# Mini-Projet Etude et application de quelques schémas aux différences finies pour deux lois de conservation

# AMECK GUY-MAX DESIRE DOSSEH & RIM ELMGHARI

2024-02-04

On souhaite étudier, appliquer et voir le comportement de quelques schémas aux différences finies pour deux équations relevant de lois de conservation 1D définies sur un domaine  $\Omega = [0, L]$ .

# 1. Equation de transport

On considère l'équation de transport soumise à des conditions aux limites periodiques:

$$(E_1) \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x} = 0, & \forall x \in ]0, L[; \forall t > 0 \\ u(x, t = 0) = u_0(x), & \forall x \in [0, L] \\ u(0, t) = u(L, t); \frac{\partial u}{\partial x}(L, t) = 0 & \forall t > 0 \end{cases}$$

1) A l'aide de la methode des caracteristiques, determiner la solution exacte u(x,t) du probleme  $(E_1)$ .

Nous allons chercher une courbe caractéristique  $\Gamma((t(s), x(s)))$ , s'étant le paramètre qui décrit la courbe, le long de laquelle l'EDP devient un système d'EDO.

$$du = \frac{\partial u}{\partial t}dt + \frac{\partial u}{\partial x}dx$$

$$\frac{du}{ds} = \frac{\partial u}{\partial t}\frac{dt}{ds} + \frac{\partial u}{\partial x}\frac{dx}{ds}$$

$$\frac{du}{ds} = -a\frac{\partial u}{\partial x}\frac{dt}{ds} + \frac{\partial u}{\partial x}\frac{dx}{ds}$$

$$\frac{du}{ds} = \frac{\partial u}{\partial x}(\frac{dx}{ds} - a\frac{dt}{ds})$$

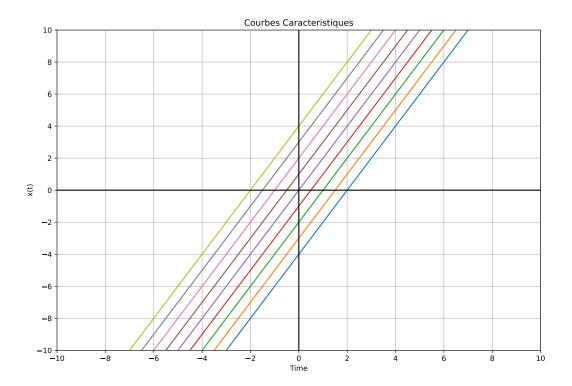
On voit que si on impose  $\frac{dx}{ds} - a\frac{dt}{ds} = 0$ , on a  $\frac{du}{ds} = 0$ , c'est à dire que u est constant le long de la courbe caractéristique.

On a donc le système d'EDO suivant a resoudre:

 $\left\{\begin{array}{l} \frac{dx}{dt}=a \text{ qui donne la courbe caractéristique }\Gamma\\ du=0 \text{ qui donne la solution }\mathrm{u}(\mathrm{x},\,\mathrm{t}) \text{ sur cette courbe caractéristique} \end{array}\right.$ 

## Courbes caractéristiques:

$$\frac{dx}{dt} = a$$
 donne  $x(t) = at + \xi(avec \ \xi)$  une constante reelle d'integration)



## Solution

Sur chaque courbe caractéristique  $(\Gamma): x-at=\xi,$  on a:

$$du = 0 \Rightarrow u(x,t) = cte = f(\xi) \leftarrow i.e.$$
 u ne depend que de  $\xi$ 

Soit alors

$$u(x,t) = f(x - at)$$

Cette solution doit etre retrouvee aussi pour t=0.

Or a t = 0, on a:

$$u(x,0) = u_0(x) = f(x) \Rightarrow f(x) = u_0(x)$$

c'est a dire

$$f \equiv u_0$$

On obtient finalement la solution exacte du probleme  $(E_1)$ :

$$u(x,t) = u_0(x - at), \ \forall x \in [0, L], \ \forall t > 0$$

On discretise l'intervalle [0, L] en (N-1) sous-interalles  $[x_i, x_{i+1}]$  (i = 1, ..., N-1) de tailles egales  $\Delta x (\Delta x = \frac{L}{N-1}, x_{i+1} = x_i + \Delta x)$ , et on note par  $u_i^n$  la solution approchee au noeud  $x_i$  a l'instant  $t^n = n\Delta t (\Delta t \text{ etant le pas de change})$ .

