ordre 1 en temps et d'ordre 1 en espace.

Par definition de la consistance, un schéma est dit consistant si l'erreur de troncature tend vers 0 lorsque  $\Delta t$  et  $\Delta x$  tendent vers 0. Soit:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = 0$$

Dans notre cas, on a:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = \mathcal{O}(\Delta t) + \mathcal{O}(\Delta x)$$

Or

$$|\mathcal{O}(\Delta t)| \le C|\Delta t| \implies \lim_{\Delta t \to 0} \mathcal{O}(\Delta t) = 0$$

et

$$|\mathcal{O}(\Delta x)| \le C|\Delta x| \implies \lim_{\Delta x \to 0} \mathcal{O}(\Delta x) = 0$$

D'où:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = 0$$

Par suite, le schéma 2 décentré en aval est consistant.

#### • Stabilité

Pour étudier la stabilité du schéma, on utilise la méthode de Von Neumann. On pose:

$$u_j^n = C^n e^{i\xi x_j}$$
, avec  $x_j = j\Delta x$  et  $\xi$  est le nombre d'onde

et on injecte cette solution dans le schéma numérique:

$$\begin{split} \frac{u_j^{n+1}-u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n-u_j^n}{\Delta x} &= 0 \implies \frac{C^{n+1}e^{i\xi x_j}-C^ne^{i\xi x_j}}{\Delta t} + a \frac{C^ne^{i\xi x_{j+1}}-C^ne^{i\xi x_j}}{\Delta x} &= 0 \\ &\implies \frac{C^{n+1}e^{i\xi j\Delta x}-C^ne^{i\xi j\Delta x}}{\Delta t} + a \frac{C^ne^{i\xi(j+1)\Delta x}-C^ne^{i\xi j\Delta x}}{\Delta x} &= 0 \\ &\implies \frac{C^{n+1}-C^n}{\Delta t}e^{i\xi j\Delta x} + a \frac{e^{i\xi\Delta x}-1}{\Delta x}C^ne^{i\xi j\Delta x} &= 0 \\ &\implies C^{n+1}=C^n-\frac{a\Delta t}{\Delta x}(e^{i\xi\Delta x}-1)C^n \\ &\implies C^{n+1}=(1-\lambda(e^{i\xi\Delta x}-1))C^n, \text{ avec } \lambda = \frac{a\Delta t}{\Delta x} \end{split}$$

On doit avoir  $|1 - \lambda(e^{i\xi\Delta x} - 1)| \le 1 \ \forall \xi \in \mathbb{R}$ 

On a:

$$\begin{aligned} |1 - \lambda(e^{i\xi\Delta x} - 1)|^2 &\leq 1 \\ |1 - \lambda(\cos(\xi\Delta x) + i\sin(\xi\Delta x) - 1)|^2 &\leq 1 \\ |1 - \lambda - \lambda\cos(\xi\Delta x) - i\lambda\sin(\xi\Delta x)|^2 &\leq 1 \\ (1 - \lambda)^2 + \lambda^2\cos^2(\xi\Delta x) - 2(1 - \lambda)\lambda\cos(\xi\Delta x) + \lambda^2\sin^2(\xi\Delta x) &\leq 1 \\ 1 - 2\lambda + \lambda^2 + \lambda^2\cos^2(\xi\Delta x) - 2(1 - \lambda)\lambda\cos(\xi\Delta x) + \lambda^2\sin^2(\xi\Delta x) &\leq 1 \\ 1 - 2\lambda + 2\lambda^2 + 2\lambda(\lambda - 1)\cos(\xi\Delta x) &\leq 1 \\ 2\lambda^2 - 2\lambda + 2\lambda(\lambda - 1)\cos(\xi\Delta x) &\leq 0 \\ 2\lambda(\lambda - 1) + 2\lambda(\lambda - 1)\cos(\xi\Delta x) &\leq 0 \\ 2\lambda(\lambda - 1)(1 + \cos(\xi\Delta x)) &\leq 0 \\ 4\lambda(\lambda - 1)\cos^2\frac{\xi\Delta x}{2} &\leq 0 \end{aligned}$$

Or  $\lambda < 0$ , alors, le schéma 2 décentré en aval est inconditionnellement stable.

## • Convergence

Le schema 2 décentré et ant consistant et stable; en utilisant le theorème de Lax, on deduit que le schema 2 décentré en aval (a < 0) est convergent.