2) Etudier la consistance, la stabilite et la convergence de chacun des schemas numeriques suivants:

#### Schema 1 (centre):

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2\Delta x} = 0$$

#### • Consistance

Utilisons le développement de Taylor pour évaluer la consistance du schéma. On a:

- D'une part le développement de Taylor de  $u_j^{n+1}$  à l'ordre 1 :

$$\begin{aligned} u_j^{n+1} &= u_j^n + \Delta t \frac{\partial u}{\partial t}|_j^n + O(\Delta t^2) \\ \frac{\partial u}{\partial t}|_j^n &= \frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + O(\Delta t) \end{aligned}$$

- Et d'autre part le développement de Taylor de  $u_{i+1}^n$  et  $u_{i-1}^n$  à l'ordre 2 :

$$\begin{aligned} u_{j+1}^n &= u_j^n + \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{(\Delta x)^2}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + O((\Delta x)^3) \\ u_{j-1}^n &= u_j^n - \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{(\Delta x)^2}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + O((\Delta x)^3) \\ \frac{\partial u}{\partial x}|_j^n &= \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2\Delta x} + O((\Delta x)^2) \end{aligned}$$

On obtient alors le schéma numérique:

$$\begin{cases} \frac{u_j^{n+1}-u_j^n}{\Delta t} + a\frac{u_{j+1}^n-u_{j-1}^n}{2\Delta x} = 0 & \forall x \in ]0, L[; \forall t > 0 \\ u(x,0) = u_0(x) & \forall x \in [0,L] \\ u(0,t) = u(L,t) \text{ et } \frac{\partial u}{\partial x}(L,t) = 0 & \forall t > 0 \end{cases}$$

dont l'erreur de troncature est:

$$ET = \left(\frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x}\right) - \left(\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2\Delta x}\right)$$
$$= \mathcal{O}(\Delta t) + \mathcal{O}((\Delta x)^2)$$

Nous avons donc un schema d'ordre 1 en temps et d'ordre 2 en espace. Par definition de la consistance, Un schéma est dit consistant si l'erreur de troncature tend vers 0 lorsque  $\Delta t$  et  $\Delta x$  tendent vers 0. Soit:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = 0$$

Dans notre cas, on a:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} \mathrm{ET} = \mathcal{O}(\Delta t) + \mathcal{O}((\Delta x)^2)$$

Or

$$|\mathcal{O}(\Delta t)| \le C|\Delta t| \implies \lim_{\Delta t \to 0} \mathcal{O}(\Delta t) = 0$$

et

$$|\mathcal{O}((\Delta x)^2)| \le C|\Delta x|^2 \implies \lim_{\Delta x \to 0} \mathcal{O}((\Delta x)^2) = 0$$

D'où:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} \mathrm{ET} = 0$$

Par suite, le schéma 1 centre est consistant.

#### • Stabilité

Pour étudier la stabilité du schéma, on utilise la méthode de Von Neumann. On pose:

$$u_j^n = C^n e^{i\xi x_j}, \text{ avec } x_j = j\Delta x \text{ et } \xi \text{ est le nombre d'onde}$$

et on injecte cette solution dans le schéma numérique:

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2\Delta x} = 0 \implies \frac{C^{n+1}e^{i\xi x_j} - C^n e^{i\xi x_j}}{\Delta t} + a \frac{C^n e^{i\xi x_{j+1}} - C^n e^{i\xi x_{j-1}}}{2\Delta x} = 0$$

$$\implies \frac{C^{n+1}e^{i\xi j\Delta x} - C^n e^{i\xi j\Delta x}}{\Delta t} + a \frac{C^n e^{i\xi(j+1)\Delta x} - C^n e^{i\xi(j-1)\Delta x}}{2\Delta x} = 0$$