#### Schema 3 (Lax-Friedrichs):

$$\frac{u_j^{n+1} - \frac{1}{2}(u_{j-1}^n + u_{j+1}^n)}{\Delta t} + a\frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2\Delta x} = 0$$

#### Consistance

Utilisons le développement de Taylor pour évaluer la consistance du schéma. On a:

- D'une part le développement de Taylor de  $u_{j+1}^n$  et  $u_{j-1}^n$  à l'ordre 2 :

$$\begin{split} u^n_{j+1} &= u^n_j + \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{(\Delta x)^2}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + O((\Delta x)^3) \\ u^n_{j-1} &= u^n_j - \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{(\Delta x)^2}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + O((\Delta x)^3) \\ \frac{\partial u}{\partial x}|^n_j &= \frac{u^n_{j+1} - u^n_{j-1}}{2\Delta x} + O((\Delta x)^2) \end{split}$$

- D'une part le développement de Taylor de  $u_j^{n+1}$  à l'ordre 1:

$$u_j^{n+1} = u_j^n + \Delta t \frac{\partial u}{\partial t} \Big|_j^n + O(\Delta t^2)$$
$$\frac{\partial u}{\partial t} \Big|_j^n = \frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + O(\Delta t)$$

En utilisant les deux premiers développement de Taylor tronques a l'ordre 1, on obtient  $u_j^n$  comme somme de  $u_{j+1}^n$  et  $u_{j-1}^n$ :

$$u_j^n = \frac{1}{2}(u_{j-1}^n + u_{j+1}^n) + O((\Delta x)^2)$$

En remplacant dans le troisieme développement de Taylor, on obtient:

$$\frac{\partial u}{\partial t}|_{j}^{n} = \frac{u_{j}^{n+1} - \frac{1}{2}(u_{j-1}^{n} + u_{j+1}^{n})}{\Delta t} + O(\Delta t)$$

On obtient alors le schéma numérique:

$$\begin{cases} \frac{u_{j}^{n+1} - \frac{1}{2}(u_{j-1}^{n} + u_{j+1}^{n})}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^{n} - u_{j-1}^{n}}{2\Delta x} = 0 & \forall x \in ]0, L[; \forall t > 0 \\ u(x,0) = u_{0}(x) & \forall x \in [0,L] \\ u(0,t) = u(L,t) \text{ et } \frac{\partial u}{\partial x}(L,t) = 0 & \forall t > 0 \end{cases}$$

dont l'erreur de troncature est:

$$ET = \left(\frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x}\right) - \left(\frac{u_j^{n+1} - \frac{1}{2}(u_{j-1}^n + u_{j+1}^n)}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2\Delta x}\right)$$
$$= \mathcal{O}(\Delta t) + \mathcal{O}(\Delta x)^2$$

Nous avons donc un schema d'ordre 1 en temps et d'ordre 2 en espace.

Par definition de la consistance, Un schéma est dit consistant si l'erreur de troncature tend vers 0 lorsque  $\Delta t$  et  $\Delta x$  tendent vers 0. Soit:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = 0$$

Dans notre cas, on a:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = \mathcal{O}(\Delta t) + \mathcal{O}(\Delta x)^2$$

Or

$$|\mathcal{O}(\Delta t)| \le C|\Delta t| \implies \lim_{\Delta t \to 0} \mathcal{O}(\Delta t) = 0$$

et

$$|\mathcal{O}(\Delta x)^2| \le C|\Delta x|^2 \implies \lim_{\Delta x \to 0} \mathcal{O}(\Delta x)^2 = 0$$

D'où:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} \mathrm{ET} = 0$$

Par suite, le schéma 3 Lax-Friedrichs est consistant.

#### • Stabilité

Pour étudier la stabilité du schéma, on utilise la méthode de Von Neumann. On pose:

$$u_j^n = C^n e^{i\xi x_j}$$
, avec  $x_j = j\Delta x$  et  $\xi$  est le nombre d'onde

et on injecte cette solution dans le schéma numérique:

$$\begin{split} \frac{u_j^{n+1} - \frac{1}{2}(u_{j-1}^n + u_{j+1}^n)}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2\Delta x} &= 0 \\ \frac{C^{n+1}e^{i\xi x_j} - \frac{1}{2}(C^n e^{i\xi x_{j-1}} + C^n e^{i\xi x_{j+1}})}{\Delta t} + a \frac{C^n e^{i\xi x_{j+1}} - C^n e^{i\xi x_{j-1}}}{2\Delta x} &= 0 \\ \frac{C^{n+1}e^{i\xi j\Delta x} - \frac{1}{2}(C^n e^{i\xi (j-1)\Delta x} + C^n e^{i\xi (j+1)\Delta x})}{\Delta t} + a \frac{C^n e^{i\xi (j+1)\Delta x} - C^n e^{i\xi (j-1)\Delta x}}{2\Delta x} &= 0 \\ \frac{C^{n+1} - \frac{1}{2}(C^n e^{-i\xi \Delta x} + C^n e^{i\xi \Delta x})}{\Delta t} + a \frac{e^{i\xi \Delta x} - e^{-i\xi \Delta x}}{2\Delta x} C^n &= 0 \\ C^{n+1} - \frac{1}{2}(C^n e^{-i\xi \Delta x} + C^n e^{i\xi \Delta x}) - \frac{a\Delta t}{2\Delta x}(e^{i\xi \Delta x} - e^{-i\xi \Delta x}) C^n \\ C^{n+1} = \frac{1}{2}(C^n (\cos(\xi \Delta x) - i\sin(\xi \Delta x) + \cos(\xi \Delta x) + i\sin(\xi \Delta x)) - \frac{a\Delta t}{2\Delta x}(\cos(\xi \Delta x) + i\sin(\xi \Delta x) - \cos(\xi \Delta x) + i\sin(\xi \Delta x)) C^n \\ C^{n+1} = \frac{1}{2}(2\cos(\xi \Delta x) - \frac{a\Delta t}{2\Delta x} 2i\sin(\xi \Delta x)) C^n \\ C^{n+1} = (\cos(\xi \Delta x) - i\lambda\sin(\xi \Delta x)) C^n, \text{ avec } \lambda = \frac{a\Delta t}{\Delta x} \end{split}$$

On doit avoir  $|cos(\xi \Delta x) - i\lambda sin(\xi \Delta x)| \le 1 \ \forall \xi \in \mathbb{R}$ 

On a:

$$\begin{aligned} |cos(\xi\Delta x) - i\lambda sin(\xi\Delta x)|^2 &\leq 1\\ (cos(\xi\Delta x))^2 + (\lambda sin(\xi\Delta x))^2 &\leq 1\\ cos^2(\xi\Delta x) + \lambda^2 sin^2(\xi\Delta x) &\leq 1\\ 1 - sin^2(\xi\Delta x) + \lambda^2 sin^2(\xi\Delta x) &\leq 1\\ 1 - (1 - \lambda^2) sin^2(\xi\Delta x) &\leq 1\\ - (1 - \lambda^2) sin^2(\xi\Delta x) &\leq 0\\ 1 - \lambda^2 &\geq 0\\ \lambda^2 &\leq 1\\ \lambda &= \frac{a\Delta t}{\Delta x} \leq 1 \end{aligned}$$

Ainsi, le schéma 3 Lax-Friedrichs est stable si  $\frac{a\Delta t}{\Delta x} \leq 1$  (condition de Courant-Friedrichs-Lewy).

#### Convergence

Le schema 3 Lax-Friedrichs etant consistant et conditionnellement stable; en utilisant le theorème de Lax, on deduit que le schema 3 Lax-Friedrichs est convergent.

#### Schema 4 (Lax-Wendroff):

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2\Delta x} - \frac{a^2 \Delta t}{2(\Delta x)^2} (u_{j-1}^n - 2u_j^n + u_{j+1}^n) = 0$$

#### Consistance

Utilisons le développement de Taylor pour évaluer la consistance du schéma. On a:

Le developpement de Taylor de u en  $(x_j, t^n + \Delta t)$  a l'ordre 2 est:

$$u(x_j, t^n + \Delta t) = u(x_j, t^n) + \Delta t \frac{\partial u}{\partial t}(x_j, t^n) + \frac{1}{2}(\Delta t)^2 \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(x_j, t^n) + \mathcal{O}((\Delta t)^3)$$

Or  $\frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x} = 0$ , donc:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = -a \frac{\partial u}{\partial x}$$
 et  $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = -a \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$ 

D'où:

$$u(x_{j}, t^{n} + \Delta t) = u(x_{j}, t^{n}) - a\Delta t \frac{\partial u}{\partial x}(x_{j}, t^{n}) + \frac{1}{2}a^{2}(\Delta t)^{2} \frac{\partial^{2} u}{\partial x^{2}}(x_{j}, t^{n}) + \mathcal{O}((\Delta t)^{3})$$

$$u_{j}^{n+1} = u_{j}^{n} - a\Delta t \frac{\partial u}{\partial x}|_{j}^{n} + \frac{1}{2}a^{2}(\Delta t)^{2} \frac{\partial^{2} u}{\partial x^{2}}|_{j}^{n} + \mathcal{O}((\Delta t)^{3})$$

$$\frac{\partial u}{\partial x}|_{j}^{n} = \frac{u_{j+1}^{n} - u_{j}^{n}}{\Delta t} - \frac{a^{2}}{2}\Delta t \frac{\partial^{2} u}{\partial x^{2}}|_{j}^{n} + \mathcal{O}((\Delta t)^{2})$$