$$\implies \frac{C^{n+1} - C^n}{\Delta t} e^{i\xi j\Delta x} + a \frac{e^{i\xi \Delta x} - e^{-i\xi \Delta x}}{2\Delta x} C^n e^{i\xi j\Delta x} = 0$$

$$\implies C^{n+1} = C^n - \frac{a\Delta t}{\Delta x} sin(\xi \Delta x) C^n$$

$$\implies C^{n+1} = (1 - \frac{a\Delta t}{\Delta x} isin(\xi \Delta x)) C^n$$

$$\implies C^{n+1} = (1 - i\lambda sin(\xi \Delta x)) C^n, \text{ avec } \lambda = \frac{a\Delta t}{\Delta x}$$

$$\implies C^{n+1} = (1 - i\lambda sin(\xi \Delta x))^n C^0$$

On doit avoir  $|1 - i\lambda sin(\xi \Delta x)| \le 1 \ \forall \xi \in \mathbb{R}$ 

On a:

$$\begin{aligned} |1-i\lambda sin(\xi\Delta x)|^2 &\leq 1 \\ 1+\lambda^2 sin^2(\xi\Delta x) &\leq 1 \\ \lambda^2 sin^2(\xi\Delta x) &\leq 0 \text{ (ce qui est absurde)} \end{aligned}$$

Ainsi, le schéma 1 centre est instable.

## • Convergence

En utilisant la contraposee du theoreme de Lax, on a:

Le shéma 1 centre n'est pas stable, donc il n'est pas convergent.

## Schema 2 (decentre):

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_j^n - u_{j-1}^n}{\Delta x} = 0 \text{ si } a > 0$$

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_j^n}{\Delta x} = 0 \text{ si } a < 0$$

- Cas a > 0
  - Consistance

Utilisons le développement de Taylor pour évaluer la consistance du schéma. On a:

• D'une part le développement de Taylor de  $u_i^{n+1}$  à l'ordre 1 :

$$u_j^{n+1} = u_j^n + \Delta t \frac{\partial u}{\partial t} \Big|_j^n + O(\Delta t^2)$$
$$\frac{\partial u}{\partial t} \Big|_j^n = \frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + O(\Delta t)$$

+ Et d'autre part le développement de Taylor de  $u^n_i$  et  $u^n_{i-1}$  à l'ordre 1 :

$$u_j^n = u_j^n + \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + O(\Delta x^2)$$

$$u_{j-1}^n = u_j^n - \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + O(\Delta x^2)$$

$$\frac{\partial u}{\partial x}|_j^n = \frac{u_j^n - u_{j-1}^n}{\Delta x} + O(\Delta x)$$

On obtient alors le schéma numérique:

$$\begin{cases} \frac{u_j^{n+1}-u_j^n}{\Delta t} + a\frac{u_j^n-u_{j-1}^n}{\Delta x} = 0 & \forall x \in ]0, L[; \forall t > 0 \\ u(x,0) = u_0(x) & \forall x \in [0,L] \\ u(0,t) = u(L,t) \text{ et } \frac{\partial u}{\partial x}(L,t) = 0 & \forall t > 0 \end{cases}$$

dont l'erreur de troncature est:

$$ET = \left(\frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x}\right) - \left(\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_j^n - u_{j-1}^n}{\Delta x}\right)$$
$$= \mathcal{O}(\Delta t) + \mathcal{O}(\Delta x)$$

Nous avons donc un schema d'ordre 1 en temps et d'ordre 1 en espace.

Par definition de la consistance, Un schéma est dit consistant si l'erreur de troncature tend vers 0 lorsque  $\Delta t$  et  $\Delta x$  tendent vers 0. Soit:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = 0$$

Dans notre cas, on a:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = \mathcal{O}(\Delta t) + \mathcal{O}(\Delta x)$$

Or

$$|\mathcal{O}(\Delta t)| \le C|\Delta t| \implies \lim_{\Delta t \to 0} \mathcal{O}(\Delta t) = 0$$

et

$$|\mathcal{O}(\Delta x)| \le C|\Delta x| \implies \lim_{\Delta x \to 0} \mathcal{O}(\Delta x) = 0$$

D'où:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = 0$$

Par suite, le schéma 2 décentré est consistant.