Utilisons les developpements de Taylor de  $u_{j+1}^n$  et  $u_{j-1}^n$  a l'ordre 3 pour approximer la derivee seconde de u par rapport a x:

$$u_{j+1}^{n} = u_{j}^{n} + \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{(\Delta x)^{2}}{2} \frac{\partial^{2} u}{\partial x^{2}} + \frac{(\Delta x)^{3}}{6} \frac{\partial^{3} u}{\partial x^{3}} + \mathcal{O}((\Delta x)^{4})$$

$$u_{j-1}^{n} = u_{j}^{n} - \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{(\Delta x)^{2}}{2} \frac{\partial^{2} u}{\partial x^{2}} - \frac{(\Delta x)^{3}}{6} \frac{\partial^{3} u}{\partial x^{3}} + \mathcal{O}((\Delta x)^{4})$$

$$\frac{\partial^{2} u}{\partial x^{2}}|_{j}^{n} = \frac{u_{j+1}^{n} - 2u_{j}^{n} + u_{j-1}^{n}}{(\Delta x)^{2}} + \mathcal{O}((\Delta x))$$

On a finalement commme approximation pour la derivee temporelle de u:

$$\frac{\partial u}{\partial t}|_{j}^{n} = \frac{u_{j}^{n+1} - u_{j}^{n}}{\Delta t} - \frac{a^{2}\Delta t}{2(\Delta x)^{2}}(u_{j-1}^{n} - 2u_{j}^{n} + u_{j+1}^{n}) + \mathcal{O}((\Delta t)^{2})$$

En utilisant les developemments de Taylor de  $u_{j+1}^n$  et  $u_{j-1}^n$  a l'ordre 2 precedents, on obtient comme pour approximation pour la derivee spatiale:

$$\frac{\partial u}{\partial x}\Big|_{j}^{n} = \frac{u_{j+1}^{n} - u_{j-1}^{n}}{2\Delta x} + \mathcal{O}((\Delta x)^{2})$$

On obtient alors le schéma numérique:

$$\begin{cases} \frac{u_{j}^{n+1}-u_{j}^{n}}{\Delta t}+a\frac{u_{j+1}^{n}-u_{j-1}^{n}}{2\Delta x}-\frac{a^{2}\Delta t}{2(\Delta x)^{2}}(u_{j-1}^{n}-2u_{j}^{n}+u_{j+1}^{n})=0 & \forall x\in]0,L[;\forall t>0\\ u(x,0)=u_{0}(x) & \forall x\in[0,L]\\ u(0,t)=u(L,t)\text{ et }\frac{\partial u}{\partial x}(L,t)=0 & \forall t>0 \end{cases}$$

dont l'erreur de troncature est:

$$ET = \left(\frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x}\right) - \left(\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2\Delta x} - \frac{a^2 \Delta t}{2(\Delta x)^2} (u_{j-1}^n - 2u_j^n + u_{j+1}^n)\right)$$

$$= \mathcal{O}(\Delta t)^2 + \mathcal{O}(\Delta x)^2$$

Nous avons donc un schema d'ordre 2 en temps et d'ordre 2 en espace.

Par definition de la consistance, Un schéma est dit consistant si l'erreur de troncature tend vers 0 lorsque  $\Delta t$  et  $\Delta x$  tendent vers 0. Soit:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = 0$$

Dans notre cas, on a:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = \mathcal{O}(\Delta t)^2 + \mathcal{O}(\Delta x)^2$$

Or

$$|\mathcal{O}(\Delta t)^2| \le C|\Delta t|^2 \implies \lim_{\Delta t \to 0} \mathcal{O}(\Delta t)^2 = 0$$

et

$$|\mathcal{O}(\Delta x)^2| \le C|\Delta x|^2 \implies \lim_{\Delta x \to 0} \mathcal{O}(\Delta x)^2 = 0$$

D'où:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} \mathrm{ET} = 0$$

Par suite, le schéma 4 Lax-Wendroff est consistant.

#### • Stabilité

Pour étudier la stabilité du schéma, on utilise la méthode de Von Neumann. On pose:

$$u_j^n = C^n e^{i\xi x_j}$$
, avec  $x_j = j\Delta x$  et  $\xi$  est le nombre d'onde

et on injecte cette solution dans le schéma numérique:

$$\begin{split} & \frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2\Delta x} - \frac{a^2\Delta t}{2(\Delta x)^2} (u_{j-1}^n - 2u_j^n + u_{j+1}^n) = 0 \\ & \frac{C^{n+1} e^{i\xi x_j} - C^n e^{i\xi x_j}}{\Delta t} + a \frac{C^n e^{i\xi x_{j+1}} - C^n e^{i\xi x_{j-1}}}{2\Delta x} - \frac{a^2\Delta t}{2(\Delta x)^2} (C^n e^{i\xi x_{j-1}} - 2C^n e^{i\xi x_j} + C^n e^{i\xi x_{j+1}}) = 0 \\ & \frac{C^{n+1} e^{i\xi j\Delta x} - C^n e^{i\xi j\Delta x}}{\Delta t} + a \frac{e^{i\xi \Delta x} - e^{-i\xi \Delta x}}{2\Delta x} e^{i\xi j\Delta x} C^n - \frac{a^2\Delta t}{2(\Delta x)^2} (e^{-i\xi \Delta x} - 2 + e^{i\xi \Delta x}) e^{i\xi j\Delta x} C^n = 0 \\ & \frac{C^{n+1} - C^n}{\Delta t} e^{i\xi j\Delta x} + a \frac{e^{i\xi \Delta x} - e^{-i\xi \Delta x}}{2\Delta x} C^n e^{i\xi j\Delta x} - \frac{a^2\Delta t}{2(\Delta x)^2} (e^{-i\xi \Delta x} - 2 + e^{i\xi \Delta x}) C^n e^{i\xi j\Delta x} = 0 \\ & C^{n+1} = C^n - \frac{a\Delta t}{\Delta x} (i sin(\xi \Delta x)) C^n + \frac{a^2(\Delta t)^2}{(\Delta x)^2} (cos(\xi \Delta x) - 1) C^n \\ & C^{n+1} = (1 - i\lambda sin(\xi \Delta x) + \lambda^2 (cos(\xi \Delta x) - 1)) C^n, \text{ avec } \lambda = \frac{a\Delta t}{\Delta x} \end{split}$$

On doit avoir  $|1 - i\lambda sin(\xi \Delta x) + \lambda^2(cos(\xi \Delta x) - 1)| \le 1 \ \forall \xi \in \mathbb{R}$ 

On a:

$$\begin{split} |1-i\lambda sin(\xi\Delta x)+\lambda^2(cos(\xi\Delta x)-1)|^2 &\leq 1 \\ |1-i\lambda sin(\xi\Delta x)-2\lambda^2 sin^2(\frac{\xi\Delta x}{2})|^2 &\leq 1 \\ |1-2\lambda^2 sin^2(\frac{\xi\Delta x}{2})-i\lambda sin(\xi\Delta x)|^2 &\leq 1 \\ |1-2\lambda^2 sin^2(\frac{\xi\Delta x}{2})-i\lambda sin(\xi\Delta x)|^2 &\leq 1 \\ 1-2\lambda^2 sin^2(\frac{\xi\Delta x}{2}))^2+(\lambda sin(\xi\Delta x))^2 &\leq 1 \\ 1-4\lambda^2 sin^2(\frac{\xi\Delta x}{2})+4\lambda^4 sin^4(\frac{\xi\Delta x}{2})+\lambda^2 sin^2(\xi\Delta x) &\leq 1 \\ -4\lambda^2 sin^2(\frac{\xi\Delta x}{2})+4\lambda^4 sin^4(\frac{\xi\Delta x}{2})+\lambda^2 [4sin^2(\frac{\xi\Delta x}{2})-4sin^4(\frac{\xi\Delta x}{2})] &\leq 0 \\ -4\lambda^2 sin^2(\frac{\xi\Delta x}{2})+4\lambda^4 sin^4(\frac{\xi\Delta x}{2})+4\lambda^2 sin^2(\frac{\xi\Delta x}{2})-4\lambda^2 sin^4(\frac{\xi\Delta x}{2}) &\leq 0 \\ 4\lambda^4 sin^4(\frac{\xi\Delta x}{2})-4\lambda^2 sin^4(\frac{\xi\Delta x}{2}) &\leq 0 \\ 4\lambda^2 (\lambda^2-1)sin^4(\frac{\xi\Delta x}{2}) &\leq 0 \\ sup_{\xi\in\mathbb{R}}[4\lambda^2(\lambda^2-1)sin^4(\frac{\xi\Delta x}{2})] &\leq 0 \\ \lambda^2(\lambda^2-1) &\leq 0 \\ \lambda^2 &\leq 1 \\ \lambda &\leq 1 \\ \frac{a\Delta t}{\Delta x} &\leq 1 \\ \end{split}$$

Ainsi, le schéma 4 Lax-Wendroff est stable si  $\lambda = \frac{a\Delta t}{\Delta x} \leq 1.$ 