#### - \*\*Stabilité\*\*

Pour étudier la stabilité du schéma, on utilise la méthode de Von Neumann. On pose:

$$u_j^n = C^n e^{i\xi x_j}$$
, avec  $x_j = j\Delta x$  et  $\xi$  est le nombre d'onde

et on injecte cette solution dans le schéma numérique:

$$\begin{split} \frac{u_j^{n+1}-u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_j^n-u_{j-1}^n}{\Delta x} &= 0 \implies \frac{C^{n+1}e^{i\xi x_j}-C^ne^{i\xi x_j}}{\Delta t} + a \frac{C^ne^{i\xi x_j}-C^ne^{i\xi x_{j-1}}}{\Delta x} &= 0 \\ &\implies \frac{C^{n+1}e^{i\xi j\Delta x}-C^ne^{i\xi j\Delta x}}{\Delta t} + a \frac{C^ne^{i\xi j\Delta x}-C^ne^{i\xi (j-1)\Delta x}}{\Delta x} &= 0 \\ &\implies \frac{C^{n+1}-C^n}{\Delta t}e^{i\xi j\Delta x} + a \frac{1-e^{-i\xi \Delta x}}{\Delta x}C^ne^{i\xi j\Delta x} &= 0 \\ &\implies C^{n+1} &= C^n - \frac{a\Delta t}{\Delta x}(1-e^{-i\xi \Delta x})C^n \\ &\implies C^{n+1} &= (1-\frac{a\Delta t}{\Delta x}(1-e^{-i\xi \Delta x}))C^n \\ &\implies C^{n+1} &= (1-\lambda(1-e^{-i\xi \Delta x}))C^n, \text{ avec } \lambda = \frac{a\Delta t}{\Delta x} \end{split}$$

On doit avoir  $|1 - \lambda(1 - e^{-i\xi\Delta x})| \le 1 \ \forall \xi \in \mathbb{R}$ 

On a:

$$\begin{aligned} |1-\lambda(1-e^{-i\xi\Delta x})|^2 &\leq 1 \\ |1-\lambda(1-(\cos(-\xi\Delta x)+i\sin(-\xi\Delta x)))|^2 &\leq 1 \\ |1-\lambda(1-\cos(\xi\Delta x)+i\sin(\xi\Delta x))|^2 &\leq 1 \\ |1-\lambda+\lambda\cos(\xi\Delta x)-i\lambda\sin(\xi\Delta x))|^2 &\leq 1 \\ |1-\lambda+\lambda\cos(\xi\Delta x)-i\lambda\sin(\xi\Delta x))|^2 &\leq 1 \\ (1-\lambda+\lambda\cos(\xi\Delta x))^2+(\lambda\sin(\xi\Delta x))^2 &\leq 1 \\ 1-2\lambda+\lambda^2+\lambda^2\cos^2(\xi\Delta x)+2(1-\lambda)\lambda\cos(\xi\Delta x)+\lambda^2\sin^2(\xi\Delta x) &\leq 1 \\ 1-2\lambda+2\lambda^2+2(1-\lambda)\lambda\cos(\xi\Delta x) &\leq 1 \\ 2\lambda^2-2\lambda+2(1-\lambda)\lambda\cos(\xi\Delta x) &\leq 0 \\ \lambda^2-\lambda+(1-\lambda)\lambda\cos(\xi\Delta x) &\leq 0 \\ \lambda(\lambda-1)-(\lambda-1)\lambda\cos(\xi\Delta x) &\leq 0 \\ \lambda(\lambda-1)(1-\cos(\xi\Delta x)) &\leq 0 \end{aligned}$$

Or  $\lambda > 0$  et  $1 - \cos(\xi \Delta x) \ge 0$ , on doit donc avoir:

$$\lambda - 1 \le 0$$

$$\lambda \le 1$$

$$\lambda = \frac{a\Delta t}{\Delta x} \le 1$$

Ainsi, le schéma 2 décentré est stable si  $\frac{a\Delta t}{\Delta x} \leq 1.$ 

#### - \*\*Convergence\*\*

Le schema 2 décentré etant consistant et conditionnellement stable; en utilisant le theorème de Lax sous les memes conditions de stabilité, on deduit que le schema 2 décentré en amont est convergent lorsque a > 0.