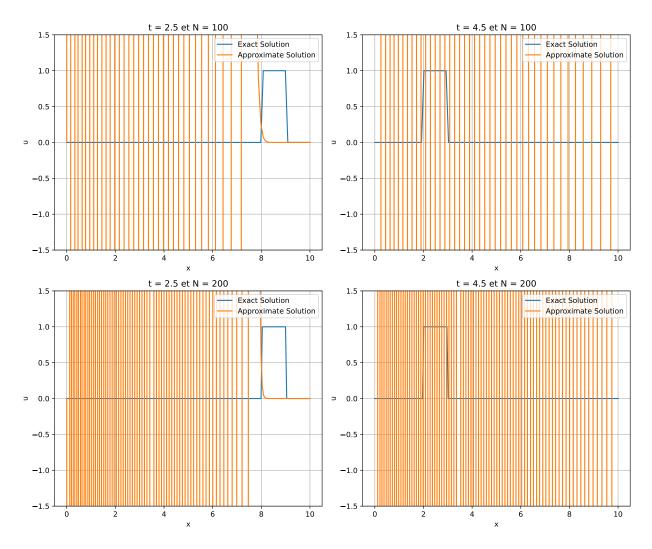
#### • Convergence

Le schema 4 Lax-Wendroff etant consistant et stable; en utilisant le theorème de Lax, on deduit que le schema 4 Lax-Wendroff est convergent.

- 3) Implémenter chacun des schémas numériques pour évaluer la solution approchée, puis comparer cette solution avec la solution exacte. (Tracer les solutions aux temps physiques t1 = 2.5 s et t2 = 4.5 s en testant sur deux maillages différents formés de N = 100 et N = 200 points. Interpréter les résultats.
- Schema 1 (centré):

Schema numerique:

$$\begin{cases} u_j^{n+1} = u_j^n - \frac{a\Delta t}{2\Delta x}(u_{j+1}^n - u_{j-1}^n) & \forall x \in ]0, L[; \forall t > 0 \\ u(x,0) = u_0(x) & \forall x \in [0,L] \\ u(0,t) = u(L,t) \text{ et } \frac{\partial u}{\partial x}(L,t) = 0 & \forall t > 0 \end{cases}$$



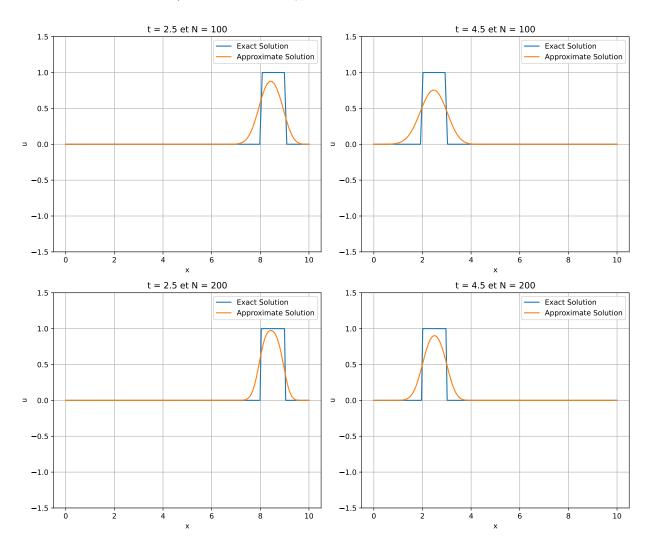
- On remarque que pour le schema centre, la solution numerique est instable pour N=100 et N=200.
- La solution exacte quant a elle, a t = 2.5s a subi un transport vers la droite de 5m.
- A t = 4.5s, la solution exacte a subi un transport vers la droite de 9m: etant periodique, elle est sorti de l'espace et y est revenue.

#### • Schema 2 decentre en amont:

Nous sommes dans le cas ou a > 0

Schema numerique:

$$\begin{cases} u_j^{n+1} = u_j^n - \frac{a\Delta t}{\Delta x}(u_j^n - u_{j-1}^n) & \forall x \in ]0, L[; \forall t > 0 \\ u(x,0) = u_0(x) & \forall x \in [0,L] \\ u(0,t) = u(L,t) \text{ et } \frac{\partial u}{\partial x}(L,t) = 0 & \forall t > 0 \end{cases}$$

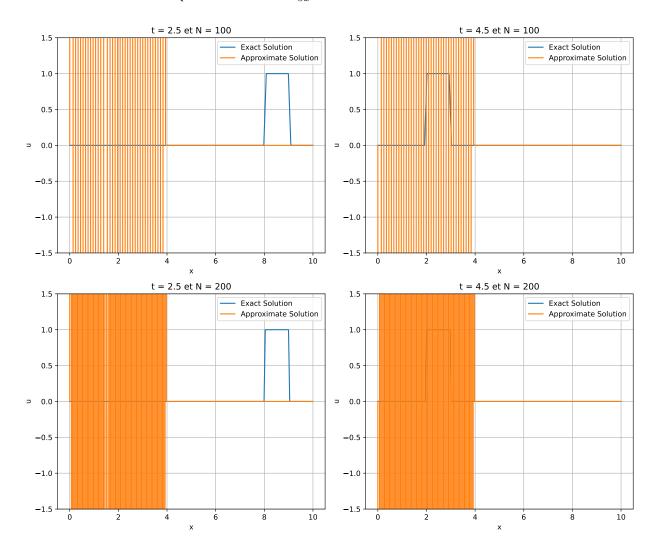


On remarque que pour le schema decentre en amont, la solution numerique est stable pour N=100 et N=200. On observe juste une faible diffusion numerique.

## • Schema 2 decentre en aval:

Schema numerique:

$$\begin{cases} u_j^{n+1} = u_j^n - \frac{a\Delta t}{\Delta x}(u_{j+1}^n - u_j^n) & \forall x \in ]0, L[; \forall t > 0 \\ u(x,0) = u_0(x) & \forall x \in [0,L] \\ u(0,t) = u(L,t) \text{ et } \frac{\partial u}{\partial x}(L,t) = 0 & \forall t > 0 \end{cases}$$

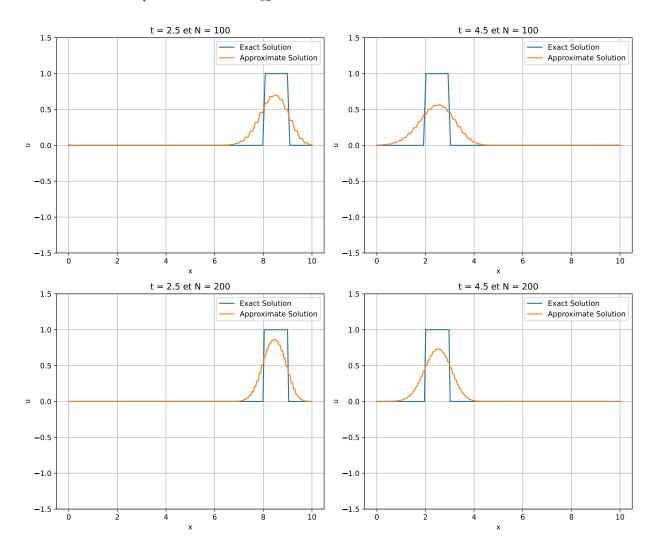


On remarque que pour le schema decentre en aval, la solution numerique est instable pour N=100 et N=200. Cela est normal car la condition de stabilite (a<0) n'est pas remplie.

## • Schema 3 (Lax-Friedrichs):

Schema numerique:

$$\begin{cases} u_{j}^{n+1} = \frac{1}{2}(u_{j-1}^{n} + u_{j+1}^{n}) - \frac{a\Delta t}{2\Delta x}(u_{j+1}^{n} - u_{j-1}^{n}) & \forall x \in ]0, L[; \forall t > 0 \\ u(x,0) = u_{0}(x) & \forall x \in [0,L] \\ u(0,t) = u(L,t) \text{ et } \frac{\partial u}{\partial x}(L,t) = 0 & \forall t > 0 \end{cases}$$

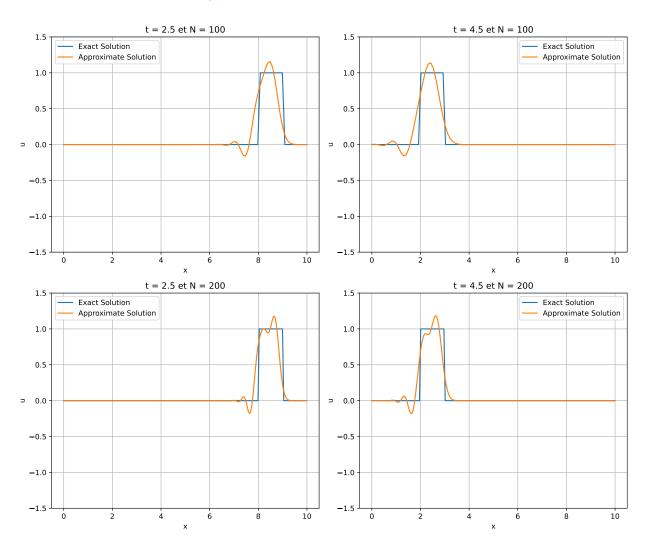


On remarque que pour le schema Lax-Friedrichs, la solution numerique est stable pour N=100 et N=200. On observe juste une faible diffusion numerique.