- Cas a < 0
  - Consistance

Utilisons le développement de Taylor pour évaluer la consistance du schéma. On a:

• D'une part le développement de Taylor de  $u_j^{n+1}$  à l'ordre 1 :

$$u_j^{n+1} = u_j^n + \Delta t \frac{\partial u}{\partial t} \Big|_j^n + O(\Delta t^2)$$
$$\frac{\partial u}{\partial t} \Big|_j^n = \frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + O(\Delta t)$$

- Et d'autre part le développement de Taylor de  $u^n_{j+1}$  et  $u^n_j$  à l'ordre 1 :

$$u_{j+1}^{n} = u_{j}^{n} + \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + O(\Delta x^{2})$$

$$u_{j}^{n} = u_{j}^{n} - \Delta x \frac{\partial u}{\partial x} + O(\Delta x^{2})$$

$$\frac{\partial u}{\partial x}|_{j}^{n} = \frac{u_{j+1}^{n} - u_{j}^{n}}{\Delta x} + O(\Delta x)$$

On obtient alors le schéma numérique:

$$\begin{cases} \frac{u_j^{n+1}-u_j^n}{\Delta t} + a\frac{u_{j+1}^n-u_j^n}{\Delta x} = 0 & \forall x \in ]0, L[; \forall t > 0 \\ u(x,0) = u_0(x) & \forall x \in [0,L] \\ u(0,t) = u(L,t) \text{ et } \frac{\partial u}{\partial x}(L,t) = 0 & \forall t > 0 \end{cases}$$

dont l'erreur de troncature est:

$$ET = \left(\frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x}\right) - \left(\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_j^n}{\Delta x}\right)$$
$$= \mathcal{O}(\Delta t) + \mathcal{O}(\Delta x)$$

Nous avons donc un schema d'ordre 1 en temps et d'ordre 1 en espace.

Par definition de la consistance, un schéma est dit consistant si l'erreur de troncature tend vers 0 lorsque  $\Delta t$  et  $\Delta x$  tendent vers 0. Soit:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = 0$$

Dans notre cas, on a:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} ET = \mathcal{O}(\Delta t) + \mathcal{O}(\Delta x)$$

Or

$$|\mathcal{O}(\Delta t)| \le C|\Delta t| \implies \lim_{\Delta t \to 0} \mathcal{O}(\Delta t) = 0$$

et

$$|\mathcal{O}(\Delta x)| \le C|\Delta x| \implies \lim_{\Delta x \to 0} \mathcal{O}(\Delta x) = 0$$

D'où:

$$\lim_{\Delta t, \Delta x \to 0} \mathrm{ET} = 0$$

Par suite, le schéma 2 décentré est consistant.

# - \*\*Stabilité\*\*

Pour étudier la stabilité du schéma, on utilise la méthode de Von Neumann. On pose:

$$u_j^n = C^n e^{i\xi x_j}$$
, avec  $x_j = j\Delta x$  et  $\xi$  est le nombre d'onde

et on injecte cette solution dans le schéma numérique:

$$\begin{split} \frac{u_j^{n+1}-u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n-u_j^n}{\Delta x} &= 0 \implies \frac{C^{n+1}e^{i\xi x_j}-C^ne^{i\xi x_j}}{\Delta t} + a \frac{C^ne^{i\xi x_{j+1}}-C^ne^{i\xi x_j}}{\Delta x} &= 0 \\ &\implies \frac{C^{n+1}e^{i\xi j\Delta x}-C^ne^{i\xi j\Delta x}}{\Delta t} + a \frac{C^ne^{i\xi(j+1)\Delta x}-C^ne^{i\xi j\Delta x}}{\Delta x} &= 0 \\ &\implies \frac{C^{n+1}-C^n}{\Delta t}e^{i\xi j\Delta x} + a \frac{e^{i\xi \Delta x}-1}{\Delta x}C^ne^{i\xi j\Delta x} &= 0 \\ &\implies C^{n+1}=C^n-\frac{a\Delta t}{\Delta x}(1-e^{i\xi \Delta x})C^n \\ &\implies C^{n+1}=(1-\lambda(1-e^{i\xi \Delta x}))C^n, \text{ avec } \lambda = \frac{a\Delta t}{\Delta x} \end{split}$$