## • Schema 4 (Lax-Wendroff):

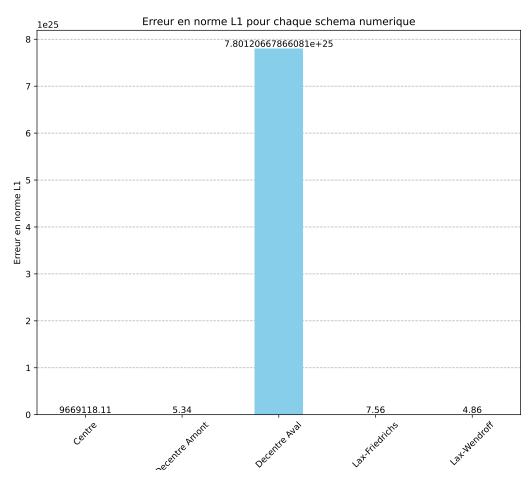
Schema numerique:

$$\begin{cases} u_j^{n+1} = u_j^n - \frac{a\Delta t}{\Delta x}(u_{j+1}^n - u_{j-1}^n) + \frac{a^2\Delta t}{2(\Delta x)^2}(u_{j-1}^n - 2u_j^n + u_{j+1}^n) & \forall x \in ]0, L[; \forall t > 0 \\ u(x,0) = u_0(x) & \forall x \in [0,L] \\ u(0,t) = u(L,t) \text{ et } \frac{\partial u}{\partial x}(L,t) = 0 & \forall t > 0 \end{cases}$$



On remarque que pour le schema Lax-Wendroff, la solution numerique est stable pour N=100 et N=200, malgre une disfusion numerique, provenant du terme ajoute par Lax-Wendroff au schema centre.

4) Evaluer l'erreur en norme  $L^1$  de la solution numérique obtenue par chaque schéma au temps  $t_1 = 2.5s$  et pour N = 100. Interpréter.



On remarque que le schema numerique decentre en aval est celui qui a la plus grande erreur en norme  $L^1$ , suivi du schema numerique centre. Les schemas numeriques decentre en amont et Lax-Wendroff ont des erreurs en norme  $L^1$  les plus faibles.

## Données :

 $L = 10m, \ a = 2m/s, \ u_0(x) = 1 \ pour \ 3m \le x \le 4m \ et \ 0 \ ailleurs.$ 

Nombre de Courant : CFL = 0.8.

## 2. Equation de Burgers

On considere maintenant l'equation de Burgers suivante:

$$(E_2) \left\{ \begin{array}{ll} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} = 0, & \forall x \in ]0, L[ \; ; \; \forall t > 0 \\ u(x,t=0) = u_0(x), & \forall x \in [0,L] \\ \frac{\partial u}{\partial x}(0,t) = \frac{\partial u}{\partial x}(L,t) = 0 & \forall t > 0 \end{array} \right.$$

- 5) Reprendre les questions 1), 3) et 4).
- 6) A l'aide de la méthode des caractériques, déterminer la solution exacte u(x,t) du problème  $(E_2)$ .

Nous allons chercher une courbe caractéristique  $\Gamma((t(s), x(s)))$ , s'étant le paramètre qui décrit la courbe, le long de laquelle l'EDP devient un système d'EDO.

$$du = \frac{\partial u}{\partial t}dt + \frac{\partial u}{\partial x}dx$$

$$\frac{du}{ds} = \frac{\partial u}{\partial t}\frac{dt}{ds} + \frac{\partial u}{\partial x}\frac{dx}{ds}$$

$$\frac{du}{ds} = -u\frac{\partial u}{\partial x}\frac{dt}{ds} + \frac{\partial u}{\partial x}\frac{dx}{ds}$$

$$\frac{du}{ds} = \frac{\partial u}{\partial x}\left(\frac{dx}{ds} - u\frac{dt}{ds}\right)$$

On voit donc que si on impose  $\frac{dx}{ds} - u\frac{dt}{ds} = 0$ , alors  $\frac{du}{ds} = 0$  et donc u est constant le long de la courbe caractéristique.

On a donc le système d'EDO suivant a resoudre:

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dx}{dt}=u \text{ qui donne la courbe caractéristique } \Gamma \\ du=0 \text{ qui donne la solution } \mathbf{u}(\mathbf{x},\,\mathbf{t}) \text{ sur cette courbe caractéristique} \end{array} \right.$$

• Courbe caractéristique:

$$\frac{dx}{dt} = u$$
 donne  $x(t) = ut + \xi(avec \ \xi)$  une constante reelle d'integration)

Données:

 $L = 6m, \ u_0(x) = 0.4 \ pour \ x < 2m \ et \ 0.1 \ ailleurs. \ CFL = 0.8.$