On doit avoir  $|1 - \lambda(1 - e^{i\xi\Delta x})| \le 1 \ \forall \xi \in \mathbb{R}$ 

On a:

$$\begin{split} |1-\lambda(1-e^{i\xi\Delta x})|^2 &\leq 1 \\ |1-\lambda(1-\cos(\xi\Delta x)+i\sin(\xi\Delta x))|^2 &\leq 1 \\ |1-\lambda+\lambda\cos(\xi\Delta x)-i\lambda\sin(\xi\Delta x))|^2 &\leq 1 \\ |1-\lambda+\lambda\cos(\xi\Delta x)-i\lambda\sin(\xi\Delta x))|^2 &\leq 1 \\ 1-2\lambda+\lambda^2+\lambda^2\cos^2(\xi\Delta x)+2(1-\lambda)\lambda\cos(\xi\Delta x)+\lambda^2\sin^2(\xi\Delta x) &\leq 1 \\ 1-2\lambda+2\lambda^2+2(1-\lambda)\lambda\cos(\xi\Delta x) &\leq 1 \\ 2\lambda^2-2\lambda+2(1-\lambda)\lambda\cos(\xi\Delta x) &\leq 0 \\ \lambda^2-\lambda+(1-\lambda)\lambda\cos(\xi\Delta x) &\leq 0 \\ \lambda(\lambda-1)-(\lambda-1)\lambda\cos(\xi\Delta x) &\leq 0 \\ \lambda(\lambda-1)(1-\cos(\xi\Delta x)) &\leq 0 \end{split}$$

Or  $\lambda < 0$  et  $1 - \cos(\xi \Delta x) \ge 0$ , alors, le schéma 2 décentré en aval est inconditionnellement stable.

#### - \*\*Convergence\*\*

Le schema 2 décentré etant consistant et stable; en utilisant le theorème de Lax, on deduit que le schema 2 décentré en aval (a < 0) est convergent.

#### Schema 3 (Lax-Friedrichs):

$$\frac{u_j^{n+1} - \frac{1}{2}(u_{j-1}^n + u_{j+1}^n)}{\Delta t} + a\frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2\Delta x} = 0$$

#### Schema 4 (Lax-Wendroff):

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2\Delta x} - \frac{a^2 \Delta t}{2(\Delta x)^2} (u_{j-1}^n - 2u_j^n + u_{j+1}^n) = 0$$

- 3) Implémenter chacun des schémas numériques pour évaluer la solution approchée, puis comparer cette solution avec la solution exacte. (Tracer les solutions aux temps physiques t1=2.5 s et t2=4.5 s en testant sur deux maillages différents formés de N=100 et N=200 points. Interpréter les résultats.
- 4) Evaluer l'erreur en norme  $L^1$  de la solution numérique obtenue par chaque schéma au temps  $t_1 = 2.5s$  et pour N = 100. Interpréter.

# Données:

 $L = 10m, \ a = 2m/s, \ u_0(x) = 1 \ pour \ 3m \le x \le 4m \ et \ 0 \ ailleurs.$ 

Nombre de Courant : CFL = 0.8.

# 2. Equation de Burgers

On considere maintenant l'equation de Burgers suivante:

$$(E_2) \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} = 0, & \forall x \in ]0, L[; \forall t > 0 \\ u(x, t = 0) = u_0(x), & \forall x \in [0, L] \\ \frac{\partial u}{\partial x}(0, t) = \frac{\partial u}{\partial x}(L, t) = 0 & \forall t > 0 \end{cases}$$

5) Reprendre les questions 1), 3) et 4).

# ${\bf Donn\acute{e}es}:$

 $L = 6m, \ u_0(x) = 0.4 \ pour \ x < 2m \ et \ 0.1 \ ailleurs. \ CFL = 0.8.$